LOEWE.

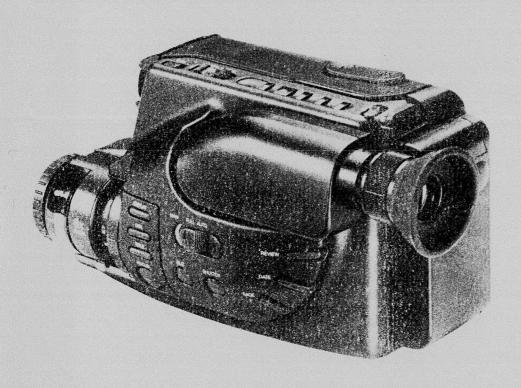
Kundendienst-Serviceanleitung

(Service Manual)

VIDEO 8 mm

PAL

Ergänzungsanleitung 230-90248.920 zur Serviceanleitung 230-90241.945



SAFETY PRECAUTION

The following precautions should be observed when servicing

- Since many parts in the unit have special safely related characteristics, always use genuine LOEWE replacement parts.
 Especially critical parts in the power circuit block should not be replaced with other makers.
 - Critical parts are marked with Δ in the circuit diagram and printed wiring board.
- Before returning a repaired unit to the customer, the service technican must thoroughly test the unit to ascertain that it is completely safe to operate without danger of electrical shock.

SICHERHEITSMASSNAHMEN

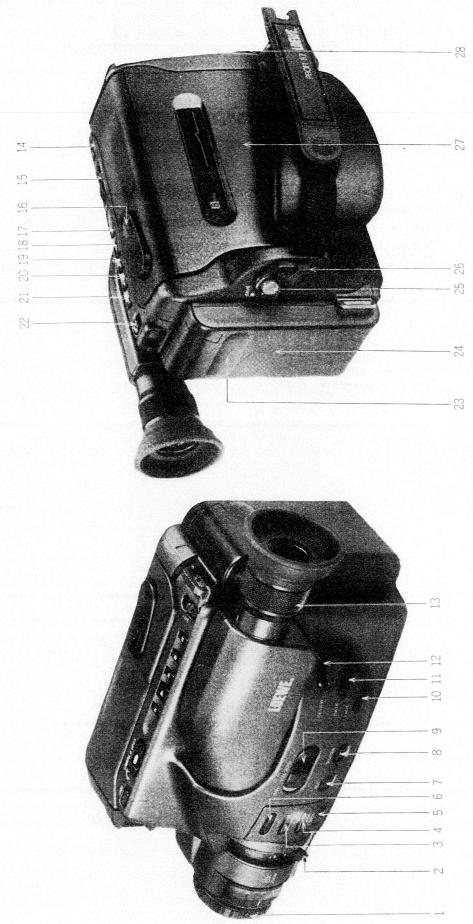
Bei Wartungsarbeiten sind die folgenden Sicherheitsmaßnahmen zu beachten

- Da verschiedene Teile dieses Ger\u00e4tes Sicherheitstunktionen aufweisen, nur Original-LOEWE-Ersatzteile verwenden.
 - Kritische Teile im Netzteil soliten nicht durch ähnliche Teile anderer Hersteller ersetzt werden. Alle kritischen Teile sind im Schaltplan und im Diagramm der Schaltplatinen mit dem Symbol Δ gekennzeichnet
- 2. Vor der Auslieferung eines reparierten Gerätes an den Kunden muß der Wartungstechniker das Gerät einer gründlichen Prüfung unterziehen, um sicherzustellen, daß sicherer Betrieb ohne die Gefahr von elektrischen Schlägen gewährleistet ist.

LOEWE Camcorder Profi 87 Art.-Nr. 52597

Loewe Opta GmbH.
Industriestraße 11 Postfach 220
W-8640 Kronach
Telefon (0.92.61) 9.90 Telex 642.620
Telefax 0.92.6179.94.13
Telegramm foewevideo
Bildschirmtext 50.705 # (Info).
*50.705/990 - (E.F.Back

PICTURE EXPLANATION



This manual includes only the differences from the Profi 88 service manual issued previously. Refer to the Profi 88 service manual for the items other than those shown in CONTENTS.

CONTENTS

PICTURE EXPLANATION	1-1	CHAPTER 6 EXPLODED VIEWS	
CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND CIRCUIT BOARD DIAGRAM ·INTERNAL WIRING DIAGRAM (CAMERA) SCHEMATIC/CIRCUIT DIAGRAM BOARD SENSOR 5-6 / PROCESS (SENSOR DRIVE) 5-9 / PROCESS (PROCESS) 5-11 / PROCESS (DIGITAL) 5-13 / CONTROL 5-16 / AUTOFOCUS BLOCK DIAGRAM 5-16	5-5 5-7 5-17 5-17 5-17	CABINET SECTION 6-1 MAIN CHASSIS SECTION 6-2 SUB CHASSIS SECTION 6-2 ELECTRONIC VIEWFINDER (EVF) SECTION 6-4 LENS SECTION 6-4 SCREWS USED 6-5 WASHERS USED 6-5 SCREW CLASSIFICATION 6-6 WASHER CLASSIFICATION 6-6 LUBLICATION 6-6	2 3 4 5 5 6 6
WAVEFORMS SENSOR PROCESS	5-7 5-15		

1. Focus ring.

Rotating ring with distance scale in the window beside. Only turn it when the slider MAN/FULL AUTO (9) is at MAN and *FOCUS M.* (press button FOCUS (5) once) is displayed in the viewfinder.

2. Zoom.

Lever for controlling the zoom manually.

• You reach the macro range by pressing the green button on the lever.

3. Reset.

Button 0:00 resets the tape counter to 0:00:00 when the tape-time counter is displayed in the viewfinder.

• Also to display the correct tape size when the remaining tape time display appears in the viewfinder.

The tape-time counter and remaining tape time can be switched on or off with the button DISPLAY (6).

4. Title on/off.

Press the button TITLE for fading an already stored title in and out.

5. Focus.

Button FOCUS to switch off the auto focus when slider MAN/FULL AUTO (9) is in MAN position. «FOCUS M.» is displayed in the viewfinder and you must focus manually with help of the focus ring (1).

 Press button FOCUS again if you want to switch on the auto focus feature or slide back to FULL AUTO (9).

6. Display.

- Press button DISPLAY once: battery power indication and tape-time counter etc. are displayed.
- Press twice for switching on the memory stop «M».
- Press three times for displaying the remaining tape time indication.
- Press once again to switch off the displays.

All these displays are not recorded.

7. Backlight.

Button BLC. If there is a dark object in front of a bright background, you can increase the brightness of the foreground with this button.

8. Shutter speed.

Button SHUTTER is used to select one of six shutter speeds.

Place the slider MAN/FULL AUTO (9) in position MAN and then press the button SHUTTER (8). The shutter speed appears in the viewfinder. You can select «AE», «S:50», «S:100», «S:250», «S:1000», «S:2000», and «S:10000» that means down to 1/10000 second.

Higher shutter speeds are especially recommendable for fast moving recording

9. Full auto.

scenes in bright light.

Place the slider MAN/FULL AUTO in FULL AUTO to adjust focus and shutter speed automatically.

• To adjust the shutter speed manually or to switch to manual focussing *FOCUS M.> by pressing button FOCUS (5), place the slider in MAN position.

10. Fading.

Keep button FADE depressed: picture and sound are slowly faded out.

• To fade in: release depressed button.

11. Date/time.

In position CAMERA (15) press button DATE once to display time and date.

- Press twice for displaying only the date.
- Press once more to switch of the displays.

First settings as described on page 88. Date and time are always recorded on the tape when they can be seen in the view-finder.

12. Review.

Press button REVIEW during record-pause, to review the last seconds of the already recorded scene.

13. Viewfinder.

At the viewfinder there is a ripped ring, which can be used to adjust the diopter of the viewfinder to your eye.

Even when wearing glasses, you can adjust a focussed viewfinder image without glasses.

14. Cassette.

Slider CASS. It opens the cassette compartment. The camcorder need not be switched on, but must be connected to a power source.

15. On/off/function.

Slider to turn on the camcorder. Press the red button, keep it depressed and slide it to CAMERA for recording operation, or to VIDEO for playback operation.

• To turn off the camcorder, slide it to the center position 0 without pressing the red button.

Attention: The lever SAVE (26) can also be used for turning the camcorder on and off in record-pause. Only if none of the both switches is turned to off, the camcorder is really ready for recording.

In record-pause, the camcorder will switch off automatically after about 5 minutes. Switch it on again, by pressing the record button (25).

16. Motor zoom

Button W/T for the 8-time zoom. W in direction wide angle. T in direction tele.

17. Rewind, image search backward.

Button 44 switches:

- In position VIDEO (15) from playback to image search backward and from stop to fast rewind.
- In position CAMERA (15) to image search backward as long as it is depressed.

18. Playback.

Button \triangleright is used to playback the tape in position VIDEO (15).

• In position CAMERA (15) it switches to playback of the tape only while the playback button ▷ is depressed.

19. Fast forward, image search forward.

Button ≫ switches:

- In position VIDEO (15) from playback to image search forward and from stop to fast forward.
- In position CAMERA (15), to image search forward as long as it is depressed.

20. Stop.

Button \square interrupts all tape functions, except recording.

21. Pause.

Button III switches to a stop-image during playback.

• Also to start and stop recording, in position CAMERA (15).

22. Battery release.

To release the battery, push the slider BATT into the direction of the arrow, hold it and remove the battery to the side.

23. Clock battery compartment.

Open cover CLOCK BATTERY for inserting the clock battery.

24. Power source.

Connection for battery or power unit.

25. Record.

Press the button shortly to start and stop the recording of the camera image when the on/off function slider (15) is in position CAMERA and lever SAVE (26) is in position

• In record pause mode the camcorder switches off automatically. Switch it on again by pressing the record button (25).

26. Power save.

- Turn lever SAVE down during record pause, to turn off the camcorder, for saving battery power.
- Turn it back, to switch to recording stand-by.
- In record-pause, the camcorder switches off automatically after about 5 minutes. Switch it on again, by pressing the record button (25).

27. Cassette compartment.

Open it with the slider CASS (14) for inserting or removing the cassette. A power source must be connected. To close it, press the <u>sidecover</u> of the cassette compartment on the left side until it is closed.

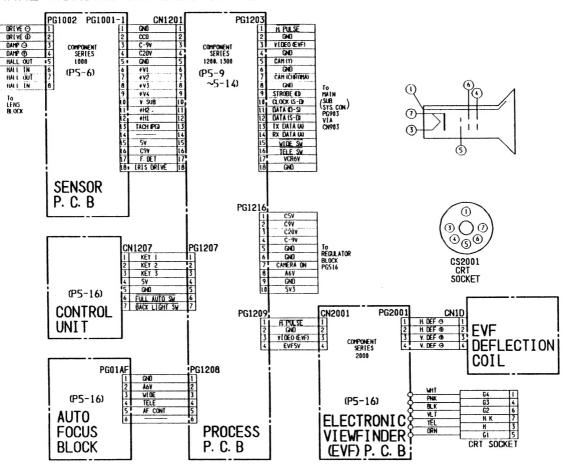
Avoid to touch the top cover of the cassette compartment while it is moved by the motor. Do not press it down manually.

28. AV-output.

Audio and video output to the TV-set, or for connecting a video recorder. For connection lift the cover.

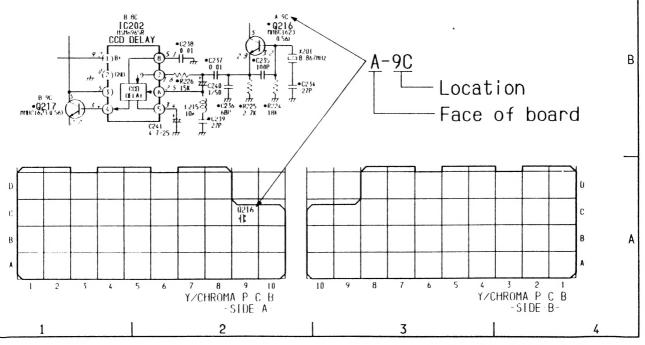
SCHEMATIC DIAGRAMS & CIRCUIT BOARD DIAGRAMS





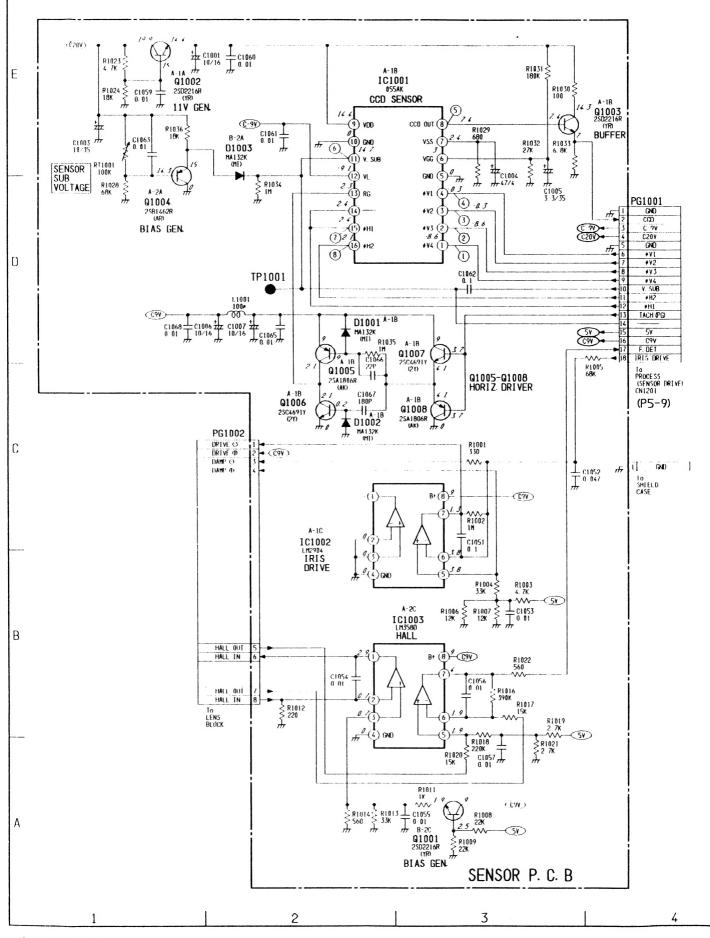
[Indications of semiconductor locations]

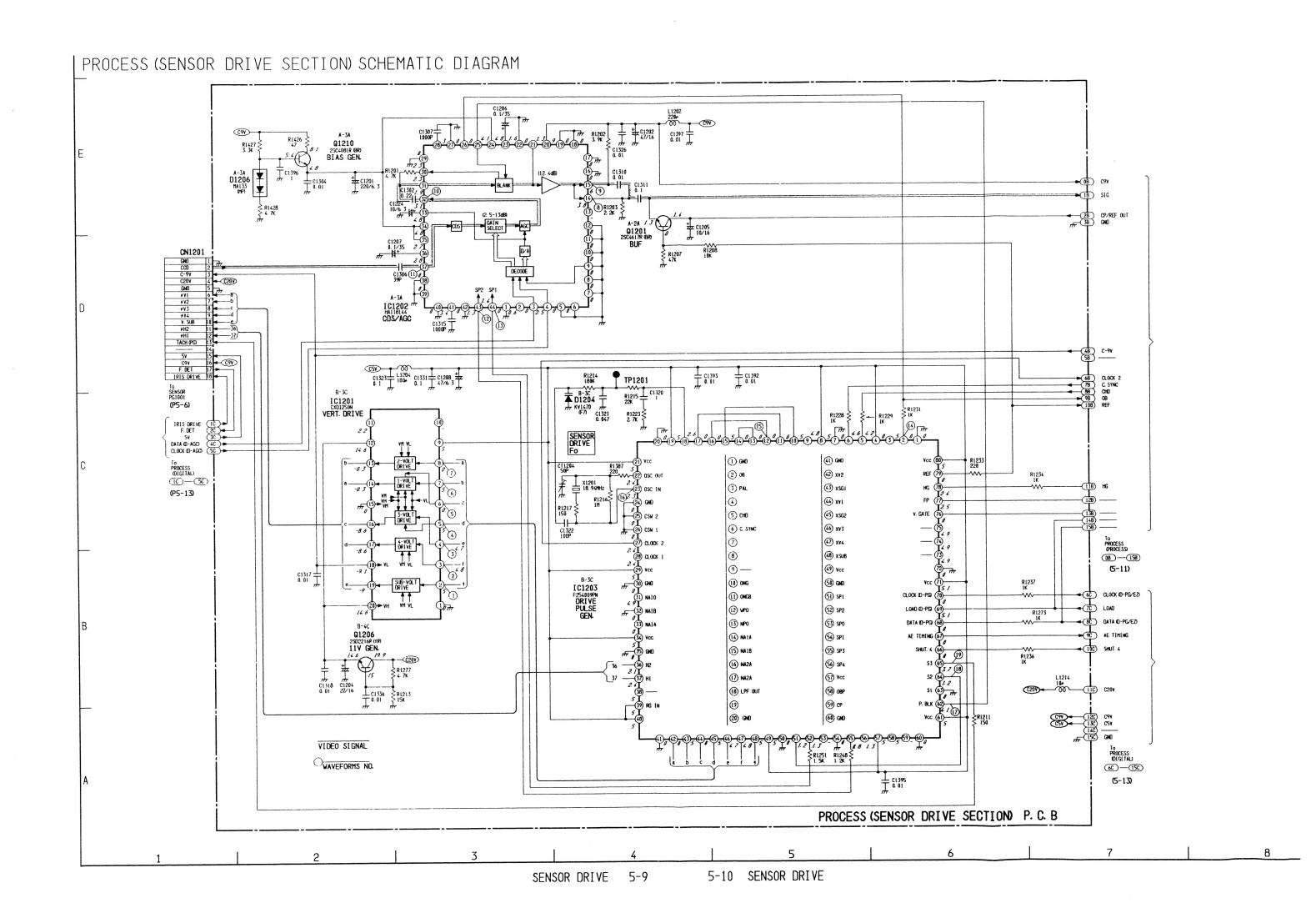
The locations of semiconductors (ICs, transistors, diodes, etc.) are shown in the schematic diagrams in this service manual. Use the indications to locate the parts on the circuit boards.

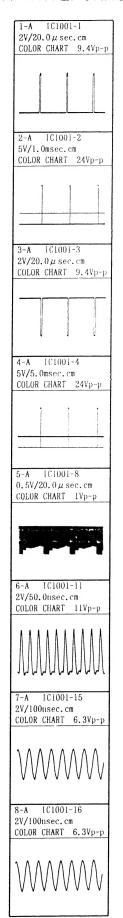


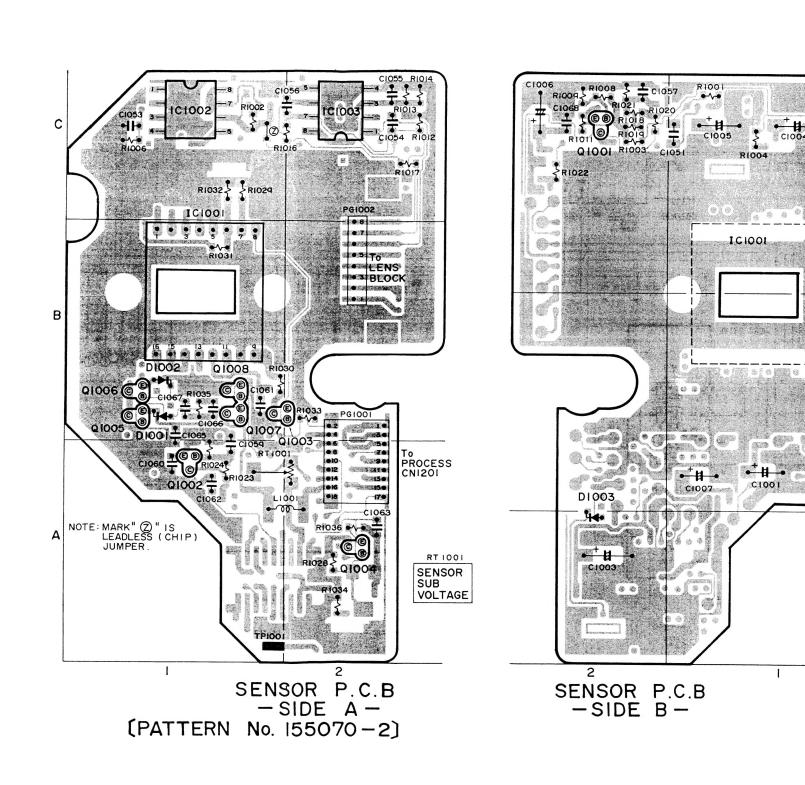
D

C





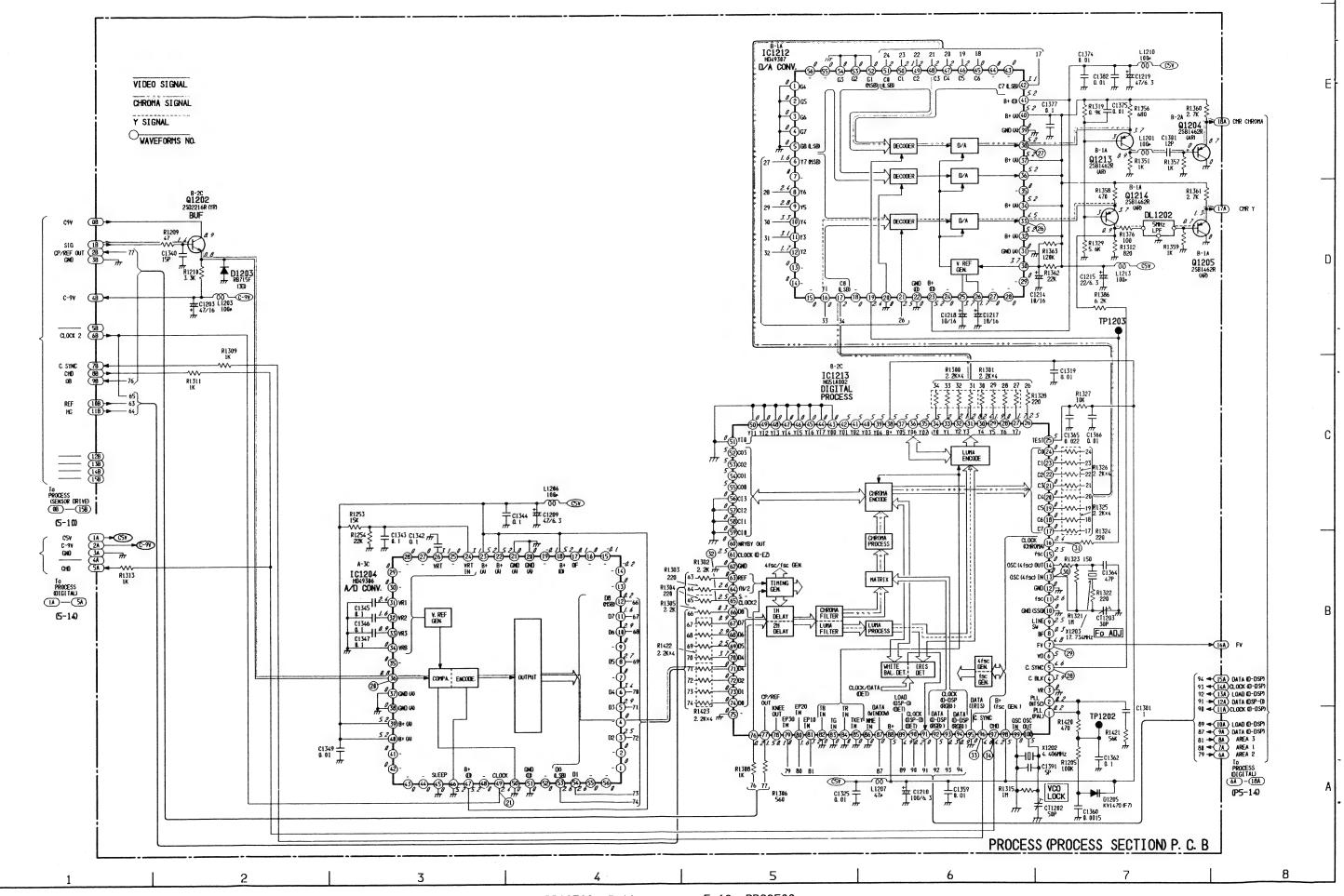


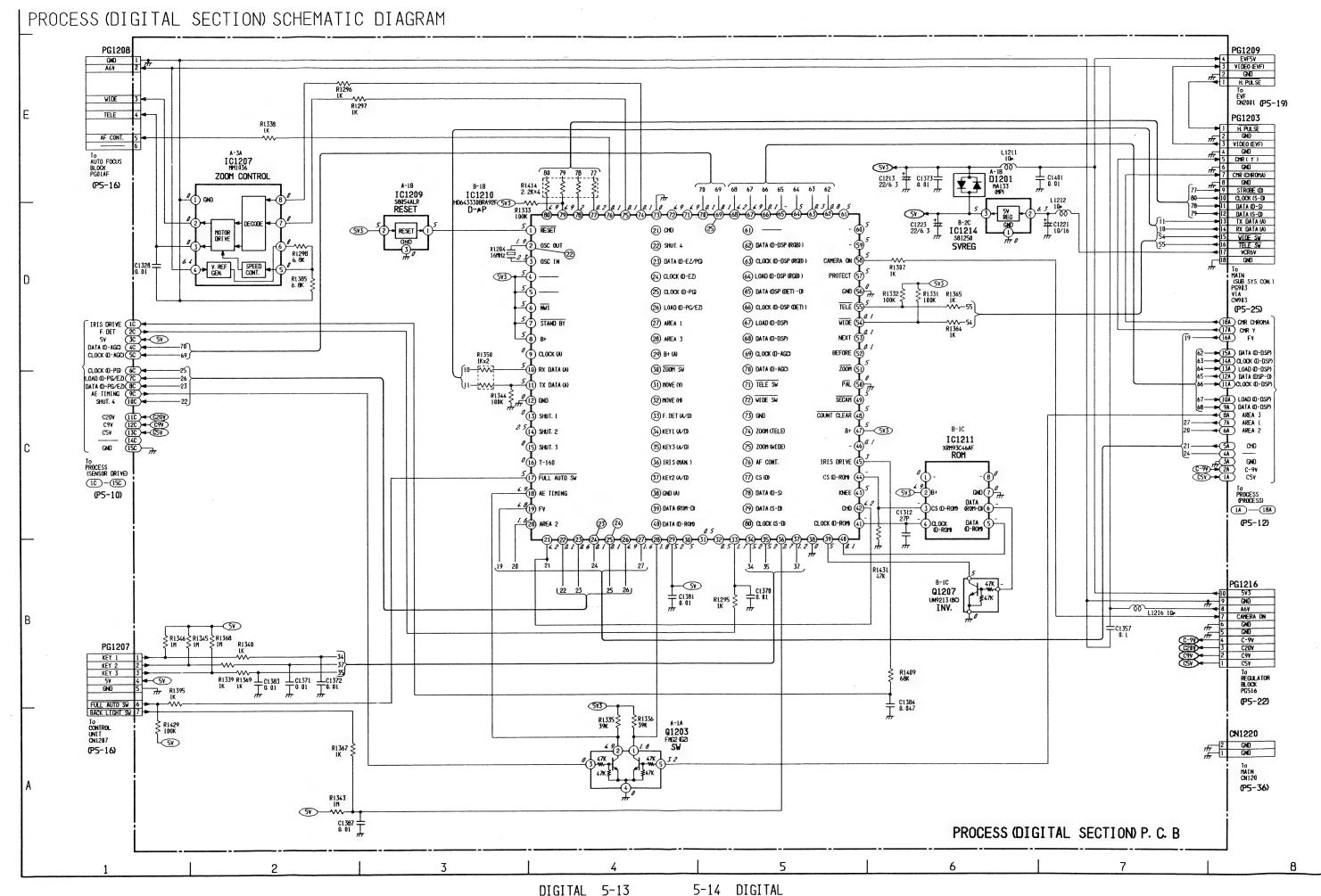


В

С

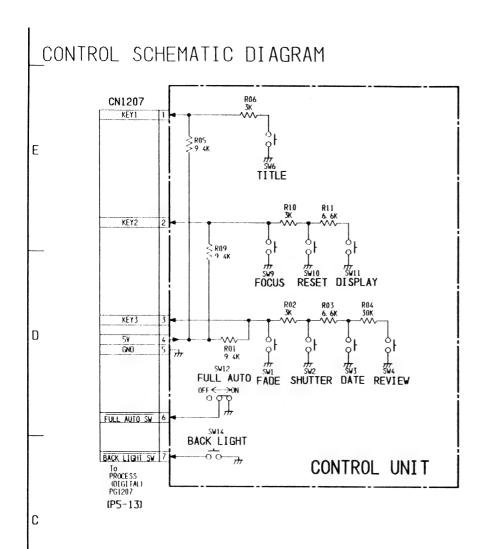
8



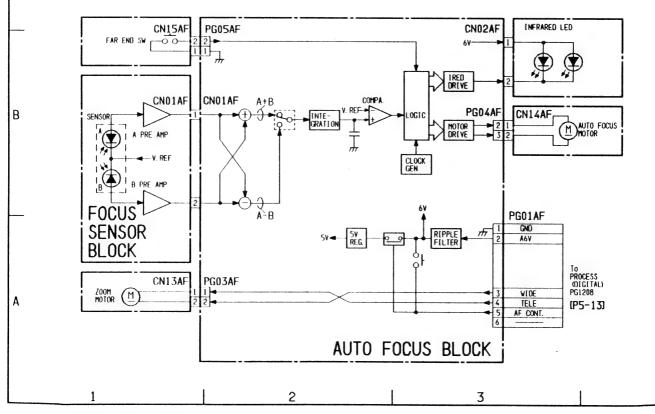


PROCESS WAVEFORMS

1-A IC1201-2 1V/5.Omsec.cm COLOR CHART 5.OVp-p	9-A 1C1202-15 0.5V/20.0 μ sec.cm COLOR CHART 1.8Vp-p	17-A 1C1203-62 1V/20.0 μ sec.cm COLOR CHART 5.1Vp-p	25 A 1C1210-69 1V/5. Omsec. cm COLOR CHART 5. 1Vp-p	33-A IC1213-96 1V/20.0 \(\mu\) sec. cm		_
COLOR GIART 3.0VP-P	and and the state of the state	COLOR CHART 5, 179-p	COLUM CHART 5.1VP-P	COLOR CHART 5. 0Vp-p		E
2-A 1C1201-3 1V/20.0 µ sec.cm COLOR CHART 5.1Vp-p	10-A 1C1202-32 0.2V/20.0 μ sec.cm COLOR CHART 580mVp-p	18-A IC1203-64 1V/50.Onsec.cm COLOR CHART 5.7Vp-p	26-A C1212-33 0.5V/20.0 μ sec.cm COLOR CHART 1.4Vp-p	34-A 1C1213-97 1V/20.0 μ sec.cm COLOR CHART 5.0Vp-p		
		MMM	The Land Land La			_
3 A 1C1201 4 1V/20.0 μ sec. cm COLOR CHART 5.1Vp-p	11 A 101202 37 0.2V/20.0μ sec.cm COLOR CHART 900mVp-p	19 A 101203 65 1V/50.Onsec.cm COLOR CHART 5.7Vp-p	27 A 1C1212 38 0.2V/20.0 μ sec.cm COLOR CHART 1.0Vp-p			0
		MM	M-M-M-I			U
4-A 1C1201-5 2V/5.Omsec.cm COLOR CHART 5.1Vp-p	12-A 1C1202-43 0.5V/100nsec.cm COLOR CHART 2.4Vp-p	20-A 1C1204-36 0.5V/20.0 μ sec. cm COLOR CHART 1.9Vp p	28-A IC1213-5 1V/20.0 μ sec. cm COLOR CHART 5.0Vp-p			
	WWWW					
1V/20.0μsec.cm	13 A 1C1202-44 0.5V/100nsec.cm COLOR CHART 2.9Vp-p	21-A 1C1204-49 2V/100nsec.cm COLOR CHART 7.2Vp-p	29 A 1C1213-7 1V/5.0msec.cm COLOR CHART 5.0Vp-p			С
	WWWW	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\				
6-A 1C1201-7 2V/5.Omsec.cm COLOR CHART 5.1Vp-p	14-A IC1203-2 1V/20.0 μ sec. cm COLOR CHART 5.0Vp-p	22-A IC1210-2 0.5V/20.0 μ sec.cm COLOR CHART 1.8Vp-p	30-A 101213-13 1V/50.Onsec.cm COLOR CHART 3.0Vp-p			
			WWW.			В
7-A 1C1201-8 1V/20.0 μ sec. cm COLOR CHART 5.1Vp-p	15-A 1C1203-12 1V/20.0 μ sec. cm COLOR CHART 5.1Vp-p	23-A 1C1210-24 1V/5. Omsec. cm COLOR CHART 5. 1Vp-p	31-A 1C1213-16 2V/50.Onsec.cm COLOR CHART 6.3Vp-p			
			WWW.			
8-A 1C12O2-14 0.5V/2O.0μ sec.cm COLOR CHART 1.8Vp-p	16-A 1C1203-23 0.5V/50.Onsec.cm COLOR CHART 1.6Vp-p	24-A IC1210-25 1V/5, Omsec. cm COLOR CHART 5, 1Vp-p	32-A 1C1213-65 2V/100nsec.cm COLOR CHART 6.3Vp-p			
-(La/La/L						A
1		2		3	1	۷

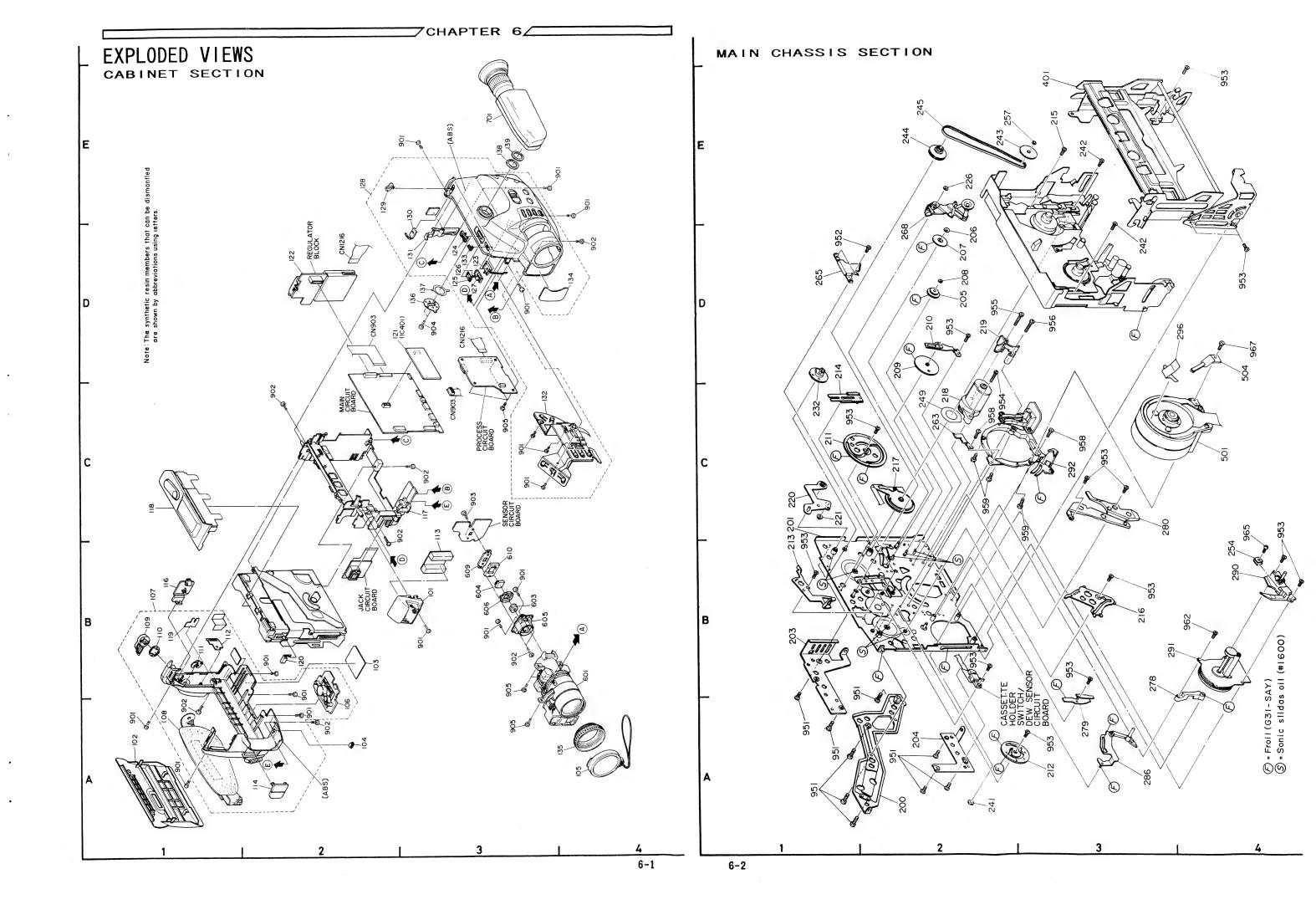


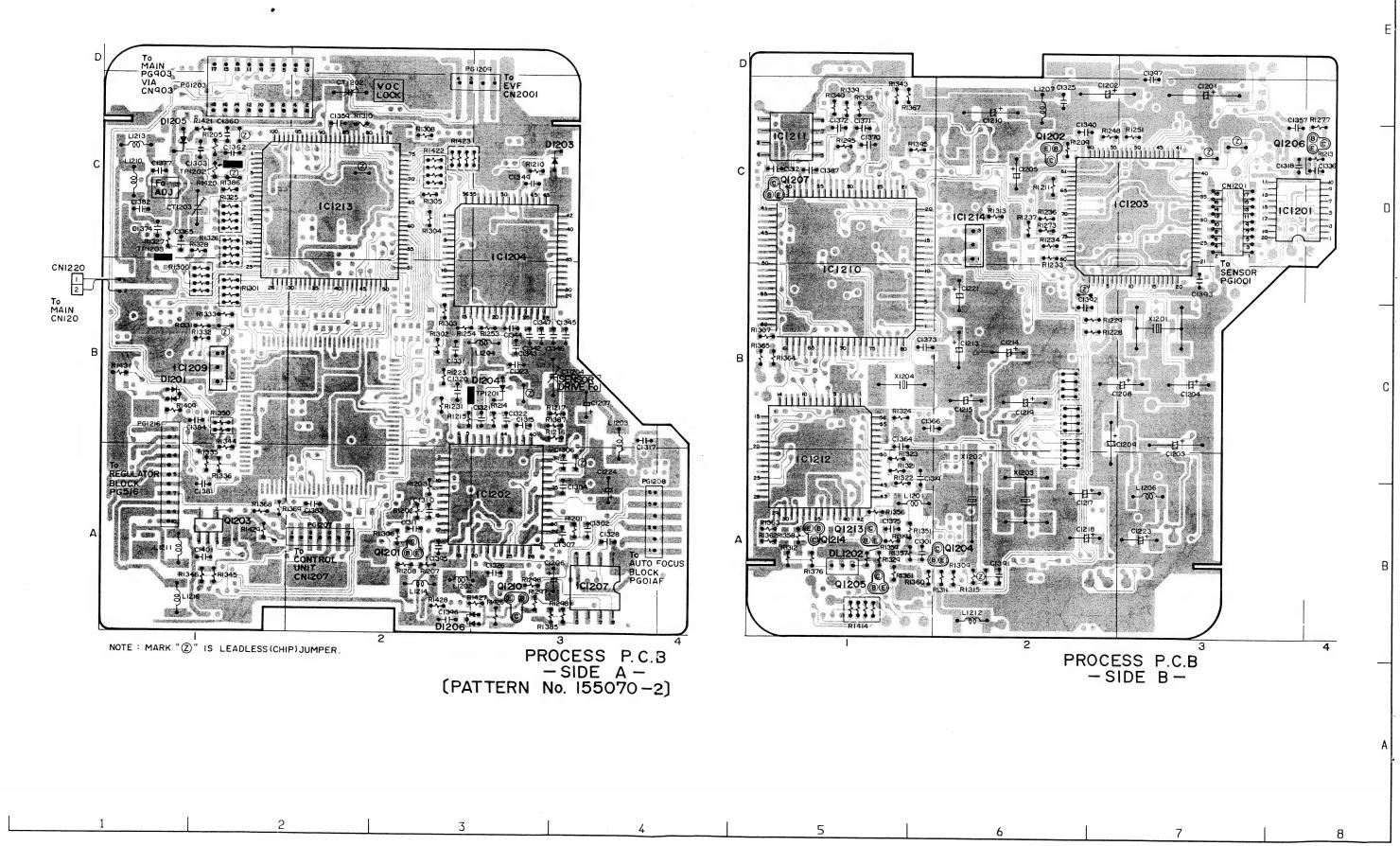
AUTO FOCUS BLOCK DIAGRAM

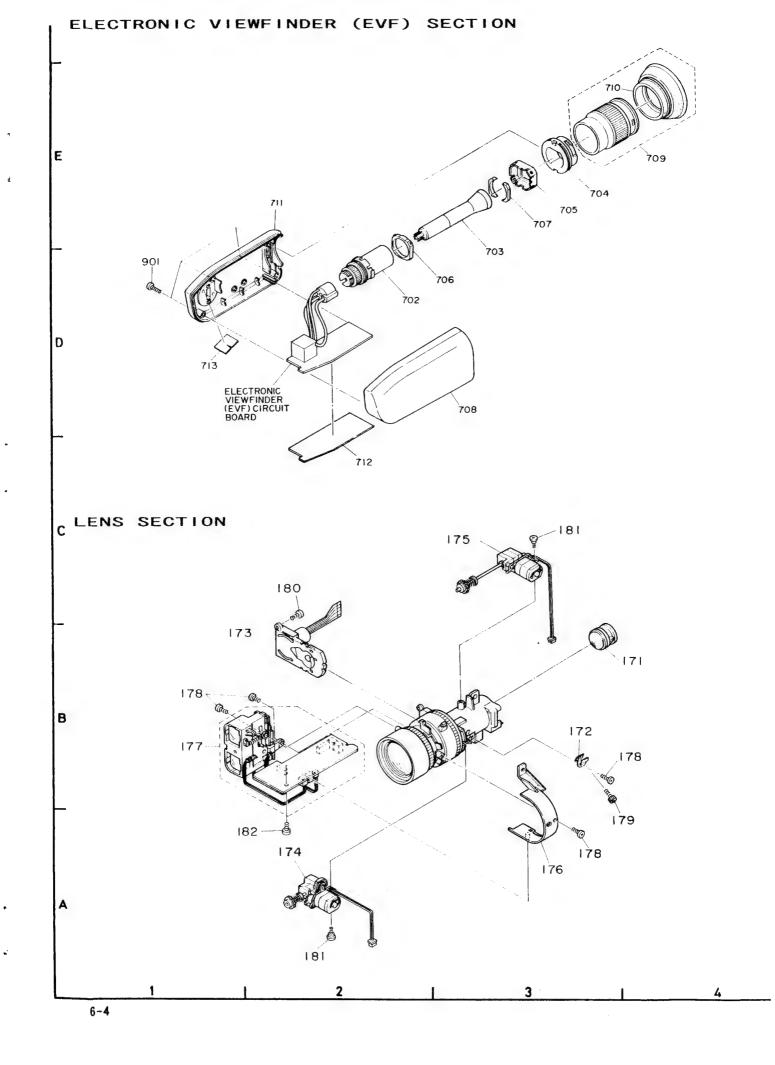


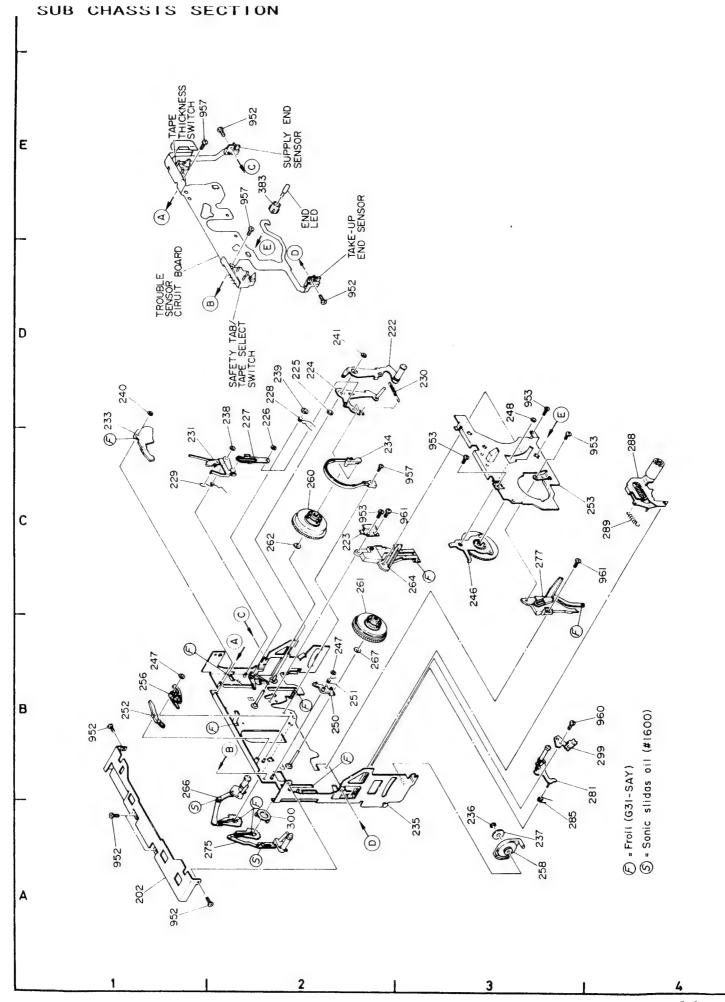
4

5-16 CONTROL, AUTO FOCUS

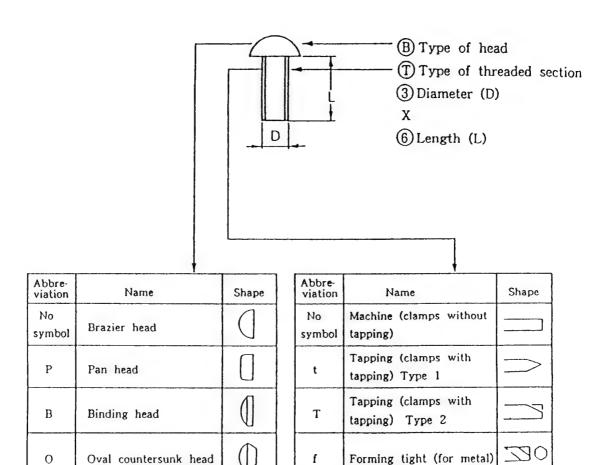








Example: BT3 \times 6

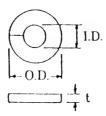


Note Since the forming tight screw tightens while self tapping machine screws can be replaced by tapping screws.

WASHER CLASSIFICATION

Flat countersunk head

F



LUBLICATION

Lubrication points are shown in the exploded view diagrams by marks ((S), (F)).

Lubricants shown in the diagram are as follows.

- (S) Sonic slider oil (\$1600)
- (F) Froil (G31-SAY)

	ws us		
SYMBOL No.	CONFIGUI	(COLOR)	DIMENSION (mm)
215	⊕⊃	(BLOCK)	P 1. 4×2
242	(H)	(BLACK)	P 1.4×2
901		(BLACK)	BT 2×5
902	⊕⊃	(BLACK)	B 2×3
903			BT 2×3
908		(BLACK)	BT 2×5
951	(f) D	(BLACK)	P 1.4×2
952	() D	(SILVER)	P 1.4×1.6
953	€ >⊃		P 1.4×1.8
954	€)===	(SILVER)	P 1.4×6
955	()	\supset	P 1.4×12
956	(f)	\supset	P 1.7×12
957	€ >⊃	(BLACK)	P 1.4×2.5
958	€) <u> </u>	(SILVER)	P 1.7×4
959	(f)	(BLACK)	P 2×4
960	€)⊃	(BLACK)	P 1.4×1.2
961	€)⊃		P 1.4×2
962	€)⊃	(SILVER)	P 1.4×2
965	(f)		P 1.7×3
967	£)	(BLACK)	P 2×4

WASHERS USED

SYMBOL No.	DIMENSION (mm)	SLIT
206	O. D.: 3.6/I.D.: 1.2/t: 0.25	No
208	0. D.: 3. 0/I. D.: 1. 2/t: 0.25	No
225	O.D.:2.5/I.D.:0.8/t:0.13	Yes
226	O. D. : 3. 2/I. D. : 1. 2/t: 0. 25	Yes
238	O. D.:3.6/I.D.:1.2/t:0.13	Yes
239	O.D.:4.0/I.D.:1.7/t:0.25	Yes
240	O.D.:3.6/I.D.:1.4/t:0.25	No
241	O.D.:2.5 /I.D.:0.8/t:0.13	Yes
247	O.D.:3.6/I.D.:1.0/t:0.25	No
248	O.D.:1.8/I.D.:0.8/t:0.13	Yes
257	O.D.:2.5/I.D.:0.8/t:0.25	No
262	O. D.:5.0/I.D.:2.7/t:0.25	No

CONTENTS

CHAPTER 1 IDENTIFICATION AND		3-5-7.	Trouble Sensor Assembly	2-1
OPERATION OF CONTROLS	1-1	3-6. MAIN	MECHANICAL COMPONENTS ON	
			MAIN CHASSIS REMOVAL	2 - 1
		3-6-1.	Sub Chassis Slide Arm,	
			Supply Brake Gear	2-1
CHAPTER 2 DISASSEMBLY		3-6-2.	Cylinder Assembly	2-1
L. IDENTIFICATIONS OF MAJOR		3-6-3.	Capstan Motor, Guide Roller Relay Rail (1)	2 - 1
COMPONENTS	2-1	3-6-4.	Supply Guide Roller(2),	4-1
1-1. MAJOR CIRCUIT BOARDS	2-1	3-0-4.	Supply Tape Guide, Loading	
1-2. MAJOR MECHANICAL COMPONENTS	2-2		Motor	2-1
1-2-1. Sub Chassis Assembly	2-2	3-6-5.	Loading Gears(1), (2), (3),	
1-2-2. Main Chassis Assembly	2-2		Mechanism State Switch	2-1
2. DISASSEMBLY METHOD WHEN TROUBLE	2 2	3-6-6.	Supply Loading Cam Gear	2-1
OCCURS	2-2	3-6-7.	Centre Gear, Centre Relay	
DONE	2-2		Gear, Reel Drive Belt	2 - 1
2-1-1. To Set To The Eject		3-6-8.	Pressure Roller Drive Arm,	
State	2-2		Eject Arm, Take-up Loading Cam Gear	
3. NORMAL DISASSEMBLY METHOD	2-4	3-6-9.	Cylinder Base,	2-1
3-1. SEPARATING THE CAMERA AND VTR		3-0-9.	Guide Roller Relay Rail (2)	1
SECTIONS	2-4		Slide Gear	2-1
3-1-1. Cassette Lid,		3-6-10.	Reel Drive Belt Cover	2-1
Microphone (MIC)	2-4		Cassette Holder Switch/	
3-1-2. Separating the Camera Secti			Dew Sensor	2-1
and VTR Section	2-4	3-7. LENS	BLOCK REMOVAL	2-1
3-2. CAMERA SECTION (LEFT CASE SIDE) REMOVAL	2-4	3-7-1.	Autofocus Circuit Board,	
3-2-1. Electronic Viewfinder	~ ~		Zoom Motor	2-1
(EVF)	2-4	3-7-2.	Focus Motor, Iris Block AF Block	
3-2-2. Process Circuit Board,		3-7-3. 3-7-4.	Index Ring	2-1
Sensor Circuit Board, Lens			TRONIC VIEWFINDER	
Block	2-5) REMOVAL	2-1
3-2-3. Control Switch Block	2-5	3-8-1.	EVF Lens Block,	
3-3. VTR SECTION (RIGHT CASE SIDE)			EVF Left Case	2-1
REMOVAL	2-6	3-8-2.	EVF Right Case	2-1
3-3-1. Right Case, VTR Block, Tripod Mount	2_6	3-8-3.	EVF Circuit Board, CRT	2-1
3-3-2. Zoom Switch Panel 3-3-3. Jack Circuit Board		JIG AND TA	PES FOR ADJUSTMENT	3-1
3-3-4. Regulator Block		HOW TO USE	THE JIGS AND TOOLS	3-1
3-3-5. Main Circuit Board,				
Audio IC (IC401)	2-7			J - 2
3-3-6. Tape Transport Mechanism .	2-7	SERVICING	POSITION (WHEN OBSERVING	
3-3-7. VTR Frame	2-7	WAVEFORM A	ND VOLTAGE)	3-2
3-4. SUB CHASSIS ASSEMBLY REMOVAL	2-8	cranmen a	MECHANICA ADIRETMENT	
3-4-1. Main Chassis Bracket	2 - 9		MECHANISM ADJUSTMENT	
(1), (2), (3)	2-0		STARTING ADJUSTMENT	
Cassette Holder	2-8		MATCHING IN ASSEMBLY	3 - 3
3-4-3. Sub Chassis Cover	2-9		RANSPORT SYSTEM CHECK/	
3-4-4. Reel Drive Idler,		ADJUSTA	MENT	3-4
Sub Chassis Assembly	2-9	3-1. KEEL	SION POLE POSITION	J-4
3-5. MAIN MECHANICAL COMPONENTS ON		ADJU	ISTMENT	3-5
THE SUB CHASSIS	2-9	3-3. TENS	SION ADJUSTMENT	3-5
3-5-1. Supply Reel Brake,		3-4. SUPE	PLY GUIDE ROLLER (2) HEIGHT	
Tension Relay Arm,	2-10	ADJU	JSTMENT	3 − €
Tension Control Arm 3-5-2. Take-up Brake Control Arm,	2-10	3-5. TAKE	E-UP GUIDE POLE HEIGHT	
Take-up Brake Drive Arm,		ADJU	JSTMENT	3-1
Take-up Reel Brake,		3-6. SUPE	PLY GUIDE ROLLER (1)/	
Take-up Reel Disk	2-10		E-UP GUIDE ROLLER HEIGHT	
3-5-3. Tension Arm, Supply Guide		ADJU	JSTMENT	3-8
Roller (3), Tension Band,		- VDAGST	ER	3-0
Guide Roller Spring	2-11		NG THE TORQUE	
3-5-4. Pressure Roller, Take-up		J. GHEGHI	zongon (())	
Guide Arm, Middle Pole	2-11	CHAPTER 4	ELECTRICAL ADJUSTMENT	
3-5-5. Take-up Guide Roller Base,	2 12			4 -
Supply Guide Roller Base .	2-12	2 CAMEDA	TION FOR ADJUSTMENT SECTION ADJUSTMENT	4-
3-5-6. Take-up Guide Roller Rail, Supply Guide Roller Rail,			CUIT BOARD LOCATIONS AND	
Supply Guide Roller Rail, Supply Reel Disk	2-12		USTMENT SERVICE POSITION	4 -
Subbit west pray				-

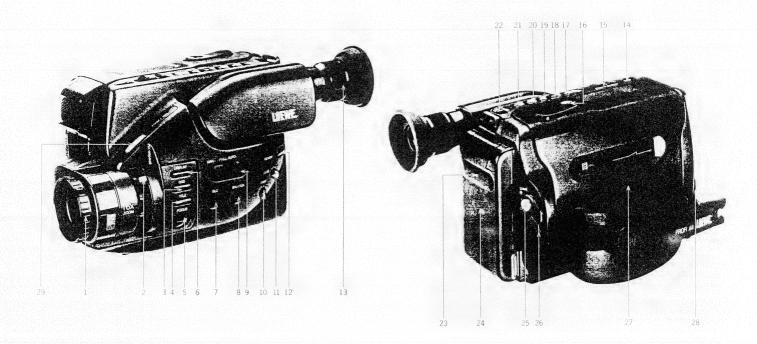
2-2. TEST EQUIPMENT AND CHARTS NECESSARY FOR ADJUSTMENT	
NECESSARY FOR ADJUSTMENT	. 4-2
2-3. ADJUSTMENT CONDITION	. 4-2
2-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN	4 3
CONTROLS DURING ADJUSTMENT	. 4-2
2-5. LIST OF CHARTS FOR CAMERA	
	. 4 – 2
2-6. ADJUSTMENT AFTER REPLACING	
MAJOR COMPONENTS IN THE	
CAMERA BLOCK	. 4-3
2-7. CAMERA ANALOGUE ADJUSTMENT	. 4-4
(I) Subcarrier Frequency	
Confirmation	. 4-4
(2) VCO Lock Voltage	
Confirmation	. 4-4
(3) Sensor Drive Pulse Frequency	
Confirmation	. 4-4
(4) Sensor Sup Voltage	
Adjustment	. 4-5
(5) Backrocus Adjustment	. 4-5
2-8. CAMERA DIGITAL ADJUSTMENT	. 4-7
2-8-1. How to Start the	
Adjustment Program (MAP)	. 4-7
Adjustment Program (MAP) 2-8-2. Initial Setting by Model 2-8-3. Digital Adjustment	4-8
2-8-3. Digital Adjustment	
Procedure	. 4-9
(1) Auto Iris Control	
Adjustment	. 4-9
(2) Iris Calibration	
Adjustment	4-10
(3) Blue Matrix Adjustment	4-10
(4) White Balance Adjustment	
(5) Chroma Gain Adjustment	4-12
2-8-4. Error Message	4-13
2-9. ELECTRONIC VIEWFINDER (EVF)	
2-3. BEECINOMIC VIEWSIMPER (EVE)	
ADJUSTMENT	4-14
(1) Deflection Yoke Position	
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	. 4-14 . 4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	. 4-14 . 4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	4-14 4-14 4-14 4-14 4-14 4-15
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	4-14 4-14 4-14 4-14 4-14 4-15
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 4-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T. NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 4-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T. NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 4-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T. NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 4-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T. NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 10 . 4-16 . 10 . 10 . 10 . 10 . 10
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOROCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 10 . 4-16 . 10 . 10 . 10 . 10 . 10
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK 3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK 3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND SERVO CIRCUIT	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 3-1. CINCOLOR ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK 3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND SERVO CIRCUIT (1) Setting the Head	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 APES 4-16 1-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus ADJUSTMENT (8) VTR SECTION ADJUSTMENT (9) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (1) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (1) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (1) Setting the Head Switching Point	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 APES 4-16 1-16
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T. NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK 3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND SERVO CIRCUIT (1) Setting the Head SWITCHING POINT (2) Setting the Power Shut	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 DOR . 4-17 . 4-18
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK 3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND SERVO CIRCUIT (1) Setting the Head Switching Point. (2) Setting the Power Shut Off Level	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 A-16 A-16 D-16 A-16 D-17 A-18 A-18
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus ADJUSTMENT (8) EVF SECTION ADJUSTMENT (9) EVF SECTION ADJUSTMENT (10) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (11) CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION (12) EVERTION (13) EVERTION (14) EVERTION (15) EVERTION (16) EVERTION (17) EVERTION (18) EVERTION (18) EVERTION (18) EVERTION (18) EVERTION (18) EVERTION (18) EVERTION (19) EVERTION (1	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16 4-17 4-18 4-18 4-19
(1) Deflection Yoke Position Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T. NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK 3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND SERVO CIRCUIT (1) Setting the Head SWITCHING POINT. (2) Setting the Power Shut Off Level 3-7. LUMINANCE/CHROMA CIRCUIT (1) AGC Adjustment (1) AGC Adjustment (1) AGC Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-17 . 4-18 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus Adjustment (8) EVF Brightness Adjustment (9) EVF Focus ADJUSTMENT (9) EVF EVERTION (1) EVERTION (1) SETTION (1) Setting the Head (2) Setting the Head (2) Setting the Power Shut (1) AGC Adjustment (1) AGC Adjustment (2) Comb Filter Adjustment (2) Comb Filter Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-18 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-20
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus ADJUSTMENT (8) EVF STORM ADJUSTMENT (9) EVF STORM EVENT AND ALIGNMENT TO NECESSARY FOR ADJUSTMENT (9) EVENT EV	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-18 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-20
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus Adjustment (8) EVF Brightness Adjustment (9) EVF FOCUS ADJUSTMENT (1) EVESSARY FOR ADJUSTMENT (1) EVESSARY FOR ADJUSTMENT (1) EVESSARY FOR ADJUSTMENT (1) EVESSARY FOR ADJUSTMENT (1) SETTION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT (1) SETTION OF SWITCHES AN COMPONENTS IN THE VTR BLOCK (1) SETTION OF SWITCHES AN COMPONENTS IN THE VTR BLOCK (2) EVENT COMPONENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK (1) Setting the Head Switching Point (1) Setting the Power Shut (1) AGC Adjustment (2) Comb Filter Adjustment (3) Trap Frequency Adjustment (4) EMPHASSIS Input Level	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-17 . 4-18 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-20
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus Adjustment (8) EVF Brightness Adjustment (9) EVF Focus ADJUSTMENT (9) EVF EVF FOCUS ADJUSTMENT (1) EVERT EQUIPMENT AND ALIGNMENT TO EVERT EQUIPMENT AND ALIGNMENT TO EVERT EXPLACING MAN CONTROLS DURING ADJUSTMENT (1) ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MAN COMPONENTS IN THE VTR BLOCK (1) Setting The Head Switching Point (1) Setting the Head Switching Point (2) Setting the Power Shut (3) EVF EVER EVER EVER EVER EVER EVER EVER	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-17 . 4-18 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-20
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (5) EVF Focus Adjustment 3. VTR SECTION ADJUSTMENT 3-1. CIRCUIT BOARD LOCATION AND SERVICING POSITION 3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT T NECESSARY FOR ADJUSTMENT 3-3. ADJUSTMENT CONDITION 3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AN CONTROLS DURING ADJUSTMENT 3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK 3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND SERVO CIRCUIT (1) Setting the Head Switching Point. (2) Setting the Power Shut Off Level 3-7. LUMINANCE/CHROMA CIRCUIT (1) AGC Adjustment (2) Comb Filter Adjustment (3) Trap Frequency Adjustment (4) Emphassis Input Level Adjustment (5) Carrier Frequency	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 A-16 A-16 D-16 A-16 D-17 A-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-20
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus Adjustment (8) EVF Brightness Adjustment (9) EVF FOCUS ADJUSTMENT (1) EVENT CONDITION (1) EVENT EVENT EVENT EVENT (1) EVENT EVENT EVENT (1) SETTING ADJUSTMENT (1) SETTING POINT (1) AGC Adjustment (2) Comb Filter Adjustment (3) Trap Frequency Adjustment (4) Emphassis Input Level Adjustment (5) Carrier Frequency Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-17 . 4-18 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-20 . 4-20
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus Adjustment (8) EVF STORM ADJUSTMENT (9) EVF FOCUS ADJUSTMENT (10) SERVICING POSITION (10) SERVICING POSITION (10) SERVICING POSITION (10) SERVICING POSITION (10) ADJUSTMENT CONDITION (10) ADJUSTMENT CONDITION (10) ADJUSTMENT CONDITION (11) ADJUSTMENT AFTER REPLACING MA CONTROLS DURING ADJUSTMENT (11) ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK (12) Setting the Head (13) Setting the Head (14) Setting the Power Shut (15) Setting the Power Shut (16) AGC Adjustment (17) AGC Adjustment (18) Trap Frequency Adjustment (19) Carrier Frequency (10) Adjustment (10) Carrier Frequency (10) Adjustment (11) AGJUSTMENT (12) Carrier Frequency (13) Deviation Adjustment (15) Carrier Frequency (15) Deviation Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-17 . 4-18 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-20 . 4-20
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus ADJUSTMENT (8) EVF STORM ADJUSTMENT (9) EVF STORM ADJUSTMENT (9) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (9) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (9) ADJUSTMENT AND ALICNMENT TOREOUS ADJUSTMENT (9) ADJUSTMENT CONDITION (1) ACCESSARY FOR ADJUSTMENT (1) ADJUSTMENT CONDITION (1) ADJUSTMENT AFTER REPLACING MA (1) CONTROLS DURING ADJUSTMENT (1) ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA (1) ACCOMPONENTS IN THE VTR BLOCK (1) Setting the Head (2) Setting the Head (2) Setting the Power Shut (1) AGC Adjustment (2) Setting the Head (2) Comb Filter Adjustment (3) Trap Frequency Adjustment (4) Emphassis Input Level Adjustment (5) Carrier Frequency Adjustment (6) Deviation Adjustment (7) Playback Luminance Signal	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16 4-17 4-18 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-20 4-20 4-21
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus ADJUSTMENT (8) EVF STORM ADJUSTMENT (9) EVF STORM ADJUSTMENT (9) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (9) AUTOFOCUS ADJUSTMENT (9) ADJUSTMENT AND ALICNMENT TOREOUS ADJUSTMENT (9) ADJUSTMENT CONDITION (1) ACCESSARY FOR ADJUSTMENT (1) ADJUSTMENT CONDITION (1) ADJUSTMENT AFTER REPLACING MA (1) CONTROLS DURING ADJUSTMENT (1) ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA (1) ACCOMPONENTS IN THE VTR BLOCK (1) Setting the Head (2) Setting the Head (2) Setting the Power Shut (1) AGC Adjustment (2) Setting the Head (2) Comb Filter Adjustment (3) Trap Frequency Adjustment (4) Emphassis Input Level Adjustment (5) Carrier Frequency Adjustment (6) Deviation Adjustment (7) Playback Luminance Signal	4-14 4-14 4-14 4-14 4-15 4-16 4-16 4-16 4-16 4-16 4-17 4-18 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-20 4-20 4-21
Adjustment (2) EVF Centring Adjustment (3) EVF Vertical Size Adjustment (4) EVF Brightness Adjustment (5) EVF Focus Adjustment (6) EVF Focus Adjustment (7) EVF Focus Adjustment (8) EVF STORM ADJUSTMENT (9) EVF FOCUS ADJUSTMENT (10) SERVICING POSITION (10) SERVICING POSITION (10) SERVICING POSITION (10) SERVICING POSITION (10) ADJUSTMENT CONDITION (10) ADJUSTMENT CONDITION (10) ADJUSTMENT CONDITION (11) ADJUSTMENT AFTER REPLACING MA CONTROLS DURING ADJUSTMENT (11) ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MA COMPONENTS IN THE VTR BLOCK (12) Setting the Head (13) Setting the Head (14) Setting the Power Shut (15) Setting the Power Shut (16) AGC Adjustment (17) AGC Adjustment (18) Trap Frequency Adjustment (19) Carrier Frequency (10) Adjustment (10) Carrier Frequency (10) Adjustment (11) AGJUSTMENT (12) Carrier Frequency (13) Deviation Adjustment (15) Carrier Frequency (15) Deviation Adjustment	. 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-14 . 4-15 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-16 . 4-17 . 4-18 . 4-18 . 4-19 . 4-19 . 4-19 . 4-20 . 4-20 . 4-20 . 4-21 . 4-21

		ĺ	9)													S:														
	,				A	1	u	S	5.5	ie	п	t		•					٠,		٠	•			٠.			4 -	- 2	2
-) - - -	÷	υ,	, D	+1	i C	0	u:	e e n	A	1	1	gr Ob	ım	e	n'	C T N	A	.a	31.	15	τ	m.	e:	מ ו	¢	•	4	- 2	2
-	0																											4.	. 2	7
					٠.	-	•	•			•			•	•			•			•	•				•	•	-	~	٠
CF	HAP	T	Εŝ	2	5													R	A:	ď	A	N	D	(C	IB	RCI	317		
							3	0,	A 3	D		D	ΙA	١G	R.	A1	4													
. 9	VH E	N	1	JS	Ħ	١G	;	Ť	н:	S		S	EF	v	Ī	CI	Ξ	R	Ε	7 5	13	E	N	CI	Ε					
																												5 -	- 1	
- [EΑ	D	LE	S	S	C	0	M	PÇ	N	E	Nʻ	Т	Ι	D	Εì	ľ	I	F	IC	A	T	Į	C	N			5 -	- 2	
-]	INT	Έ	R	١A	L	W	Ί	R	ΙN	IG		D	ΙA	١G	Ŕ.	A:	4	(C.	1.	ſΕ	R	A)				5 -	- 5	
•]	NT	Ε	Rì	I A	Ĺ	ň	I	3	IN	IG		D	I A	١G	R.	A١	4	('J'	r 3	()					٠		5 -	- 2	1
																			s	C H	Ε	M	A'	r	10	2/	'CI	I R (u	Ī
																			D	I A	LG	Ŕ	A	М				BO)A	3
SE	ENS	0	R	٠						٠												5	- 1	5		1	′	5 -	- 7	
PF	ROC	E	SS	5	(:	SE	N	S	OF	Į.	D.	R.	ΙV	Æ)							5	- !	9				5 -	- 1	7
																						_			_					
25	COC	E	55	•	(1	ונ	G	1	I A	ù)	•		٠	•		٠	٠	• •	•		5	-	1.	3	1		5 -	- 1	7
स्र	JN I	ידי	D.	'N	 T /		·	T 1		10	T	NT I			•	/ 1			٠.	•		5	_ :	1 (ם מ	/		-	7	_
MA	TN	. 1	(5	. Y	S	- FR	M	1	-	N	T	Ri	210	۸.		(1	- v	r	,	٠		5	_ :) :	3	1				
MA	IN		(3	SÜ	В	S	Y	s'	TE	м	-	C	ON	ĺΤ	R	o i	. `	•				5	_ ;	2 :	5	1				
MA	IN		(5	ξE	R١	70	1)	٠,		,							٠.					5	- 3	2 .	7	1				
MA	IN	t	(1	10	T)R		Di	RI	7	E)										5	- :	2 9	9	1	,	5-	- 3	7
MA	IN		(E	PR	Ε	A	M.	P)													5	-;	3 :	1	/	,			
MA	IN	1	([ū	M.	ΙN	A	N (CE	()												5	- :	3 3	3	1	,			
MA	IN		((H	R	MC	A)	٠					٠			•	•				5	- ;	3 5	5	/	′			
MA	IN		(]	U	D.	IC	() (r	,			37				•		٠	٠		٠		5		3 9	9	1	,			
TA	LIN		(1	. K	U	10	•	2	3	2	N	51	JH	.)			٠	٠		•		5	- :) £	,	1	,	5-	٠,5	/
AT	TTO	F	 oc	• 11	s	P.	ř.	0	 ~ K		'n	T	 a c	·	ΔI	 м	•	•	٠.	•		9	,	2:	7	_		5.	. 1	5
RE	GU	Ĺ	A1	o	R	В	L	00	CK		D	i	AG	R	Al	M	:	:			:									
																												•	_	_
WA																														
	S	E	NS	0	R	٠	٠							٠																
	P	R	00	E	S	3				٠				٠			٠	٠.					٠.			٠				
	E	L	ΕÇ	T	R(ON	I	C.	7	I	E	N	FI	N	D!	EI	2	(E	7 F	')					*	٠			
	2	Y	21	70	M	C	U	N.	ĽK	O	L	٠		٠		• •	-	٠		•	٠	•	• •		•	•	*			
	T.	п	M I	N	A	30	٠ ٣	7	~ H		٠ . ا	w i	 a	•	•	• •	٠	•	• •	٠	٠		• •	•	•	•	•			
	_	-					_					_		•			·	٠		•	•	•		•		•	•		_	~
CE	IAP	T	ΕF	?	6		E	XI	PL	0	D	EI	D	۷	I	EV	٧S	;												
CA	BI	N	E3		SI	EC.	т	Ι () N																			6-	- 1	
MA	IN	Ü	CI	IA	S	5 I	s	- 5	SE	c	T	Į	ON	i													:	6-		
St	שנ	C	H£	ıs	S.	ıs		SI	ĿĹ	·I	14	U	N															5-	- 3	
ΕL	EC	T	RC	N	1(3	V	11	EW	F	I	NI	DE	R		(E	VΣ	F)	S	Ε	C	T	1	4C	ł		6-	- 4	
LE	ENS		SE	C	T:	ΙO	N																					6 -	- 4	
SC	RE	W	S	U	SI	ΞD	1							*																
20	RE	w	- (iμ.	A.	55	1	۴.	ſC	A	T	T (JΝ		•		٠	٠		٠	٠	•				٠	٠	6-		
		E.	-	α	T :		•					71	7 /												•	٠				
T. I	ISH	L,	к	C	ы	12	S	1 :	. 1	C	A:	Γ.	10	N		• •	•	٠		•	٠									
LU	JBL	L,	к	C	ы	12	S	1 :	. 1	C	A:	Γ.	10	N												٠		6 -	- 6	
LU	ISH	L,	к	C	ы	12	S	1 :	. 1	C	A:	Γ.	10	N											٠			6-	- 6	
LU	JBL	I	K C.F	T	I	ON	S				Α.	Γ.		- -				•		•	•	•						6-	- 6	
LU	ISH	I	K C.F	T	I	ON	S				Α.	Γ.	10	- -				•		•	•	•						6-	- 6	
CH	IBL	T	e C.F	T	8	ON	c	I	RC		T	I .	DE	· S	Ç1	R I	[P	T	10) N		•						8-		
CH BL	IAP LOC	TKV	EF EF	RA	8 A(GR	C A	II M	RC		T	I	DE	SS	CI	R!	(P	T	10	O N									-1	
CH BL	IAP LOC	TKV	EF EF	RA	8 A(GR	C A	II M	RC		T	I	DE	SS	CI	R!	(P	T	10	O N								8-8	- I - 1	
CH BL 1 2	IAP	TKVOA	EF EF WE	C I RA	8 A. A.	GR	C A P	III M PI	RC		T	I	DE	SS	CI	R 1	(P	T	I () N								8-8-	- I - 1	
CH BL 1 2 3	IAP LOC L. O L. O L. S	T KVOAE	EF EF WE ME	RA IR	8 A.	SR.	C A P	III M PI	RC	υ	T	I	DE	S	CI	R 1		T	I (O N								8-	-1 -3 -5	
CH BL 1 2 3 4	IAP LOC L.O L.O S.C S.C	T KVOAEI	EF WE ME NE	RA IR	8 A L	GR.	C A P	III M	RC		T	I	DE	S	CI	R 1	. P	T	I (ON.								8-	-1 -3 -5 -7	
CH BL 1 2 3 4	IAP LOC L.O L.O S.C S.C	T KVOAEI	EF WE ME NE	RA IR	8 A L	GR.	C A P	III M	RC		T	I	DE	S	CI	R 1	. P	T	I (ON.								8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 -	-1 -3 -5 -7 -9	1
CH BL 1 2 3 4 5 6 P I	IAP JOC L. O L. O S. C S. V S. V	T KVOAEIUF	EF CEFWE	RAIR	8 A(L)	SR.	C A P	III M.	RC	σ	T	I	DE	S	CI	RI	. P	T	I	ON								8-	-1 -3 -5 -7 -1	1 2
CH BL 12 3 4 4 5 6 P I 1	IAP LOC LOC LOC B. C S. V	T KVOAEIUFi	EF EF WE ME O D I	RARROSOS	8 ACL	GR.	C A P · · · · N M	III M PI	RC	U	T	I	DE	S	CI	RI	. P	T	I	ON								8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 -	-1 -3 -5 -7 -1	1 2
CH BL 12 3 4 4 5 6 P I 1	HAP LOCAL DELLA SERVICE DELLA SERVICE DELLA DELL	T KVOAEIUFia	EF CEFWE	RAIRROOOLC	I A A A A A A A A A A A A A A A A A A A	GR.	C A . P NM t	III M	RC LY	C o C	T	I	DE	S	CI PI S:	RI		T	10	ON								8-8-8-8-8-	-1 -3 -5 -7 -1 -1	1 2 2
CH BL 12 3 4 4 5 5 6 P I 1 2 2	HAP LOCAL DELLA SERVICE DELLA SERVICE DELLA DELL	T KVOAEIUFiai	EF DEF WE DE LE COMME	RAIRROOCIC	A. Tais	SR. SU	C A . P NM to	III M P	RC	C	T	I	DE	S	CI PI S:	RI		T	IC	O.N.								8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 - 8 -	-1 -3 -5 -7 -1 -1 -1 -1	1 2 2 3
	SEPERATE WITH THE SEPERATE SEP	3-8 CHAP WHE MATA-LENT LENT LENT SENSCHOOL CONTROL SPROCC COLLEC MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN	CHAPT WHEN MATE LINTE LINTE SENSOCE PROCEE CONTRT MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN MAIN	CHAPTE: WHEN: MATER! - LEADLE-INTERN SENSOR PROCESS PROCESS PROCESS CONTROI ELECTR MAIN (S M	(10) 3-8. AD CHAPTER WHEN US MATERIA LEADLES INTERNA INTERNA SENSOR . PROCESS PROCESS PROCESS PROCESS PROCESS PROCESS PROCESS PROCESS WAAIN (SU MAIN (SU MAIN (SU MAIN (AU MAIN (CH MAIN (AU MAIN (TR AUTOFOCU WAVEFORM SERVO LUMIN CHAPTER CABINET CHAPTER C	(10) C 3-8. ADJI C 3-8. ADJI LOC. CHAPTER 5 WHEN USI) MATERIAL LEADLESS INTERNAL INTERNAL SENSOR PROCESS (I CONTROL PROCESS (I ROCESS (I	(10) Coll 3-8. ADJUS LOCAT CHAPTER 5 WHEN USING MATERIAL LEADLESS C INTERNAL W INTERN	(10) Colo 3-8. ADJUST LOCATI CHAPTER 5 S WHEN USING MATERIAL LEADLESS CO INTERNAL WI INTERNAL WI INTERNAL WI SENSOR PROCESS (SEN PROCESS (DIG CONTROL MAIN (SUSUE) MAIN (SUSUE) MAIN (SUSUE) MAIN (SERVO) MAIN (PRE AM MAIN (LUMINA MAIN (LUMINA MAIN (AUDIOL JACK AUTOFOCUS BL REGULATOR BL WAVEFORMS SENSOR PROCESS ELECTRONIC V CHAPTER 6 E CABINET SECTION CHASSIS SUB CHASSIS ELECTRONIC V LENS SECTION SCREWS USED WASHERS USED WASHERS USED	(10) Colou 3-8. ADJUSTM LOCATIO CHAPTER 5 SC WHEN USING TO MATERIAL LEADLESS COM INTERNAL WIR INTERNAL WIR SENSOR PROCESS (SENS) PROCESS (PROCE PROCESS (PROCE CONTROL ELECTRONIC VII MAIN (SUSTEM OMAIN (SUSTEM OMAIN (SUSTEM OMAIN (PRE AMP MAIN (CHROMA) WAVEFORMS SENSOR PROCESS ELECTRONIC C SYSTEM CON' SERVO LUMINANCE / CABINET SECTIMAIN CHASSIS SE ELECTRONIC VII LENS SECTION SCREWS USED WASHERS USED SCREW CLASSIF SE ELECTRONIC VII LENS SECTION SCREWS USED WASHERS USED SCREWS USED SCREWS USED SCREWS LASSIS SE SCREW CLASSIF SCREW CLASSIF SCREW CLASSIF SCREW CLASSIF SCREW CLASSIF SCREWS	(10) Colour 3-8. ADJUSTMEN LOCATIONS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHE BOAS WHEN USING THE MATERIAL LEADLESS COMPC INTERNAL WIRE SENSOR	(10) Colour A 3-8. ADJUSTMENT LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEM BOARD WHEN USING THIS MATERIAL	(10) Colour Al 3-8. ADJUSTMENT LOCATIONS. CHAPTER 5 SCHEMA' BOARD WHEN USING THIS MATERIAL LLEADLESS COMPONE INTERNAL WIRING INTERNAL WIRING SENSOR PROCESS (SENSOR D PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (DIGITAL) CONTROL LECTRONIC VIEWFI MAIN (SUB SYSTEM CONT MAIN (SUB SYSTEM CONT MAIN (PRE AMP) MAIN (PRE AMP) MAIN (CHROMA) MAIN (AUDIO) MAIN (TROUBLE SEN: JACK AUTOFOCUS BLOCK D REGULATOR BLOCK D WAVEFORMS SENSOR PROCESS LECTRONIC VIE' SYSTEM CONTROL SERVO LUMINANCE/CHROI CHAPTER 6 EXPLODI CABINET SECTION MAIN CHASSIS SECTI CLECTRONIC VIEWFI LENS SECTION SCREW USED WASHERS USED WASHERS USED SCREW CLASSIFICAT	(10) Colour Ali 3-8. ADJUSTMENT C LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMAT BOARD D WHEN USING THIS S MATERIAL	(10) Colour Aligi 3-8. ADJUSTMENT CON LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC BOARD DIR WHEN USING THIS SEE MATERIAL	(10) Colour Alignm 3-8. ADJUSTMENT COMP LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC BOARD DIAG WHEN USING THIS SERV MATERIALLEADLESS COMPONENT I INTERNAL WIRING DIAG PROCESS (SENSOR DRIVE PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (DIGITAL) CONTROL CONTROL MAIN (SWSTEM CONTROL) MAIN (SWSTEM CONTROL) MAIN (SERVO) MAIN (MOTOR DRIVE) MAIN (PRE AMP) MAIN (LUMINANCE) MAIN (CHROMA) MAIN (TROUBLE SENSOR) JACK AUTOFOCUS BLOCK DIAGR REGULATOR BLOCK DIAGR REGULATOR BLOCK DIAGR REGULATOR BLOCK DIAGR REGULATOR BLOCK DIAGR CHAPTER 6 EXPLODED V CABINET SECTION CHAPTER 6 EXPLODED V CABINET SECTION MAIN CHASSIS SECTION ELECTRONIC VIEWFINDER LECTRONIC VIEWFINDER LECTRONIC VIEWFINDER LECTRONIC VIEWFINDER LENS SECTION SCREWS USED WASHERS USED SCREW CLASSIFICATION	(10) Colour Alignme 3-8. ADJUSTMENT COMPO LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC D BOARD DIAGR WHEN USING THIS SERVI MATERIAL LEADLESS COMPONENT ID INTERNAL WIRING DIAGR SENSOR	(10) Colour Alignmen' 3-8. ADJUSTMENT COMPONIE LOCATIONS CHAPTER S SCHEMATIC DIA BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE MATERIAL - LEADLESS COMPONENT IDEI INTERNAL WIRING DIAGRAM INTERNAL WIRING DIAGRAM FROCESS (SENSOR DRIVE) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) MAIN (SYSTEM CONTROL) MAIN (SYSTEM CONTROL) MAIN (SUSTEM CONTROL) MAIN (SERVO) MAIN (MOTOR DRIVE) MAIN (PRE AMP) MAIN (LUMINANCE) MAIN (CHROMA) MAIN (TROUBLE SENSOR) JACK AUTOFOCUS BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM WAVEFORMS SENSOR PROCESS ELECTRONIC VIEWFINDER SYSTEM CONTROL SERVO LUMINANCE/CHROMA CHAPTER 6 EXPLODED VIEW CABINET SECTION SUB CHASSIS SECTION SUB CHASSIS SECTION ELECTRONIC VIEWFINDER (ELECTRONIC VIEWFINDER (ELENS SECTION SCREWS USED) WASHERS USED	(10) Colour Alignment 3-8. ADJUSTMENT COMPONEN LOCATIONS. CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAG BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE MATERIAL	(10) Colour Alignment A 3-8. ADJUSTMENT COMPONENT LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGR BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE R MATERIAL -LEADLESS COMPONENT IDENTI INTERNAL WIRING DIAGRAM (INTERNAL WIRING DIAGRAM (INTERNAL WIRING DIAGRAM (FROCESS (SENSOR DRIVE) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) MAIN (SYSTEM CONTROL) MAIN (SYSTEM CONTROL) MAIN (SUBSYSTEM CONTROL) MAIN (SERVO) MAIN (MOTOR DRIVE) MAIN (HOTOR DRIVE) MAIN (LUMINANCE) MAIN (CHOMA) MAIN (AUDIO) MAIN (TROUBLE SENSOR) JACK AUTOFOCUS BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM CHAPTER 6 EXPLODED VIEWS CABINET SECTION SERVO LUMINANCE/CHROMA CHAPTER 6 EXPLODED VIEWS CABINET SECTION SUB CHASSIS SECTION SUB CHASSIS SECTION ELECTRONIC VIEWFINDER (EVF LENS SECTION SCREWS USED WASHERS USED SCREW CLASSIFICATION	(10) Colour Alignment Add 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS. CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REI MATERIAL	(10) Colour Alignment Add: 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFE MATERIAL -LEADLESS COMPONENT IDENTIFIC INTERNAL WIRING DIAGRAM (CAN- INTERNAL WIRING DIAGRAM (TREE PROCESS (SENSOR DRIVE) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) PROCESS (PROCESS) MAIN (SYSTEM CONTROL) MAIN (SUSTEM CONTROL) MAIN (SUSTEM CONTROL) MAIN (MOTOR DRIVE) MAIN (PRE AMP) MAIN (LUMINANCE) MAIN (AUDIO) MAIN (TROUBLE SENSOR) JACK AUTOFOCUS BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM CHAPTER 6 EXPLODED VIEWS CABINET SECTION SUB CHASSIS SECTION SCREWS USED WASHERS USED SCREW CLASSIFICATION	(10) Colour Alignment Adjus 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS. CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM A BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFER MATERIAL	(10) Colour Alignment Adjust 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AN BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFERE MATERIAL -LEADLESS COMPONENT IDENTIFICAT INTERNAL WIRING DIAGRAM (CAMER INTERNAL WIRING DIAGRAM (TR) SCHEM DIAGR SENSOR	(10) Colour Alignment Adjustm 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFEREN MATERIAL -LEADLESS COMPONENT IDENTIFICATION -LEADLESS COMPONENT IDENTIFICATION INTERNAL WIRING DIAGRAM (CAMERA -INTERNAL WIRING DIAGRAM (CAMERA -INTERNAL WIRING DIAGRAM (VTR) SCHEMAN SENSOR	(10) Colour Alignment Adjustme 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND (BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFERENCY MATERIAL	(10) Colour Alignment Adjustment 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND COMPONENTS BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFERENCE MATERIAL LEADLESS COMPONENT IDENTIFICATION INTERNAL WIRING DIAGRAM (CAMERA) INTERNAL WIRING DIAGRAM (CAMERA) INTERNAL WIRING DIAGRAM (TR) SCHEMATIC DIAGRAM SENSOR SCHEMSOR DRIVE) 5-9 PROCESS (SENSOR DRIVE) 5-9 PROCESS (PROCESS) 5-11 PROCESS (DIGITAL) 5-13 CONTROL 5-16 CONTROL 5-16 MAIN (SYSTEM CONTROL) 5-23 MAIN (SUB SYSTEM CONTROL) 5-23 MAIN (SERVO) 5-27 MAIN (MOTOR DRIVE) 5-29 MAIN (PRE AMP) 5-31 MAIN (LUMINANCE) 5-33 MAIN (CHROMA) 5-35 MAIN (AUDIO) 5-39 MAIN (TROUBLE SENSOR) 5-40 JACK 5-39 AUTOFOCUS BLOCK DIAGRAM REGULATOR BLOCK DIAGRAM CHAPTER 6 EXPLODED VIEWS CABINET SECTION SUB CHASSIS SECTION SCREW USED WASHERS USED SCREW CLASSIFICATION	(10) Colour Alignment Adjustment 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND CIS BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFERENCE MATERIAL	(10) Colour Alignment Adjustment 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND CIRCE BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFERENCE MATERIAL	(10) Colour Alignment Adjustment 4: 3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS	LOCATIONS 4-2 CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND CIRCUIT BOARD DIAGRAM WHEN USING THIS SERVICE REFERENCE MATERIAL

INHALT	3-6-2 Kopftrommeleinheit2-14
INTIALI	3-6-3 Capstan-Motor, Führungsrollen-Zwischen-
KAPITEL 1	schiene (1)
IDENTIFIKATION UND BETÄTIGUNG DER	3-6-4 Vorratsteller-Führungsrolle (2), Vorratsteller- Bandführung, Lademotor
REGLER1-1	3-6-5 Ladezahnräder (1), (2), (3), Bandlaufwerk-
	Statusschalter, Stützplatte
	3-6-6 Vorratsteller-Ladenockenzahnrad2-15
KAPITEL 2 DEMONTAGE	3-6-7 Mittelzahnrad, Mittelzwischenzahnrad,
Identifikation der wichtigsten Komponenten 2-1	Wickelteller-Antriebsriemen2-16
1-1 Wichtige Komponenten und Leiterplatten2-1	3-6-8 Andruckrollen-Antriebsarm, Auswurfarm,
1-2 Wichtige mechanische Komponenten	Aufwickelteller-Ladenockenzahnrad2-16
1-2-1 Hilfschassis-Einheit	3-6-9 Kopftrommel-Grundplatte, Führungsrollen-
Demontagemethode bei einer Störung	Zwischenschiene (2), Gleitzahnrad
2-1 Wenn Entladen nicht möglich ist	3-6-11 Cassettenhalterschalter/Kondensatsensor 2-17
2-1-1 Einstellen auf den Auswurfstatus	3-7 Ausbau des Objektivblocks
3. Normale Demontagemethode2-4	3-7-1 Autofokus-Leiterplatte, Zoom-Motor2-18
3-1 Trennen des Videorecorderabschnittes und des	3-7-2 Fokus-Motor, Blendenblock2-18
Kameraabschnittes2-4	3-7-3 AF-Block2-18
3-1-1 Cassettenschachtdeckel, Mikrofon (MIC) 2-4	3-7-4 Indexring2-19
3-1-2 Trennen des Kamerateils und des Video-	3-8 Ausbau des elektronischen Suchers (EVF) 2-19
recorderteils2-4	3-8-1 EVF-Objektivblock, linkes Gehäuse des EVF 2-19
3-2 Kamerateil (linkes Gehäuse)	3-8-2 Rechtes Gehäuse des EVF2-19
3-2-1 Elektronischer Sucher (EVF)2-4	3-8-3 EVF-Leiterplatte, Kathodenstralröhre2-20
3-2-2 Prozeß-Leiterplatte, Sensor-Leiterplatte,	Vorrichtungen und Bänder für die Einstellung3-1
Objektivblock 2-5 3-2-3 Steuerschalterblock 2-5	Verwendung der Vorrichtungen und Werkzeuge 3-2
3-3 Ausbau des Videorecorderteils	ATF-Vorrichtung3-2
(rechtes Gehäuse)2-6	Wartungsposition3-3
3-3-1 Rechtes Gehäuse, Videorecorderblock,	
Stativsockei	KAPITEL 3 EINSTELLUNG DES BANDLAUFWERK
3-3-2 Zoom-Schalttafel	1. Vor Beginn der Einstellungen
3-3-3 Buchsen-Leiterplatte	2. Phasenanpassung der Einheit
3-3-4 Reglerblock	Prüfung/Einstellung des Bandtransportsystems 3-4 Einstellung der Wickeltellerhöhe
3-3-5 Haupt-Leiterplatte, Audio-IC (IC401)2-7	3-2 Einstellung der Position des Spannstiftes3-5
3-3-6 Bandlaufwerk2-7	3-3 Spannungseinstellung
3-3-7 Videorecorderrahmen2-7	3-4 Höheneinstellung der Vorratsteller-
3-4 Ausbau der Hilfschassis-Einheit	Führungsrolle (2)
3-4-1 Hauptchassis-Halterung (1), (2), (3)	3-5 Höheneinstellung des Aufwickelteller-
3-4-2 Cassettenhalterdämpfer, Cassettenhalter 2-8	Führungsstiftes3-8
3-4-3 Hilfschassis-Abdeckung	3-6 H\u00f6heneinstellung der Vorratsteller-F\u00fchrungs-
Einheit 2-9	rolle (1)/Aufwickelteller-Führungsrolle3-9
3-5 Ausbau der wichtigsten mechanischen	Einstellung nach dem Austausch der
Komponenten auf dem Hilfschassis2-10	Kopftrommel3-10
3-5-1 Vorratstellerbremse, Spannwischenarm,	5. Prüfung der Drehmomente3-10
Spannsteuerarm2-10	KAPITEL 4 ELEKTRISCHE ABGLEICHE
3-5-2 Aufwickeitellerbremsen-Steuerarm,	Anschlüsse für die Abgleiche4-1
Aufwickeitellerbremsen-Antriebsarm,	Abgleich der Kamera
Aufwickeltellerbremse, Aufwickelteller2-10	2-1 Anordnung der Leiterplatten und der
3-5-3 Spannarm, Vorratsteller-Führungsrolle (3),	Abgleichpunkte4-1
Spannband, Führungsrollenfeder2-11	2-2 Für die Abgleiche erforderliche Prüfeinrichtungen
3-5-4 Andruckrolle, Aufwickelteller-Führungsarm,	und Diagramme4-2
Mittelstift 2-11	2-3 Abgleichbedingungen4-2
3-5-5 Aufwickeiteller-Führungsrollen-Grundplatte, Vorratsteller-Führungsrollen-Grundplatte 2-12	2-4 Einstellposition der Schalter und Regler während
3-5-6 Aufwickeiteller-Führungsrollenschiene,	der Abgleiche4-2
Vorratsteller-Führungsrollenschiene,	2-5 Liste der Diagramme für den Kamera-Abgleich 4-2
Vorratsteller	2-6 Abgleiche nach dem Austausch von wichtigen
3-5-7 Störungssensoreinheit	Komponenten in dem Kamera-Block4-3
3-6 Ausbau der wichtigsten mechanischen	2-7 Kamera-Analog-Abgleiche 4-4
Komponenten auf dem Hauptchassis	(1) Bestätigung der Hilfsträgerfrequenz
3-6-1 Hilfschassis-Gie tarm, Vorratstellerbremsen-	(2) Bestätigung der VCO-Verreiegelungsspannung 4-4 (3) Bestätigung der Sensorantriebsimpulsfrequenz 4-4
Zahnrad 2-14	(o) bestangung der sensorannebsimpulsnequenz 4-4

 Abgleich der Sensornlifsspannung 	
;5; Rückfokus-Abgleich	4-5
2-8 Kamera-Digital-Abgleiche	4-7
2-8-1 Starten des manueilen Abgleich-Programmi	s
(MAP)	4-7
2-3-2 Anfängliche Einstellung nach Modell	4-8
2-3-3 Digital-Abgleich-Vorgänge	4-9
(1) Abgleich der automatischen Blendenregelung	4-9
(2) Abgleich der Blendenkalibrierung	4-10
(3) Abgleich der Blau-Matrix	4-10
(4) Weißabgleich	
(5) Abgleich des Chromagewinns	
2-8-4 Fehlermeldungen	
2-9 Abgleich des elektronischen Suchers (EVF)	A-14
(1) Abgleich der Ablenkungsjochposition	
(2) Zentrierung des elektronischen Suchers	4-14
(3) Abgleich der vertikalen Größe des elektro-	4-14
nischen Suchers	4 4 4
(4) Abgleich der EVF-Helligkeit	4 1 4
(5) Abgleich des EVF-Fokus	4 4 4
(5) Abgleich des EVF-Fokus	4-14
2-10 Autofokus-Abgleich	4-15
(1) Abgleich der Autofokus-Sensorposition	
Abgleiche des Videorecorder-Abschnittes	4-16
3-1 Anordnung der Leiterplatten und der Wartungspositionen	4.40
warrungspositionen 3-2 Prüfausrüstung und Abgleichbänder erforder	
für die Abgleiche	4 16
	4-10
3-4 Voreingestellte Position der Schalter und Reg während der Abgleiche	gier
	4 4 6
wanrend der Abgleiche	4-16
3.5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger	4-16
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block…	4-16
 3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo- 	4-16
Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block Systemregelungs-Chaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo- Schaltkreis (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes	4-16 4-17 4-18
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes (2) Einstellen des Stromausschaltpegels	4-16 4-17 4-18 4-18
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18 4-19
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-18 4-18 4-19 4-19
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechselpunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters.	4-164-174-184-194-194-19
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-164-174-184-194-194-20
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-164-174-184-184-194-194-194-204-21
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechselpunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich der Trapfrequenz. (4) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz.	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich der Trapfrequenz. (4) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechselpunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich des Kammfilters. (4) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels.	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-21 4-21 4-21 4-21
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich der Trapfrequenz. (4) Abgleich der Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels. (9) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels.	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-20 4-21 4-21 4-23 4-22 4-23 4-23 4-23
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechselpunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich der Trapfrequenz. (4) Abgleich der Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpege. (9) Abgleich des Aufnahme-Chromasignalpegels. (10) Farbabgleich.	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-20 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-22 4-22 4-24 4-24
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich der Trapfrequenz. (4) Abgleich der Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels. (9) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels.	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-20 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-22 4-22 4-24 4-24
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechselpunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (4) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels. (9) Abgleich des Aufnahme-Chromasignalpegels. (10) Farbabgleich. 3-8 Anordnung der Abgleichteile.	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-22 4-23 4-23 4-23
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-22 4-23 4-23 4-23
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (3) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich der Trapfrequenz. (4) Abgleich der Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels (9) Abgleich des Aufnahme-Chromasignalpegels (10) Farbabgleich. 3-8 Anordnung der Abgleichteile. CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAMS AND CIEBOARDS	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-22 4-23 4-23 4-23
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechselpunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich der Trapfrequenz. (4) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels. (9) Abgleich des Aufnahme-Chromasignalpegels. (10) Farbabgleich. 3-8 Anordnung der Abgleichteile. CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAMS AND CIFBOARDS WHEN USING THIS SERVICE REFERENCE	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-20 4-21 4-21 4-21 4-22 3-4-22 4-22 4-22 4-22
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis. (1) Einstellen des Kopfwechseipunktes. (2) Einstellen des Stromausschaltpegels. 3-7 Luminanz/Chroma-Schaltkreis. (1) AGC-Abgleich. (2) Abgleich des Kammfilters. (3) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (4) Abgleich des Emphasiseingangspegels. (5) Abgleich der Trägerfrequenz. (6) Abweichungsabgleich. (7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal pegels. (8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels. (9) Abgleich des Aufnahme-Chromasignalpegels. (10) Farbabgleich. 3-8 Anordnung der Abgleichteile. CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAMS AND CIE BOARDS WHEN USING THIS SERVICE REFERENCE	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-22 4-23 4-23 4-24 4-27
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-22 4-23 4-23 4-24 4-27
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecceder-Block 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-22 4-23 4-24 5-24 4-25 5-1
3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecoeder-Block. 3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis	4-16 4-17 4-18 4-18 4-19 4-19 4-19 4-19 4-20 4-21 4-21 4-21 4-21 4-21 5-2 5-5-5

	SCHEMATIC DIAGRAM	CIRCUIT BOARD
SENSOR	5-6	5-7
PROCESS (SENSOR DRIVE)	5-9	5-17
PROCESS (PROCESS)	5-11	5-17
PROCESS (DIGITAL)	5-13	5-17
CONTROL	5-16	
ELECTRONIV VIEWFINDER (EVF		
INDI	* *	5-19
MAIN (SYSTEM CONTROL)		5-37
MAIN (SUB SYSTEM CONTROL)		5-37
MAIN (SERVO)		5-37
MAIN (MOTOR DRIVE)		5-37
MAIN (PRE AMP)		5-37
MAIN (LUMINANCE)		5-37
MAIN (CHROMA)		5-37
MAIN (AUDIO)		5-37
MAIN (AUDIO)		5-37
AUTO FOCUS BLOCK		5-37
		,
REGULATOR BLOCK		. —
JACK	5-39	
WAVECORNS		
WAVEFORMS SENSOR		
PROCESS		
ELECTRONIC VIEWFINDER (EVE		
MAIN (SERVO)		
MAIN (LUMINANCE/CHROMA)		5-31
CHAPTER 6 EXPLODED VIEW		
CABINET SECTION		E 1
MAIN CHASSIS SECTION		
SUB CHASSIS SECTION		
ELECTRONIC VIEWFINDER (EVE		
LENS SECTION		
SCREWS USED		
WASHERS USED		
LUBRICATION		6-6
CHAPTER 8 BLOCK DIAGRAM.		8-1
1. OVERALL		8-1
2. POWER SUPPLY		8-3
3. CAMERA		8-5
4. SERVO		8-7
5. VIDEO		
6. AUDIO		
7. STIFTFUNKTION DER MIKRO		
7-1 Digital-Mikroprozessor (IC121		
7-2 Haupt-Systemregelungs-Mikr		• 12
(IC901: M-µP)		8-13
7-3 Hilfs-Systemregelungs-Mikrop		
(IC902: S-µP)		8-15
1.300c. o pr. /	*********************	



1. Focus ring.

Rotating ring with distance scale in the window beside. Only turn it when the slider MAN/FULL AUTO (9) is at MAN and #FOCUS (M.* (press button FOCUS (5)) once) is displayed in the viewfinder.

2. Zoom.

Lever for controlling the zoom manually.

• You reach the macro range by pressing the green button on the lever.

3. Reset.

Button 0:00 resets the tape counter to 0:00:00 when the tape-time counter is displayed in the viewfinder.

 Also to display the correct tape size when the remaining tape time display appears in the viewfinder.

The tape-time counter and remaining tape time can be switched on or off with the button DISPLAY (6).

4. Title on/off.

Press the button TITLE for fading an already stored title in and out.

Button FOCUS to switch off the auto focus when slider MAN/FULL AUTO (9) is in MAN position. *FOCUS M.* is displayed in the viewfinder and you must focus manually

with help of the focus ring (1).

• Press button FOCUS again if you want to switch on the auto focus feature or slide back to FULL AUTO (9).

6. Display.

- . Press button DISPLAY once: battery power indication and tape-time counter etc. are displayed.
- · Press twice for switching on the memory stop «M»
- Press three times for displaying the
- remaining tape time indication.

 Press once again to switch off the displays.
- All these displays are not recorded.

7. Backlight.

Button BLC. If there is a dark object in front of a bright background, you can increase the brightness of the foreground with this button

8. Shutter speed.

Button SHUTTER is used to select one of six shutter speeds.
Place the slider MAN/FULL AUTO (9) in

position MAN and then press the button SHUTTER (8). The shutter speed appears Higher shutter speeds are especially recommendable for fast moving recording scenes in bright light.

9. Full auto.

Place the slider MAN/FULL AUTO in FULL AUTO to adjust focus and shutter speed

automatically.

To adjust the shutter speed manually or to switch to manual focussing *FOCUS M.» by pressing button FOCUS (5), place the slider in MAN position.

10. Fading.

Keep button FADE depressed: picture and

sound are slowly faded out.

• To fade in: release depressed button.

11. Date/time.

In position CAMERA (15) press button

- DATE once to display time and date.

 Press twice for displaying only the date.

 Press once more to switch off the displays.

First settings as described on page 88. Date and time are always recorded on the tape when they can be seen in the view

Press button REVIEW during record-pause, to review the last seconds of the already recorded scene.

13. Viewfinder.

At the viewfinder there is a ripped ring, which can be used to adjust the diopter of the viewfinder to your eye. Even when wearing glasses, you can adjust a focussed viewlinder image without

glasses. 14. Cassette.

Slider CASS. It opens the cassette compartment. The camcorder need not be switched on, but must be connected to a power source

15. On/off/function.

Slider to turn on the camcorder. Press the red button, keep it depressed and slide it to CAMERA for recording operation, or to VIDEO for playback

 To turn off the camcorder, slide it to the center position 0 without pressing the red button.

Attention: The lever SAVE (26) can also be used for turning the camcorder on and off in record-pause. Only if none of the both switches is turned to off, the camcorder is really ready for recording. In record-pause, the camcorder will switch

off automatically after about 5 minutes. Switch it on again, by pressing the record button (25)

16. Motor zoom

Button W/T for the 8-time zoom and the 64-time digital zoom. W in direction wide angle T in direction tele

17. Rewind, image search backward.

Button Hiswitche

- In position VIDEO (15) from playback to image search backward and from stop to fast rewind.
- In position CAMERA (15) to image search backward as long as it is depressed.

18. Playback

Button is used to playback the tape in

position VIDEO (15).
• In position CAMERA (15) it switches to playback of the tape only while the playback button \triangleright is depressed.

- Button ID switches:
 In position VIDEO (15) from playback to image search forward and from stop to
- fast forward.
 In position CAMERA (15), to image search forward as long as it is depressed.

20. Stop.

Button Clinterrupts all tape functions, except recording.

Button 🗓 switches to a stop-image during playback.

Also to start and stop recording, in position CAMERA (15).

22. Battery release.

To release the battery, push the slider BATT into the direction of the arrow, hold it and remove the battery to the side

23. Clock battery compartment.

Open cover CLOCK BATTERY for inserting the clock battery.

24. Power source

Connection for battery or power unit.

25. Record.

Press the button shortly to start and stop the recording of the camera image when the on/off function slider (15) is in position CAMERA and lever SAVE (26) is in position

· In record pause mode the camcorder switches off automatically. Switch it on again by pressing the record button (25).

26. Power save.

- Turn lever SAVE down during record pause, to turn off the camcorder, for saving battery power.

 Turn it back, to switch to recording
- stand-by.
 In record-pause, the camcorder switches off automatically after about 5 minutes. Switch it on again, by pressing the record

27. Cassette compartment.

Open it with the slider CASS (14) for inserting or removing the cassette. A power source must be connected. To close it, press the <u>sidecover</u> of the cassette compartment on the left side until it is closed.

Avoid to touch the top cover of the cassette compartment while it is moved by the motor. Do not press it down manually.

28. AV-output.

Audio and video output to the TV-set, or for connecting a video recorder. For connection lift the cover.

29. Digital Zoom

Press button ZOOM several times to select the digital zoom. It controls the additional digital magnification steps, which are available at button W/T (16). The following indications appear in the viewfinder: "ZM:1" digital zoom up to 16-times.

"ZM: 29 digital zoom up to 64-times.
"16x9» recording with condensed images.
Necessary for undistorted, full-format
playback with 16:9 TV-sets. At standard
TV-screen format, the images appear
"slimmer".

Cautions on the indications in schematic and circuit board diagrams

used for the Profi 88 and those indicated as Parts indicated as "MODEL-B" are exclusively

'MODEL-A" are not used

The following shows the disassembly method when unloading cannot be done normally due 2-1-1. To Set To The Eject 2-1. WHEN UNLOADING CANNOT 4 3 2) 1) Remove one (1) DISASSEMBLY METHOD WHEN TROUBLE OCCURS *3. NORMAL DISASSEMBLY METHOD" Remove five (5) scamera section and Remove the MIC in the direction Disconnect two (2) connectors (CN515, arrow (A) and disconnect one (1) connector (CN014) on the MIC. microphone (MIC). (See Fig. 2-12) unloading can be done normally. the regulator block and screw holding (See Fig. 2-11) BE DONE section. holding State the o f 6 5

Advise 1: disconnect connector CN904 from the recircuit board and apply 3V DC to the connector (female). Unloading can no 7) Remove the DC power su: mechanical block lid and right case by the foll procedure an then disassemble mechanical block. If unloading still cannot done. above procedure, there is process circuit board. (See F Disconnect one (1) flat cable from the regulator block.

Disconnect connector CN:20. an electric (See Fig. 2-14) circuit system Remove the cassette by the following ATGGRS be some by the defect defective, DC3V) the main won 1 'n from the ė,

Loading Gear (3)
Loading Gear (2)
Loading Gear (1)
Loading Motor Supply Loading Cam Gear Supply Brake Gear Centre Gear Supply Cam Gear Holder Pressure Roller Drive Arm Centre Relay Gear Sub Chassis Slide Arm Cassette Holder Switch Take-up Loading Cam Gear Supply Guide Roller Switch (2) 6 £19. 2-4

Mechanism State Slide Gear

Take-up Guide Roller Take-up Guide Arm Supply Reel Disk Supply Reel Brake Tension Control A: Tension Relay Arm Tape Thickness Switch Reel Drive Idler Take-up Reel Brake Safety Tab/Tape Select Switch Take-up Guide Roller Pressure Roller Chassis Assembly MECHANICAL COMPONENTS Reel Disk Arm

3.110.98.75.54

Take-up

Main Chassis Assembly

Cylinder Take-up G

Capstan Motor

Reel Drive

Belt

Eject Arm

Supply Guide Roller Base Tension Arm (Supply Guide Roller(1)) Guide Roller (3) Guide Roller Rail

Fig.

2-3

Middle

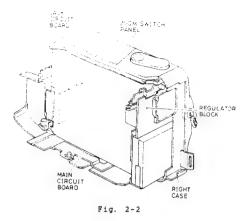
MAJOR

(See Fig.

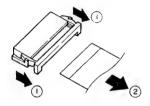
Fig. 2-13) (CN1216)

CHAPTER 2 DISASSEMBLY

- Note 1: Set the unit to the eject state before statting disassembly, otherwise the VTR section (the right case) cannot be removed.
- Note 2: Remove the lens cap and lens hood and set the focus ring to infinity (**) end. If the focus ring is not set to infinity (**) end, the sensor circuit board and lens block cannot be removed.
- Note 3: Prepare a 3 DC power supply when dismantling the mechanical block.
- Note 4: Disconnect flat cable from connectors by the following procedure to prevent damage to connectors. Since most circuit boards in this 8mm video camera/recorder are connected via board-in type connectors, be sure to follow DISASSEMBLY when removing the circuit board.



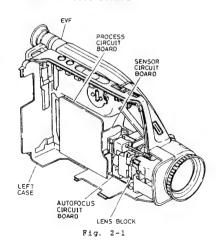
HOW TO DISCONNECT A FLAT CABLE



- (1) Release the lock of the connector on the left and right simultaneously.
- 2 Pull out the flat cable

1. IDENTIFICATIONS OF MAJOR COMPONENTS

1-1. MAJOR CIRCUIT BOARDS



- 3 Lift the form switch panel, remove the cassette lid in the direction of arrow (A). (See Fig. 2-15)
- 9) Remove four (4) screws holding the right case. (See Fig. 2-15)
- 10; Lift the zoom switch panel, remove the right case in the direction of arrow (A).

Advice 2: If the defect is in the loading motor, remove it and then turn loading gear (1) in the direction of the arrow. Unloading can be dune manually. (See Fig. 2-17)

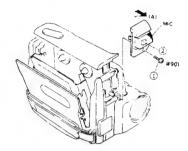


Fig. 2-11

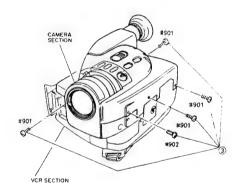


Fig. 2-12

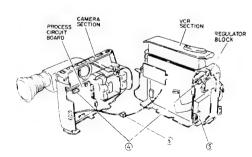


Fig. 2-13

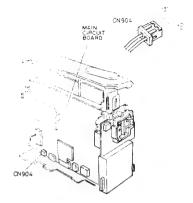


Fig. 2-14

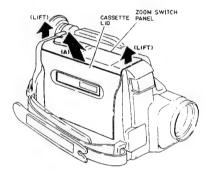


Fig. 2-15

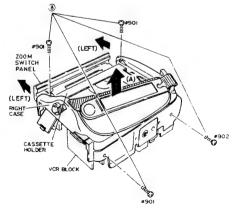


Fig. 2-16

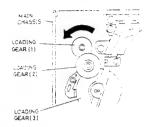


Fig. 2-17

3. NORMAL DISASSEMBLY METHOD

The following shows the disassembly method when unloading can be done normally. If unloading cannot be dune, refer to "2. DISASSEMBLY WHEN TROUBLE OCCURS".

3-1. SEPARATING THE CAMERA AND VTR SECTIONS

3-1-1. Cassette Lid, Microphone (MIC) (1) Cassette Lid

- 1) Remove the cassette lid in the direction of arrow (A). (See Fig. 2-21) (2) Microphone (MIC)
- 1) Remove one (1) screw holding the MIC. (See Fig. 2-21)
- 2) Remove the MIC in the direction of arrow (B).
- 3) Disconnect connector (CN014) on the MIC.

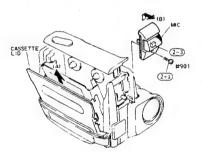


Fig. 2-21

3-1-2. Separating the Camera Section and

VTF	Sec	ction		
ORDER	FOR	REMOVING	PARTS	ITEM No.
- MIC				3-1-1

- 1) Remove five (5) screws holding the camera section and VTR section. (See Fig. 2-22)
- 2) Disconnect two (2) connectors (CN515, CN903) on the regulator block and process circuit board. (See Fig. 2-23)
- 3) Disconnect one (1) flat cable (CN1216) from the regulator block.
- 4) Disconnect connector CN120.

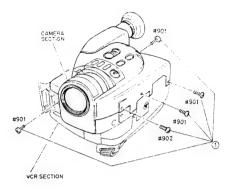


Fig. 2-22

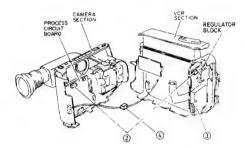


Fig. 2-23

3-2. CAMERA SECTION (LEFT CASE SIDE)

M No.
-1-1
-1-2
٦

- 3-2-1. Electronic Viewfinder (EVF)
- 1) Disconnect one (1) connector (CN1209) on the process circuit board. (See Fig. 2-24)
- 2) Remove two (2) screws holding the EVF and EVF plates.
- 3) Release two (2) tabs and remove the EVF from the left case in the direction of the arrow.

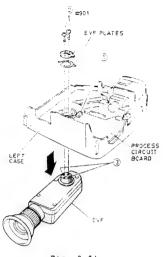


Fig. 2-24

3-2-2. Process Circuit Board. Sensor Circuit Board, Lens Block

(1) Process Circuit Board

1) Disconnect two (2) connectors (CN11208, CN1209) and one (1) flat cable (CN1207) on the process circuit board. (See Fig. 2-25)

- 2) Remove three (3) screws holding the process circuit board.
- 3) Remove the process circuit board in the direction of arrow (A) separating the from the sensor circuit board. (The process and sensor circuit boards are connected via board-in type connector.)

(2) Sensor Circuit Board, Lens Block Note: Remove the lens cap and lens hood and set the focus ring to infinity (m) end. If the focus ring is not set to infinity (w) end, the sensor circuit board and lens block cannot be removed.

- 4) Remove three (3) screws holding the lens block. (See Fig. 2-25)
- 5) Remove the lens block and sensor circuit board from the left case in the direction of arrow (B).
- 6) Disconnect one (1) flat cable (CN1002) on the sensor circuit board.
- 7) Remove two (2) screws holding the sensor circuit board.

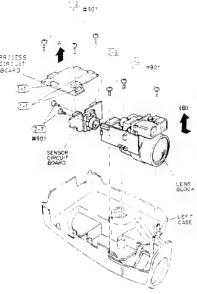


Fig. 2-25

- 3-2-3. Control Switch Block
 ORDER FOR REMOVING PARTS - Process Circuit Board, Sensor Circuit Board, Lens Block
- 1) Remove three (3) screws holding the control switch block. (See Fig. 2-26)
- 2) Remove the control switch block from the left case in the direction of the arrow.

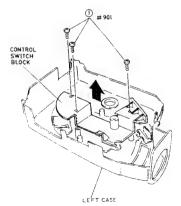


Fig. 2-26

F2 1

3-3. VTR SECTION (RIGHT CASE SIDE) REMOVAL 3-3-7 Cham Switch Panel

Note: Set the unit to the efect state. Apply DC37 to pin 1 of CN904 (loading motor) to set the unit to the eject state with the camera section removed (use CN904 pin 2 ground).

3	- 3	-1.	Rig	ght	Case,	7TR	Block.	Tripod	Mount
		ORE	DER	FOR	RENC	VING	PARTS	I I TE	M No.
	+ 1	Cas	set!	. ә	id			3	-1-1

- 1) Remove four (4) screws holding the right case. (See Fig. 2-27)
- 2) Remove the right case from the VTR block in the direction of arrow (3) while pushing the cassette holder in the direction of arrow (A).
- 3) Remove two (2) screws holding the tripod mount.
- 4) Remove the tripod mount from the right case in the direction of arrow (C).

Note: Reinstall the right case by the following procedure, taking care of the AV jack cover.

- D Attach the clock battery cover to the right case.
- 2 Close the AV jack cover.
- 3 Push the cassette holder in the direction of arrow (A) and hold it, then attach the right case to the VTR block. The AV jack cover opens at this time. Do not close the AV jack cover while attaching the right case.
- & Tighten the right case holding screws and close the AV jack cover.

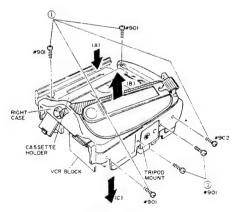


Fig. 2-27

CRUER FOR REMOVING PARTS ITEM No Cassette Lid 3-1-1																																			
• Cassette Lid 3-1-1	-		. 7				2	_	7	0	0	_	5	4	14	0	W	1	Ni	.77		5	1	Þ	T	<u> </u>		7	-77	- 27	11		V	ò	٦
1. Cassette Lid 3-1-1		-	~	-:\	v	~	٠,	_	_	~	٠,	_	٠.	=	.**	_	<u>.</u>	-		14	_	_	.,	-	÷	~/	 _	-	-	÷	. 10	-	. *	<u> </u>	 4
	•	C	а	3	3	÷	t	t	9		_	1	d																	3	~		-	ī	1

1) Relase two (2) tabs and remove the zoom switch plate from the sub chassis in the direction of the arrow. See Fig. 2-28)

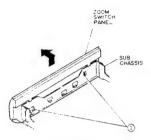
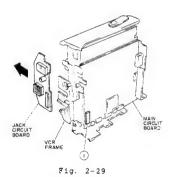


Fig. 2-28

3-3-3. Jack Circuit Bo	ard
------------------------	-----

ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Cassette Lid	3-1-1
- Right Case, VTR Block	3-3-1

- 1) Disconnect one (1) flat cable (CN910) on the main circuit board. (See Fig. 2-29)
- 2) Remove the jack circuit board from the VTR frame in the direction of the



3-3-4. Regulator Block

- Cassette Lid 3-1-1 - Right Case, VTR Block 3-3-1	ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Right Case, VTR Block 3-3-1	- Cassette Lid	3-1-1
	- Right Case, VTR Block	3-3-1

1) Release one (1) tab and remove the regulator block from the main circuit board in the direction of the arrow. (The regulator block and main circuit board are connected via board-in type donnector.) (See Fig. 2-30)

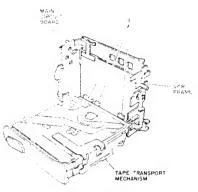


Fig. 2-34

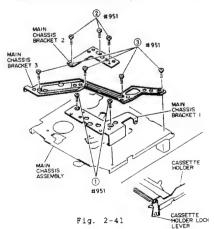
3-4. SUB CHASSIS ASSEMBLY REMOVAL

ORDE	R FOR	REMOVING	PARTS	ITEM No.
· Tape	Trans	port Mecha	anism	3-3-6

Note 1: Before removing the sub chassis assembly, be sure to set the mechanical block to the eject state.

3-4-1. Main Chassis Bracket (1), (2), (3) Note: Lower the cassette holder to lock it when removing main chassis bracket (1), (2) and (3).

- 1) Remove two (2) screws holding the main chassis bracket (1). (See Fig. 2-41)
- 2) Remove three (3) screws holding the main chassis bracket (2).
- 3) Remove four (4) screws holding the main chassis bracket (3).



3-4-2. Cassette Holder Damper, Cassette Holder

(1) Cassette Holder Damper

- 1) Remove one (1) E-ring holding the cassette holder damper. [See Fig. 2-42
- 2) Remove the cassette holder damper from the sub chassis.

- Cassette Holder
- Remove one II screw nolding the passette nolder. See Fig. 2-42

cassette holder shaft from the

cassette holder and sub chassis.

- Remove two 12 screws holding the cassette holder. See Fig. 2-43)
- Move engaged section (A) of the holder from the main chassis. (See Fig. 2-42 The passette nolder shaft comes to section (C) of the cassette holder slide groove. Push the cassette holder slide chassis in to release the
- 6' Move the cassette holder in the direction of arrow (D). (See Fig. 2-43 The cassette holder shaft comes to section (E) of the cassette holder slide proove. Push the cassette holder slide chassis in to release the cassette holder shaft from the

cassette holder and sub chassis. Note: Be careful not to band (damage) the cassette holder, cassette holder slide chassis and sub chassis when removing and reinstalling the cassette holder. Reinstalling the cassette holder by

the reverse procedure to removal.

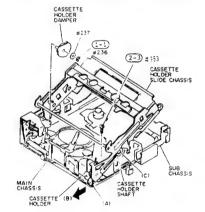
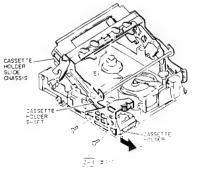


Fig. 2-42



713. 2-43

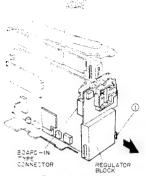


Fig. 2-30

- 3-3-5. Main Circuit Board, Audio IC (IC401)

 ORDER FOR REMOVING PARTS ITEM No.

 Cassette Lid 3-1-1

 Right Case, 'YTR Block 3-3-1

 Regulator Block 3-3-4
- Release one (1) tab and remove the audio IC (IC401) from the main circuit board in the direction of arrow (A). (See Fig. 2-31)
- 2) Disconnect five (5) flat cables (CN112, CN602, CN905, CN907, CN910) on the main circuit board.
- Disconnect two (2) connectors (CN113, CN904) on the main circuit board.
- Release two (2) tabs and open the main circuit board in the direction of arrow (3).
- 5) Disconnect three (3) flat cables (CN601, CN604, CN906) on the main circuit board and remove the main circuit board from the tape transport mechanism. (See Fig. 2-32)
- Note: Adjust as follows after installing the main circuit board. CHAPTER 4
 - Setting the Head Switching Point Setting the Power Shut Off Level

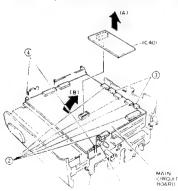
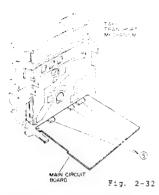


Fig. 2-31



3-3-6. Tape Transport Mechan	nism
ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Cassette Lid	3-1-1
- Right Case, VTR Block	3-3-1
- Audio IC (IC401)	3-3-5

- 1) Disconnect four (4) flat cables (CN112, CN602, CN905, CN907) on the main circuit board. (See Fig. 2-33)
- Disconnect two (2) connectors (CN113, CN904) on the main circuit board.
- 3) Remove three (3) screws holding the VTR frame and open the VTR frame with the main circuit board in the direction of the arrow.
- 4) Disconnect three (3) connectors (CN501, CN504, CN906) on the main circuit board and remove the VTR frame with the main circuit board from the tape transport mechanism. (See Fig. 2-34)

ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
· Cassette Lid	3-1-1
- Right Case, VTR Block	3-3-1
- Jack Circuit Board	3-3-3
- Regulator Block	3-3-4
- Main Circuit Board	3-3-5

 Remove three (3) screws holding the VTR frame and remove the VTR frame from the tape transport mechanism. (See Fig. 2-33)

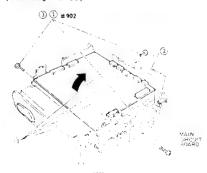
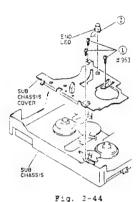


Fig. 2-33

- 3-4-3. Sub Chassis Cover

 ORDER FOR ASYOV NO FARTS (TEM No.)
 Cassette Holder Damper, 3-4-2
 Cassette Holder
 - Remove three (3) screws holding the sub chassis cover. (See Fig. 2-44)
 - 2 Release one 1) tad and remove the end LED from the sub chassis cover.



3-4-4.	Reel Drive Idler, Sub Assembly	Chassis
OR	DER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Cas	sette Holder Damper,	3-4-2
Cas	sette Holder	
- Sub	Chassis Cover	3-4-3

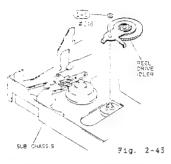
(1) Reel Drive Idler

- 1) Remove one (1) washer holding the reel drive idler. (See Fig. 2-45)
- Pull out the reel drive idler from the main chassis.

(2) Sub Chassis Assembly

- 3) Apply DC3V to the loading motor (CN904) so the sub chassis performs loading until screw (A) holding the sub chassis can be seen. When screw (A) can be seen, disconnect DC3V from the loading motor and stop loading. (See Fig. 2-46)
- 4) Remove screw (A) and apply DC3V to the loading motor in the reverse way to step 3) to set the sub chassis to the eject state.
- 5) Remove one (1) washer holding the middle pole. (See Fig. 2-47)
- 5) Remove two (2) screws holding the sub chassis.
- 7) Pull out the shaft of middle pole from the main chassis and remove the sub chassis assembly in the direction of the arrow.

Note 1: Be careful that the trouble sensor assembly (flat cable) is not damaged when removing the subchassis assemily.



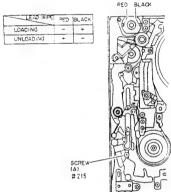
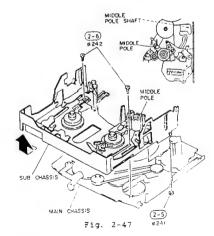


Fig. 2-46



3-5. MAIN MECHANICAL COMPONENTS ON THE SUB CHASSIS

	ORDER	FOR REMOVING PARTS	ITEV No.
	Tape Tr	ansport Mechanism	3-3-5
-	lassett	e Holder Damper.	3 - 4 - 2
	'accart	e Holder	

3-3-1. Supply Reel Brake, Tension Relay Arm. Tension Control Arm

	ORDER	FOR RE	EMOVING PARTS	ITEM NO.
-	Sub Cha	ssis C	Cover	3-4-3

- Remove one (1) washer and pull out the supply reel brake from the sub chassis. (See Fig. 2-48)
- Remove one (1) washer holding the tension relay arm.
- Remove one (1) washer holding the tension control arm.
- Pull out the tension relay arm and tension control arm from the sub chassis

Note: Refer to Fig. 2-49 when reinstalling the tension relay arm and tension control arm.

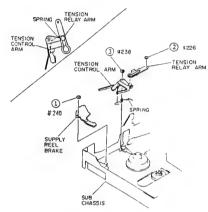
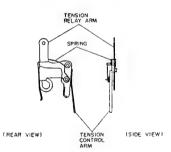


Fig. 2-48



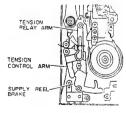


Fig. 2-49

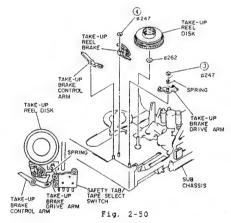
3-5-2. Take-up Brake Control Arm, Take-up Brake Drive Arm, Take-up Reel Brake, Take-up Reel Brake,

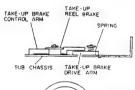
	Take-u	p Reel Disk		
	ORDER FO	OR REMOVING	PARTS	ITEM No.
•	Sub Chas:	sis Cover		3-4-3

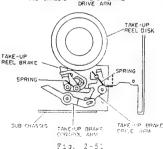
- Pull out the take-up brake control arm from the sub chassis. (See Fig. 2-50)
- Release the spring between the take-up brake drive arm and sub chassis.
- Remove one (1) washer and pull out the take-up brake drive arm from the sub chassis.
- 4) Remove one (1) washer and pull out the take-up reel brake from the sub chassis.
- Pull out the take-up reel disk from the sub chassis.

Note 1: Adjust as follows after installing the take-up reel disk. • CHAPTER 3

3-1. REEL DISK HEIGHT ADJUSTMENT.
Note 2: Refer to Fig. 2-51 when
reinstalling the take-up brake
control arm, take-up brake drive
arm and take-up reel brake.





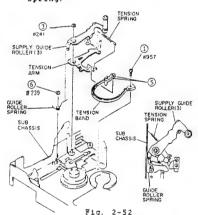


3-5-3. Tension Arm. Supply Guide Roller (3), Tension Band, Guide Roller

Spring	
ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Sub Chassis Cover	3-4-3
· Supply Reel Brake, Tension	3-5-1
Relay Arm, Tension Control	
Arm	

- 1) Remove one 1: screw holding the tension band. (See Fig. 2-52)
- Release the tension spring between the tension arm and sio chassis.
- Remove one 'l' washer holding the tension arm and supply guide roller (3).
- Pull out the tension arm, supply guide roller (3) and tension band from the sub chassis.
- 5) Release two (2) tabs and remove the tension band from the tension arm.
- 6) Remove one (1) washer holding the guide roller spring.
- Note 1: Adjust as follows after installing the tension arm and tension band. - CHAPTER 3
 - 3-2. TENSION POLE POSITION
 ADJUSTMENT.
 - 3-3. TENSION ADJUSTMENT.

Note 2: Refer to Fig. 2-53 when reinstalling the guide roller spring.



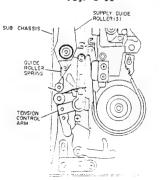


Fig 2-53

3-5-4. Pressure Roller, Take-ip Guide Arm, Middle Pole

_				
L	ORDER	FOR REMOVING	PARTS	ITEM No.
-	Sub Ch	assis Cover		3-4-3

- Remove one (1) screw holding the pressure roller hold plate. (See Fig. 2-54)
- Remove the pressure roller hold plate from the sub chassis.

(1) Pressure Roller

- Release the spring between the pressure roller and sub chassis. (See Fig. 2-54)
- Pull out the pressure roller from the sub chassis.

(2) Take-up Guide Arm, Middle Pole

- Pull out the take-up guide arm from the sub chassis. (See Fig. 2-54)
- 4) Remove one (1) washer holding the
- middle pole shaft. (See Fig. 2-55)
 5) Pull out the middle pole from the main
- chassis. (See Fig. 2-54) Note 1: Adjust as follows after installing
- ote 1: Adjust as follows after installin the take-up guide arm. - CHAPTER 3

3-5. TAKE-UP GUIDE POLE/ TAKE-UP GUIDE POST HEIGHT ADJUSTMENT.

- Note 2: Check that there in no gap between the upper and lower arms of the pressure roller when reinstalling the pressure roller.
- Note 3: Refer to Fig. 2-56 when reinstalling the pressure roller, take-up guide arm and middle pole.

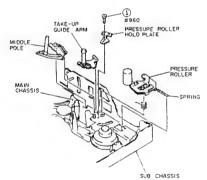


Fig. 2-54

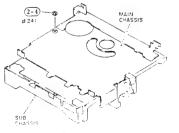


Fig. 2-55

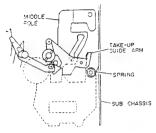


Fig. 2-56

3-5-5. Take-up Guide Roller Base, Supply

Guide Roller Base	
ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Sub Chassis Cover	3-4-3
- Reel Drive Idler,	3-4-4
Sub Chassis Assembly	

(1) Take-up Guide Roller Base

- 1) Turn the take-up loading link gear in the direction of arrow (A) by 180°. (See Fig. 2-57)
- Move the take-up loading link gear in the direction of arrow (C). (See Fig. 2-58)
- 3) Hold the tab of the take-up loading link gear using tweezers, etc. and lift the link gear in the direction of arrow (D), then remove the link gear in the direction of arrow (E).

(2) Supply Guide Roller Base

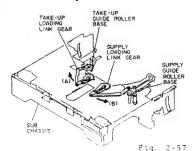
- 1) Turn the supply loading link gear in the direction of arrow (B) by 180'. (See Fig. 2-57)
- Move the supply loading link gear in the direction of arrow (C). (See Fig. 2-58)
- 3) Hold the tab of the supply loading link gear using tweezers, etc. and lift the link gear in the direction of arrow (D), then remove the link gear in the direction of arrow (§).
- Note 1: Adjust as follows after installing the take-up and supply guide roller bases.

- CHAPTER 3
3-6. SUPPLY GUIDE ROLLER (1)/
TAKE-UP GUIDE ROLLER HEIGHT

ADJUSTMENT.

Note 2: Be careful not to bend the tab of the take-up and supply loading link gears.

Note 3: Reinstalling the take-up and supply guide roller bases by the reverse procedure to removal.



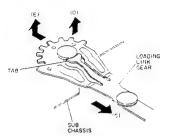


Fig. 2-58

3-5-6. Take-up Guide Roller Rail, Supply

Guide Roller Rail, Supply R	eel Disk
ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Sub Chassis Cover	3-4-3
- Reel Drive Idler,	3-4-4
Sub Chassis Assembly	

(1) Take-up Guide Roller Rail

- 1) Remove the take-up guide roller base. (See Figs. 2-57, 2-58)
- Remove one (1) screw holding the take-up guide roller rail. (See Fig. 2-59)

(2) Supply Guide Roller Rail, Supply Reel Disk

- 1) Remove the supply guide roller base. (See Figs. 2-57, 2-58)
- Remove two (2) screws holding the supply guide roller rail and tension band holder. (See Fig. 2-59)
- Pull out the supply reel disk from the sub chassis.

Note: Adjust as follows after installing the supply reel disk. • CHAPTER 3

3-1. REEL DISK HEIGHT ADJUSTMENT.

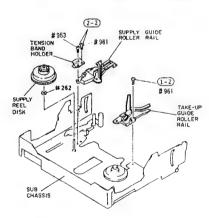


Fig. 2-59

3-5-7. Trouble Sensor Assembly Supply End Sensor, Take-up End Sensor, Take-up Reel Sensor, End LED, Safety Tab/ Tape Select Switch, Tape Thickness

Switch)	
ORDER FOR REMOVING FARTS	ITEM No.
- Sub Chassis Cover	3-4-3
- Reel drive Itler,	3-4-4
Sub Chassis Assembly	
- Take-up Guide Roller Base	3-5-5
- Take-up Guide Roller Rail	3-5-6

- Remove one (1) screw holding the safety tab/tape select switch. (See Fig. 2-50)
- Remove one (1) screw holding the tape thickness switch
- Remove one (1) screw holding the take-up end sensor. (See Fig. 2-61)
- 4) Remove one (1) screw holding the supply end sensor.
- Peel out the trouble sensor assembly from the sub chassis.

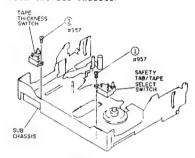


Fig. 2-60

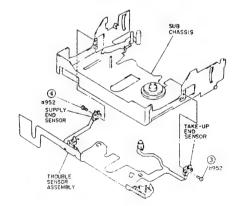


Fig. 2-61

3-6. MAIN MECHANICAL COMPONENTS ON THE MAIN CHASSIS REMOVAL

	ORDE	R	FO	₹ /	REV	CV	I	VG	PARTS	ITE	EM No.
•	Tape	Tr	an	S D C	0 []	. M	e	¢h:	anism	3	3-3-6
•	Casse	tt	e l	io	lde	Ξ	D	am;	cer,		3-4-2
	Casse	tt	e l	oF	130	*					

3-6-1. Sub Inassis Slide Arm, Supply Brake Gear

J + G - L	
ORDER FIR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Sub Chassis Cover	3-4-3
- Reel Drite Idler.	3-4-4
Sub Chassis Assembly	;

(1) Sub Chassis Silie Arm

1) Pull out the sub chassis slide arm and spacer from the main chassis.
(See Fig. 2-62)

(2) Supply Brake Gear

1) Pull out the supply brake gear from the main chassis (See Fig. 2-62)

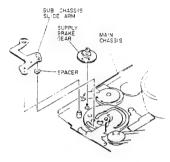


Fig. 2-62

3-6-2. Cylinder Assembly

- Remove three (3) screws and remove the cylinder assembly from the main chassis. (See Fig. 2-63)
- Note: Be careful that your fingers or tools do not touch the video head tips during work. Attach the cylinder after reinstalling all other components. Adjust as follows after installing the cylinder assembly.

- CHAPTER 3

4. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING CYLINDER.

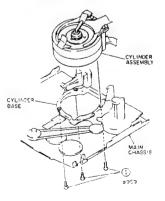


Fig. 2-53

3-6-3. Capstan Motor, Guide Roller Relay Rail (1)

(1) Capstan Motor

1) Remove three (3) screws holding the capstan motor. (See Fig. 2-64)

Remove the capstan motor from the main chassis.

(2) Guide Roller Relay Rail (1)

Pull out guide roller relay rail (1) from the main chassis. (See Fig. 2-64)
Note: Adjust as follows after installing the capstan motor.

- CHAPTER 3

3-5. TAKE-UP GUIDE POLE/TAKE-UP GUIDE POST HEIGHT ADJUSTMENT.

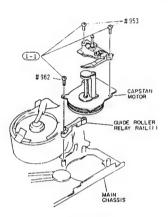


Fig. 2-64

3-6-4. Supply Guide Roller (2), Supply Tape Guide, Loading Motor

(1) Supply Guide Roller (2), Supply Tape Guide

 Remove one (1) washer holding the supply guide roller (2). (See Fig. 2-65)

Remove two (2) screws holding the supply tape guide.

 Remove the supply guide roller (2) and supply tape guide from the main chassis.

(2) Loading Motor

 Remove one (1) screw and remove the loading motor from the main chassis. (See Fig. 2-65)

Note 1: Adjust as follows after installing the loading motor.
- CHAPTER 3

2. PHASE MATCHING IN ASSEMBLY Note 2: Adjust as follows after installing the supply guide roller (2). - CHAPTER 3

3-4. SUPPLY GUIDE ROLLER (2) HEIGHT ADJUSTMENT.

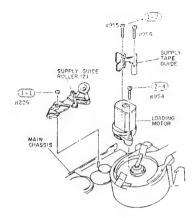


Fig. 2-65

3-6-5. Loading Gears (1), (2), (3), Mechanism State Switch

Note: Remove the sub chassis assembly from the main chassis as previously given

	CHO	marn	Chassis	S SS Previo	dary grven.
Г	ORDER	FOR R	EMOVING	PARTS	ITEM No.
-	Main Cl	nassis	Bracke	et (1), (2)	3-4-1
•	Supply	Guide	Roller	r (2),	3-6-4
	Supply	Tape	Guide,	Loading	ĺ
	Motor				

(1) Loading Gear (2)

1) Remove one (1) washer holding the loading gear (2). (See Fig. 2-66)

Pull out loading gear (2) from the main chassis.

(2) Loading Gear (1)

3) Remove one (1) washer holding the loading gear (1). (See Fig. 2-66)

4) Pull out loading gear (1) from the main chassis.

(3) Loading Gear (3), Mechanism State
Switch

3) Remove one (1) screw holding the loading gear holder. (See Fig. 2-66)

4) Pull out loading gear (3) and mechanism state switch from the main chassis

 Peel out the flat cable of the mechanism state switch from the main chassis. (See Fig. 2-67)

Note: Adjust as follows after installing the loading gears (1), (2), (3) and mechanism state switch. - CHAPTER 3

2. PHASE MATCHING IN ASSEMBLY.

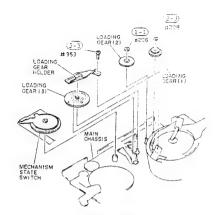


Fig. 2-66

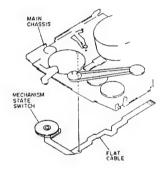


Fig. 2-67

3-6-6. Supply Loading Cam Gear Note: Remove the sub chassis assembly from $% \left\{ 1,2,\ldots ,n\right\}$

the	main chassis a	s previou	sly given.
ORDER	FOR REMOVING P	ARTS	ITEM No.
- Sub Cha	assis Slide Arm	1	3-6-1

 Remove two (2) screws holding the supply loading cam gear holder. (See Fig. 2-68)

 Remove one (1) screw holding the supply loading cam gear.

 Remove the supply loading cam gear from the main chassis.

Note: Adjust as follows after installing the supply loading cam gear. - CHAPTER 3

2. PHASE MATCHING IN ASSEMBLY.

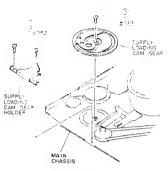


Fig. 2-68

3-6-7. Centre Gear, Centre Relay Gear,
Real Drive Relt

Note: Remove the sub chassis assembly from

the :	main chassis	as previo	usly given.
ORDER :	FOR REMOVING	PARTS	ITEM No.
 Capstan 	Motor		3-6-3

1) Remove one (1) washer holding the centre relay gear. (See Fig. 2~69)

 Pull out the centre gear and centre relay gear with the reel drive belt from the main chassis.

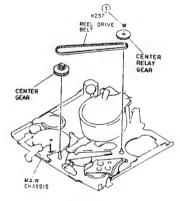


Fig. 2-69

3-6-8. Pressure Roller Drive Arm, Eject
Arm, Take-up Loading Cam Gear

Note: Remove the sub chassis assembly from the main chassis as previously given. (1) Pressure Roller Drive Arm

1) Remove one (1) screw holding the pressure roller drive arm.
(See Fig. 2-70)

 Remove the pressure roller drive arm from the main chassis.

(2) Eject Arm

3) Remove the (1) screw holding the eject arm. (See Fig. 2-70)

 Remove the eject arm from the main chassis. 31 Take-up Loading Cam Gear

- 3) Remove one (1) screw holding the take-up loading cam gear. (See Fig. 2-70)
- Remove the take-up loading cam gear from the main chassis.
- Note: Adjust as follows after installing the take-up loading cam gear. - CHAPTER 3
 - 2. PHASE MATCHING IN ASSEMBLY.

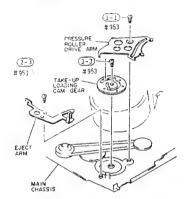


Fig. 2-70

3-6-9. Cylinder Base, Guide Roller Relay Rail (2), Slide Gear

Note 1: Remove the sub chassis assembly from the main chassis as

previously given.	
ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Cylinder Assembly	3-6-2
- Supply Guide Roller (2),	3-6-4
Supply Tape Guide, Loading	
Motor	

Note 2: Never remove the catcher blocks from the cylinder base. The catcher blocks and cylinder base are supplied in the assembled state as a service part.

(1) Cylinder Base

- 1) Remove two (2) screws holding the cylinder base. (See Fig. 2-71)
- Remove the cylinder base and slide gear plate from the main chassis.
- (2) Guide Roller Relay Rail (2)

 3) Remove one (1) screw holding the guide roller relay rail (2).
- (See Fig. 2-71)
 4) Remove guide roller relay rail (2) from the main chassis.
- (3) Slide Gear

 3) Remove the slide gear in the direction of the arrow from the main chassis.
 (See Fig. 2-71)

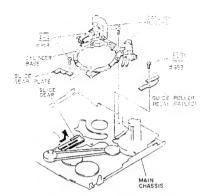


Fig. 2-71

3-6-10. Reel Drive Belt Cover Note: Remove the sub chassis assembly from the main chassis as previously given.

the main chassis as previ-	ously given.
ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Cylinder Assembly	3-6-2
- Capstan Motor	3-6-3
- Centre Gear, Centre Relay Gear, Reel Drive Belt	3-6-7
- Cylinder Base, Slide Gear	3-6-9

- 1) Remove two (2) screws holding the reel belt cover. (See Fig. 2-72)
- Remove the reel drive belt cover from the main chassis.

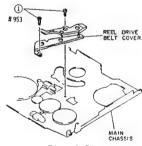


Fig. 2-72

3-6-11. Cassette Holder Switch/Dew Sensor Note: Remove the sub chassis assembly from the main chassis as previously given.

ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Main Chassis Bracket (1), (2)	3-4-1
- Cylinder Assembly	3-6-2
- Supply Guide Roller (2), Supply Tape Guide, Loading Motor	3-6-4
- Loading Gear (2), (3), Mechanism State Switch	3-6-5
- Cylinder Base	3-6-9

- Remove one (1) screw holding the cassette holder switch. (See Fig. 2-73)
- Peel out the cassette holder switch/dew sensor from the main chassis. (See Fig. 2-74)

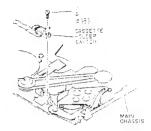


Fig. 2-73

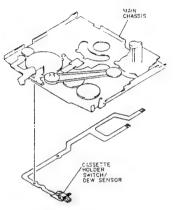


Fig. 2-74

3-7. LENS BLOCK REMOVAL

ORDE	R FOR	REMOVING	PARTS	ITEM No.
- Lens	Block			3-2-2

3-7-1. Autofocus Circuit Board, Zoom Motor (1) Autofocus Circuit Board

- Disconnect four (4) connectors on the autofocus circuit board.
 (See Fig. 2-101)
- Remove one (1) screw holding the autofocus circuit board
- Open the autofocus circuit board from the lens.
- Unsolder two (2) connectors on the autofocus circuit board.
- (2) Zoom Motor
- 5) Remove one (1) screw holding the zoom motor. (See Fig. 2-101)
- Remove the zoom motor from the lens block in the direction of the arrow.

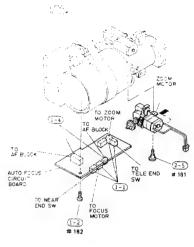


Fig. 2-101

3-7-2. Focus Motor, Iris Block

(1) Focus Motor

- 1) Disconnect connector on the autofocus
- circuit board. (See Fig. 2-102)
 2) Remove one (1) screw holding the focus motor. (See Fig. 2-103)
- 3) Remove the focus motor from the lens block in the direction of arrow (A).
- (2) Iris Block
 Note 1: Move the relay (backfocus) lens
 backwards when removing the iris
 block. Take great care that no
 dust adheres to the iris block and
 not scratch it.
- Remove one (1) screw holding the iris block. (See Fig. 2-103)
- Remove the iris block from the lens block in the direction of arrow (B).
- Note 2: Be sure to perform the backfocus adjustment after installing the iris block.

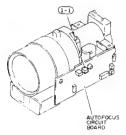


Fig. 2-102

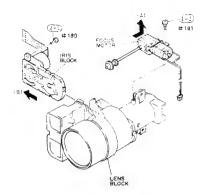


Fig. 2-103

3-7-3. AF Block

ORDER	FOR	REMOVING PA	RTS	ITEM No.
- Focus	Motor			3-7-2

- 1) Disconnect connector on the autofocus circuit board. (See Fig. 2-104)
- Unsolder two (2) connectors on the autofocus circuit board.
 (See Fig. 2-105)
- Remove two (2) screws holding the AF block.
- Remove the AF block from the lens block.

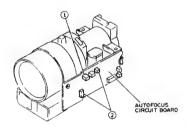


Fig. 2-104

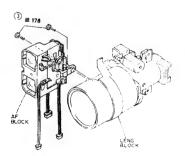


Fig. 2-105

3-7-4. Index Ring
ORDER FOR REMOVING PARTS | ITEM No.
- Autofocus Circuit Board 3-7-1

- Set the zoom ring to the telephoto end and turn the focus ring to the infinity (m) end. (See Fig. 2-106)
- 2) Remove one (1) screw holding the index ring.3) Turn the index ring in the direction
- of the arrow to release one (1) tab.
 4) Release one (1) tab holding the index ring . (See Fig. 2-107)

Note: Be careful not to damage the zoom ring or focus ring.

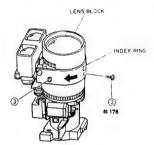


Fig. 2-106

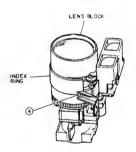


Fig. 2-107

3-8. ELECTRONIC VIEWFINDER (EVF) REMOVAL

ORDER FOR	REMOVING PARTS	ITEM No.
- Electronic	Viewfinder (EVF)	3-2-1

3-8-1. EVF Lens Block, EVF Left Case (1) EVF Lens Block

- 1) Turn the EVF lens block in the direction of arrow (A).
 (See Fig. 2-121)
- 2) Remove the EVF lens block in the direction of arrow (B).
- (2) EVF Left Case

 1) Remove four (4) screws holding the EVF left and EVF right cases.
 (See Fig. 2-121)
- 2) Remove the EVF left case from the EVF block in the direction of arrow (C).

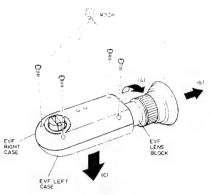
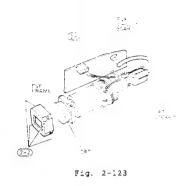


Fig. 2-121



3-8-2. EVF Right Case

ORDER FOR REMOVING PARTS ITEM No.
- EVF Left Case 3-8-1

 Remove the EVF circuit board, CRT and EVF lens block from the right case in the direction of the arrow. (See Fig. 2-122)

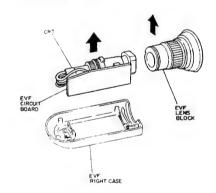


Fig. 2-122

3-8-3. EVF Circuit Board, CRT	
ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- EVF Left Case	3-8-1
- EVF Right Case	3-8-2

(1) EVF Circuit Board

1) Disconnect one (1) connector (CN801) on the EVF circuit Board and CRT

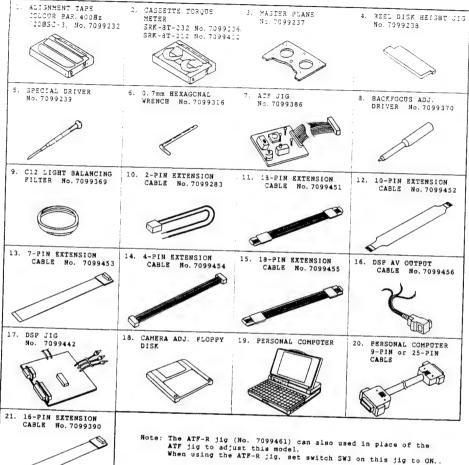
(See Fig. 2-123)

socket. (See Fig. 2-123)

(2) CRT

2) Release four (4) tabs of the CRT frame and remove the CRT frame from the CRT.

JIG AND TAPES FOR ADJUSTMENT



HOW TO USE THE JIGS AND TOOLS

No.	NAME OF JIG & TOOLS	PARTS No.	HOW TO USE (PURPOSE OF USE)
11	18-PIN EXTENSION CABLE	7099451	 Installed between the main circuit board and process circuit board. Used when the camera section is removed from the VTR section to adjust, etc.
12	10-PIN EXTENSION CABLE	7099452	- Installed between the regulator block and process circuit board Used when the camera section is removed from the VTR section to adjust, etc.
13	7-PIN EXTENSION CABLE	7099453	Installed between the process circuit board and control switch block. Used when the control switch block is removed from the process circuit board to adjust, etc.

No.	NAME OF JIG & TOOLS	PARTS No.	HOW TO ISE (PURPOSE OF USE)
14	4-PIN EXTENSION CABLE	7099454	- Installed between the EVF and process circuit board Used when the EVF is removed from the process circuit board to adjust, etc.
15	18-PIN EXTENSION CABLE	7099455	 Installed between the sensor circuit board and process circuit board. Used when the process circuit board is removed from the sensor circuit board to adjust, etc.
16	DSP AV OUTPUT CABLE	7099456	- Used when the camera section (DSP circuit adjustment.

ATF JIG

1. ATF JIG

The ATF jig can be used in two way as follows.

The unassembled VTR block can be operated even if the 8mm video camera/recorder is not set to the test mode.

1-1. SETTING THE HEAD SWITCHING POINT AND POWER SHUT OFF LEVEL

Connect the ATF jig to CN612 on the main circuit board and supply power under the specified conditions. The head switching point and power shut off level can be set. Refer to the VTR adjustment in CHAPTER 4 for the setting methods.

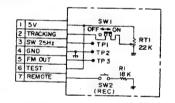
1-2. RELEASING THE AUTO TRACKING FUNCTION

Connect the ATF jig to CN612 on the main circuit board and set SW1 on the ATF jig to "ON".

The auto tracking function will be released. Used RT1 on the ATF jig as the tracking control.

Caution: Be sure to set SW1 on the ATF jig to "OFF" when setting the head switching point and power shut off level.

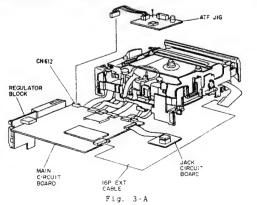
ATF Jig Schematic SW2 has the same function as the RECORD button.



ATF Jig Parts Location



SERVICING POSITION (WHEN OBSERVING WAVEFORM AND VOLTAGE)



CHAPTER 3 MECHANISM ADJUSTMENT

1. BEFORE STARTING ADJUSTMENT

- Remove the components shown in the table below beforehand, referring to the CHAPTER 2 DISASSEMBLY.

ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- Cassette Lid, MIC	3-1-1
Jack Circuit Board	
· Separating the Camera	3-1-3
Section and VTR Section	
- Right Case, VTR Block,	3-3-1
Tripod Mount	
- Zoom Switch Panel	3-1-5

- With this 8mm video camera/recorder, the mechanical adjustment (tape transport block check/adjustment) can be done with the unassembled VTR block. It is not necessary to set the 8mm video camera/recorder to the test mode.
- To set the unit to the playback mode without loading a cassette, block the light shining on the END LED on the sub chassis completely and press the playback (PLAY) button on the function switch (shade the light to the END LED in the eject state).

2. PHASE MATCHING IN ASSEMBLY (Figs. 3-1, 3-2, 3-3, 3-4)

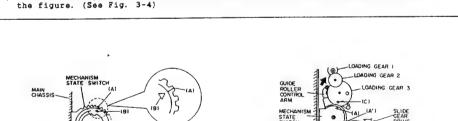
Fig. 3-1

Be sure to match the phases when reinstalling the loading motor, mechanism state switch, loading gear (1), (2) and (3), supply brake gear, supply loading cam gear and take-up loading cam gear.

Note: Set the 8mm video camera to the unloading stop mode (eject state) for phase matching in assembly. Do not reuse the washers which were removed.

REINSTALLING PROCEDURE:

- Align marks (A) and (A') on the mechanism state switch and marks (B) and (B') on the rotor. (See Fig. 3-1)
- 2) Install the mechanism state switch in the condition set in step 1) into the main chassis. Check that mark (C) on the loading gear 3 and mark (A) on the mechanism
- state switch are aligned. (See Fig. 3-2) Check that the guide roller control arm slides all the way in the direction of
- the arrow. (See Fig. 3-2)
 3) Install the supply loading cam gear into the main chassis so that mark (E) on the supply brake gear and mark (F) on the supply loading cam gear are aligned. (See Fig. 3-2)
 - Check that mark (D) on the supply loading cam gear and mark (A') on the mechanism state switch are aligned.
- 4) Install the take-up loading cam gear into the main chassis so that hole (G) of the take-up loading cam gear and the hole in the main chassis overlap each other at this time. (See Fig. 3-3)
- Install the pressure roller drive arm as shown in the figure. (See Fig. 3-3)
 5) Install the supply loading cam gear holder and sub chassis slide arm as shown in



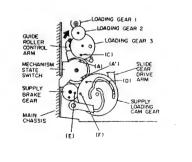
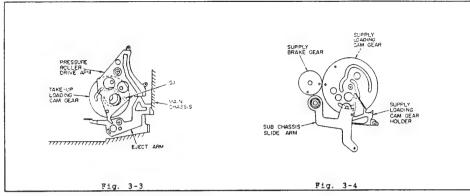


Fig. 3-2



3. TAPE TRANSPORT SYSTEM CHECK/ADJUSTMENT The tape transport system is the path from the supply reel disk to the take-up reel disk via the cylinder. The tape transport components, especially the components which come into direct contact with the tape, should be kept clean without damage, dust and oil, etc. adhering to the contact surfaces. The tape transport system is adjusted before shipment from the factory, so perform adjustments only when the transport are replaced or transport system adjustments have drifted. Do not reuse washers which have been removed.

3-1. REEL DISK HEIGHT ADJUSTMENT (Fig. 3-5)

Be sure to perform this adjustment after reinstalling the supply or take-up reel disk.

PURPOSE: To set the reel disk height to the specified value.		FAULT DUE TO INCOMPLETE ADJUSTMENT: Tape is not loaded normally.		
TEST EQUIPMENT/JIG	STATE OF VCR	TEST	POINT	ADJUSTMENT POINT
- Master Plane - Reel Disk Height Jig	- Shut off the light from the END LED Mount the master plane, set the unit to the play mode and then the stop mode.			
ADJUSTMENT PROCEDURE:				
Note 1: Use the same supply and ta				
 Fit the reel disk reel disk as show Adjust the washer the reel disk so disk is between (reel disk height 	n in Fig. 3-5. at the bottom of that (C) of the reel A) and (B) of the			
Note 2: Thickness of is 0.25mm.	take-up side washer		REEL DISK	REEL DISK
Note 3: Thickness of supply side washer is 0.13mm.				(B) MASTER PLANE CASSETTE HOLDER
			7	fig. 3-5

3-2. TENSION POLE POSITION ADJUSTMENT (Fig. 3-6)

Be sure to perform this adjustment after reinstalling the tension arm, tension band and supply reel disk.

PURPOSE: To set the tape tensivalue.	on to the specified	FAULT DUE TO INCOMPL Tape is not loaded r	
TEST EQUIPMENT JIG	STATE OF VCR	TEST POINT	ADJUSTMENT POINT
	Shut off the light from the end LED and set the play mode without loading a cassette.		
ADJUSTMENT PROCEDURE:			
on the tension sp 2) After loading is screw (E) holding holder. 3) Adjust the positi holder so the lef supply guide roll the inner flange	completed, loosen the tension band on of the tension band	TENSION SPRING HOLDER	TENSION ARM TENSION ARM TENSION BAND TENSION BAND
			Fig. 3-6

3-3. TENSION ADJUSTMENT (Fig. 3-6)

Be sure to perform this adjustment after reinstalling the tension arm, tension band and supply reel disk.

PURPOSE : To set the tape tension value.	n to the specified	FAULT DUE TO INCOMPL Tape is not loaded :	
TEST EQUIPMENT/JIG	STATE OF VCR	TEST POINT	ADJUSTMENT POINT
- Cassette Torque Meter (SRK-8T-212)			
ADJUSTMENT PROCEDURE:			

- 1) Set the tension spring to section (C) of the tension spring holder. (See Fig. 3-6)
- 2) Load the cassette torque meter and set the unit to the play mode.
- 3) Adjust the position of the tension spring so the tension on the supply side is 5.5 ~ 7.5 g-cm.

 - (D) of the tension spring holder. 2 If the tension is lower than 5.5 g-cm, hook the tension spring to section (A)
- or (B) of the tension spring holder.
- Note: If the tension is changed greatly (2 g-cm or more) in this adjustment, readjust the tension pole position and tension. (If the above specifications are not satisfied, the tension band or tension spring is faulty.)

3-4. SUPPLY GUIDE ROLLER (2) HEIGHT ADJUSTMENT (Figs. 3-7, 3-8, 3-9)

Be sure to check and adjust the height of supply guide roller (2) after reinstalling it.

Note: The supply guide roller (2) is specified as a service part while it is assembled with the guide roller base. Since it is coarsely adjusted before the unit is shipped from the factory, do not adjust its height unnecessarily.

PURPOSE: To set height relative to the cylinder.	FAULT DUE TO INCOMPLETE ADJUSTMENT: The play back picture distorted.		
TEST EQUIPMENT JIG STATE OF VCR	TEST POIN	T	ADJUSTMENT POINT
- Blank Tape Connect the ATF jig - Alignment Tape to CN612 on the main - Oscilloscope circuit board. - ATF Jig (SW1:OFF)	TP1 (SW25) TP2 (GND) TP3 (FM OUT) CN612	ATF ATF ATF MAIN	
DJUSTMENT PROCEDURE:			
1) Load a blank tape and set the unit to the play mode. 2) Check that no curling or creasing of tape occurs around supply guide roller (2). If curling or creasing occurs, turn the top of supply guide roller (2) using a flat-bladed screwdriver, etc. to fine adjust its height. (Fig. 3-9) 3) Connect an oscilloscope to TP3 on the ATF jig. (Fig. 3-7) 4) Trigger the oscilloscope with TP1 (SW25) on the ATF jig. 5) Load the alignment tape which was fully rewound and set the unit to the forward search mode. 6) Turn the top of supply guide roller (2) using a flat-bladed screwdriver, etc. to lower it until the rhombic FM waveform becomes unshaped. (Fig. 3-8) If the FM waveform dose not becomes unshaped when supply guide roller (2) is turned by over 360°, return supply guide roller (2) is turned by over 360°, return supply guide roller (2) in the opposite this adjustment. 7) Turn the top of supply guide roller (2) in the opposite direction to that in step 6) so the rhombic FM waveform is shaped.	1 SV 2 TRACK 3 SW 2: 4 GND 5 VIDEO 6 TEST 7 REMO	SW SW TP 3	
	Mad Ma ∞ ∞	00 F	. .
	···		
Fig.	3_0		

Fig. 3-8

3-5. TAKE-UP GUIDE POLE HEIGHT ADJUSTMENT (Figs. 3-9, 3-10)

Be sure to perform this adjustment after reinstalling the take-up guide pole and capstan motor.

PURPOSE : To set height relative to the cylinder.	FAULT DUE TO INCOMPLE The play back picture	
TEST EQUIPMENT/JIG STATE OF VCR	TEST POINT	ADJUSTMENT POINT
- Blank Tape		
- Special Driver		
ADJUSTMENT PROCEDURE: 1) Load a blank tape and set the unit to the play mode. 2) Adjust screw (A) on the capstan motor so the tape travels at the centre of the middle pole. Check that no curling or creasing occurs around the take-up guide post. If curling or creasing occurs, fine adjust screw (A) (Figs. 3-9, 3-10) 3) Turn the top of the take-up guide pole using a special driver to adjust its height so the tape travels at the centre of the take-up guide pole. 4) Repeat reverse search and play and turn screw (B) on the take-up guide pole arm to adjust the inclination of the take-up guide pole so the variations in the height of tape are within the upper and lower flanges of the take-up guide pole. 5) Adjust screw (A) on the capstan motor so the tape travels at the centre of the middle pole during play. Be careful that the tension of tape between the take-up guide roller and middle pole is not too high (the tape should be slightly slack). 6) Turn the top of the take-up guide pole using a special driver to adjust its height so the tape travels at the centre of the take-up guide pole during play.	SUPPLY GUIDE ROLLER(3) TENSION POLE SUPPLY GUIDE ROLLER(2) CYLINDER END LED TAPE MID TAPE TA	PRESSURE TAKE-UP GUICE POLE TAKE-UP REEL DISK

3-6. SUPPLY GUIDE ROLLER [1 /TAKE-UP GUIDE ROLLER HEIGHT ADJUSTMENT (Figs. 3-7, 3-9, 3-11

Be sure to perform this adjustment after reinstalling the supply guide roller (1) and take-up guide roller.

Note: The supply guide roller (1) and take-up guide roller are specified as service parts while they are assembled with their guide roller bases. Since they are coarsely adjusted before the unit is shipped from the factory, do not adjust their heights unnecessarily.

PURPOSE: To set height relative to the cylinder.					TE ADJUSTMENT: distorted.	
TEST EQUIPMENT/JIG	STATE OF VCR		EST POINT	00410	ADJUSTMENT PO	INT
- Blank Tape - Alignment Tape - Oscilloscope - ATF Jig	Connect the ATF jig to CN612 on the main circuit board. (SW1: OFF, RT1: its mechanical centre.)	• TP2	(FM OUT)	ATF ATF ATF MAIN		
- Oscilloscope - ATF Jig ADJUSTMENT PROCEDURE: 1) Load a blank tape the play mode. 2) Check that no cur tape occurs around (1) and the take-If curling or creithe tops of supply and the take-up grapecial driver to heights. (Fig. 3-3) Connect an oscilla ATF jig. (Fig. 3-4) Trigger the oscilla (SW25) on the ATF 55 Load the alignment fully rewound and play mode. 6) Check that the FM TP3 is flat. Set ON and turn RT1 to check that the drops at an equal and right. (Fig. 7) If the specification be confirmed, turn guide roller (1) roller using a spitheir heights so step 6) can be sat Note: To adjust the he guide roller (1) hexagonal screw	circuit board. (SWI: OFF, RT1: its mechanical centre.) and set the unit to ling or creasing of d supply guide roller up guide roller up guide roller. Sing occurs, turn y guide roller (1) inde roller using a fine adjust their soller using a fine adjust their soller was set the unit to the output waveform at SWI on the ATF jig to the left and right FM output level angle on the left and right on in step 6) cannot a the tops of supply and the take-up guide scial driver to adjust the specification in cisfied. Hoosen the holding the supply on the supply guide on the supply guide to t	- TP3	Turn the gar	ATF MAIN array ar	gradually to of flatten. In RTI on ATF Jig the left and right	

4. ADJUSTMENT AFTER REPLACING THE CYLINDER (Figs. 3-7, 3-12)

When the cylinder is replaced, the height relative to the guide roller drifts. therefore the tape transport system should be adjusted. Check and adjust in the following order.

PURPOSE : To set the relative h rollers.	eight of the guide	FAULT DUE TO INCOMPLE The played back pictu	
TEST EQUIPMENT JIG	STATE OF VCR	TEST POINT	ADJUSTMENT POINT
- Blank Tape - Alignment Tape - Oscilloscope - ATF Jig	Connect the ATF jig to CN612 on the main circuit board . (SW1: off, RT1: its mechanical centre.)	- TP1 (SW25) ATF - TP2 (GND) ATF - TP3 (FM OUT) ATF - CN612 Main	
ADJUSTMENT PROCEDURE:			
the tape occurs, height of the gui- 3) Load an alignment unit to the play; 4) Connect an oscill. ATF jig. (Fig. 3. 5) Trigger the oscil (SW25) on the ATF 6) Adjust voltage leoscilloscope to amplitude of the graduations. (Fig. Check that the FM this time. Set SION and adjust RTI amplitude of the graduations. Check that the FM this time of the graduations. Check that the FM this time of the graduations of the suguide rollers so are satisfied. 8) Perform the followed perform the followed graduations of the suguide rollers so are satisfied. 8) Perform the followed graduations of the suguide rollers so the suguide rollers so the suguide rollers the followed graduations. Adjustment - Record Luminance Adjustment	ling or creasing of round the guide ing or creasing of fine adjust the de rollers. tape and set the made. Secope to TP3 on the rollers of the maximum rollers of the	4 GRADUATIONS 3 GRADUATIONS L8 (FRADUATIONS

5. CHECKING THE TOROUE

There are two (2) types of the cassette torque meter. Choose the one applicable for measurement to be performed.

- SRK-8T-232: Can measure torques other then the tension torque.
- SRK-8T-212: Can measure only the tension and play torques.

	-	-		
I T E M	VCR MODE	MEASURED REEL DISK	TORQUE VALUE	TORQUE CASSETTE USED
Take-up Torque	Play	Take-up	7 ~ 11 g-cm	SRK-8T-212
Rewind Torque	Reverse search to stop	Supply	20 ~ 34 g-cm	SRK-8T-232
Take-up Brake Torque	Reverse search to stop	Take-up	More than	SRK-8T-212

CHAPTER 4 ELECTRICAL ADJUSTMENT

- Note 1: Perform the camera adjustment using a personal computer (except the following items). For there adjustments (using a personal computer), you need not separate the camera and VTR (open the cases).
 - Subcarrier Frequency Confirmation
 - · VCO Lock Voltage Confirmation
 - · Sensor Drive Pulse Frequency Confirmation
 - Sensor Sub Voltage Adjustment
- · Backfocus Adjustment Note 2: The digital adjustment program for
- the camera is called the MAP (Manual Adjustment Program). Note 3: DSP is an abbreviation for the
- digital signal processor.

1. CONNECTION FOR ADJUSTMENT

Remove the components, etc. listed below first, referring to CHAPTER 2 DISASSEMBLY. (See Fig. 4-1)

ORDER FOR REMOVING PARTS	ITEM No.
- MIC	3-1-1
- Separating the Camera Section and VTR Section	3-1-2
- EVF	3-2-1
Process Circuit Board, Sensor Circuit Board, Lens Block	3-2-2

Note 1: When the EVF is removed, no operation mode is displayed on the monitor screen. Use an extension cable to connect the EVF to display operation modes on the monitor screen.

- Note 2: Remove the above components form the left case and reassemble them so that the adjustments can be performed.
- 2. CAMERA SECTION ADJUSTMENT
- 2-1. CIRCUIT BOARD LOCATIONS AND ADJUSTMENT SERVICE POSITION
- 1. Process Circuit Board
- 2. Sensor Circuit Board
- 3. Focus Sensor Circuit Board
- 4. Autofocus Circuit Board

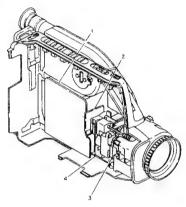


Fig. 4-2

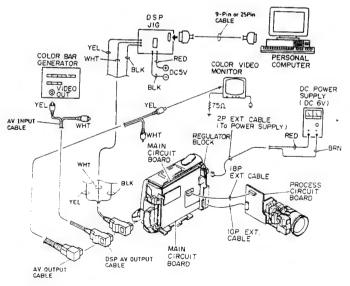


Fig. 4-1

2-2. TEST EQUIPMENT AND CHARTS NECESSARY FOR ADJUSTMENT

· Test Equipment Oscilloscope (dual trace) [Vectorscope] Digital Voltmeter (DVM) Frequency Counter Colour Video Monitor - Charts, etc. Camera Adj. Floppy Disk Personal Computer Personal Computer 9-pin or 25-pin Cable DSP Jig Gray Scale Chart Colour Bar Chart Resolution Chart Backfocus Adjustment Chart Backfocus Adjustment Driver Light Box (3100° K) Light Balancing Filter C12 DC Power Supply (DC6V/3A) DC Power Supply (DC5V/1A)

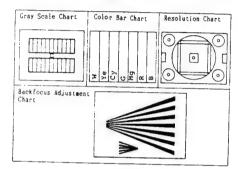
2-3. ADJUSTMENT CONDITION

- Check that the VTR section has been adjusted correctly before adjusting the camera section
- Use a light box with minimum flickering. Control the colour temperature of the light box strictly.
- Connect this unit, a power supply and a colour video monitor as shown in Fig. 4-1.
- 4) When using the video out (AV OUT) to perform adjustment, be sure to terminate the AV OUT jack with 75 ohms.
- 5) Place the chart (light box) 40cm away from the camera (lens surface) when otherwise not specified.
- Point the camera at the chart to fill the video period when otherwise not specified.
- Use the 10:1 probe of the oscilloscope when other not specified.
- 8) When Trigger the oscilloscope internally is specified, set the time base of the oscilloscope to 10µs/div.

2-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AND CONTROLS DURING ADJUSTMENT

- OPERATE switch - POWER SAVE/NORMAL	"CAM" position
Switch	position
- ZOOM MODE	"ZM:1"
- FULL AUTO switch	"MAN" position
• TITLE	Not Display mode
• FOCUS	"FOCUS M"
- SHUTTER	"S:50" (1/50 sec)
- DATE	Not Display mode

2-5. LIST OF CHARTS FOR CAMERA ADJUSTMENT Table 4-1



2-6. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MAJOR COMPONENTS IN THE CAMERA BLOCK

After replacing major components, perform adjustments, referring to the table below. The following table shows the minimum adjustments required after major components are replaced.

The table below may not apply when several components are replaced, depending on the symptom of the defect.

Caution: When EEP ROM or the process circuit board is replaced, initialize the EEP ROM, referring to "2-8-3 Initial Setting by Model", then perform all the digital adjustments.

	NAME OF		NAME	OF MAJ	OR COMP	OMENTS	
ITEM	ADJUSTMENT	SENSOR P. C. B	PROCESS P. C. B	IC1001	IC1002 IC1003		IC1202
CAMER	A ANALOGUE ADJUSTMENT						
(1)	Sub Carrier Frequency Confirmation		•				
(2)	VCO Lock Voltage Confirmation		•				
(3)	Sensor Drive Pulse Frequency Confirmation		•				
(4)	Sensor Sub Voltage Adjustment	•		•			
(5)	Backfocus Adjustment	•		•			
CAMER	A DIGITAL ADJUSTMENT						
(1)	Auto Iris Control Adjustment	•	•	•	•		•
(2)	Iris Calibration Adjustment	•	•	•	•		
(3)	Blue Matrix Adjustment	•	•	•			
(4)	White Balance Adjustment	•	•	•			
(5)	Chroma Gain Adjustment	•	•	•		T	

	NAME OF		NAME	OF MAJOR	COMPON	ENTS
ITEM	ADJUSTMENT	IC1203	IC1204	IC1213		
CAMER	A ANALOGUE ADJUSTMENT	<u> </u>		1		
(1)	Sub Carrier Frequency Confirmation			•		
(2)	VCO Lock Voltage Confirmation			•		
(3)	Sensor Drive Pulse Frequency Confirmation	•		•		
(4)	Sensor Sub Voltage Adjustment					
(5)	Backfocus Adjustment					
CAMER	A DIGITAL ADJUSTMENT					
(1)	Auto Iris Control Adjustment		•			
(2)	Iris Calibration Adjustment		•			
(3)	Blue Matrix Adjustment		•			
(4)	White Balance Adjustment		•			
(5)	Chroma Gain Adjustment		•			

2-7. CAMERA ANALOGUE ADJUSTMENT

Subcarrier Frequency Confirmation (Fig. 4-6)

PURPOSE	To set the s	subcarrier	frequency to t	he specified value	э.
INCOMPLETED PHENOMENON	No colour ap	opears.			
TEST POINTS	ADJUST PO	INTS	CONDITION	EQUIPMENT JIG	SPECIFICATION
•TP1203 PC •JK001-9 (AV JACK:GND)	-CT1203 (Fo ADJ)	PC		·Frequency Counter	17.734475MHz 80Hz

Note: Basically, it is not necessary to adjust the subcarrier frequency. Be sure to check the frequency before adjustment, and adjust to only when it is drifted.

- 1) Connect the frequency counter to TP1203.
- 2) Confirm that the frequency is 17.734475MHz ± 80Hz.
 - If the frequency is drifted, adjust CT1203 on the process circuit board for
- 17.734475MHz ± 80Hz.
- Note: Be careful when applying an adjustment driver to CT1203 because the stray capacitance the driver may vary.

(2) VCO Lock Volteage Confirmation (Fig. 4-6)

PURPOSE	To synchronize the h frequency.	orizontal sync si	ignal with the sub	ocarrier
INCOMPLETED PHENOMENON	To the picture is di	storted.		
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
•TP1202 PC •JK001-9 (AV JACK GND)	·CT1202 PC (VCO LOCK)		- DVM	2.5V ± 0.1V

Note: Basically, it is not necessary to adjust the VCO lock voltage. Be sure to check the voltage before adjustment, and adjust to only when it is drifted.

- 1) Connect the DVM to TP1202.
- 2) Confirm that the voltage is $2.5V \pm 0.1V$.
- If the voltage is drifted, adjust CT1202 for 2.5V \pm 0.1V.
- Note: Be careful when applying an adjustment driver to CT1202 because the stray capacitance the driver may vary.

(3) Sansor Drive Pulse Frequency Confirmation (Rig. 4-6)

PURPOSE	To synchronize the sensor drive frequency with the horizontal sync signal.					
INCOMPLETED PHENOMENON	The picture is disto	rted.				
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION		
·TP1201 PC ·JR001-9 (AV JACK GND)	CT1204 PC (SENSOR DRIVE Fo)		·DVM	2. 0V ± 0. 1V		

Note: Basically, it is not necessary to adjust the sensor drive pulse frequency. Be sure to check the voltage before adjustment, and adjust to only when it is drifted.

- 1) Connect the DVM to TP1201.
- 2) Confirm that the voltage is $2.0V \pm 0.1V$.
- If the voltage is drifted, adjust CT1204 for 2.0V \pm 0.1V.
- Note: Be careful when applying an adjustment driver to CT1204 because the stray capacitance the driver may vary.

'4) Sensor Sub Voltage Adjustment (Figs. 4-3, 4-5)

PURPOSE	To suppress blooming.					
INCOMPLETED PHENOMENON	When a very bright at the top and bott	subject is shot, a com of the subject.	band of light ()	blooming) occurs		
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT JIG	SPECIFICATION		
	·RT1001-1 SP (SENSOR SUB VOLTAGE)	Point the damera at a 40% to 60% incandescent lump 1 meter away.	-Colour Video Monitor			
of blooming a vertical dire monitor scree Note: Stop RT100 disappears to turn it Check that	n just disappears. 1-1 where blooming and be careful not too for. no roughness is the very bright			INCANDESCENT LAMP LOMP LOMING		

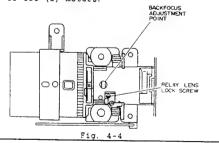
(5) Backfocus Adjustment (Fig. 4-4)

PURPOSE I NCOMPLETED PHENOMENON	The actual distance	e to the subject do		
	on the focus ring. When the camera is different when zoo	pointed at the sam m is set to the tel	e subject, the dephoto and wide-	istance mark is angle ends.
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
	Relay Lens	Position the camera section 2 meters from the backfocus chart and illuminated the object with approx. 100 lux.	Backfocus Adj. Driver Backfocus Adj. Chart Colour Video Monitor	between real

- 1) Set the zoom to wide-angle and set the index on the focus ring to two (2) meters.
- 2) Loosen the relay lens lock screw.
- 3) Insert the backfocus adjustment driver into the backfocus adjustment point and turn it to the left and right to optimize the focus.
- 4) Set the zoom to telephoto end and confirm that the chart is in focus. If it is not focused, set the zoom to wide-angle and readjust step 3.
- 5) Confirm that the chart is approximately in focus at the both the wide-angle and telephoto ends with the focus ring set to two (2) meters.

Note: Adjust without assembling into the left case.

After adjustment is completed, tighten the relay lens lock screw with the backfocus adjustment driver inserted into the adjustment point (holding the backfocus driver by hand) so that the adjusted position will not drift.



E4 4

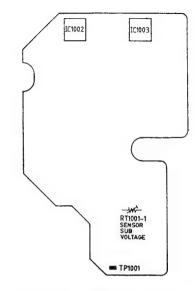


Fig. 4-5 Sensor (SP) Circuit Board [Side-A]

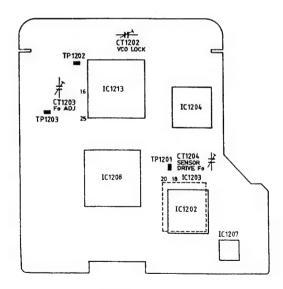


Fig. 4-6 Process (PC) Circuit Board [Side-A]

2-8. CAMERA DIGITAL ADJUSTMENT

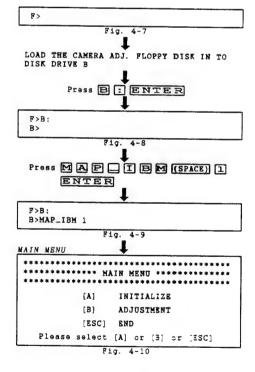
- Note 1: The digital adjustment program for camera is called the MAP (Manual Adjustment Program).
- Note 2: To completed adjustment, press the ESC (escape) key twice to restore the MS-DOS screen and then turn off the camera recorder and jig.
- 2-8-1. How to Start the Adjustment Program (MAP)

Connect the camera/recorder, DSP jig, personal compute, power supply, etc. as shown in Fig. 4-1.

- Note 1: Check that the camera/recorder is turned on.
- Note 2: The following describes an example of the instructions of the personal computer and the menu display; they are different depending on the personal computer manufacturer and model.

 Refer to the instruction manual of personal computer.
- 1) Turn the personal computer on and start the MS-DOS system. (Fig. 4-7)
- Note 3: Refer to the instruction manual of the personal computer for how to start the computer.
- 2) Load the camera adjustment floppy disk into disk drive B and press (a): then ENTER. (B may be small letter.)
 (Fig. 4-8)
- Note 4: If the camera adjustment floppy disk is loaded into disk drive A, press A I then ENTER.
- 3) Press MA P I B M (SPACE) I then EMTER (MAP and IBM may be small letters).

 The digital adjustment program (MAP: Manual Adjustment Program) starts and the MAIN MENU shown Fig. 4-10 appears. (Figs. 4-9, 4-10)
- Note: When you use a personal computer with two serial interface connectors and connect the DSP jig to serial interface connector 2, press MAP_ IBM 2
- 4) Select INITIALIZE EEPROM or ADJUSTMENT. If ESG (escape) is pressed, the display before the MAP starts (MS-DOS) is restored. Refer to "2-8-2. Initial Setting by Model" for INITIALIZE EEPROM. Refer to "2-8-3. Digital Adjustment Procedure" for ADJUSTMENT.
- Note 5: Refer to "2-8-4. Error Messages" if an error massage is displayed.



2-8-2. Initial Setting by Mode!

Note 1: This item describes how to initialize the EEP ROM. Be sure to perform this item after replacing EEP ROM or the process direuit board When other components are replaced, normally, it is not necessary to initialize the EEP

Press ESC (escape) to return the computer's display to MAIN MENU.

- 1) Start the MAP, referring to "2-8-1, How to Start the Adjustment Program
- 2) Press A to select INITIALIZE. (Figs. 4-11, 4-12)
- 3) Select the number according to the model. (Fig. 4-12)

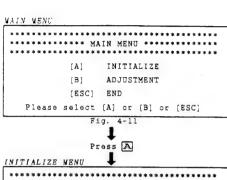
Note 2: If you select number without a model name by mistake, the message shown in Fig. 4-15 will appear in the computer's display. Press any key to return the display to Fig. 4-12 (INITIALIZE MENU).

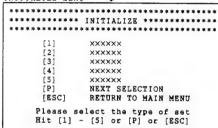
Note 3: If there are more than 5 models and P is pressed, the computer's display changes to the next page. Note 4: If ESC (escape) is pressed, the

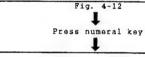
computer's display returns to Fig. 4-11 (MAIN MENU).

- 4) If there are no abnormalities in the camera/recorder, the message shown in Fig. 4-13 is displayed in the computer's display for a while, and then the message informing you that the initial setting has been completed (shown in Fig. 4-14) is displayed.
- 5) If the message shown in Fig. 4-14 appears in the computer's display, press any key. The computer's display returns to Fig. 4-12 (INITIALIZE MENU).
- 6) Now, the initial setting of the EEP ROM has been completed. Press ESC (escape) to return the computer's display to Fig. 4-11 (MAIN MENU). Perform all digital adjustments, referring to "2-8-3. Digital Adjustment Procedure".

Note 5: If an error message appears in the computer's display, refer to "2-8-4. Error Massages". If a key is pressed after the error message appears, the computer's display returns to the INITIALIZE MENU (Fig. 4-12)







NOW INITIAL SETTING !! Please wait a moment

Fig. 4-13

COMPLETED INITIAL SETTING !! **** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-14

Press any key to return to Fig. 4-12

Press ESC to return to Fig. 4-11

MESSAGE WHEN OPERATED BY MISTAKE

Can not find the DATA FILE **** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-15

ERROR MESSAGE

CAN'T WRITE TO EEPROM Check the wiring or change the EEPROM **** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-16

2-8-3. Digital Adjustment Procedure

Note 1: When EEP ROM or the process circuit board is replaced, initialize the EEP ROM, referring to "2-8-2. Initial Setting By Model" then perform all the digital adjustment.

Note 2: When an error message appears during adjustment, refer to "2-8-4. Error Messages". If a key is pressed after an error massage appears, the ADJUSTMENT MENU restored.

- 1) Start the MAP, referring to "2-8-1. How to Start the Adjustment Program (MAP)
- 2) Press B to select ADJUSTMENT. (Figs. 4-21, 4-22)
- 3) Select the number of the required adjustment.

Note 3: If ESC (escape) is pressed, the computer's display returns to Fig. 4-21 (MAIN MENU).

Note 4: To complete adjustment, press the ESC (escape) key twice to restore the MS-DOS screen and then turn off the camera recorder and jigs.

(1) Auto Iris Control Adjustment (Figs. 4-23 - 4-27)

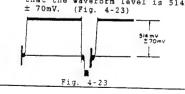
Note: This adjustment is performed automatically. When the auto iris control adjustment is specified, the personal computer adjusts it

automatic	ally.
PROPOSE	To set the brightness of picture.
INCOMPLETED PHENOMENON	·A block subject with low illumination is raised. ·A black subject with low illumination is
EQUIPMENT/JIG	(Oscilloscope)
CONDITION	Point at a light box without a chart inserted.
PROCEDURE	

- 1) Press 1 to select the auto iris control adjustment. (Fig. 4-24) 2) If there is no abnormality in the
- camera/recorder, the message shown in Fig. 4-25 is displayed in the computer's display for a while, and then message shown in Fig. 4-25 appears.
- 3) After the computer's display changes from Fig. 4-26 to Fig. 4-27, press any key to return the display to Fig. 4-24.

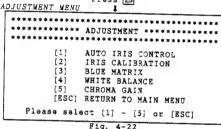
Now, the auto iris control adjustment is complete.

Check: Connect an oscilloscope to the video output (AV OUT) and check that the waveform level is 514mV



WAIN MENT ************ ******** MAIN MENC ********* ************ INITIALIZE [8] ADJUSTMENT [ESC] END Please select [A] or [B] or [ESC*

> Fig. 4-21 - 1 Press B



ADJUSTMENT MENU

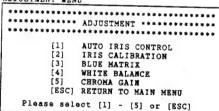


Fig. 4-24 Press 1

AUTO IRIS CONTROL ADJUSTING Please wait a moment Fig. 4-25

VIDEO LEVEL DATA WRITING TO EEPROM Fig. 4-26

> COMPLETED WRITING EEPROM **** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-27 Press any key

Returns to ADJUSTMENT MENU (Fig. 4-24)

1' Iris Jalibration Adjustment (Figs. 4-18 - 4-31)

Note: This adjustment is performed automatically. When the Iris Calibration Adjustment is specified, the personal computer adjusts it

Automatically
PROPOSE
To detect the F number correctly.
INCOMPLETED The iris operation becomes constable.
+ ASC, program AE and Auto

white does not operate tormally.

EQUIPMENT JIG

CONDITION

Attach a C12 filter.

Point the camera at the light box without a chart to fill the screen (at wide-angle).

1) Press 2 to select the iris calibration adjustment. (Fig. 4-28)

2) If there is no abnormality in the camera/recorier, the massage shown in Figs. 4-29 and 4-30 are displayed in the computer's display for a while, and then the message shown in Fig. 4-31 appears.

 Now, the iris calibration adjustment is complete.

Press any key to return the computer's display to Fig. 4-28.

(3) Blue Matrix Adjustment

PROCEDURE

(Figs. 4-32 - 4-36)

PROPOSE To compensate for uneveness in the chroma signal.

INCOMPLETED Colour reproduction becomes defective.

EQUIPMENT/JIG Oscilloscope

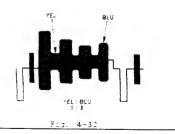
CONDITION Point at a colour bar chart PROCEDURE

1) Press 3 to select the blue matrix adjustment. (Fig. 4-33)

 Connect an oscilloscope to the video output (AV OUT).

3) Press the D key to minimize the yellow amplitude, and then press the U key to adjust the yellow amplitude so its ration to the blue amplitude is 1:3.

4) Press the ENTER key to write data to EEP ROM and then press any key to return the computer's display to Fig. 4-33.



ADJUSTMENT MENU

[1] AUTO IRIS CONTROL
[2] IRIS CALIBRATION
[3] BLUE MATRIX
[4] WHITE BALANCE
[5] CHROMA GAIN
[ESC] RETURN TO MAIN MENU
Please select [1] - [5] or [ESC]

Fig. 4-28 Press 2

IRIS CALIBRATION ADJUSTING
Please wait a moment

Fig. 4-29

HALL DATA WRITING TO EEPROM

Fig. 4-30

COMPLETED WRITING EEPROM

**** HIT ANY REY ****
Fig. 4-31

Press any key

Return to ADJUSTMENT MENU (Fig. 4-28)

[2] IRIS CALIBRATION
[3] BLUE MATRIX

[4] WHITE BALANCE [5] CHROMA GAIN

[ESC] RETURN TO MAIN MENU

Please select [1] - [5] or [ESC] Fig. 4-33

Press 3

BLUE MATRIX ADJUST MODE SETTING Please wait a moment Fig. 4-34

BLUE MATRIX ADJUSTMENT
[U] UP
[D] DOWN

[ENTER] RETURN TO MENU Fig. 4-35

Press ENTER

BLUE MATRIX DATA WRITING TO EEPROM Fig. 4-35-1

COMPLETED WRITING EEPROM
**** HIT ANY KEY ****
Fig. 4-36

Press any key, return to ADJUSTMENT MENU (Fig. 4-33)

(4) White Balance Adjustment

(Figs. 4-37 - 4-43 ROPOSE To set white balance under the colour termperature Which becomes a reference for the auto white balance pirquit. ·Colour of the subject is PHENOMENON different from that of the picture. ·A white subject is not seen as white. EQUIPMENT JIG ·Oscilloscore (Vectorscore) ·Attach a CI2 filter. ·Point at a gray scale chart.

PROCEDURE

1) Press 🔁 to select the white balance adjustment. (Fig. 4-39)

When using an oscilloscope (Fig. 4-37)
2) Connect an oscilloscope to the video output (A7 OUT).

 Press the U, D, L and R keys to minimize carrier components in the waveform. (Fig. 4-41)

4) After minimizing the carrier components, press the U key 10 times.

5) Press the ENTER key to write data to the EEP ROM and then press any key to return the computer's display to Fig. 4-39.

When using a vectorscope (Fig. 4-38)

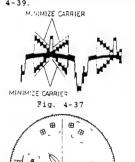
2) Connect a vectorscope terminated

with 75 ohms to the video output (AV OUT).

3) Press the U, D, L and R keys so the bright spot comes to the centre of the vectorscope. (Fig. 4-41)

4) After centring the bright spot, press the we key 10 times.

5) Press the ENTER key to write data to the EEP ROM and then press any key to return the computer's display to Fig. 4-39.



ADJUSTMENT MENU

AUTO IRIS CONTROL

[2] IRIS CALIBRATION

[3] BLUE MATRIX

[4] WHITE BALANCE

[5] CHROMA GAIN

[ESC] RETURN TO MAIN MENU

Please select [1] - [5] or (ESC)

Fig. 4-39 Press 4

WHITE BALANCE ADJUST MODE SETTING
Please wait a moment

Fig. 4-40

WHITE BALANCE ADJUSTMENT

[U] RED-GAIN UP

[D] RED-GAIN DOWN
[R] BLUE-GAIN UP

[L] BLUE-GAIN UP [ENTER] RETURN TO MENU

Fig. 4-41 Press ENTER

WHITE BALANCE DATA WRITING TO EEPROM

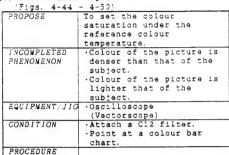
Fig. 4-42

COMPLETED WRITING EEPROM
**** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-43 Press any key

Return to ADJUSTMENT MENU (Fig. 4-39)

(5) Chroma Gain Adjustment



1) Press 5 to select the chroma gain adjustment. (Fig. 4-46)

When using an oscilloscope (Fig. 4-44)
2) Connect an oscilloscope to the video

output (AV OUT).

3) Press the U and D keys to set the red level to 440mV ± 30mV. (Fig. 4-44)

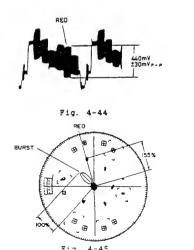
4) Press the ENTER key to write data to the EEP ROM and then press any key to return the computer's display to Fig. 4-46.

When using a vectorscope (Fig. 4-45)

2) Connect a vectorscope terminated with 75 ohms to the video output

3) Press the [] and [] keys so the red vector is 155% ± 10%. (Fig. 4-45)

4) Press the ENTER key to write data to the EEP ROM and then press any key to return the computer's display to Fig. 4-46.



ADJUSTMENT MENU **************************** ******** ADJUSTMENT ********* *********** AUTO IRIS CONTROL IRIS CALIBRATION [2] BLUE MATRIX WHITE BALANCE CHROMA GAIN [ESC] RETURN TO MAIN MENU Please select [1] - [5] or [ESC] Fig. 4-46 Press 5 CHROMA GAIN ADJUST MODE SETTING Please wait a moment Fig. 4-47 CHROMA GAIN ADJUSTMENT UP DOWN [ENTER] RETURN TO MENU Fig. 4-48 Press ENTER CHROMA GAIN DATA WRITING TO EEPROM Fig. 4-49 COMPLETED WRITING EEPROM **** HIT ANY KEY **** Fig. 4-50 1 Press any key

Return to ADJUSTMENT MENU (Fig. 4-46)

2-8-4. Error Messages

When an error massage is displayed during adjustment, press any key to return the computer's display to the initial setting or adjustment menu and then investigate the cause of the error.

(1) Error Message No. 1

ERROR !! CAN'T WRITE TO EEPROM

Check the wiring or change the EEPROM

**** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-61

(2) Error Message No. 2

ERROR !!

BAD LIGHT CONDITION !

**** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-62

(3) Error Message No. 3

ERROR !!

IRIS HALL DEVICE BE DEFECTIVE

**** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-63

(4) Error Message No. 4

ERROR !!

MAY BE DEVICE ON THE SET IS BROKEN

**** HIT ANY KEY ****

Fig. 4-64

 Error message displayed when EEP ROM is initialized and during whole adjustment.

Major Causes

1. EEP ROM is faulty.
2. DSP µP is faulty.

3. Data line between DSP μ P and EEP ROM is faulty.

4. DSP jig is faulty.

(2) Error massage displayed during auto iris control and iris calibration adjustments.

Countermeasures

 Check that the brightness (also the colour temperature) of the light box dose not decrease.

Adjust the number of colour temperature conversion filters.

(3) Error message displayed during auto iris control and iris calibration adjustments.

Major Causes

 The connection of the iris block is faulty.

2. Iris block (Hall device) is faulty.

(4) Error message displayed during auto iris control and iris calibration adjustments.

Major Causes

1. Data line is faulty.

The video signal processor (including the VTR block) is faulty.

DSP jig is faulty.

4. Adjustment program (MAP) is faulty.

EA 12

2-9. ELECTRONIC VIEWFINDER (EVF) ADJUSTMENT

£ 1

11 Deflection Yoke Position Adjustment (Fig. 4-71)

PURPOSE	This adjustment procedure eliminates picture tilt in the EVF display.							
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION		G SPECIFICATION				
	·DEFLECTION YORE	Aim the resolution chart.	· EVF Display					
2) Turn the defi the EVF pictu horizontal, m of the CRT. Note: After adju	eflection yoke nut. Lection yoke so that ure (onart) is matching the edges stment is completed, le deflection yoke nu		Fig. 4-71	DEFLECTION TONE PLAT				

(2) EVE Centring Adjustment (Fig. 4 71)

PURPOSE	This adjustment cendisplay.	tres the image obse	rved by the came	era in the EVF
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT JIG	SPECIFICATION
	· CENTRING MAGNETS	Aim the resolution chart.	·EVF Display	
1) Remove the lo	cking paint from the	centring magnet.		

Adjust the centring magnet.
 Adjust the centring magnets until the centre of the picture viewed by the camera is positioned in the centre of the EVF display.

(3) EVF Vertical Size Adjustment (Fig. 4-72)

PURPOSE	This adjustment determines the vertical size of the image appearing in the EVF display						
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION			
	·RT2003 EVF (V.SIZE)	Aim the resolution chart.	·EVF Display				
1) Adjust RT2003 of the CRT.	so that the top and	bottom edges of th	e chart match th	e top and edges			

(4) EVF Brightness Adjustment (Fig. 4-72)

PURPOSE	This adjustment set	s the brightness of	the picture in	the EVF display
TEST POINTS	ADJUST POINTS			SPECIFICATION
	-RT2002 EVF (BRIGHT)	Aim the resolution chart.		or soll fourton
1) Adjust RT2002	to optimize the EVF	picture.		

(5) EVF Focus Adjustment (Fig. 4-72)

PURPOSE	This control adjusts for optimum focus of the electronic viewfinder picture.							
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION				
	·RT2001 EVF (FOCUS)	Aim the resolution chart.	·EVF Display					
1) Adjust RT2001	so that the EVF pic	ture is clear.						

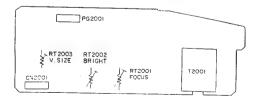


Fig. 4-72 Electrical Adjustment (EVF) Circuit Board (Parts Side)

2-10. AUTOFOCUS ADJUSTMENT

(1) 1	Autofocus	Sensor	Position	Adjustment	18:a.	1-81:

that the chart is in focus with the

7) Attach the gum cap to the autofocus

index at two (2) meters.

adjustment hole.

Massisses Camadi Fosition Adjust	
PURPOSE This adjustment set	the autofocus sensor position adjustment.
TEST POINTS ADJUST POINTS	CONDITION EQUIPMENT JIG SPECIFICATION
SENSOR ADJUSTMENT SCREW	Aim the backfocus Colour Video adjustment chart. Montor
Note: Perform this adjustment while all case assembled. 1) Remove the gum cap of the autofocus adjustment hole. 2) Press the FOCUS switch and focus to AUTO mode. 3) Position the camera section two (2) meters from the backfocus adjustment chart and illuminate the object with approximately 100 lux. 4) Set the zoom ring to the telephoto position. 5) Turn the SENSOR ADJUSTMENT SCREW so that the index on the focus ring is two (2) meters. 6) Operate the autofocus from the nea end to the infinity end and check	

BOTTOM SIDE

Fig. 4-81

3. VTR SECTION ADJUSTMENT

3-1. CIRCUIT BOARD LOCATIONS AND SERVICING POSITION

Adjustments other than "Setting the Power Shut Off Level" can be done with the unassembled VTR block. It is not necessary to set the camera/recorder to the test mode.

- (1) Servicing Position
- 1. Main Circuit Board
- 2. Jack Circuit Board
- 3. Regulator Block

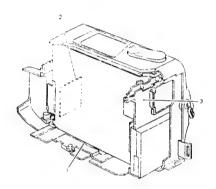


Fig. 4-101

3-2. TEST EQUIPMENT AND ALIGNMENT TAPES NECESSARY FOR ADJUSTMENT

- Test Equipment
Oscilloscope (dual trace)
Digital Voltmeter (DVM)
Frequency Counter
Colour Video Monitor
Colour Bar Generator
- Alignment Tape, etc.
Alignment Tape (20HSC-2)
Blank Tape
ATF Jig
DC Power Supply (DC 0~7V/3A)

3-3. ADJUSTMENT CONDITION

- Check that the camera section has been adjusted correctly before adjusting the VTR section
- Connect this unit, a power supply and a colour video monitor as shown in Fig. 4-1.
- Use the 10:1 probe of the oscilloscope when other not specified.
- 4) When "Apply a colour bar signal" or "Apply a white signal". secified, connect IC901-24 to ground (TP113) on the main circuit board and connect AV input cable to AV jack.

- 5) When "RECORD mode" specified, load the blank tape, and set the 3mm video camera/recorder to the record mode by the following procedure.
 - Connect the AFT jig to CN612 on the main circuit board.
 - Set the OPERATE switch to VTR position.
 Press SW2 (REC) on the ATF jig.
- 6) After replacing the parts, check each adjustment. If you find the items necessary to be adjusted, remove the corresponding laser trimming resistor and replace and them with variable
- resistors for adjustment.

 7) Electrical adjustments of the VTR block cannot be done in the state that unit is shipped from the factory. Remove the laser trimming resistors on the circuit board and solder the specified semi-variable resistors. (See item 3-8).

3-4. PRESET POSITION OF SWITCHES AND CONTROLS DURING ADJUSTMENT

- OPERATE switch "VTR" position

3-5. ADJUSTMENTS AFTER REPLACING MAJOR COMPONENTS IN THE VTR BLOCK

After replacing major components, perform adjustments, referring to the table below. The following table shows the minimum adjustments required after major components are placed.

The table below may not apply when several components are replaced, depending on the symptom of the defect.

Note: After replacing the parts, check each adjustment. If you find the items necessary to be adjusted, remove the corresponding laser trimming resistors and replace and them with variable resistors for adjustment.

	NAME OF		NAME O	F Walo	R COMP	ONENTS	***************************************
ITEM	ADJUSTMENT	MAIN C. B. A	CYLINDER ASSEMBLY	IC9S1	IC905	IC101	IC102
SYSTE	EM CONTROL CIRCUIT AND SERVO	CIRCUIT					
(1)	Setting the Head Switching Point	•	•	•	•		
(2)	Setting the Power Shut Off Level	•	•	•	•		
LUMIN	NANCE/CHROMA CIRCUIT	L					
(1)	AGC Adjustment					•	_
(2)	Comb Filter Adjustment					-	
(3)	IR Adjustment					_	
(4)	Emphasis Input Level Adjustment					•	
(5)	Carrier Frequency Adjustment					•	
(6)	Deviation Adjustment					_	
(7)	Playback Luminance Signal Level Adjustment					•	
(8)	Record Luminance Signal Level Adjustment	•	•			•	
(9)	Record Chroma Signal Level Adjustment	•	•			•	•
(10)	Colour Alignment Adjustment						

	NAME OF		NAME	OF	MAJO) R	COMP	ONEN	TS
ITEM	ADJUSTMENT	IC105	IC103	Ť			001	0 11 2 11	1.5
SYSTE	M CONTROL CIRCUIT AND SERVO	CIRCUIT	1			_			
(1)	Setting the Head Switching Point								
(2)	Setting the Power Shut Off Level			T					
LUMIN	ANCE/CHROMA CIRCUIT		-			1		1	
(1)	AGC Adjustment								T
(2)	Comb Filter Adjustment	•		T					
(3)	IR Adjustment			1					
(4)	Emphasis Input Level Adjustment	•							
(5)	Carrier Frequency Adjustment	•							
(6)	Deviation Adjustment	•				<u> </u>			
(7)	Playback Luminance Signal Level Adjustment								
(8)	Record Luminance Signal Level Adjustment			1					
(9)	Record Chroma Signal Level Adjustment	-							
(10)	Colour Alignment Adjustment			1					

3-6. SYSTEM CONTROL CIRCUIT AND SERVO CIRCUIT

(1) Setting the Head Switching Point (Figs. 4-102, 4-151)

Note: Be sure to set the head switching point after replacing the cylinder and main circuit board (EA ROM).

The head switching point can be set automatically when the following steps performed.

TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
-TP1 (SW25) ATF -VIDEO OUT (AV OUT) -CN612 MAIN			·ATF Jig ·Alignment Tape ·Oscilloscope	7H ± 1.8H

SETTING

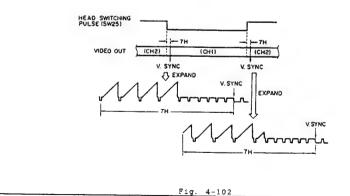
- Load an alignment tape. After checking that loading is complete, disconnect the power supply.
- 2) Connect the ATF jig to CN612 on the main circuit board.
- (Set SW1 on the ATF jig to "OFF" position.)
- 3) Set the OPERATE switch to the "VTR" position.
- 4) Supply the power (DC 6~7V) while holding the PLAY button depressed.
- 5) Check that the camera/recorder enters the play mode automatically
- for several seconds and then the power is turned off automatically.

 6) Disconnect the ATF jig from the CN612 and remove the power supply.

CONFIRMATION

- 1) Supply the power (DC 6~7V) to unit.
- 2) Connect the ATF jig to CN612 on the main circuit board.
- 3) Load an alignment tape and place the instrument in the PLAY mode.
- 4) Connect the oscilloscope terminated with 75 ohms to video out (AV OUT).
- 5) Trigger the oscilloscope at SW25Hz. (Use TP1 on the ATF jig.)
- 6) Set the oscilloscope to the (-) slope and confirm that the trailing edge of the SW25Hz signal is 7H \pm 1.8H (horizontal) line before the
- start of channel-1 vertical sync.

 7) Set the oscilloscope to the (+) slope and confirm that the leading edge of the SW25Hz signal is 7H ± 1.8H (horizontal) line before the start of channel-2 vertical sync.
- Note: The waveform of channel-1 and channel-2 video signals in the diagram may be opposite depending on the alignment tape.



(2) Setting the Power Shut Off Level (Figs. 4-151, 4-152)

Note: Be sure to set the power shut off level after replacing the main circuit board (EA ROM).

The power shut off level can be set automatically by performing the following steps.

Be sure to connect the camera block and EVF block when setting the power shut off level .

TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
-CN612 MAIN -PG515-1 REG -PG515-2 REG (GND)			·ATF Jig ·Blank Tape ·DVM ·DC Power Supply (5~7V)	

SETTING

- 1) Set the OPERATE switch to the "CAM" position.
- 2) Loading a blank tape and set the 8mm video camera to the RECORD mode.
- Connect the DVM to PG515-1 on the regulator block. (Use PG515-2 as ground.)
- Adjust the voltage control of DC power supply so the voltage at PG515-1 is 5.6V ± 0.05V.
- Set the 8mm video camera to the POWER SAVE mode and then disconnect the power supply.
- 6) Connect the ATF jig to CN612 on the main circuit board.
- 7) Set the OPERATE switch to the "VTR" position.
- 8) While holding the REWIND button depressed, supply the power with the voltage (PG515-1 is 5.6V \pm 0.05V) set in step 4.
- 9) Check that the 8mm video camera enters record mode automatically for several seconds and then the power is turned off automatically. Check that the power voltage in the record mode is 5.6V ± 0.05V. If it is not 5.6V, set it to 5.6V and then perform adjustment from step 4 again.
- 10) Disconnect the ATF jig from CN612 and remove the power supply.

CONFIRMATION

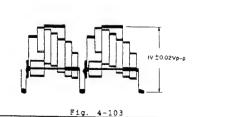
- 1) Set the OPERATE switch to "CAM" position.
- 2) Load a blank tape and set the 8mm video camera to the RECORD mode.
- 3) Connect the DVM to PG515-1 on the regulator block.
 - (Use PG515-2 as ground.)
- 4) Check that the unit is shut off when the power voltage (PG515-1) is set to DC 5.6V.

3-7. LUMINANCE/CHROMA CIRCUIT

(1) AGC Adjustment (Figs. 4-103, 4-151)

PURPOSE	To set the vic	ieo ou	tput level in the	E-E mode.	
INCOMPLETED PHENOMENON			dark or whitish i		
TEST POINTS	ADJUST POINT	s	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
·VIDEO OUT (AV OUT)	·RT112 (AGC)	MAIN	·Apply a colour bar signal (1Vp-p). ·STOP mode.	·Oscilloscope ·Colour Bar Generator	1V ± 0.02Vp-

- 1) Connect the oscilloscope terminated with 75 ohms to video out (AV OUT).
- 2) Trigger the oscilloscope internally.
- 3) Adjust RT112 for $1V \pm 0.02Vp-p$.



(2) Comb Filter Adjustment (Figs. 4-104, 4-151)

PURPOSE	To set the characte	To set the characteristic of the comb filter.				
INCOMPLETED PHENOMENON		Jamming occurs at the edges. The chroma S/N deteriorates.				
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION		
-TP108 MAIN -TP113 MAIN (GND)	RT101 MAIN (COMB FILTER GAIN 1) -RT102 (COMB FILTER PHASE) -RT113 (COMB FILTER GAIN 2)	bar signal (1Vp-p). ·STOP mode.	·Oscilloscope ·Colour Bar Generator	Minimize the residual chroma components.		

- 1) Connect the oscilloscope to TP108.
- 2) Trigger the oscilloscope at video signal.
- 3) Adjust RT101, RT102 and RT113 to minimize the residual chroma components.



(3) Trap Frequency Adjustment (Figs. 4-105, 4-151)

PURPOSE	To set the characte	To set the characteristic of the filter in the IC.				
INCOMPLETED PHENOMENON	The chroma S/N deteriorates.					
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION		
•TP107 MAI •TP109 MAI •TP113 MAI (GND)	N (IR ADJ)	 Apply a colour bar signal (1Vp-p). STOP mode. 	·Oscilloscope ·Colour Bar Generator	Minimize the residual chroma components.		

- 1) Connect the oscilloscope to TP107.
- 2) Trigger the oscilloscope at video signal.
- 3) Connect TP109 to TP113 (GND). 4) Adjust RT110 to minimize the
- residual chroma components.
- 5) Remove the TP109 from TP113.



(4) Emphassis Input Level Adjustment (Figs. 4-106, 4-151)

PURPOSE		To set the inpu	it le	vel of the sub-empl	nasis circuit.	
I NCOMPLET PHENOMENO		Undershoots or overshoots occur in the picture.				
TEST POIN	TS	ADJUST POINTS	7	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
•TP116 •TP113 (GND)	MAIN MAIN		MAIN	 Apply a colour bar signal (1Vp-p). STOP mode. 	·Oscilloscope ·Colour Bar Generator	0.45V ± 0.01Vp-p

- 1) Connect the oscilloscope to TP116.
- 2) Trigger the oscilloscope at video signal.
- 3) Adjust RT105 for 0.45V ± 0.01Vp-p.

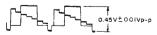


Fig. 4-105

(5) Carrier Frequency Adjustment (Figs. 4-107, 4-151)

PURPOSE	To set the modulati	on frequency at th	e sync tip of the	FM modulator
INCOMPLETED PHENOMENON	Black and white are	inverted in the p	icture.	
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
·TP106 MAIN ·TP113 MAIN (GND)		Apply a white (100%) signal. STOP mode.	Oscilloscope Colour Bar Generator	238nS = 3nS

- 1) Connect the oscilloscope to TP106.
- 2) Trigger the oscilloscope internally.
- 3) Adjust RT104 so the period of the widest pulse is 238nS ± 3nS.

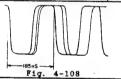


Fig. 4-107

(6) Deviation Adjustment (Figs. 4-108, 4-151)

PURPOSE	To set the modulati	on frequency at th	e white peak of	the FM modulator
INCOMPLETED PHENOMENON	The picture becomes		uring recording	and playback.
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
·TP106 MAI ·TP113 MAI (GND)		·Apply a white (100%) signal. ·STOP mode.	·Oscilloscope ·Colour Bar Generator	185nS ± 2nS

- 1) Connect the oscilloscope to TP106.
- 2) Trigger the oscilloscope internally.
- 3) Adjust RT103 so the period of the narrowest pulse is 185nS ± 2nS.

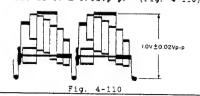


(7) Playback Luminance Signal Level Adjustment (Figs. 4-109, 4-110, 4-151)

PURPOSE	To set the luminanc	e playback level to	the specified	value.
INCOMPLETED PHENOMENON	The picture becomes			
TEST POINTS	ADJUST POINTS	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
-TP114 MAIN -TP113 MAIN (GND) -VIDEO OUT (AV OUT)		alignment tape	·Oscilloscope ·Alignment Tape	·0.5V ±

- 1) Connect the oscilloscope to TP114.
- 2) Trigger the oscilloscope at video signal.
- 3) Adjust RT109 so that the waveform of TP114 is $0.5V \pm 0.01Vp-p$. (Fig. 4-109)
- 4) Connect the oscilloscope terminated with 75 ohms to video out (AV OUT).
- 5) Trigger the oscilloscope internally.
- 6) Adjust RT106 so that the waveform of video out is $1V \pm 0.02Vp-p$. (Fig. 4-1:0)





E4-20

PURPOSE		To set the lum	inanc	e recording level	to the specified	value.
INCOMPL: PHENOME:			осси	deteriorates. r in the picture. e inverted in the	picture.	
TEST PO	INTS	ADJUST POINT	s	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
-TP105 -TP113 (GND)	MAIN MAIN	-RT114 (REC LUMA LEVEL)	MAIN	 Apply a colour bar signal (1Vp-p). REC PAUSE mode. 	Oscilloscope Colour Bar Generator	335mV ± 10mVp-p
TP105. 2) Trigger video	the o	scilloscope to scilloscope at so that the rec	ord		335mv	± 10mVp-p

Fig. 4-111

(9) Record Chroma Signal Level Adjustment (Figs. 4-112, 4-151)

PURPOSE		To set the chroma recording level to the specified value.				
INCOMPL PHENOME		·The chroma S/ ·Oblique beats		eriorates. r in the picture.		
TEST PO	INTS	ADJUST POINT	'S	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
•TP112 •TP113 (GND)	MAIN MAIN	·RT115 (REC CHROMA LEVEL)	MAIN	Apply a colour bar signal (1Vp-p). REC PAUSE mode.	·Oscilloscope ·Colour Bar Generator	220mV ± 5mVp-p

- 1) Connect the oscilloscope to TP112.
- Trigger the oscilloscope at video signal.
- Remove the audio IC (IC401) from the main circuit board.

luminance level is 335mV ± 10mVp-p.

 Adjust RT115 so that the burst level on the record chroma level is 220mV ± 5mVp-p.



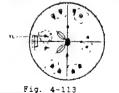


Fig. 4-112

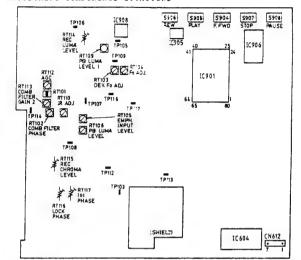
(10) Colour Alignment Adjustment (Figs. 4-113, 4-151)

PURPOSE		To set the tint in the colour alignment circuit.				
INCOMPLET PHENOMENO		No colour appears during trick play or colour reproduction in defective.				tion becomes
TEST POIN	TS	ADJUST POINT	S	CONDITION	EQUIPMENT/JIG	SPECIFICATION
·TP101 ·TP102 ·VIDEO OUT (AV OUT) ·TP113 (GND)	MAIN MAIN MAIN	(LOCK PHASE) -RT117 (fsc PHASE)	MAIN	alignment tape.	·Vectorscope ·Alignment Tape	

- 1) Connect a vectorscope terminated with 75 ohms to the video output (AV OUT).
- 2) Connect TP117 (5V) to TP101 via a 1kΩ resistor.
- 3) Adjust RT116 so the YL chroma phase is aligned (± 10deg) when 5V DC is applied to TP102 via a 1kΩ resistor and when TP102 is not connected (open).
- 4) Connect TP101 to ground via a 1kΩ resistor.
- 5) Adjust RT117 so the YL chroma phase is aligned (\pm 10deg) when 5V DC is applied to TP102 via a $1k\Omega$ resistor and when TP102 is not connected (open).
- 6) Perform step 2) 5) again.
- Note: RT:16 and RT:17 can be adjusted only when 5V DC is applied TP:02 via a lkQ resistor.

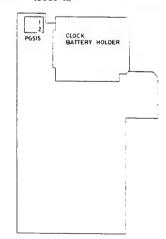


3-8. ADJUSTMENT COMPONENTS LOCATIONS

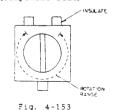


CN6	12
TES	T TERMINAL
1	5 V
2	TRACKING
3	SW25Hz
4	GND
5	FM OUT
6	TEST
7	REMOTE

Fig. 4-151 Main (MAIN) Circuit Board (Side-A)





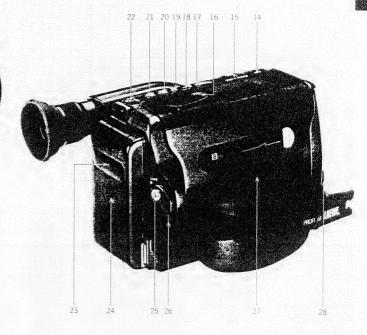


Note: Electrical adjustments of the VTR block cannot be done in the state that the unit is shipped from the factory. Unsolder the laser trimming resistors on the circuit board and solder the specified semi-variable resistors.

(See the table below.)

ADJUST POINT	SEMI-VARIABLE RESISTOR (Q)	C. B. A	NAME OF ADJUSTMENT
RT101	50 k	MAIN	COMB FILTER GAIN 1
RT102	500	MAIN	COMB FILTER PHASE
RT103	5 k	MAIN	DEV. Fo
RT104	10 k	MAIN	Fo ADJ
RT109	500	MAIN	PB LUMA LEVEL 1
RT110	10 k	MAIN	IR ADJ
RT112	50 k	MAIN	AGC
RT113	50 k	MAIN	COMB FILTER GAIN 2
RT106	2 k	MAIN	PB LUMA LEVEL 2
RT105	1 k	MAIN	EMPH. INPUT LEVEL

Note: Insulate the terminals shown in Fig. 4-153 when soldering. Adjust the semi-variable resistors within the range shown in Fig. 4-153.



1. Schärfering.

Drehring mit Enfernungsangaben im Fenster daneben. Drehen Sie nur dann am Fokusring, wenn der Schiebeschalter MAN/FULL AUTO (9) in Stellung MAN steht und «FOCUS M.» (mit Taste FOCUS (5) einschalten) im Sucher angezeigt wird.

Hebel zum Einstellen des Zooms bei Handbe-

• Der Makrobereich ist durch Drücken der grunen Taste am Hebel zu erreichen.

Zahlwerkrückstellung.

Taste 0:00 stellt das Zählwerk auf 0:00:00 zurück, solange das Zählwerk im Sucher angezeigt wird.

• Auch zum Umschalten auf die verschiede

nen Cassettentypen, solange die Bandrest-zeit im Sucher angezeigt wird. Das Zählwerk oder die Bandrestzeit können mit der Taste DISPLAY (6) ein- oder ausgeschaltet werden.

4. Titel Ein/Aus.

Drucken Sie die Taste TITLE zum Ein- und Ausblenden eines bereits gespeicherten Titelbil-

5. Schärfe.

Taste FOCUS zum Abschalten der automatischen Schärfeeinstellung wenn Schälter MAN/FULL AUTO (9) auf MAN steht. Im Sucher wird «FOCUS M.» angezeigt und die Schärfe muß dann von Hand durch Drehen am Schärfering (1) eingestellt werden.
• Taste FOCUS nochmal drücken wenn Sie die Schärfeautomatik wieder einschalten

wollen oder auf FULL AUTO (9) zurückschalten

6. Einblendung.

- Taste DISPLAY einmal drücken: Einblen dung von Akkuladezustand und Bandzeitzähl-
- Zweimal drücken zum Einschalten des Me-morystopps «M».
- · Dreimal drücken zur Einblendung der Rest-
- bandanzeige. Erneut drücken, um die Einblendungen abzuschalten.
- Alle diese Einblendungen werden nicht mit aufgezeichnet.

7. Gegenlicht.

Taste BLC. Wenn ein dunkles Objekt vor einem hellen Hintergrund steht, können Sie durch Drücken dieser Taste den Vordergrund aufhellen

8. Verschlußzeit.

Taste SHUTTER dient zur Auswahl aus 6 verschiedenen Verschlußzeiten. Stellen Sie den Schieber MAN/FULL AUTO (9) auf MAN und drücken Sie dann die Taste SHUTTER(8). Die Verschlußzeit erscheint im Sucherbild. Sie können wählen zwischen "AE"», «S:50», «S:100», «S:250», «S:250», «S:1000», «S:2000» und «S:10000», d.h. bis herunter zu 1/10000 Sekunde.
Niedrigere Verschlußzeiten sind besonders dann zu empfehlen, wenn Sie schnellbeweg te Objekte bei viel Licht aufnehmen.

9. Vollautomatik.

Stellen Sie den Schiebeschalter MAN/FULL AUTO auf FULL AUTO, um Schärfe und Verschlußzeit automatisch einzustellen.

Schalten Sie auf MAN, wenn Sie die Verschlußzeit von Hand einstellen wollen oder mit Taste FOCUS (5) auf manuelle Scharfeinstellung «FOCUS M.» umschalten wollen.

10. Ab/Aufblenden.

Taste FADE gedrückt halten: Bild und Ton

werden langsam abgeblendet.

Zum Aufblenden: Taste loslassen.

11. Datum/Uhrzeit.

- In Stellung CAMERA (15) Taste DATE einmal drücken, Uhrzeit und Datum werden ein-
- geblendet.

 Zweimal drücken, um nur das Datum einzublenden
- · Erneutes Drücken schaltet die Einblendung ab. Erste Einstellungen, wie auf Seite 16 beschrieben, vornehmen. Bei Aufnahme werden Datum und Uhrzeit

mit auf Band aufgeszeichnet, wenn sie im Sucher sightbar sind

12. Sofort-Kontrolle.

Taste REVIEW bei Aufnahmepause drücken, um die letzten Sekunden der bereits gemachten Aufnahmen anzusehen.

13. Sucher.

Am Sucher befindet sich ein geriffelter Ring, an dem Sie das Okular auf Ihr Auge anpas-sen können. Selbst als Brillenträger können Sie ohne Brille auf ein scharfes Sucherbild

14. Cassette.

Rückstellschiebeschalter CASS, Er offnet das Cassettenfach. Das Gerät muß dabei nicht eingeschaltet, aber an eine Stromquelle angeschlossen sein

15. Ein/Aus/Funktion.

Schieber zum Einschalten des Camcorders. Roten Verriegelungsknopf niederdrücken, gedrückt halten und auf CAMERA für den Aufnahmebetrieb oder auf VIDEO für den Wiedergabebetrieb schieben.

 Zum Ausschalten des Camcorders in die Mitteistellung 0 schieben ohne dabei den roten Verriegelungsknopf zu drucken.

<u>Achtung:</u> Mit dem Drehschalter SAVE (26) kann bei Aufnahmepause zusatzlich ein- und ausgeschaltet werden. Nur wenn keiner der beiden Schalter auf aus steht, ist tatsächlich für Aufnahme eingeschaltet

Bei Aufnahmepanse schaftet der Camcorder nach ca. 5 Minuten automatisch ab. Sie schaften wieder ein, indem Sie die Aufnahmetaste (25) drücken

16. Motorzoom

Wippschalter W/T für das 8-fach Zoom und das bis zu 64-fache Digital-Zoom W in Richtung Weitwinkel. T in Richtung Tele

17. Rückspulen, Suchlauf rückwarts.

Taste 44 schaltet:

- In Stellung VIDEO (15) bei Wiedergabe auf Bildsuchlauf rückwarts, aus Stopp auf schnelles Rückspulen.
- In Stellung CAMERA (15) auf Bildsuchlauf rückwärts, solange sie niedergedrückt wird.

18. Wiedergabe.

- Taste ▷ dient zur Bandwiedergabe in Stel-
- In Stellung VIDEO (15).
 In Stellung CAMERA (15) bei Aufnahmepause erfolgt Bandwiedergabe nur, solange

 In Stellung CAMERA (15) bei Aufnahmepause erfolgt Bandwiedergabe nur, solange die Wiedergabetaste Dniedergedrückt wird.

19. Vorspulen, Suchlauf vorwärts.

Taste DD schaltet

- In Stellung VIDEO (15) bei Wiedergabe auf Bildsuchlauf vorwärts, aus Stopp auf schnel-
- In Stellung CAMERA (15) auf Bildsuchlauf vorwärts, solange sie niedergedrückt wird.

Taste Clunterbricht alle Laufwerksfunktionen, jedoch nicht die Aufnahme.

21. Pause.

Taste IIII schaltet auf ein Stoppbild während

der Wiedergabe.

Auch für Start und Stopp während einer Aufnahme bei Einstellung CAMERA (15).

22. Akkuentriegelung.

Schieber BATT zum Abnehmen des Akkus in Pfeilrichtung schieben, halten und Akku zur Seite herausnehmen.

23. Uhr Batteriefach.

Abdeckung CLOCK BATTERY zum Einlegen der Uhrbatterie öffnen.

24. Stromquelle.

Anschluß für Akku oder Netzteil.

25. Aufnahme

Taste kurz drücken zum Starten und Stoppen der Aufnahme des Kamerabildes, wenn Ein/Aus-Funktionsschalter (16) in Stellung CAMERA und SAVE (26) in Stellung O ste

Bei Aufnahmepause schaltet der Camcorder nach etwa 5 Minuten ab. Schalten Sie ihn wieder ein, indem Sie auf die Aufnahmetaste

26. Stromsparen

2

Das Mikrofon in Richtung des Pfeiles (A) entfernen und

dem Mikrofon

einen (1) Stecker (CN014) von entfernen (siehe Abb. 2-11).

Fünf (5) Befestigungsschrauben des Kamerateils und

des Videorecordenteils entfernen (siehe Abb. 2-12).

abtrennen

· Drehschalter SAVE bei Aufnahmepause nach unten klappen, um den Camcorder

> 2-1-1 Einstellen auf den Auswurfstatus 2-1 Wenn Entladen nicht möglich ist

Eine (1) Befestigungsschraube des Mikrofons (MIC)

Wenn Entladen normal möglich ist, den Abschnitt Nachfolgend ist die Demontagemethode beschrieben,

wenn Entladen aufgrund eines Defekts nicht möglich ist.

Demontagemethode bei einer Störung

Koptrommel-Grundplatte

Vorratsteller-Führungsrolle (2)

Lademotor

Normale Demontagemethode" befolgen.

zum Sparen von Batteriestrom abzuschal-

ten.

• Zurückklappen, um wieder Aufnahmebe

Zurucknappen, um weiere Aumanneberreitschaft einzustellen.
 Bei Aufnahmepause schaltet der Camcorder nach ca. 5 Minuten automatisch ab. Schalten Sie ihn wieder ein, indem Sie auf die Aufnahmetaste (25) drücken.

27. Cassettenfach.

Öffnen mit dem Schiebeschalter CASS (14) zum Einlegen oder Herausnehmen der Cas-sette. Dazu muß eine Stromquelle ange-

schlossen sein. Zum Schließen <u>seitliche</u> Cassettenfachklappe an der linken Ecke zudrücken. Vermeiden Sie es, die obere Abdeckung des Cassettenfaches zu berühren, solange sie motorisch bewegt wird. Drücken Sie sie nicht mit der Hand herunter.

28. AV-Ausgang

Buchse für Audio und Video-Ausgang zum Anschluß an ein Fernsehgerät oder zum Überspielen an einen Videorecorder. Zum Anschließen Deckel hochklappen.

29. Digital-Zoom.

Taste ZOOM, zum Einstellen des Digital-Zooms mehrmals drücken. Sie steuert die zusätzlichen digitalen Vergrößerungsstufen, die für die Wipptaste W/T (16) zur Verfügung stehen. Es erscheinen folgende Einblendungen im Sucher:

ger im sucher. «ZM:1» Digitalzoom 16-fach. «ZM: 2» Digitalzoom 64-fach. «16x9» Aufnahme mit zusammengedrängtem Bild. Notwendig zur unverzerrten, for matfüllenden Wiedergabe mit 16: 9 Fern sehgeräten. Bei normalem Fernsehbild-format wirken die Bilder "schlanker".

Ladezahnrad (3)
Ladezahnrad (2)
Ladezahnrad (1)

Vorsichtsmaßnahmen hinsichtlich der Anzeigen in den Schalt- und Leiterplatten-

wogegen die mit "MODELL-A" bezeichneten Teile nicht für das Modell Profi 88 verwendet werden. ausschließlich für das Modell Profi 88 verwendet Die mit "MODELL-B" bezeichneten Teile werden

- Aufwickelteller-Führungsstiff
- Mittleres Zwischenzahnrad
- Wickelteller-Antriebsriemen Andruckrollen-Antriebsarm

Cassettenhalterschalter Bandlaufwerk-Statusschalter Vorratsteller-Bremsenzahnrad Vorratsteller-Ladenocken-Zahnrad Vorratsteller-Nockenzahnradhalter Aufwickelteller-Ladenocken-Zahnrad

Gleitzahnrad

Mittleres Zahnrad Auswurfarm

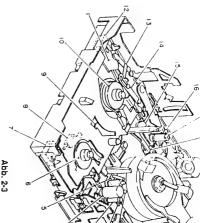
Hitschassis-Gleitarm

1-2-2 Hauptchassis-Einheit

Vorratsteller-Führungsrollenschiene Vorratsteller-Führungsrolle (3)

Spannarm [Vorratsteller-Führungsrolle (1)]

ξţ 14 12 1 1 0



1-2-1 Hilfschassis-Einheit Wichtige mechanische Komponenten Wickelteller-Zwischenstück Aufwickeltellerbremse Banddickenschafter Vorratstellerbremse Vorratsteller Sicherheitslamelle:Bandsoren-Wahlschalter Aufwickelteiler-Führungsroßen-Grundplatte Aufwickelteiler-Führungsarm Aufwickelteller-Führungsrollenschiene Vorratsteler-Führungsrollen-Grundplatte Spannungszwischenarm Spannungssteuerungsarm

မှ မ

Abb. 2-4

2-13). Zwei (2) Stecker (CN515, CN903) auf dem Reglerblock und der Prozeß-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb.

Ein (1) Flachkabel (CN1216) von dem Reglerblock

Den Stecker CN120 abtrennen

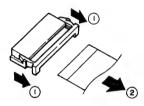
5 6)

Block vor. Nachdem der Kamera-Block ausgebaut wurde das rechte Gehäuse gemäß nachfolgendem Vorgang möglich ist, dann liegt ein Defekt in dem mechanischen Falls das Entladen auch mit dem obigen Vorgang nicht anlegen. Nun ist das Entladen möglich (siehe Abb. 2-14) eine 3 V Gleichspannung an den Stecker (Buchse) Stecker CN904 von der Haupt-Leiterplatte abtrennen und Falls ein elektrisches Schaltkreissystem defekt ist, den Ratschlag 1:

KAPITEL 2 DEMONTAGE

- Hinweis 1: Die Einheit auf den Auswurfstatus schalten, bevor mit der Demontage begonnen wird, da anderenfalls das Videorecorderteil (das rechte Gehäuse) nicht abgenommen werden kann.
- Hinweis 2: Den Objektivdeckel und die Sonnenblende abnehmen und den Fokussierring auf unendlich , ...) stellen. Falls der Fokussierring nicht auf unendlich (∞) gestellt wird, können die Sensor-Leiterplatte und der Objektivblock nicht ausgebaut werden.
- Hinweis 3: Eine 3 V Gleichstromversorgung vorbereiten, wenn der mechanische Block zerlegt werden soll.
- Hinweis 4: Die Fiachkabel gemäß nachfolgendem Vorgang von den Steckern abtrennen, um eine Beschädigung der Stecker zu vermeiden. Da die meisten Leiterplatten in diesem 8-mm-Video-Kamerarecorder über Stecker angeschlossen sind, unbedingt die DEMONTAGE befolgen, wenn Leiterplatten ausgebaut werden.

Abtrennen eines Flachkabels



- 1. Die Verriegelungen an der linken und rechten Seite des Steckers gleichzeitig freigeben.
- 2. Das Flachkabel herausziehen.

1. Identifikation der wichtigsten Komponenten

1-1 Wichtige Komponenten und Leiterplatten

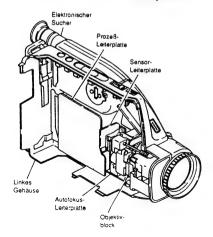


Abb. 2-1

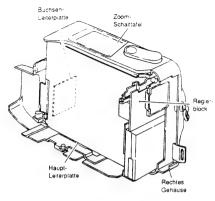


Abb. 2-2

- 7) Die Gleichstromversorgung (DC3V) von CN904 entfernen (siehe Abb. 2-14).
- 8) Die Zoom-Schalttafel anheben und den Cassettenschachtdeckel in Richtung des Pfeiles (A) entfernen (siehe Abb. 2-15).
- 9) Vier (4) Befestigungsschrauben des rechten Gehäuses entfernen (siehe Abb. 2-16).
- 10) Die Zoom-Schalttafel anheben und das rechte Gehäuse in Richtung des Pfeiles (A) entfernen. Ratschlag 2:

Falls der Defekt in dem Lademotor liegt, diesen entfernen und danach das Ladezahnrad (1) in Richtung des Pfeiles drehen. Entladen ist nun manuell möglich (siehe Abb. 2-17).

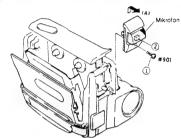


Abb. 2-11

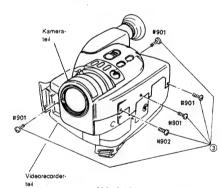


Abb. 2-12

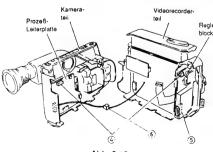


Abb. 2-13

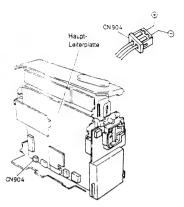


Abb. 2-14

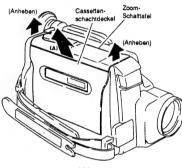
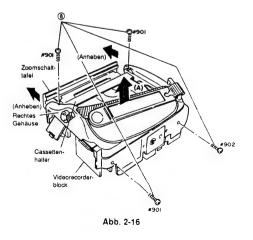


Abb. 2-15



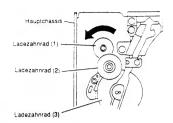


Abb. 2-17

3. Normale Demontagemethode

Nachfolgend ist die Demontagemethode aufgeführt, wenn Entladen normal möglich ist. Falls Entladen nicht möglich ist, den Abschnitt "2. Demontage bei Störung" befolgen.

3-1 Trennen des Videorecorderabschnittes und des Kamera- abschnittes

3-1-1 Cassettenschachtdeckel, Mikrofon (MIC)

(1) Cassettenschachtdeckel

 Den Cassettenschachtdeckel in Richtung des Pfeiles (A) entfernen (siehe Abb. 2-21).

(2) Mikrofon (MIC)

- Eine (1) Befestigungsschraube des Mikrofons entfernen (siehe Abb. 2-21).
- 2) Den Mikrofon in Richtung des Pfeiles (B) entfernen.
- 3) Den Stecker (CN014) von dem Mikrofon abtrennen.

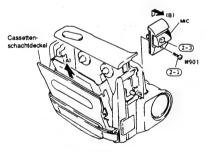
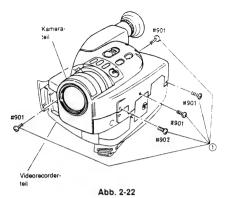


Abb. 2-21

3-1-2 Trennen des Kamerateils und des Videorecorderteils

Ausbaureihe nfolg e der Teile	Posten-Nr.
Mikrofon	3-1-1

- Fünf (5) Befestigungsschrauben des Kamerateils und des Videorecorderteils entfernen (siehe Abb. 2-22).
- Zwei (2) Stecker (CN515, CN903) auf dem Reglerblock und der Prozeß-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-23).
- Ein (1) Flachkabel (CN1216) von dem Reglerblock abtrennen.
- 4) Den Stecker CN120 abtrennen.



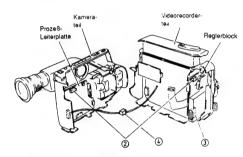


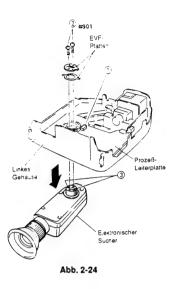
Abb. 2-23

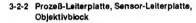
3-2 Kamerateil (linkes Gehäuse)

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Mikrofon	3-1-1
Trennen des Kamerateils und des Videorecorderteils	3-1-2

3-2-1 Elektronischer Sucher (EVF)

- Einen (1) Stecker (CN1209) auf der Prozeß-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-24).
- Zwei (2) Befestigungsschrauben des elektronischen Suchers (EVF) und der EVF-Platten entfernen.
- Zwei (2) Laschen freigeben und den elektronischen Sucher (EVF) von dem linken Gehäuse in Richtung des Pfeiles entfernen.





(1) Prozeß-Leiterplatte

- Zwei (2) Stecker (CN1208, CN1209) und ein (1) Flachkabel (CN1207) von der Prozeß-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-25).
- Drei (3) Befestigungsschrauben der Prozeß-Leiterplatte entfernen.
- Die Prozeß-Leiterplatte in Richtung des Pfeiles (A) entfernen und von der Sensor-Leiterplatte abtrennen.
 (Die Prozeß-Leiterplatte und die Sensor-Leiterplatte sind über einen Stecker miteinander verbunden.)

(2) Sensor-Leiterplatte, Obiektivblock

- Hinweis: Den Objektivdeckel und die Sonnenblende abnehmen und den Fokussiering auf unendlich (∞) stellen. Falls der Fokussierring nicht auf unendlich (∞) gestellt wird, können die Sensor-Leiterplatte und der Objektivblock nicht abgenommen werden.
- 4) Drei (3) Befestigungsschrauben des Objektivblocks entfernen (siene Abb. 2-25).
- Den Objektivbiock und die Sensor-Leiterplatte von dem linken Gehäuse in Richtung des Pfeiles (B) abnehmen.
- Ein (1) Flachkabel (CN1002) von den Sensor-Leiterplatte actrennen.
- Zwei (2) Befestigungsschrauben der Sensor-Leiterplatte entfernen.

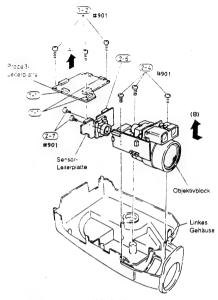


Abb. 2-25

3-2-3 Steuerschalterblock

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Prozeß-Leiterplatte, Sensor-Leiterplatte, Objektivblock	3-2-2

- Drei (3) Befestigungsschrauben des Steuerschalterblocks entfernen (siehe Abb. 2-26).
- Den Steuerschalterblock von dem linken Gehäuse in Richtung des Pfeiles abnehmen.

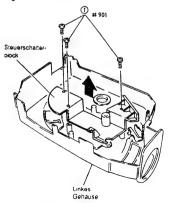


Abb. 2-26

3-3 Ausbau des Videorecorderteils (rechtes Gehäuse)

Hinweis: Die Einheit auf den Auswurfstatus stellen. Eine Gleichsbannung von 3 V an Stift 1 des CN904 (Ladembtor) anlegen, um die Einheit bei ausgebautem Kamerateil auf den Auswurfstatus zu stellen (CN904 Stift 2 als Masse verwenden).

3-3-1 Rechtes Gehäuse, Videorecorderblock, Stativsockel

Auscaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel	3-1-1

- Vier (4) Befestigungsschrauben des rechten Gehäuses entfernen (siehe Abb. 2-27).
- Das rechte Gehäuse von dem Videorecorderblock in Richtung des Pfeiles (B) abnehmen, während der Cassettenhalter in Richtung des Pfeiles (A) gedrückt wird.
- Zwei (2) Befestigungsschrauben des Stativsockels entfernen.
- 4) Den Stativsockel von dem rechten Gehäuse in Richtung des Pfeiles (C) entfernen.
- Hinweis: Das rechte Gehäuse wie folgt einbauen, wobei auf die AV-Buchsenabdeckung zu achten ist.
- Die Uhrbatterie-Abdeckung an dem rechten Gehäuse anbringen.
- 2) Die AV-Buchsenabdeckung schließen.
- 3) Den Cassettenhalter in Richtung des Pfeiles (A) drücken und dann das rechte Gehäuse an dem Videorecorderbiock anbringen. Zu diesem Zeitpunkt öffnet die AV-Buchsenabdeckung. Die AV-Buchsenabdeckung nicht schließen, während das rechte Gehäuse angebracht wird.
- Die Befestigungsschrauben des rechten Gehäuses festziehen und die AV-Buchsenabdeckung schließen.

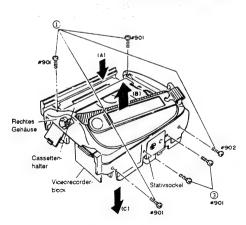


Abb. 2-27

3-3-2 Zoom-Schalttafei

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel	3-1-1

 Zwei (2) Laschen freigeben und die Zoom-Schalterplatte in Richtung des Pfeiles von dem Hilfschassis abnehmen (siehe Abb. 2-23).

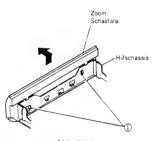


Abb. 2-28

3-3-3 Buchsen-Leiterplatte

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel	3-1-1
Rechtes Gehäuse, Videorecorderblock	3-3-1

- Ein (1) Flachkabel (CN910) von der Haupt-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-29).
- Die Buchsen-Leiterplatte von dem Videorecorderrahmen in Richtung des Pfeiles abnehmen.

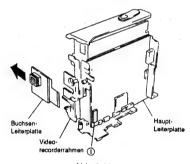
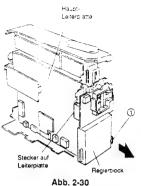


Abb. 2-29

3-3-4 Regierblock

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel	3-1-1
 Rechtes Gehäuse, Videorecorderblock 	3-3-1

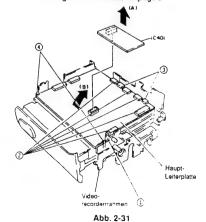
 Eine (1) Lasche freigeben und den Reglerblock von der Haupt-Leiterplatte in Richtung des Pfeiles abnehmen. (Der Reglerblock und die Haupt-Leiterplatte sind über einen Stecker miteinander verbunden.) (Siehe Abb. 2-30).



3-3-5 Haupt-Leiterplatte, Audio-IC (IC401)

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel	3-1-1
Rechtes Gehäuse, Videorecorderblock	3-3-1
Reglerblock	3-3-4

- Eine (1) Lasche freigeben und den Audio-IC (IC401) von der Haupt-Leiterplatte in Richtung des Pfeiles (A) entfernen (siehe Abb. 2-31).
- Fünf (5) Flachkabel (CN112, CN602, CN905, CN907, CN910) von der Haupt-Leiterplatte abtrennen.
- Zwei (2) Stecker (CN113, CN904) von der Haupt-Leiterplatte abtrennen.
- Zwei (2) Laschen freigeben und die Haupt-Leiterplatte in Richtung des Pfeiles (B) aufklappen.
- Drei (3) Flachkabel (CN601, CN604, CN906) von der Haupt-Leiterplatte abtrennen und die Haupt-Leiterplatte von dem Bandlaufwerk abnehmen (siehe Abb. 2-32).
- Hinweis: Die folgenden Einstellungen nach dem Einbau der Haupt-Leiterplatte ausführen. KAPITEL 4
 - · Einstellung des Kopfwechselpunktes
 - · Einstellung des Stromabschaltpegels



Haupt-Leiterplatte Abb. 2-32

3-3-6 Bandlaufwerk

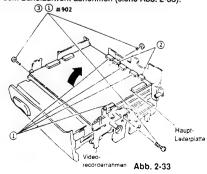
Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel	3-1-1
Rechtes Gehäuse, Videorecorderblock	3-3-1
- Audio-IC (IC401)	3-3-5

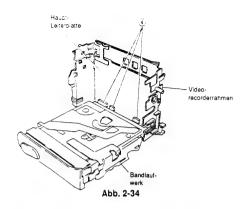
- Vier (4) Flachkabel (CN112, CN602, CN905, CN907) von der Haupt-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-33).
- Zwei (2) Stecker (CN113, CN904) von der Haupt-Leiterplatte abtrennen.
- Drei (3) Befestigungsschrauben des Videorecorderrahmens entfernen und den Videorecorderrahmen mit der Haupt-Leiterplatte in Richtung des Pfeiles öffnen.
- Drei (3) Stecker (CN601, CN604, CN906) von der Haupt-Leiterplatte abtrennen und den Videorecorderrahmen mit der Haupt-Leiterplatte von dem Bandlaufwerk abnehmen (siehe Abb. 2-34).

3-3-7 Videorecorderrahmen

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel	3-1-1
 Rechtes Gehäuse, Videorecorderblock 	3-3-1
Buchsen-Leiterplatte	3-3-3
Reglerblock	3-3-4
Haupt-Leiterplatte	3-3-5

 Drei (3) Befestigungsschrauben des Videorecorderrahmens entfernen und den Videorecorderrahmen von dem Bandlaufwerk abnehmen (siehe Abb. 2-33).





3-4 Ausbau der Hilfschassis-Einheit

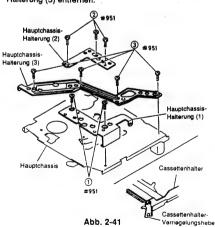
Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Bandlaufwerk	3-3-6

Hinweis 1: Bevor das Hilfschassis ausgebaut wird, das Bandlaufwerk auf den Auswurf-Status schalten.

3-4-1 Hauptchassis-Halterung (1), (2), (3)

Hinweis: Den Cassetenhalter absenken, um ihn zu verriegeln, wenn die Hauptchassis-Halterung. (1), (2) und (3) ausgebaut werden.

- 1) Zwei (2) Befestigungsschrauben der Hauptchassis-Halterung (1) entfernen (siehe Abb. 2-41).
- Drei (3) Befestigungsschrauben der Hauptchassis-Halterung (2) entfernen.
- Vier (4) Befestigungsschrauben der Hauptchassis-Halterung (3) entfernen.



3-4-2 Cassettenhalterdämpfer, Cassettenhalter

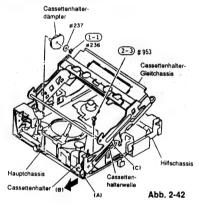
(1) Cassettenhalterdämpfer

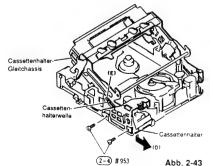
 Einen (1) E-Ring entfernen, mit dem der Cassettenhalterdämpfer befestigt ist (siehe Abb. 2-42). Den Cassettenhalterdämpfer von dem Hilfschassis entfernen.

(2) Cassettenhalter

- 3) Eine (1) Befestigungsschraube des Cassettenhalters entfernen (siehe Abb. 2-42).
- 4) Zwei (2) Befestigungsschrauben des Cassettenhalters entfernen (siehe Abb. 2-43).
- 5) Den Eingriffsabschnitt (A) des Halters von dem Hauptchassis entfernen (siehe Abb. 2-42). Die Cassettenhalterwelle kommt zu Abschnitt (C) der Cassettenhalter-Gleitnut. Das Cassettenhalter-Gleitchassis hineindrücken, um die Cassettenhalterwelle von dem Cassettenhalter und dem Hilfschassis freizugeben.
- 6) Den Cassettenhalter in Richtung des Pfeiles (D) bewegen (siehe Abb. 2-43). Die Cassettenhalterwelle kommt an den Abschnitt (E) der Cassettenhalter-Gleitnut. Das Cassettenhalter-Gleitchassis hineindrücken, um die Cassettenhalterwelle von dem Cassettenhalter und dem Hilfschassis freizugeben.

Hinweis: Vorsichtig vorgehen, damit der Cassettenhalter, das Cassettenhalter-Gleitchassis und das Hilfschassis nicht verbogen (beschädigt) werden, wenn der Cassettenhalter ausgebaut und wieder eingebaut wird. Den Cassettenhalter durch Umkehr der Ausbauvorgänge einbauen.





3-4-3 Hilfschassis-Abdeckung

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenhaiterdämpfer, Cassetten- haiter	3-4-2

- Drei (3) Befestigungsschrauben der Hilfschassis-Abdeckung entfernen (siehe Abb. 2-44).
- Eine (1) Lasche freigeben und die Bandenden-LED von der Hilfschassis-Abdeckung abnehmen.

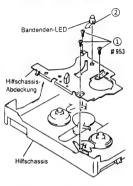


Abb. 2-44

3-4-4 Wickeltellerantriebs-Zwischenrad, Hilfschassiseinheit

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
 Cassettenhalterdämpfer, Cassetten- halter 	3-4-2
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3

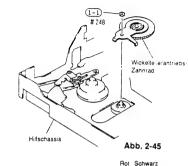
(1) Wickeltellerantriebs-Zwischenrad

- Eine (1) Scheibe entfernen, mit welcher das Wickeltellerantriebs-Zwischenrad befestigt ist (siehe Abb. 2-45).
- Das Wickeltellerantriebs-Zwischenrad von dem Hauptchassis herausziehen.

(2) Hilfschassiseinheit

- 3) Eine Gleichspannung von 3 V an den Lademotor (CN904) anlegen, so daß das Hilfschassis den Ladevorgang ausführt, bis die Schraube (A), mit der das Hilfschassis gehalten wird, gesehen werden kann. Wenn die Schraube (A) gesehen werden kann, die Gleichspannung von 3 V von dem Lademotor abtrennen und das Laden stoppen (siehe Abb. 2-46).
- Die Schraube (A) entfernen und eine Gleichspannung von 3 V an den Lademotor anlegen, und zwar umgekehrt zu Schritt 3), um das Hilfschassis auf den Auswurfstatus zu schalten.
- Eine (1) Scheibe entfernen, mit welcher der Mittelstift festgehalten wird (siehe Abb. 2-47).
- Zwe (2) Befestigungsschrauben des Hilfschassis entfernen.
- Die Welle des Mittelstiftes aus dem Hauptchassis herausziehen und die Hiifschassiseinneit in Richtung des Pfeiles abnehmen.

Hinweis 1: Vorsichtig vorgehen, damit die Störungssensoreinheit (Flachkabel) nicht beschädigt wird, wenn die Hilfschassiseinheit ausgebaut wird.



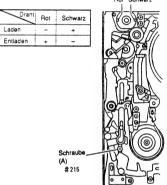
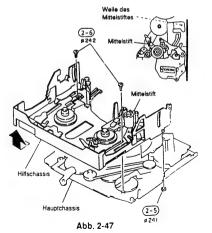


Abb. 2-46



G2-8

3-5 Ausbau der wichtigsten mechanischen Komponenten auf dem Hilfschassis

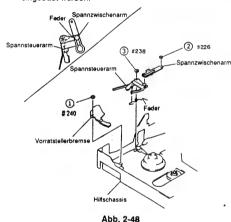
Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Bandlaufwerk	3-3-6
Cassettenhalterdämpfer, Cassetten- halter	3-4-2

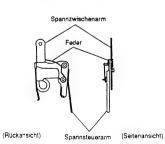
3-5-1 Vorratstellerbremse, Spannzwischenarm, Spannsteuerarm

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3

- Eine (1) Scheibe entfernen und die Vorratstellerbremse aus dem Hilfschassis herausziehen (siehe Abb. 2-48).
- Eine (1) Scheibe entfernen, mit der den Spannzwischenarm befestigt ist.
- Eine (1) Squeibe entfernen, mit der den Spannsteuerarm befestigt ist.
- Den Spannzwischenarm und den Spannsteuerarm aus dem Hilfschassis herausziehen.

Hinweis: Die Abb. 2-49 beachten, wenn der Spannzwischenarm und der Spannsteuerarm wieder eingebaut werden.





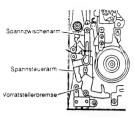


Abb. 2-49

3-5-2 Aufwickeiteilerbremsen-Steuerarm, Aufwickeiteilerbremsen-Antriebsarm, Aufwickeiteilerbremse, Aufwickeiteiler

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3

- Den Aufwickeltellerbremsen-Steuerarm aus dem Hilfschassis herausziehen (siehe Abb. 2-50).
- Die Feder zwischen dem Aufwickeltellerbremsen-Antriebsarm und dem Hilfschassis freigeben.
- Eine (1) Scheibe entfernen und den Aufwickeltellerbremsen-Antriebsarm aus dem Hilfschassis herausziehen.
- Eine (1) Scheibe entfernen und die Aufwickeltellerbremse aus dem Hilfschassis herausziehen.
- Den Aufwickelteller aus dem Hilfschassis herausziehen.
- Hinweis 1: Nach dem Einbau des Aufwickeltellers ist die folgende Einstellung vorzunehmen.
 - Kapitel 3
- 3-1 Einstellung der Wickeltellerhöhe

Hinweis 2: Die Abb. 2-51 beachten, wenn der Aufwickeltellerbremsen-Steuerarm, der Aufwickeltellerbremsen-Antriebsarm und die Aufwickeltellerbremse wieder eingebaut werden.

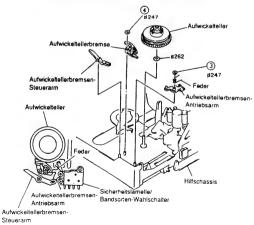
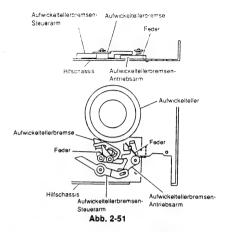


Abb. 2-50



3-5-3 Spannarm, Vorratsteller-Führungsrolle (3), Spannband, Führungsrollenfeder

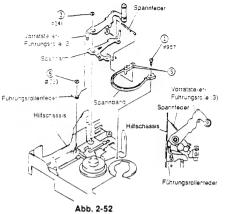
Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3
 Vorratstellerbremse, Spann- zwischenarm, Spannsteuerarm 	3-5-1

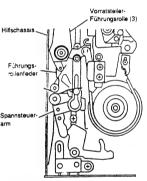
- Eine (1) Befestigungsschraube des Spannbandes entfernen (siehe Abb. 2-52).
- Die Spannfeder zwischen dem Hilfschassis und dem Spannarm freigeben.
- Eine (1) Scheibe entfernen, mit der den Spannarm und die Vorratsteller-Führungsrolle (3) befestigt sind.
 Den Spannarm, die Vorratsteller-Führungsrolle (3) und
- das Spannband aus dem Hilfschassis herausziehen.
- Zwei (2) Laschen freigeben und das Spannband von dem Spannarm abnehmen.
- Eine (1) Scheibe entfernen, mit der die Führungsrollenfeder befestigt ist.

Hinweis 1: Nach dem Einbau des Spannarms und des Spannbandes sind die folgenden Einstellungen vorzunehmen.

- Kapitel 3
- 3-2 Einstellung der Spannstiftposition
- 3-3 Spannungseinstellung

Hinweis 2: Die Abb. 2-53 beachten, wenn die Führungsrollenfeder wieder eingebaut wird.





3-5-4 Andruckrolle, Aufwickelteller-Führungsarm,

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassisabdeckung	3-4-3

Abb. 2-53

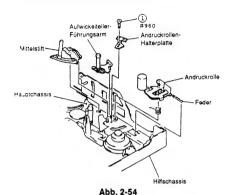
- Eine (1) Befestigungsschraube der Andrückrollen-Halteplatte entfernen (siehe Abb. 2-54).
- Die Andruckrollen-Halteplatte von dem Hilfschassis entfernen.
- (1) Andruckrolle
- 3) Die Feder zwischen der Andruckrolle und dem Hilfschassis freigeben (siehe Abb. 2-54).
- 4) Die Andruckrolle aus dem Hilfschassis herausziehen.
- (2) Aufwickelteller-Führungsarm, Mittelstifte
- Den Aufwickelteller-Führungsarm aus dem Hilfschassis herausziehen (siehe Abb. 2-54).
- Eine (1) Scheibe entfernen, mit der die Mittelstiftweile befestigt ist (siehe Abb. 2-55).
- Den Mittelst ft aus dem Hauptchassis herausziehen (siehe Abb. 2-54).
- Hinweis 1: Die folgenden Einstellungen ausführen, nachdem der Aufwickeiteiler-Führungsarm eingebaut wurde

Kapitel 3

3-5 Aufwickelteller-Führungsstift/Aufwickelteller-Führungsposten-Höheneinsteilung

Hinweis 2: Daraif achten, daß kein Spalt zwischen den poeren und unteren Armen der Andruckrolle vorhanden st, wenn die Andruckrolle wieder eingebaut wird.

Hir weis 3: Die Abb. 2-56 beachten, wenn die Andruckrolle, der Aufwickelteller-Führungsarm und der Mittelstift wieder eingebaut werden.



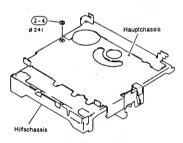
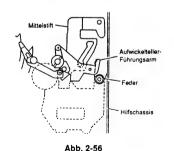


Abb. 2-55



3-5-5 Aufwickelteller-Führungsrollen-Grundplatte, Vorratsteller-Führungsrollen-Gunrdplatte

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3
Wickeltellerantriebs-Zwischenrad, Hilfschassis-Einheit	3-4-4

(1) Aufwickelteller-Führungsrollen-Grundplatte

- Das Aufwickelteller-Ladegestänge-Zahnrad um 180° in Richtung des Pfeiles (A) drehen (siehe Abb. 2-57).
- Das Aufwickelteller-Ladegestänge-Zahnrad in Richtung des Pfeiles (C) bewegen (siehe Abb. 2-58).
- Die Lasche des Aufwickeiteller-Ladegestänge-Zahnrades mit einer Pinzette usw. festhalten und das Gestänge-Zahnrad in Richtung des Pfeiles (D) anheben; danach das Gestänge-Zahnrad in Richtung des Pfeiles (E) abnehmen.

(2) Vorratsteller-Führungsrollen-Grundplatte

- Das Vorratsteller-Ladegestänge-Zahnrad um 180° in Richtung des Pfeiles (B) drehen (siehe Abb. 2-57).
- Das Vorratsteller-Ladegestänge-Zahnrad in Richtung des Pfeiles (C) bewegen (siehe Abb. 2-58).
- Die Lasche des Vorratsteller-Ladegestänge-Zahnrades mit einer Pinzette usw. festhalten und das Gestänge-Zahnrad in Richtung des Pfeiles (D) anheben; danach das Gestänge-Zahnrad in Richtung des Pfeiles (E) abnehmen.

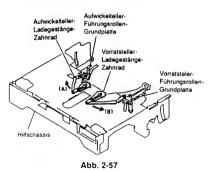
Hinweis 1: Nach dem Einbau der Aufwickelteller-Führungsrollen-Grundplatte und der Vorratsteller-Führungsrollen-Grundplatte ist die folgende Einstellung vorzunehmen.

Kapitel 3

3-6 Höheneinstellung der Vorratsteller-

Führungsrolle (1)/Aufwickelteller-Führungsrolle Hinweis 2: Darauf achten, daß die Lasche des Aufwickelteller- und Vorratsteller-Ladegestängezahnrades nicht abgebogen wird.

Hinweis 3: Die Aufwickelteller- und Vorratsteller-Führungsrollen-Grundplatten durch Umkehr der Ausbauvorgänge wieder einbauen.



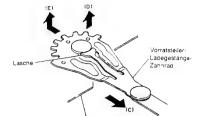


Abb. 2-58

3-5-6 Aufwickelteller-Führungsrollenschiene, Vorratsteller-Führungsrollenschiene, Vorratsteller

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3
Wickeltellerantriebs-Zwischenrad, Hilfschassis-Einheit	3-4-4

(1) Aufwickelteller-Führungsrollenschiene

- Die Aufwickelteller-Führungsrollen-Grundplatte entfernen (siehe Abb. 2-57, 2-58).
- Eine (1) Befestigungsschraube der Aufwickelteiler-Führungsrollenschiene entfernen (siehe Abb. 2-59).

(2) Vorratsteller-Führungsrollenschiene, Vorratsteller

- Die Vorratsteller-Führungsrollen-Grundplatte entfernen (siehe Abb. 2-57, 2-58).
- Zwei (2) Befestigungsschrauben des Spannbandhalters und der Vorratsteller-Führungsrollenschiene entfernen (siehe Abb. 2-59).
- Den Vorratsteller aus dem Hilfschassis herausziehen. Hinweis: Nach dem Einbau des Vorratstellers ist die folgende Einstellung vorzunehmen.
 Kapitel 3
 - 3-1 Wickelteller-Höheneinstellung

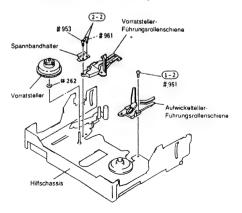


Abb. 2-59

3-5-7 Störungssensoreinheit (Vorratsteller-Bandendensensor, Aufwickelteller-Bandendensensor, Wickeltellersensor, Bandenden-LED, Schutzlamellen/ Bandsorten-Wahlschalter, Banddickenschalter)

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3
 Wickeltellerantriebs-Zwischenrad, Hilfschassis-Einheit 	3-4-4
 Aufwickelteller-Führungsrollen- Grundplatte 	3-5-5
Aufwickelteller-Führungsrollenschiene	3-5-6

- Eine (1) Befestigungsschraube des Schutzlamellen/ Bandsorten-Wahlschalters entfernen (siehe Abb. 2-60).
- Eine (1) Befestigungsschraube des Banddickenschalters entfernen.
- Eine (1) Befestigungsschraube den Aufwickelteller-Bandendensensors entfernen (siehe Abb. 2-61).
- Eine (1) Befestigungsschraube des Vorratsteler-Bandendensensors entfernen.
- Die Störungssensoreinheit aus dem Hilfschassis ziehen.

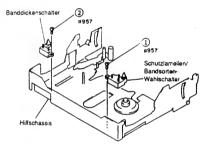


Abb. 2-60

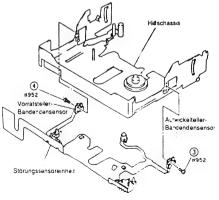


Abb. 2-61

3-6 Ausbau der wichtigsten mechanischen Komponenten auf dem Hauptchassis

Auspaureihenfolge der Telle	Posten-Nr.
Bandlaufwerk	3-3-6
 Cassettenhalterdämpfer, Cassetten- halter 	3-4-2

3-6-1 Hilfschassis-Gleitarm, Vorratstellerbremsen-Zahnrad

Auspaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Abdeckung	3-4-3
 Wickelte lerantriebs-Zwischenrad, Hilfschassis-Einheit 	3-4-4

(1) Hilfschassis-Gleitarm

- Den Hilfschassis-Gleitarm und den Distanzring aus dem Hauptchassis herausziehen (siehe Ab. 2-62).
- (2) Vorratstellerbremsen-Zahnrad
- Das Vorratstellerbremsen-Zahnrad aus dem Hauptchassis herausziehen (siehe Abb. 2-62).

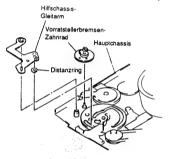


Abb. 2-62

3-6-2 Kopftrommeleinheit

 Drei (3) Befestigungsschrauben der Kopftrommeleinheit entfernen (siehe Abb. 2-63).

Hinweis: Darauf achten, daß die Spitzen der

Videoköpfe während der Arbeit nicht mit Ihren Fingern oder den Werkzeugen berührt wird.

Die Kopftrommel anbringen, nachdem alle anderen Komponenten eingebaut wurden. Nach dem Einbau der Kopftrommel ist die folgende Einstellung vorzunehmen.

- Kapitel 3
- 4. Einsteilung nach dem Austausch der Kopftrommel

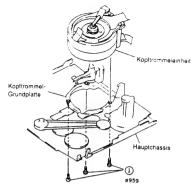


Abb. 2-63

3-6-3 Capstan-Motor, Führungsrollen-Zwischenschiene (1)

(1) Capstan-Motor

- Drei (3) Befestigungsschrauben des Capstan-Motors entfernen (siehe Abb. 2-64).
- 2) Den Capstan-Motor aus dem Hauptchassis entfernen.

(2) Führungsrolen-Zwischenschiene (1)

 Die Führungsrollen-Zwischenschiene (1) aus dem Hauptchassis herausziehen (siehe Abb. 2-64).

Hinweis: Nach dem Einbau des Capstan-Motors ist

- die folgende Einstellung vorzunehmen.
- Kapitel 3
- 3-5 H\u00f6heneinstellung des Aufwickelteller-F\u00fcrungsstiftes/Aufwickelteller-F\u00fchrungsbolzens

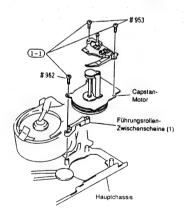


Abb. 2-64

3-6-4 Vorratsteller-Führungsrolle (2), Vorratsteller-Bandführung, Lademotor

- (1) <u>Vorratsteller-Führungsrolle (2)</u>, <u>Vorratsteller-Bandführung</u>
- Eine (1) Scheibe entfernen, mit der die Vorratsteler-Führungsrolle (2) bestigt ist (siehe Abb. 2-65).

- 2: Zwei (2) Befestigungsschrauben der Vorratsteller-Bandführung entfernen,
- Die Vorratsteler-Fuhrungsrolle (2) und die Vorratsteiler-Bandführung von dem Hauptchassis entfernen.

(2) Lademotor

- Eine (1) Schraube entfernen und den Lademotor von dem Hauptchassis abnehmen (siehe Abb. 2-65).
- Hinweis 1: Nach dem Einbau des Lademotors ist die folgende Einstellung vorzunehmen.
 - Kapitel 3
 - 2. Phasenpassung der Einheit
- Hinweis 2: Nach dem Einbau der Vorratsteller-Führungsrolle (2) ist die folgende Einstellung vorzunehmen.
 - Kapitel 3
- 3-4 Höheneinstellung der Vorratsteller-Führungsrolle (2)

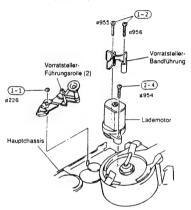


Abb. 2-65

3-6-5 Ladezahnräder (1), (2), (3), Bandlaufwerk-Statusschalter

Hinweis: Die Hilfschassis-Einheit von dem Hauptchassis abmontieren, wie es früher beschrieben wurde.

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hauptchassishalterung (1), (2), (3)	3-4-1
 Vorratsteller-Führungsrolle (2), Vorratsteller-Bandführung, Lademotor 	3-6-4

(1) Ladezahnrad (1)

- Eine (1) Scheibe entfernen, mit welcher das Ladezahnrad (2) befestigt ist (siehe Abb. 2-66).
- 2) Das Ladezahnrad (2) aus dem Hauptchassis herausziehen.

(2) Ladezahnrad (1)

- Eine (1) Scheibe entfernen, mit welcher das Ladezahnrad (1) befestigt ist (siehe Abb. 2-66).
- 4) Das Ladezahnrad (1) aus dem Hauptchassis herausziehen.

- (3) Ladezahnrad (3), Bandlaufwerk-Statusschalter
- Eine (1) Befestigungsschraube des
 Ladezahnradhalters entfernen siehe Abb. 2-66).
- Das Ladezannrad (3) und den
 Bandlaufwerk-Statusschalter aus dem Hauptchassis
 herausziehen
- Das Flachkabel des Bandlaufwerk-Statusschalters aus dem Hauptchassis herausziehen (siehe Abb. 2-67).
- Hinweis: Nach dem Einbau der Lacezahnräder (1), (2), (3) und des Bandlaufwerk-Statusschalters ist die folgende Einstellung vorzunehmen.
 - Kapitel 3
 - 2. Phasenanpassung der Einheit

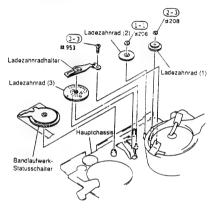


Abb. 2-66

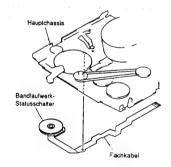


Abb. 2-67

3-6-6 Vorratsteller-Ladenockenzahnrad

Hinweis: Die Hilfschassis-Einheit von dem Hauptchassis abmontieren, wie es früher beschrieben wurde.

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hilfschassis-Gleitarm	3-6-1

 Zwei (2) Befestigungsschrauben des Vorratsteller-Ladenockenzahnrad-Halters entfernen (siehe Abb. 2-68).

- Eine (1) Befestigungsschraube des Vorratsteller-Ladenocken-Zahnrades entfernen.
- Das Vorratsteller-Ladenocken-Zahnrad aus dem Hauptchassis entfernen.

Hinweis: Nach dem Einbau des Vorratsteller-Ladenockenzahnrades ist die folgende Einstellung vorzunehmen.

- Kapitel 3
- 2. Phasenanpassung der Einheit

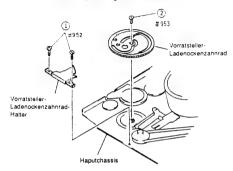


Abb. 2-68

3-6-7 Mittelzahnrad, Mittelzwischenzahnrad, Wickeiteiler-Antriebsriemen

Hinweis: Die Hilfschassis-Einheit von dem Hauptchassis abmontieren, wie es früher beschrieben wurde.

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Capstan-Motor	3-6-3

- Den Dichtring des Mittelzahnrades entfernen (siehe Abb. 2-69).
- Eine (1) Scheibe entfernen, mit der das Mittelzwischenzahnrad befestigt ist.
- Das Mittelzahnrad und das Mittelzwischenzahnrad mit dem Wickelteller-Antriebsriemen von dem Hauptchassis herausziehen.

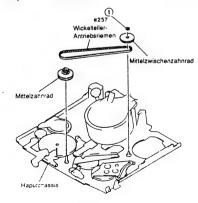


Abb. 2-69

3-6-8 Andruckrollen-Antriebsarm, Auswurfarm, Aufwickelteller-Ladenockenzahnrad

Hinweis: Die Hilfschassis-Einheit aus dem Hauptchassis ausbauen, wie es früher beschrieben wurde.

(1) Andruckrollen-Antriebsarm

- Eine (1) befestigungsschraube des Andruckrollen-Antriebsarms entfernen (siehe Abb. 2-70).
- Den Andruckrollen-Antriebsarm aus dem Hauptchassis entfernen

(2) Auswurfarm

- 3) Eine (1) Befestigungsschraube des Auswurfarms entfernen (siehe Abb. 2-70).
- 4) Den Auswurfarm aus dem Hauptchassis entfernen.
- (3) Aufwickelteller-Ladenockenzahnrad
- Eine (1) Befestigungsschraube des Aufwickelteller-Ladenocken-Zahnrades entfernen (siehe Abb, 2-70).
- 4) Das Aufwickelteller-Ladenocken-Zähnrad aus dem Hauptchassis entfernen.

Hinweis: Nach dem Einbau des Aufwickelteller-Ladenockenzahnrades ist die folgende Einstellung vorzunehmen.

- Kapitel 3
- 2. Phasenanpassung der Einheit

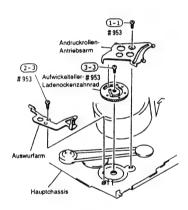


Abb. 2-70

3-6-9 Kopftrommel-Grundplatte, Führungsrollen-Zwischenschiene (2), Gleitzahnrad

Hinweis: Die Hilfschassis-Einheit aus dem Hauptchassis ausbauen, wie es früher beschrieben wurde.

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Kopftrommel-Einheit	3-6-2
Vorratsteller-Führungsrolle (2), Vorratsteller-Bandführung, Lademotor	3-6-4

Hinweis: Niemals den Verriegelungsblock von der Kopftrommel-Grundplatte abnehmen. Die Verriegelungsblöcke und die Kopftrommel- Grundplatte werden im vormontierten Zustand als Wartungsteil geliefert.

(1) Kooftrommel-Grundplatte

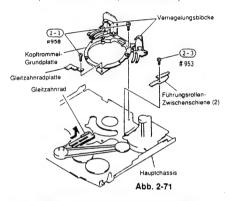
- Zwei (2) Befestigungsschrauben der Kopftrommel-Grundplatte entfernen (siehe Abb. 2-71).
- Die Kopftrommel-Grundplatte und die Gleitzahnradplatte aus dem Hauptchassis entfernen.

(2) Führungsrollen-Zwischenschiene (2)

- Eine (1) Befestigungsschraube der Führungsrollen-Zwischenschiene (2) entfernen (siehe Abb. 2-71).
- 4) Die Führungsrollen-Zwischenschiene (2) aus dem Hauptchassis entfernen.

(3) Gleitzahnrad

2) Das Gleitzahnrad in Richtung des Pfeiles von dem Hauptchassis abnehmen (siehe Abb. 2-71).



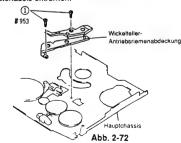
3-6-10 Wickelteller-Antriebsriemenabdeckung

Hinweis: Die Hilfschassis-Einheit von dem Hauptchassis abmontieren, wie es früher beschrieben wurde.

wurde.	
Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Kopftrommel-Einheit	3-6-2
Capstan-Motor	3-6-3
Mittelzahnrad, Mittelzwischenzahnrad, Wickelteller-Antriebsriemen	3-6-7
Kopftrommel-Grundplatte, Gleitzahnrad	3-6-9

 Zwei (2) Befestigungsschrauben der Wickelteller-Antriebsriemenabdeckung entfernen (siehe Abb. 2-72).

 Die Wickelteller-Antriebsriemenabdeckung aus dem Hauptchassis entfernen.



3-6-11 Cassettenhalterschalter/Kondensatsensor

Hinweis: Die Hilfschassis-Einheit von dem Hauptchassis abmontieren, wie es früher beschrieben wurde.

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Hauptchassishalterung (1), (2), (3)	3-4-1
Kopftrommel-Einheit	3-6-2
 Vorratsteller-Führungsrolle (2), Vorratsteller-Bandführung, Lademotor 	3-6-4
 Ladezahnrad (2), (3), Bandlaufwerk- Statusschalter 	3-6-5
Kopftrommel-Grundplatte	3-6-9

 Eine (1) Befestigungsschraube des Cassettenhalterschalters entfernen (siehe Abb. 2-73).

 Den Cassettenhalterschalter/Kondensatsensor aus dem Hauptchassis herausziehen (siehe Abb. 2-74).

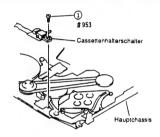
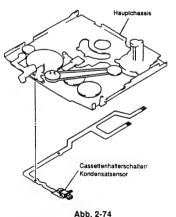


Abb. 2-73



ADD. 2-74

3-7 Ausbau des Objektivblocks

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Objektivblock	3-2-2

3-7-1 Autofokus-Leiterplatte, Zoom-Motor

- (1) Autofokus-Leiterplatte
- 1) Vier (4) Stecker von der Autofokus-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-101).
- Eine (1) Befestigungsschraube der Autofokus-Leiterplatte entfernen.
- Die Autofokus-Leiterplatte von dem Objektiv aufklappen.
- Zwei (2) Stecker von der Autofokus-Leiterplatte ablöten.
- (2) Zoom-Motor
- 5) Eine (1) Befestigungsschraube des Zoom-Motors entfernen (siehe Abb. 2-101).
- Den Zoom-Motor von dem Objektivblock in Richtung des Pfeiles abnehmen.

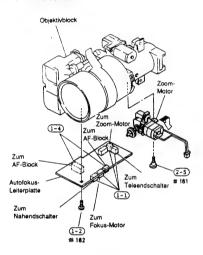


Abb. 2-101

3-7-2 Fokus-Motor, Blendenblock

(1) Fokus-Motor

- Den Stecker von der Autofokus-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-102).
- Eine (1) Befestigungsschraube des Fokus-Motors entfernen (siehe Abb. 2-103).
- Den Fokus-Motor von dem Objektivblock in Richtung des Pfeiles (A) entfernen.

(2) Blendenblock

- Hinweis 1: Das Relaisobjektiv (Rückfokus) nach rückwärts schieben, wenn der Blendenblock entfernt wird. Dabei darauf achten, daß kein Staub auf den Blendenblock gelangt und dieser nicht zerkratzt wird.
- 1) Eine (1) Befestigungsschraube des Blendenblocks entfernen (siehe Abb. 2-103).
- Den Blendenblock von dem Objektivblock in Richtung des Pfeiles (B) abnehmen.

Hinweis 2: Nach dem Einbau des Blendenblocks unbedingt die Rückfokus-Einstellung durchführen.

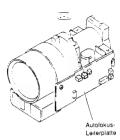


Abb. 2-102

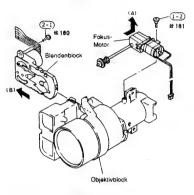


Abb. 2-103

3-7-3 AF-Block

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Fokus-Motor	3-7-2

- Den Stecker von der Autofokus-Leiterplatte abtrennen (siehe Abb. 2-104).
- Zwei (2) Stecker von der Autofokus-Leiterplatte ablöten (siehe Abb. 2-105).
- Zwei (2) Befestigungsschrauben des AF-Blocks entfernen.
- 4) Den AF-Block von dem Objektivblock abnehmen.

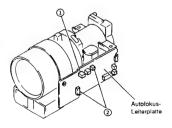


Abb. 2-104

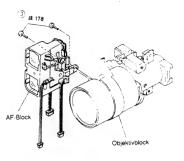


Abb. 2-105

3-7-4 Indexring

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Autofokus-Leiterplatte	3-7-1

- Den Zoom-Ring auf das Tele-Ende stellen und den Fokussierring auf unendlich (∞) drehen (siehe Abb. 2-106).
- Eine (1) Befestigungsschraube des Indexrings entfernen.
- Den Indexring in Richtung des Pfeiles drehen und eine (1) Lasche freigeben.
- Eine (1) Lasche freigeben, mit welcher der Indexring befestigt ist (siehe Abb. 2-107).

Hinweis: Darauf achten, daß der Zoom-Ring oder der Fokussierring nicht beschädigt wird.

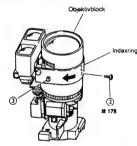


Abb. 2-106

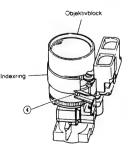


Abb. 2-107

3-8 Ausbau des elektronischen Suchers (EVF)

	Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
•	Elektronischer Sucher (EVF)	3-2-1

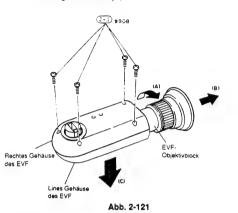
3-8-1 EVF-Objektivblock, linkes Gehäuse des EVF

(1) EVF-Opiektivplock

- Den EVF-Objektivblock in Richtung des Pfeiles (A) drehen (siehe Abb. 2-121).
- Den EVF-Objektivblock in Richtung des Pfeiles (B) entfernen.

(2) Linkes Gehäuse des EVF

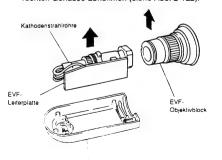
- Vier (4) Befestigungsschrauben des linken und rechten Gehäuses des EVF entfernen (siehe Abb. 2-121).
- Das linke Gehäuse des EVF von dem EVF-Block in Richtung des Pfeiles (C) entfernen.



3-8-2 Rechtes Gehäuse des EVF

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Linkes Gehäuse des EVF	3-8-1

 Die EVF-Leiterplatte, die Kathodenstrahlröhre und den EVF-Objektivblock in Richtung des Pfeiles von dem rechten Gehäuse abnehmen (siehe Abb. 2-122).



Rechtes Genause des EVF

Abb. 2-122

3-8-3 EVF-Leiterplatte, Kathodenstralröhre

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Linkes Gehäuse des EVF	3-8-1
 Rechtes Gehäuse des EVF 	3-8-2

(1) EVF-Leiterplatte

 Einen (1) Stecker (CN801) von der EVF-Leiterplatte und der Kathodenstrahlröhrenfassung entfernen (siehe Abb. 2-123).

(2) Kathodenstrahlröhre

 Vier (4) Laschen des Kathodenstrahlröhrenrahmens freigeben und den Kathodenstrahlröhrenrahmen von der Kathodenstrahlröhre abnehmen (siehe Abb. 2-123).

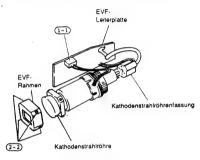


Abb. 2-123

Vorrichtungen und Bänder für die Einstellung

orrichtungen und Bänd	ler fur die Einstellung		
1. Abgleichband Farbbalken/400 Hz (20HSC-3) Nr. 7099232	2. Cassetten- Drehmomentmesser SRK-8T-232: Nr. 7099236 SRK-8T-212: Nr. 7099402	3. Hauptmeßlehre Nr. 7099237	4. Wickelteller Hönenmeßlehre Nr. 7099238 -
5. Spezial- Schraubendreher Nr. 7099239	6. 0,7 mm Sechskantschlüssel Nr. 7099316	7. ATF-Vorrichtung Nr. 7099386	8. Schraubendreher für Rückfokus- Einstellung Nr. 7099370
		GO!	
9. C12- Lichtausgleichsfilter Nr. 7099369	10. 2-Stift Verlängerungskabel Nr. 7099283	11. 18-Stift Verlängerungskabel Nr. 7099451	12. 10-Stift Verlängerungskabel Nr. 7099452
			\$
13. 7-Stift Verlängerungskabel Nr. 7099453	14. 4-Stift Verlängerungskabel Nr. 7099454	15. 18-Stift Verlängerungskabel Nr. 7099455	16. DSP AV-Ausgangs- kabel Nr. 7099456
17. DSP-Vorrichtung Nr. 7099442	18. Diskette für Kamera- Abgleiche	19. Personal-Computer	20. Personal-Computer 9-Stift oder 25-Stift Kabel
21. 16-Stift Verlängerungskabel	Hinweis: Die ATF-R Vorrichtun	g (Nr. 7099461) kann auch anste	lle der ATF-Vorrichtung für

Hinweis: Die ATF-R Vorrichtung (Nr. 7099461) kann auch anstelle der ATF-Vorrichtung to die Einstellung dieses Modells verwendet werden. Wenn die ATF-R Vorrichtung verwendet wird, den Schalter SW3 an dieser

Vorrichtung einschalten (Position ON).

Verwendung der Vorrichtungen und Werkzeuge

Nr.	Bezeichnung der Vorrichtungen und Werkzeuge	Teile Nr.	Verwendung (Zweck der Verwendung)
11.	18-Stift Verlängerungskabel	7099451	Eingebaut zwischen der Haupt-Leiterplatte und der Prozeß-Leiterplatte. Wird für Einstellungen usw. verwendet, wenn das Kamerateil von dem Videorecorderteil abgenommen ist.
12.	10-Stift Verlängerungskabel	7099452	 Eingebaut zwischen dem Reglerblock und der Prozeß-Leiterplatte. Wird für Einstellungen usw. verwendet, wenn das Kamerateil von dem Videorecorderteil abgenommen ist.
13.	7-Stift Verlängerungskabel	7099453	Eingebaut zwischen der Prozeß-Leiterplatte und dem Steuerschalterblock. Wird für Einstellungen usw. verwendet, wenn der Steuerschalterblock von der Prozeß-Leiterplatte abgenommen ist.
14.	4-Stift Verlängerungskabel	7099454	Eingebaut zwischen dem elektronischen Sucher und der Prozeß-Leiterplatte. Wird für Einstellungen usw. verwendet, wenn der elektronische Sucher von der Prozeß-Leiterplatte abgenommen ist.
15.	18-Stift Verlängerungskabel	7099455	Eingebaut zwischen der Sensor-Leiterplatte und der Prozeß-Leiterplatte. Wird für Einstellungen usw. verwendet, wenn die Prozeß-Leiterplatte von der Sensor-Leiterplatte abgenommen ist.
16.	DSP AV-Ausgangskabel	7099456	Wird für Einstellungen des Kamerateils (DSP-Schaltkreis) verwendet.

ATF-Vorrichtung

63 3

1. ATF-Vorrichtung

Die ATF-Vorrichtung kann auf zwei Arten verwendet werden, wie es nachtolgend beschrieben ist. Der ausgebaute Videorecorderblock kann betrieben werden, auch wenn der 8-mm-Video-Kamerarecorder nicht auf den Prüfmodus eingestellt ist.

1-1 Einstellung des Kopfwechselpunktes und des Stromabschaltpegels

Die ATF-Vorreichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen und den Strom unter den vorgeschriebenen Bedingungen anlegen. Der Kopfwechselpunkt und der Stromabschaltpegel können nun eingestellt werden. Für die Einstellmethoden siehe Einstellungen des Videorecorders in KAPITEL 4.

1-2 Freigabe der automatischen Spurlagenfunktion

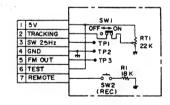
Die ATF-Vorrichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen und SW1 auf der ATF-Vorrichtung auf Position "ON" stellen.

Die automatische Spurlagenfunktion wird dadurch freigegeben. RT1 auf der ATF-Vorrichtung als Spurlagenregler verwenden.

Vorsicht: Unbedingt den SW1 auf der ATF-Vorrichtung auf Position "OFF" stellen, wenn der Kopfwechselpunkt und der Stromabschaltpegel eingestellt werden.

Schaltplan der ATF-Vorrichtung

SW2 hat die gleiche Funktion wie die Aufnahmetaste.

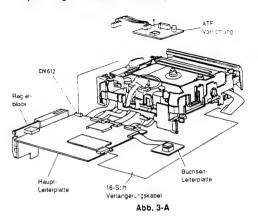


Anordnung der Teile der ATF-Vorrichtung



Wartungsposition

(Wenn Wellenform und Spannungen beobachtet werden)



KAPITEL 3 EINSTELLUNG DES BANDLAUFWERK

1. Vor Beginn der Einstellungen

Die in der nachfolgenden Tabelle aufgeführten Komponenten gemäß "Kapitel 2 Demontage" vor der Einstellung ausbauen.

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Cassettenschachtdeckel, Mikrofon, Gehäuse, Buchsen-Leiterplatte	3-1-1
 Trennen des Videorecorderabschnittes und des Kameraabschnittes 	3-1-3
Rechtes-Gehäuse, Videorecorderblock, Stativsockel	3-3-1
Zoomschalttafel	3-1-5

- Bei diesem 8-mm-Video-Kamerarecorder kann die mechanische Einstellung (Bandlaufwerk-Prüfung/Einstellung) mit dem ausgebauten Videorecorderblock ausgeführt werden. Es ist nicht erforderlich, daß der 8-mm-Video-Kamerarecorder ist nicht erforderlich, daß der 8-mm-Video-Kamerarecorder auf den Prüfmodus geschaltet wird.
- Um die Einheit auf den Wiedergabemodus zu schalten, ohne eine Cassette zu laden, das Licht an den END LED des Hilfschassis vollständig abdecken und die Wiedergabetaste (PLAY) auf dem Funktionsschalter drücken (das Licht zu der END LED in dem Auswurfstatus abdecken).

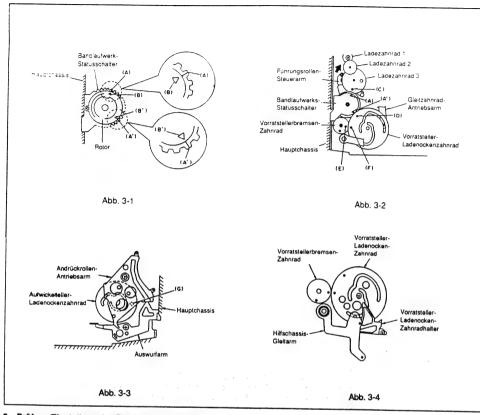
2. Phasenanpassung der Einheit (Abb. 3-1, 3-2, 3-3, 3-4)

Unbedingt die Phasen anpassen, wenn der Lademotor, der Bandlaufwerk-Statusschalter, das Ladezahnrad (1), (2) und (3), das Vorratstellerbremsen-Zahnrad, das Vorratsteller-Ladenockenzahnrad und das Aufwickelteller-Ladenockenzahnrad wieder • eingebaut werden.

Hinweis: Den 8-mm-Video-Kamerarecorder auf den Entladestoppmodus (Auswurfstatus) für die Phasenanpassung der Einheit einstellen. Die ausgebauten Scheiben nicht wiederverwenden.

Einbauvorgang:

- Die Markierungen (A) und (A') an dem Bandlaufwerk-Statusschalter und die Markierungen (B) und (B') an dem Rotor ausrichten (siehe Abb. 3-1).
- 2) Den Bandlaufwerk-Statusschalter unter der in Schritt 1) eingestellten Bedingung in das Hauptchassis einbauen. Darauf achten, daß die Markierung (C) auf dem Ladezahnrad 3 und die Markierung (A) auf dem Bandlaufwerk-Statusschalter ausgerichtet sind (siehe Abb. 3-2).
 Darauf Achten, daß der Führungsrollen-Steuerarm vollständig in Richtung des Pfeiles gleitet (siehe Abb. 3-2).
- 3) Das Vorratsteller-Ladenocken-Zahnrad in das Hauptchassis einbauen, so daß die Markierung (E) auf dem Vorratsteller-bremsen-Zahnrad und die Markierung (F) auf dem Vorratsteller-Ladenocken-Zahnrad ausgerichtet sind (siehe Abb. 3-2). Darauf achten, daß die Markierung (D) auf dem Vorratsteller-Ladenocken-Zahnrad und die Markierung (A') auf dem Bandlaufwerk-Statusschalter ausgerichtet sind.
- 4) Das Aufwickelteller-Ladenocken-Zahnrad in das Haubtchassis einbauen, so daß die Bohrung (G) in dem Aufwickelteller-Ladenocken-Zahnrad und die Bohrung in dem Haubtchassis überlappen (siehe Abb. 3-3).
 Den Andrückrollen-Antriebsarm demäß Abbildung einbauen (siehe Abb. 3-3).
- 5) Den Vorratsteller-Ladenocken-Zannradhalter und den Hilfschassis-Gleitarm gemäß Abbildung einbauen (siehe Abb. 3-4



3. Prüfung/Einstellung des Bandtransportsystems

Das Bandtransportsystem erstreckt sich von dem Vorratsteller über die Kopftrommel bis zu dem Aufwickelteller. Die Teile des Bandtransportsystems, und besonders die mit dem Band in Berührung kommenden Komponenten, sollten rein gehalten werden und dürfen keine Beschädigungen, Staub, Öl usw. aufweisen.

Das Bandtransportsystem wurde vor dem Versand werksseitig eingestellt; daher ist die Einstellung nur dann erforderlich, wenn Teile des Transportsystems ausgetauscht oder die Einstellungen verstellt wurden. Die ausgebauten Scheiben nicht wiederverwenden.

3-1 Einstellung der Wickeltellerhöhe (Abb. 3-5)

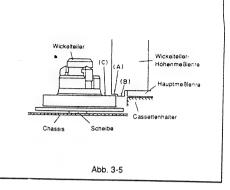
Unbedingt diese Einstellung vornehmen, nachdem der Vorratsteller oder der Aufwickelteller wieder eingebaut wurde

Zweck: Einstellung der Wickeltellerhöhe auf den spezifizierten Wert.		Fehler bei unvollkommener Das Band wird nicht norma	
Prüfeinrichtung/ -vorrichtung	Status des Videorecorders	Prüfpunkt	Einstellpunkt
 Hauptmeßlehre Wickelteiller- Höhenmeßlehre 	Das Licht von der Bandenden- LED blockieren. Die Hauptmeßlehre anbringen, die Einheit auf den Wiedergabe- modus und danach auf den Stoppmodus schalten.		

Einstellvorgang:

Hinweis 1: Die gleichen Vorgänge für den Vorratsteller und den Aufwickelteller verwenden.

- Die Wickelteller-Höhenmeßlenre gemäß Abb. 3-5 an den Wickelteller anlegen.
- Die Scheibe an der Unterseite des Wickeltellers so einstellen, daß sich C) des Wickeltellers (A) und (B) der Wickelteller-Höhenmeßlehre befindet.
- Hinweis 2: Die Dicke der Scheibe an der Aufwickeltellerseite beträgt 0,25 mm.
- Hinweis 3: Die Dicke der Scheibe an der Vorratstellerseite beträgt 0,13 mm.



3-2 Einstellung der Position des Spannstiftes (Abb. 3-6)

Unbedingt diese Einstellung vornehmen, nachdem der Spannarm, das Spannband und der Vorratsteller eingebaut wurden.

Zweck: Einstellung der Ba Wert.	ndspannung auf den spezifizierten	Fehler bel unvollkommener Einstellung: Das Band wird nicht richtig geladen.	
Prüfelnrichtung/ -vorrichtung	Status des Videorecorders	Prüfpunkt	Einstellpunkt
	Das Licht von der Bandenden- LED blockieren und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten, ohne eine Cassette einzustzen.		
(C) einstellen. 2) Nachdem der Lar (E) lösen, mit der 3) Die Position des die linke Seite de Führungsrolle (3) Spannarmes aus	uf dem Spannfederhalter auf Position levorgang beendet ist, die Schraube der Spannbandhalter befestigt ist. Spannbandhalters so einstellen, daß r Bohrung in der Vorratstellermit dem inneren Flansch des gerichtet ist. der Einstellung, die Schraube (E)	Spannarm	
		Abb.	3-6

3-3 Spannungseinstellung (Abb. 3-6)

Undedingt diese Einstellung vornehmen, nachdem der Spannarm, das Spannband und der Vorratsteller eingebaut wurden.

Zweck: Einstellung der Bandspannu	ng auf den spezifizierten Wert.	Fehler bei unvollkommener Das Band wird nicht richtig	
Prüfeinrichtung/ -vorrichtung	Status des Videorecorders	Prüfpunkt	Einstellpunkt
Cassetten-Drehmoment- messer (SRK-8T-212).			

Einstellvorgang:

- 1) Die Spannfeder an Abschnitt (C) des Spannfederhalters anbringen (siehe Abb. 3-6).
- 2) Den Cassetten-Drehmomentmesser laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten.
- 3) Die Position der Spannfeder so einstellen, daß das Spannmoment an der Vorratstellerseite 5,5 bis 7,5 g.cm beträgt.
 - Falls das Spannmoment mehr als 7,5 g.cm beträgt, die Spannfeder an Abschnitt (D) des Spannfederhalters einhängen.
 - Falls das Spannmoment weniger als 5,5 g.cm beträgt, die Spannfeder an Abschnitt (A) oder (B) des Spannfederhalters einhängen.

Hinweis: Falls das Spannmoment durch diese Einstellung stark verstellt wird (2 g.cm oder mehr), die position und die Spannung des Spannstiftes nochmals einstellen. (Falls die obigen Spezifikationen nicht eingehalten werden, dann ist das Spannband oder die Spannfeder defekt.)

3-4 Höheneinstellung der Vorratsteller-Führungsrolle (2) (Abb. 3-7, 3-8, 3-9)

Nach dem Wiedereinbau unbedingt die Höhe der Vorratsteller-Führungsrolle (2) prüfen und einstellen.

Hinweis: Die Vorratstelle"-Führungsrolle (2) ist als Wartungsteil mit der Führungsrollen-Grundplatte montiert. Da vor dem Versand ab Weik eine Grobeinstellung vorgenommen wurde, die Höhe nur wenn erforderlich einstellen.

Zweck: Einstellen der Höhe relativ zu der Kopftrommel.		Fehler bei unvollkommener Einstellung: Das Wiedergabebild wird verzerrt.		Einstellung: rzerrt.
Prüfeinrichtung/ -vorrichtung	Status des Videorecorders	Prüfpun	kt	Einstellpunkt
Leer-Cassette Abgleichband Oszilloskop ATF-Vorrichtung	Die ATF-Vorrichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte an- schließen. (SW1: OFF)	TP1 (SW25) TP2 (GND) TP3 (FM OUT) CN612	ATF ATF ATF MAIN	

Einstellvorgang:

- Eine Leer-Cassette laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten.
- 2) Darauf achten, da3 das Band an der Vorratsteller-Führungsrolle (2) keine Falten bildet. Falls Falten festgestellt werden, die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle (2) mit einem Schlitzschraubendreher usw. drehen, um eine Feineinstellung der Höhe auszuführen (Abb. 3-9).
- Das Oszilloskop an TP3 auf der ATF-Vorrichtung anschließen (Abb. 3-7).
- Das Oszilloskop mit TP1 (SW25) auf der ATF-Vorrichtung triggern.
- Das vollständig zurückgespulte Abbgleichband laden und die Einheit auf den Suchlauf vorwärts schalten.
- 6) Die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle (2) mit einem normalen Schraubendreher usw. drehen, um diese abzusenken, bis die rhombische FM-Wellenform die Form verliert (Abb. 3-8). Wenn die FM-Wellenform nicht die Form verliert, wenn die Vorratsteller-Führungsrolle (2) um mehr als 360° gedreht wird, die Vorratsteller-Führungsrolle (2) auf ihre ursprüngliche Höhe zurückbringen, um diese Einstellung zu beenden.
- Die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle (2) in die entgegengesetzte Richtung gegenüber von Schritt 6) drehen, so daß die :hombische FM-Wellenform geformt wird.

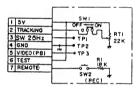




Abb. 3-7

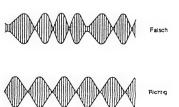


Abb. 3-8

3-5 Höheneinstellung des Aufwickelteller-Führungsstiftes (Abb. 3-9, 3-10)

Diese Einstellung durchführen, nachdem der Aufwickelteller-Führungsstift und der Capstan-Motor wieder eingebaut wurden,

Zweck: Einstellen der Höhe relative zu der Kopftrommel.	Fehler bei unvollkommener Einstellun Wiedergabe-Bild wird verzerrt.	ıg:
Prüfeinrichtung/ Status des -vorrichtung Videorecorders	Prüfpunkt E	instellpunkt
Leer-Cassette Spezial-Schraubendreher		
Einstellvorgang:		
Eine Leer-Cassette laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten. Die Schraube (A) an dem Capstan-Motor so einstellen, daß das Band in der Mitte des Mittelstiftes geführt wird Darauf achten, daß an dem Aufwickelteller-Führungsbolzen keine Fälten entstehen. Falls es zu Fältenbildur kommt, die Feineinstellung der Schraube (A) vornehme (Abb. 3-9, 3-10). Die Oberseite des Aufwickelteller-Führungsstiftes mit einem Spezial-Schraubendreher drehen, um die Höhe einzustellen, daß das Band in der Mitte des Aufwickelteller-Führungsstiftes geführt wird. Den Suchlauf rückwärts und die Wiedergabe wiederhol und die Schraube (B) an dem Capstan-Motor drehen, udie Neigung des Capstan-Motors so einzustellen, daß of Variationen die Höhe des Bandes innerhalb des oberer und unteren Flansches des Aufwickelteller-Führungsstiftes liegen. Die Schraube (A) an dem Capstan-Motor so einstellen, daß das Band während der Wiedergabe in der Mitte dei Mittelstiftes geführt wird. Darauf achten, daß die Spannung des Bandes zwischen der Aufwickelteller-Führung rolle und dem Mittelstift nicht zu hoch ist (das Band sollt leicht durchhängen). Die Oberseite des Aufwickelteller-Führungsstiftes mit einem Spezial-Schraubenzieher drehen, um die Höhe seinzustellen, daß das Band während der Wiedergabe in der Mitte das Aufwickelteller-Führungsstiftes geführt wir	Führungsrolle (1) Führungsrolle (2) Spannstift Spannstift Spannstift Spannstift Spannstift Führungsrolle (3) Spannstift Spannstift Spannstift Aufwickelteller Führungsstift (2) Bandenden LED Aufwickelteller Aufwickelteller Führungsstift (3) Aufwickelteller Aufwickelteller Aufwickelteller Aufwickelteller Führungsstift (4) Aufwickelteller Aufwickelteller Führungsrolle (3) Führungsrolle (4) Aufwickelteller Führungsrolle (5) Aufwickelteller Führungsrolle (6) Aufwickelteller Führungsrolle (7) Aufwickelteller Führungsrolle (8) Aufwickelteller Führungsrolle (9) Aufwickelteller Aufwickelteller Führungsrolle (9) Aufwickelteller Aufwickelteller Führungsrolle (9) Aufwickelte	Vorratsteller- Führungsrolle

3-6 Höheneinstellung der Vorratsteller-Führungsrolle (1)/Aufwickelteller-Führungsrolle (Abb. 3-7, 3-9, 3-11)

Unbedingt diese Einstellung ausführen, nachdem die Vorratsteller-Führungsrolle (1) und die Aufwickelteller-Führungsrolle wieder eingebaut wurden.

Hinweis: Die Vorratsteller-Führungsrolle (1) und die Aufwickelteller-Führungsrolle werden als Wartungsteilen gemeinsam mit ihren Führungsrollen-Grundplatten geliefert. Da eine Grobeinstellung bereits vor dem Versand im Werk durchgeführt wurde, ihre Höhe nur wenn erforderlich einstellen.

Prüfeinrichtung	wurde, ihre Höhe nur w	enn erforderlich einstellen.		- COM + C/34/	o iii werk durchgelann
Leer-Cassette		ative zur Kopftrommel.			
- Abgleichband Oszilloskop Schließen. (SW1: OFF, RT1: TP3 (FM OUT) ATF - Vorrichtung Einstellvorgang: 1) Eine Leer-Cassette aden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten. 2) Darauf achten, daß an der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteiler-Führungsrolle keine Falten gebildet werden. Falls Falten festgestellt werden, die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteiler-Führungsrolle (1) auf der ATF-Vorrichtung triggern. 5) Das vollständig zurückgespulte Abgleichband laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten. 6) Darauf achten, daß der Ausgang der FM-Wellenform an TP3 linear verläuft. Den Schalter SW1 auf der ATF-Vorrichtung einschalten und RT1 nach links und rechts drehen, um sicherzustellen, daß der FM-Ausgangspegel bei gleichem Winkel nach links und rechts abfällt (Abb. 3-11). 7) Falls die in Schritt 6) aufgeführte Spezifikation nicht eingehalten werden kann, die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteiler-Führungsrolle mit einem Spezifikation, daß die in Schritt 6) beschriebene Spezifikation eingehalten wird. Hinweis: Um die Höhe der Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle (1) auf der Vorratsteller-Führungsrolle langsam nach links und rechts derhen, um eine Insare			Prüfpunkt Einstel		Einstellpunkt
1) Eine Leer-Cassette aden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten. 2) Darauf achten, daß an der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteiler-Führungsrolle keine Falten gebildet werden. Falls Falten festgestellt werden, die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteller-Führungsrolle mit einem Spezial-Schraubendreher drehen, um eine Feineinstellung ihrer Höhen vorzunehmen (Abb. 3-9). 3) Ein Oszilloskop an TP3 an der ATF-Vorrichtung anschließen (Abb. 3-7). 4) Das Oszilloskop ant TP1 (SW25) auf der ATF-Vorrichtung triggern. 5) Das vollständig zurückgespulte Abgleichband laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten. 6) Darauf achten, daß der Ausgang der FM-Wellenform an TP3 linear verläuft. Den Schalter SW1 auf der ATF Vorrichtung einschalten und RT1 nach links und rechts drehen, um sicherzustellen, daß der FM-Ausgangspegel bei gleichem Winkel nach links und rechts abfällt (Abb. 3-11). 7) Falls die in Schritt 6) aufgeführte Spezifikation nicht eingehalten werden kann, die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle mit einem Spezial-Schraubendreher drehen, um deren Höhe so einzustellen, daß die in Schritt 6) beschriebene Spezifikation eingehalten wird. Hinweis: Um die Höhe der Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle alagsam nach links und rechts drehen, um eine lineare	AbgleichbandOszilloskop	auf der Haupt-Leiterplatte an- schließen. (SW1: OFF, RT1:	• TP2 (GND) • TP3 (FM OUT)	ATF ATF	
gabemodus schalter. 2) Darauf achten, daß an der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteiler-Führungsrolle keine Falten gebildet werden. Falls Falten festgestellt werden, die Oberseile der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteiler-Führungsrolle mit einem Spezial-Schraubendreher drehen, um eine Feineinstellung ihrer Höhen vorzunehmen (Abb. 3-9). 3) Ein Oszilloskop an TP3 an der ATF-Vorrichtung anschließen (Abb. 3-7). 4) Das Oszilloskop mit TP1 (SW25) auf der ATF-Vorrichtung triggern. 5) Das vollständig zurückgespulte Abgleichband laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten. 6) Darauf achten, daß der Ausgang der FM-Weilenform an TP3 linear verläuft. Den Schalter SW1 auf der ATF Vorrichtung einschalten und RT1 nach links und rechts drehen, um sicherzustellen, daß der FM-Ausgangspegel bei gleichem Winkel nach links und rechts abfällt (Abb. 3-11). 7) Falls die in Schritt 6) aufgeführte Spezifikation nicht eingehalten werden kann, die Oberseite der Vorratsteller-Führungsrolle (1) und der Aufwickelteiller-Führungsrolle mit einem Spezial-Schraubendreher drehen, um deren Höhe so einzustellen, daß die in Schritt 6) beschriebene Spezifikation eingehalten wird. Hinweis: Um die Höhe der Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle (1) auf der Vorratsteller-Führungsrolle (1) einzustellen, die Sechskantschraube lösen, mit welcher die Vorratsteller-Führungsrolle (1) auf der Vorratsteller-Führungsrolle langsam nach links und rechts drehen, um eine lineare	Einstellvorgang:				
RT1 auf der ATF-Vorrichtung RT1 auf der ATF-Vorrichtung nach links und rechts drehen. Abb. 3-11	gabemodus schalten. 2) Darauf achten, daß an und der Aufwickelteilergebildet werden. Falls f Oberseite der Vorratste Aufwickelteiler-Führung raubendreher drehrung vorzunehmen (Abb. 3-9) 3) Ein Oszilloskop an TP3 ließen (Abb. 3-7). 4) Das Oszilloskop mit TP triggern. 5) Das vollständig zurückg die Einheit auf den Wiech (Bab. 3-7). 7) Pals die inheit auf den Wiech (Bab. 3-11). 7) Falls die in Schritt (Bab. 3-11). 7) Falls die Schritt (Bab. 3-11).	der Vorratsteller-Führungsrolle (1) Führungsrolle keine Falten Falten festgestellt werden, die Iller-Führungsrolle (1) und der srolle mit einem Spezial-Sch- im eine Feineinstellung ihrer Höhen), an der ATF-Vorrichtung ansch- 1 (SW25) auf der ATF-Vorrichtung espulte Abgleichband laden und dergabemodus schalten. Ausgang der FM-Wellenform an Schalter SW1 auf der ATF und RT1 nach links und rechts len, daß der FM-Ausgangspegel ch links und rechts abfällt (geführte Spezifikation nicht ein- die Oberseite der Vorratsteller- er Aufwickelteller-Führungsrolle aubendreher drehen, um deren aß die in Schritt 6) beschriebene n wird. Vorratsteller-Führungsrolle (1) antschraube lösen, mit welcher gsrolle (1) auf der Vorratsteller-	und rec Hüllkur	chts drehen, um e ve zu erhalten.	1 aud der ATF-Vorrichtung nach is und rechts drehen.

4. Einstellung nach dem Austausch der Kopftrommel (Abb. 3-7, 3-12)

Wenn die Kopftrommel ausgetauscht wurde, driftet die Höhe relative zu der Führungsrolle, so daß das Bandtransportsystem eingesteilt werden muß. Die Prüfungen und Einstellungen in der folgenden Reihenfolge ausführen.

Zweck: Einstellen der relativen Höhe der Führungsrollen.		Fehler bei unvollkommener Einstellung: Das Wiedergabebild ist verzerrt.	
Prüfeinrichtung/ -vorrichtung	Status des Videorecorders	Prüfpunkt	Einstellpunkt
Leer-CassetteAbgleichbandOszilloskopATF-R Vorrichtung	Die ATF-Vorrichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte an- schließen (SW1: OFF, RT1: mechanische Mittenstellung)	• TP1 (SW25) ATF • TP2 (GND) ATF • TP3 (FM OUT) ATF • CN612 MAIN	4

Einstellvorgang:

- Eine Leer-Cassette laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten.
- 2) Darauf achten, daß es an den Führungsrollen zu keinen Falten kommt. Falls Falten des Bandes festgestellt werden, die Höhe der Führungsrollen gemäß folgendem Vorgang feineinstellen.
- Ein Abgleichband laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus schalten.
- 4) Ein Oszilloskop an TP3 der ATF-Vorrichtung anschließen.
- Das Oszilloskop mit TP1 (SW25) auf der ATF-Vorrichtung triggern.
- 6) Den Spannungspegelregler an dem Oszilloskop so einstellen, daß die maximale Amplitude des FM-Ausgangs 4 Teilungen beträgt (Abb. 3-12). Dabei darauf achten, daß der FM-Ausgang linear verläuft. Den SW1 auf der ATF-Vorrichtung einschalten und RT1 so einstellen, daß die maximale Amplitude des FM-Ausgangs 3 Teilungen beträgt. Sicherstellen, daß die minimale Amplitude 1,8 Teilungen oder mehr beträgt.
- Falls die in Schritt 6) aufgeführten Spezifikationen nicht eingehalten werden k\u00f6nnen, die H\u00f6hen der Vorratstellerund Aufwickelteller-F\u00fchrungsrollen so einstellen, daß diese Spezifikationen eingehalten werden.
- Die folgenden elektrischen Abgleiche gemäß "Kapitel 4" vornehmen.
- · Einstellung des Kopfwechselpunktes
- · Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignalpegels
- · Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels
- · Abgleich des Aufnahme-Chromasignalpegels

4 Teilungen 3 Teilungen 1,8 Teilungen

Abb. 3-12

5. Prüfung der Drehmomente

Es gibt zwei Typen von Cassetten-Drehmomentmessern. Den für die Messung geeigneten Typ wählen.

- · SRK-8T-232: Kann nicht nur das Spannmoment messen.
- · SRK-8T-212: Kann nur die Spann- und Wiedergabemomente messen.

Benennung	Videorecorder-Modus	Gemessener Wickelteiler	Drehmomentwert	Werwender Cassetten- Drehmomentmesser
Aufwickelmoment	Wiedergabe	Aufwickel	7 bis 11 g.cm	SRK-8T-212
Rücklaufmoment	Suchlauf rückwärts bis Stopp	Vorrat	20 bis 34 g.cm	SRK-8T-232
Aufwickel- Bremsmoment	Suchlauf vorwärts bis Stopp	Aufwickel	Mehr als 10 g.cm	SRK-8T-212

KAPITEL 4 ELEKTRISCHE ABGLEICHE

Hinweis 1: Die Kamera-Einstellung unter Verwendung eines Personal-Computers ausführen (ausgenommen die folgenden Punkte), Für die Einstellungen (unter Verwendung eines Personal-Computers) müssen Sie die Kamera und der Videorecorder nicht trennen (die Gehäuse öffnen.

- Bestätigung der Hilfsträgerfrequenz
- Bestätigung der VCO-Verriegelungsspannung
- Bestätigung der Sensortreiberimpulsfrequenz
- Abgleich der Sensorhilfsspannung
- Rückfokus-Abgleich

Hinweis 2: Das Digital-Abgleichprogramm für die Kamera wird als MAP (Manual Adjustment Program) bezeichnet. Hinweis 3: DSP ist die Abkürzung für Digital-Signal-Prozessor.

1. ANSCHLÜSSE FÜR DIE ABGLEICHF

Zuerst die nachfolgend aufgeführten Komponenten gemäß KAPITEL 2 DEMONTAGE ausbauen (siehe Abb. 4-1).

Ausbaureihenfolge der Teile	Posten-Nr.
Mikrofon	3-1-1
 Trennen des Kamerateils und des Videorecorderteils 	3-1-2
Elektronischer Sucher	3-2-1
 Prozeß-Leiterplatte, Sensor-Leiterpiatte, Objektivblock 	3-2-2

Hinweis 1: Wenn der elektronische Sucher (EVF) ausgebaut ist, wird der Betriebsmodus nicht auf dem Monitor-Bildschirm angezeigt. Ein an den elektronischen

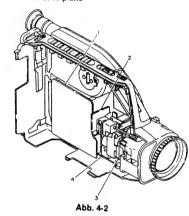
Sucher (EVF) angeschlossenes Verlängerungskabel verwenden, um den Betriebsmodus auf Monitor-Bildschirm anzuzeigen.

Hinweis 2: Die obigen Komponenten von dem linken Gehäuse entfernen und wieder zusammensetzen, so daß die Einstellungen ausgeführt werden können.

2. ABGLEICH DER KAMERA

2-1 Anordnung der Leiterplatten und der Abgleichpunkte

- 1. Prozeß-Leiterplatte
- 2. Sensor-Leiterplatte
- 3. Fokussensor-Leiterplatte
- 4. Autofokus-Leiterplatte



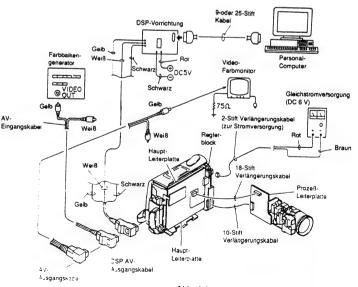


Abb. 4-1

2-2 Für die Abgleiche erforderliche Prüfeinrichtungen und Diagramme

 Prüfeinrichtungen Oszilloskop (Doppelspur) (Vektorskon) Digital-Voltmeter (DVM)

Frequenzzähler

Video-Farbmonitor

· Diagramme usw

Diskette für Kamera-Abgleiche

Personal-Computer

Personal-Computer 9-Stift oder 25-Stift Kabel

DSP-Vorrichtung

Grauskalendiagramm

Farbbalkendiagramm Auflösungsdiagramm

Rückfokus-Abgleichdiagramm

Lichtkasten (3100°K)

Lichtausgleichsfilter C12

Gleichstromversorgung (DC 6 V/3 A)

Gleichstromversorgung (DC 5 V/1 A)

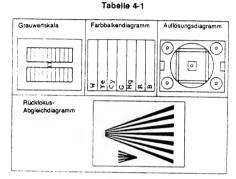
2-3 Abgleichbedingungen

- 1) Vor dem Abgleich des Kamerateils ist darauf zu achten. daß das Videorecorderteil richtig abgleichen wurde.
- 2) Einen Lichtkasten mit einem Minimum an Flimmern verwenden. Die Farbtemperatur des Lichtkasten genau regulieren.
- 3) Diese Einheit, eine Stromversorgung und einen Video-Farbmonitor verbinden, wie es in Abb. 4-1 dargestellt ist.
- 4) Wenn der Video-Ausgang (AV OUT) für Abgleiche verwendet wird, unbedingt die AV OUT Buchse mit 75 Ohm abschließen.
- 5) Das Diagramm (den Lichtkasten) 40 cm vor der Kamera (Voderseite des Objektivs) aufstellen, wenn es nicht anders vorgeschrieben ist.
- 6) Die Kamera auf das Diagramm richten, um den Video-Monitor auszufüllen, wenn es nicht anders vorgeschrieben ist.
- 7) Die 10:1 Proben des Oszilloskops verwenden, wenn es nicht anders vorgeschrieben ist.
- 8) Wenn "Oszilloskop intern triggern" vorgeschrieben ist, die Zeitbasis des Oszilloskops auf 10 µs/Teilung einstellen

2-4 Einstellposition der Schalter und Regler während der Abaleiche

OPERATE-Schalter	Position "CAM"
 POWER SAVE/NORMAL 	Position "NORMAL"
Schalter	
· ZOOM-MODUS	"ZM:1"
FULL AUTO-Schalter	
TITEL	
• FOKUS	"FOCUS M"
VERSCHLUSS	"S50" (1/50 sek.)
· DATUM	Modus nicht angezeigt

2-5 Liste der Diagramme für die Kamera-Abgleich



2-6 Abgleiche nach dem Austausch von wichtigen Komponenten in dem Kamera-Block

Nach dem Austausch wichtiger Komponenten, sind die Abgleiche gemäß nachfolgender Tabelle auszuführen. Die folgende Tabelle zeigt die minimal erforderlichen Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten.

Die nachfolgende Tabelle trifft vielleicht nicht zu, wenn mehrere Komponenten ausgetauscht wurden, abhängig von dem Symptom des Defekts.

Vorsicht: Wenn der EEP ROM oder die Prozeß-Leiterplatte ausgetauscht wurde, den EEP ROM gemäß *2-8-3 Initialisierung nach Modell" initialisieren und danach alle Digital-Abgleiche ausführen

			Bezeichnung di	er wichtigst	en Kompon	enten	
Posten	Bezeichnung des Abgleichs	Sensor- Leiterplatte	Prozeß- Leiterplatte	IC1001	IC1002 IC1003	IC1201	IC1202
Kamera	-Analog-Abgleiche	-					
(1)	Bestätigung der Hilfsträgerfrequenz		0				
(2)	Bestätigung der VCO-Verriegelungs- spannung		0				
(3)	Bestätigung der Sensorantriebs- impulsfrequenz		0				
(4)	Abgleich der Sensorhilfsspannung	0		0			
(5)	Rückfokus-Abgleich	٥		0			
Kamera	-Digital-Abgleiche						
(1)	Abgleich der Blendenautomatik	0	0	0	0	1	0
(2)	Abgleich der Blendenkalibrierung	0	0	0	0		
(3)	Abgleich der Blau-Matrix	0	0	0			
(4)	Weißabgleich	0	0	0			0
(5)	Chromagewinnabgleich	0	0	0			0

			Bezeichnu	ng der wich	ntigsten K	omponente	1
Posten	Bezeichnung des Abgleichs	IC1203	IC1204	IC1213			
Kamera	-Analog-Abgleiche						
(1)	Bestätigung der Hilfsträgerfrequenz			0			T
(2)	Bestätigung der VCO-Verriegelungsspannung			0			
(3)	Bestätigung der Sensorantriebsimpulsfrequenz	0		0		1	
(4)	Abgleich der Sensorhilfsspannung					 	†
(5)	(5) Rückfokus-Abgleich						
Kamer	a-Digital-Abgleiche	<u> </u>					
(1)	Abgleich der Blendenautomatik		0			T	T
(2)	Abgleich der Blendenkalibrierung		0				
(3)	Abgleich der Blau-Matrix		0				-
(4)	Weißabgleich		0			 	
(5)	Chromagewinnabgleich		0				

2-7 Kamera-Analog-Abgleiche

(1) Bestätigung der Hilfsträgerfrequenz (Abb. 4-6)

Zweck: Einstellen der Hilfsträgerfrequenz auf den vorgeschriebenen Wert.

Problem bei unvollkommenem Abgleich:

o Keine Farbe erscheint.

Prüfpunkte		Einstellpu	nkte	Bedingug	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP1203 • JK001-9		• CT1203 (Fo ADJ)	PC		Frequenzzähler	17,734475MHz ± 80Hz
(AV JACK: GNE))					

Hinweis: Grundlegend muß die Hilfsträgerfrequenz nicht eingestellt werden. Daher die Frequenz vor dem Abgleich unbedingt prüfen und nur dann einstellen, wenn sie ausgedriftet ist.

- 1) Den Frequenzzähler an TP1203 anschließen.
- Darauf achten, daß die Frequenz 17,734475 MHz ± 80 Hz beträgt.
 Falls die Freqeunz ausgedriftet ist, CT1203 auf der Prozeß-Leiterplatte auf 17,734475 MHz ± 80 Hz abgleichen.

Hinweis: Vorsicht ist geboten, wenn der Abgleichdreher an CT1203 angelegt wird, da die Streukapazität des Drehers variieren kann.

(2) Bestätigung der VCO-Verriegelungsspannung (Abb. 4-6)

Zweck: Synchronisieren des horizontalen Synchronsignals mit der Hilfsträgerfrequenz.

Problem bei unvollkommenem Abgleich:

o Das Bild wird verzerrt.

Prüfpunkte	Einstellpunkt	e	Bedingug	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP1202 • JK001-9 (AV JACK: GNE	 · CT1202 (VCO LOCK)	PC		• DVM	2,5 V ± 0,1 V

Hinweis: Grundlegend muß die VCO-Verriegelungsspannung nicht eingestellt werden. Die Spannung vor dem Abgleich prüfen und nur dann einstellen, wenn sie ausgedriftet ist.

- 1) Das DVM an TP1202 anschließen.
- Darauf achten, daß die Spannung 2,5 V ± 0,1 V beträgt. Falls die Spannung ausgedriftet ist, CT1202 auf 2,5 V ± 0,1 V abgleichen.

Hinweis: Vorsicht ist geboten, wenn der Abgleichdreher an CT1202 angelegt wird, da die Streukapazität des Drehers variieren kann.

(3) Bestätigung der Sensorantriebsimpulsfrequenz (Abb. 4-6)

Zweck: Synchronisieren der Sensorantriebsfrequenz mit dem horizontalen Synchronsignal. Problem bei unvollkommenem Abgleich:

o Das Bild wird verzerrt.

Prüfpunkte	Einstellpunkte		Bedingug	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP1201 • JK001-9 (AV JACK: GNE	• CT1204 (SENSOR DRIVE Fo)	PC		• DVM	2,0 V ± 0,1 V

Hinweis: Grundlegend muß die Sensorantriebsimpulsfrequenz nicht abgeglichen werden. Unbedingt die Spannung vor dem Abgleich prüfen und nur dann einstellen, wenn sie ausgedriftet ist.

- 1) Das DVM an TP1201 anschließen.
- Darauf achten, daß die Spannung 2,0 V ± 0,1 V beträgt. Falls die Spannung ausgedriftet ist, CT1204 auf 2,0 V ± 0,1 V abgleichen.

Hinweis: Vorsicht ist geboten, wenn der Abgleichdreher an CT1204 angelegt wird, da die Streukapazität des Drehers variieren kann.

(4) Abgleich der Sensorhlifsspannung (Abb. 4-3, 4-5)

Zweck: Unterdrückung von Überstrahlen.

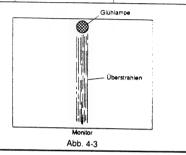
Problem bei unvollkommenem Abgleich:

 Wenn ein sehr helles Objekt aufgenommen wird, kommt es zu einem Lichtband (Überstrahlen) an ber Ober- und Unterseite des Objektes.

Prüfpunkte	Einstellpunkte	9	Bedingug	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation
	• RT1001-1 (SENSOR SUB VOLTAGE)	SP	Die Kamera auf eine 40 W bis 60 W Glüh- lampe in einem Abstand von 1 Meter richten.	Videc-Faromonitor	

 RT1001-1 so abgleichen, daß das in vertikaler Richtung erscheinende Überstrahlungsband auf dem Monitor-Bildschirm gerade verschwindet.

Hinweis: RT1001-1 stoppen, wenn das Überstrahlen verschwindet, und nicht zu weit drehen. Darauf achten, daß keine grobe Stelle an den sehr hellen Abschnitt der Lampe vorhanden ist.



(5) Rückfokus-Abgleich (Abb. 4-3)

Zweck: Der Zweck dieser Einstellung ist es, eine richtige Scharfeinstellung über den gesamten Zoom-Bereich sicherzustellen.

Problem bei unvollkommenem Abgleich:

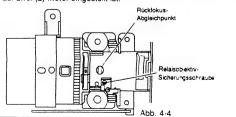
- Die tatsächliche Entfernung des Objektes stimmt mit der Entfernungsmarkierung auf dem Fokussiering nicht überein.
- Wenn die Kamera auf das gleiche Objekt gerichtet wird, ist die Entfernenungsmarkierung unterschiedlich bei auf Teleobjektiv und Weitwinkelobjektiv gestelltem zoom.

Prüfpunkte	Einstellpunkte	Bedingug	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation
	• Relaisobjektiv	Den Kamera-Abschnitt 2 m von dem Rückfokus- Diagramm entfernt positionieren und das Objekt mit etwa 100 Lux ausleuchten.	 Rückfokus-Abgleich- diagramm 	Gleicher Wert zwischen tatsächlicher Entfer- nung und Index auf dem Ring.

- 1) Das Zoom auf Weitwinkel einstellen, und den Index auf dem Fokussierring auf zwei (2) Meter einstellen.
- 2) Die Sicherungsschraube des Relaisobjektives lösen.
- Den Rückfokus-Schraubendreher an dem Rückfokus-Abgleichpunkt einsetzen und nach links und rechts drehen, um optimale Scharfeinstellung zu erhalten.
- 4) Das Zoom auf Teleobjektiv einstellen und darauf achten, daß das Diagramm scharf eingestellt ist. Ist dieses nicht scharf eingestellt, das Zoom auf Weitwinkel einstellen und die Einstellung in Schritt 3) wiederholen.
- 5) Darauf achten, daß das Diagramm ungefähr scharf eingestellt ist, wenn das Zoom-Objektiv auf das Ende des Weitwinkelund Tele-Bereichs gestellt ist und der Fokussierring auf zwei (2) Meter eingestellt ist.

Hinweis: Die Einstellung vornehmen, ohne die Teile in das linke Gehäuse einzubauen.

Nachdem die Einstellung beendet ist, die Sicherungsschraube des Relaisobjektives, mit dem Schraubendreher an dem Abgleichpunkt eingesetzt, festziehen (den Rückfokus-Schraubendreher mit der Hand halten), so daß die eingestellte Position nicht ausdriftet.



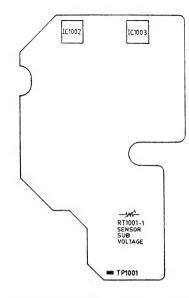


Abb. 4-5 Sensor-(SP) Leiterplatte (Seite A)

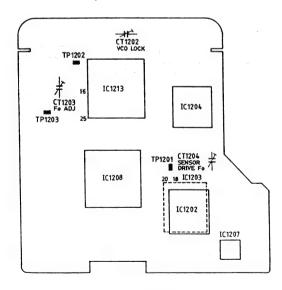


Abb. 4-6 Prozeß- (PC) Leiterplatte (Seite A)

2-8 Kamera-Digital-Abgleiche

Hinweis 1: Das Digital-Abgleichprogramm für die Kamera wird mit MAP (Manual Adjustment Program) bezeichnet. Hinweis 2: Um die Einstellung zu beenden, die ESC (Escape) Taste zweimal drücken, um den Kamerarecorder und die Vorrichtung auszuschalten,

2-8-1 Starten des manuellen Abgleich-Programms

Den Kamerarecorder, die DSP-Vorrichtung, den Personal-Computer, die Stromversorgung usw. gemäß Abb. 4-6 anschließen.

Hinweis 1: Darauf achten, daß der Kamerarecorder eingeschaltet ist.

Hinweis 2: Nachfolgend ist ein Beispiel für die Bedienung des Personal-Computers und die Verwendung des Menü-Displays beschrieben; diese unterscheiden sich jedoch in Abhängigkeit von dem Hersteller und Modell des Personal-Computers Siehe die Bedienungsanleitung der Personal-Computers.

1) Den Personal-Computer einschalten und das MS-DOS System starten (Abb. 4-7).

Hinweis 3: Für das Starten des Computers ist die Bedienungsanleitung des Personal-Computers zu

2) Die Diskette für die Kamera-Abgleiche in das Disketten-Laufwerk B einsetzen und danach die Tasten B : gefolgt von ENTER drücken (B kann auch als Kleinbuchstabe eingegeben werden) (Abb.

Hinweis 4: Falls die Diskette für die Kamera-Abgleiche in das Disketten-Laufwerk A eingesetzt ist, die Tasten

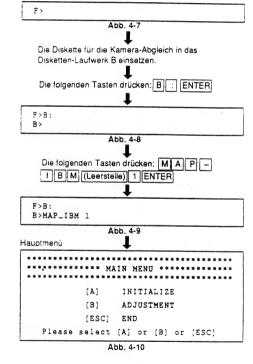
A : gefolgt von ENTER drücken.

3) Die Tasten M A P - I B M (Leerstelle) 1 und ENTER drücken (MAP und IBM können auch in Kleinbuchstaben eingegeben werden). Das Digital-Abgleich-Programm (MAP: Manuelles Abgleich-Programm) startet und das in Abb. 4-10 dargestellte Hauptmenü (MAIN MANU) erscheint (Abb. 4-9, 4-10).

Hinweis: Wenn Sie einen Personal-Computer mit zwei seriellen Schnittstellen-Steckern verwenden, die DSP-Vorrichtung an den seriellen Schnittstellen-Stecker 2 anschließen und MAP IBM 2 drücken.

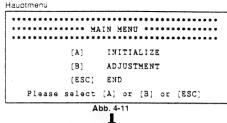
4) INITIALIZE EEPROM oder ADJUSTMENT wählen, Falls ESC (Escape) gedrückt wird, dann wird wiederum auf die Anzeige vor dem Starten des MAP (MS-DOS) zurückgekehrt. Für INITIALIZE EEPROM siehe "2-8-2 Anfängliche Einstellungen nach Modell*, Für ADJUSTMENT siehe "2-8-3 Digital-Abgleichvorgang".

Hinweis: Falls eine Fehlermeldung angezeigt wird, siehe "2-8-4 Fehlermeldungen".



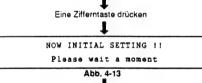
2-8-2 Anfängliche Einstellung nach Modell

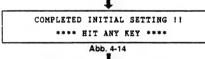
- Hinweis 1: In diesem Abschnitt ist beschrieben, wie der EEP ROM zu initializieren ist. Unbedingt diesen Vorgang ausführen, nachdem der EEP ROM oder die Prozeß- Leiterplatte ausgetauscht wurde. Wenn andere Komponenten ausgetauscht wurden, muß normalerweise der EEP ROM nicht initialisiert werden. ESC (Escape) drücken, um das Display des Computers auf das Hauptmenü (MAIN MENU) zurückzuschalten.
- 1) Das MAP starten, wie es unter "2-8-1 Starten des manuellen Abgleich-Programms (MAP)" beschrieben ist.
- 2) Die Taste Aldrücken, um INITIALIZE zu wählen (Abb. 4-11, 4-12).
- 3) Die Nummer gemäß Modell wählen und die entsprechende Sifferntaste drücken (Abb. 4-12).
- Hinweis 2: Falls Sie aus Versehen eine Nummer ohne Modell-Name wählen, erscheint die in Abb. 4-15 gezeigte Meldung auf dem Display des Computers. Eine beliebige Taste drücken, um das Display auf Abb. 4-12 (INITIALIZE MENU) zurückzustellen.
- Hinweis 3: Falls mehr als 5 Modelle vorhanden sind und P gedrückt wird, wechselt das Display des Computers auf die nächste Seite.
- Hinweis 4: Falls ESC (Escape) gedrückt wird, kehrt das Display des Computers auf Abb. 4-11 (MAIN MENU) zurück.
- 4) Falls keine abnormale Bedingung in dem Kamerarecorder vorliegt, wird die in Abb. 4-13 gezeigte Meldung für einige Zeit auf dem Display des Computers angezeigt, worauf die Meldung erscheint, die Ihnen mitteilt, daß die anfängliche Einstellung beendet ist (gezeigt ist Abb. 4-14).
- 5) Falls die in Abb. 4-14 gezeigte Meldung auf dem Display des Computers erscheint, eine beliebige Taste drücken. Das Display des Computers kehrt auf Abb. 4-12 (INITIALISIERUNGSMENÜ) zurück.
- 6) Damit ist die anfängliche Einstellung des EEP ROM beendet. [ESC] (Escape) drücken, um das Display des Computers auf Abb. 4-11 (HAUPTMENÜ) zurückzuschalten. Alle Digital-Abgleiche gemäß *2-8-3 Digital-Abgleich-Vorgänge" ausführen.
- Hinweis: Falls eine Fehlermeldung auf dem Display des Computers erscheint, siehe "2-8-4 Fehlermeldungen". Wird eine Taste nach dem Erscheinen der Fehlermeldung gedrückt, dann kehrt das Display des Computers auf das INITIALISIERUNGSMENÜ zurück (Abb. 4-12).



Die folgende Taste drücken: A Initialisierungsmenü







Eine beliebige Taste drücken, um auf Abb. 4-12 zurückzukehren.

ESC drücken, um auf Abb. 4-11 zurückzukehren.

Meldung bei Fehlbedienung

Can not find the DATA FILE **** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-15

Fehlermeldung

CAN'T WRITE TO EEPROM Check the wiring or change the EEPROM **** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-16

2-8-3 Digital-Abgleich-Vorgänge

- Hinweis 1: Wenn der EEP ROM oder die Prozeß-Leiterplatte ausgetauscht wurde, den EEP ROM initialisieren, wie es unter "2-8-2 Anfängliche Einstellung nach Modell" beschrieben wurde, und danach alle Digital-Abgleiche ausführen.
- Hinweis 2: Wenn während eines Abgleichs eine Fehlermeldung erscheint, siehe "2-8-4 Fehlermeldungen". Wird eine Taste nach dem Erscheinen einer Fehlermeldung gedrückt, erscheint das ABGLEICHMENÜ.
- 1) Das MAP starten, wie es unter "2-8-1 Starten des manuellen Abgleich-Programmes (MAP)" beschrieben ist.
- 2) B drücken, um ADJUSTMENT zu wählen (Abb. 4-21, 4-22).
- 3) Die Nummer des erforderlichen Abgleichs wählen. Hinweis 3: Falls ESC (Escape) gedrückt wird, kehrt das Display des Computers aus Abb. 4-21 (HAUPTMENÜ) zurück.
- Hinweis 4: Um den Abgleich zu beenden, die ESC (Escape) Taste zweimal drücken, um auf die MS-DOS Anzeige zurückzukehren, und danach den Kamerarecorder und die Vorrichtung ausschalten.

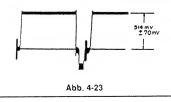
(1) Abgleich der automatischen Blendenregelung (Abb. 4-23 bis 4-27)

Hinweis: Dieser Abgleich wird automatisch ausgeführt. Wenn der Abgleich der automatischen Blendenregelung vorgeschrieben ist, führt der Personal-Computer diesen Abaleich automatisch aus.

Zweck	Einstellen der Helligkeit des Bildes.
Problem bei unvollkom- menem Abgleich	Ein schwarzes Objekt mit geringer Beleuchtung wird angehoben. Ein schwarzes Objekt mit geringer Beleuchtung wird unterdrückt.
Einrichtung/ Vorrichtung	(Oszilloskop)
Bedingung	Auf einen Lichtkasten richten, ohne eine Diagramm einzusetzen.
Vorgang	

- 1) 1 drücken, um den Abgleich der automatischen Blendenregelung zu wählen (Abb. 4-24).
- 2) Falls in dem Kamerarecorder kein abnormaler Zustand vorliegt, wird die in Abb. 4-25 gezeigte Meldung für eine Weile auf dem Display das Computers angezeigt, worauf die in Abb. 4-26 gezeigte Meldung erscheint.
- 3) Nachdem das Display des Computers von Abb. 4-26 auf Abb. 4-27 gewechselt hat, eine beliebige Taste drücken, um das Display auf Abb. 4-24 zurückzuschalten. Nun ist der Abgleich der automatischen Blendenregelung beendet.

Prüfung: Ein Oszilloskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen und darauf achten, daß der Wellenformpegel 514 mV ± 70 mV beträgt (Abb. 4-23).



Hauptmenü

************** *********** MAIN MENU ********* ****************************** INITIALIZE ADJUSTMENT [ESC1 END Please select [A] or [B] or [ESC]

Abb. 4-21

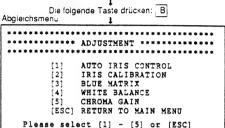
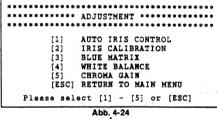
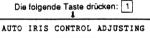


Abb. 4-22

Abaleichsmenü





Please wait a moment

Abb. 4-25

VIDEO LEVEL DATA WRITING TO EEPROM

Abb. 4-26

COMPLETED WRITING SEPROM **** HIT ANY KEY ****

> Abb. 4-27 Eine beliebige Taste crücken.

Rückkehr auf das Abgleichsmenü (Abb. 4-24),

2) Abgleich der Biendenkalibrierung (Abb. 4-28 bis 4-31)

Hinweis: Dieser Abgleich wird automatisch ausgeführt. Wenn der Abgleich der Blendenkalibrierung vorgesonr eben ist, führt der Personal-Computer diesen automatisch aus

Zweck	10:11
ZWECK	Richtiges Feststellen der F-Nummer.
Problem bei unvollkom- menem Abgleich	Den Blendenbetrieb wird instabil. AGC, Program-AE und automatischer Weißabgleich arbeiten nicht richtig.
Einrichtung Vorrichtung	
Bedingung	Ein C12 Filter anbringen. Die Kamera auf den Lichtkasten richten, ohne ein Diagramm einzusetzen (auf Weitwinkel).
Vorgang	

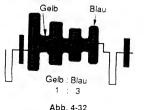
- 1) Die Taste 2 drücken, um den Abgleich der Blendenkalibrierung zu wählen (Abb. 4-28).
- 2) Falls in dem Kamerarecorder kein Problem vorliegt, werden die in den Abb. 4-29 und 4-30 gezeigten Meldungen für eine Weile auf dem Display des Computers angezeigt, worauf die in Abb. 4-31 gezeigte Meldung erscheint.
- 3) Nun ist der Abgleich der Blendenkalibrierung beendet. Eine beliebige Taste drücken, um das Display des Computers auf die in Abb. 4-28 gezeigte Anzeige zurückkehren zu lassen.

(3) Abgleich der Blau-Matrix (Abb. 4-32 bis 4-36)

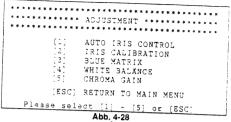
	(ABO: 4-32 DIS 4-36)
Zweck	Kompensierung für die Ungleich- mäßigkeit des Chromasignals.
Problem bei unvolikom- menem Abgleich	Die Farbreproduktion wird fehlerhaft.
Einrichtung/ Vorrichtung	Oszilloskop
Bedingung	Auf ein Farbbalkendiagramm richten.
Vorgang	olagianin nemen.
1) Die Toete 2 de	

- 1) Die Taste 3 drücken, um den Abgleich der Blau-Matrix zu wählen (Abb. 4-33).
- 2) Ein Oszilloskop an den Video-Ausgang (AV OUT)
- gelbe Amplitude so einzustellen, daß ihr Verhältnis gegenüber der blauen Amplitude 1:3 beträgt.

4) Die ENTER Taste drücken, um Daten in den EEP ROM einzuschreiben, und danach eine beliebige Taste drücken, damit das Display des Computers auf die Abb. 4-33 zurückkehrt.



Abaleichmenu



Die folgende Taste drücken: 2

IRIS CALIBRATION ADJUSTING Please wait a moment

Abb. 4-29

HALL DATA WRITING TO EEPROM

Abb. 4-30

COMPLETED WRITING EEPROM **** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-31

Eine beliebige Taste drücken.

Auf das Abgleichmenü zurückkehren (Abb. 4-28).

Abgleichmenü

ADJUSTMENT *********

[1] AUTO IRIS CONTROL
[2] IRIS CALIBRATION
131
[3] BLUE MATRIX
[4] WHITE BALANCE
The Dankace
[5] CHROMA GAIN
IECG1 DEMONSTRA
[ESC] RETURN TO MAIN MENU
Please select [1] - [5] [700]
Please select [1] - [5] or [ESC]
Abb. 4-33

Die folgende Taste drücken: 3

BLUE MATRIX ADJUST MODE SETTING Please wait a moment Abb. 4-34

BLUE MATRIX ADJUSTMENT UP

DOWN [ENTER] RETURN TO MENU Abb. 4-35

Die folgende Taste drücken: ENTER

BLUE MATRIX DATA WRITING TO EEPROM Abb. 4-35-1

> COMPLETED WRITING EEPROM **** HIT ANY KEY **** Abb. 4-36

Eine beliebige Taste drücken, um auf das Abgleichmenü zurückzukehren (Abb. 4-33).

(4) Weißabgleich (Abb. 4-37 bis 4-43)

Zweck	Einstellen des Weißabgleichs auf eine Farbtemperatur, die zum Bezugswert für den Schaltkreis für den automatischen Weißabgleich wird.
Problem bei unvollkom- menem Abgleich	Die Farbe des Objekts unterscheidet sich von der Farbe des Bildes. Ein weißes Objekt wird nicht als weiß gesehen.
Einrichtung/ Vorrichtung	Oszilloskop (Vektorskop)
Bedingung	Ein C12 Filter anbringen.Auf ein Grauwendiagramm richten.
Vorgang	

1) Die Taste 4 drücken, um den Weißabgleich zu wählen (Abb. 4-39).

Bei Verwendung eines Oszilloskops (Abb. 4-37)

- 2) Ein Oszilloskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- 3) Die Tasten U, D, L und R drücken, um die Trägerkomponente in der Wellenform zu minimieren (Abb. 4-41).
- 4) Nach dem Minimieren der Trägerkomponente, die Taste U zehnmal drücken.
- 5) Die ENTER Taste drücken, um die Daten in den EEP ROM einzuschreiben, und danach eine beliebige Taste drücken, um das Display des Computers auf Abb. 4-39 zurückkehren zu lassen

Verwendung eines Vektorskops (Abb. 4-38)

- 2) Ein mit 75 Ohm abgeschlossenes Vektorskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- 3) Die Tasten U , D , L und R drücken, so daß der helle Fleck in der Mitte des Vektorskops angezeigt wird (Abb. 4-41).
- 4) Nach dem Zentrieren des hellen Flecks, die Taste [U] zehnmal drücken.
- 5) Die ENTER Taste drücken, um die Daten in den EEP ROM einzuschreiben, und danach eine beliebige Taste drücken, um das Display des Computers auf die Abb. 4-39 zurückkehren zu lassen.

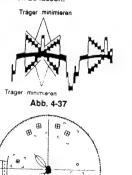


Abb. 4-38

Abgleichmenü

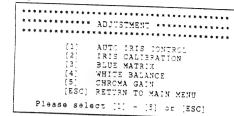


Abb. 4-39

Die folgende Taste drucken: 4

WHITE BALANCE ADJUST MODE SETTING Please wait a moment

Abb. 4-40

WHITE BALANCE ADJUSTMENT RED-GAIN HP [D] RED-GAIN DOWN BLUE-GAIN UP [R] [L] BLUE-GAIN DOWN [ENTER! RETURN TO MENU

Abb. 4-41

Die folgende Taste drücken: ENTER

WHITE BALANCE DATA WRITING TO EEPROM

Abb. 4-42

COMPLETED WRITING EEPROM **** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-43

Eine beliebige Taste drücken.

Auf das Abgleichmenü zurückkehren (Abb. 4-39).

(5) Abgleich des Chromagewinns (Abb. 4-44 bis 4-50)

Zweck	Einstellen der Farbsättigung unter der Bezugsfarbtemperatur.
Problem bei unvollkom- menem Abgleich	Die Farbe des Bildes ist dichter als die Farbe des Objektes. Die Farbe des Bildes ist heller als die des Objektes.
Einrichtung/ Vorrichtung	Oszilloskop (Vektorskop)
Bedingung	Ein C12 Filter anbringen. Auf ein Farbbalkendiagramm richten.
Vorgang	

 Die Taste 5 drücken, um den Abgleich des Chromagewinns zu wählen (Abb. 4-46).

Verwendung eines Oszilloskops (Abb. 4-44)

- 2) Ein Oszilloskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- 3) Die Tasten U und D drücken, um den Rotpegel auf 440 mV ± 30 mV einzustellen (Abb. 4-44).
- 4) Die ENTER Taste drücken, um die Daten in den EEP ROM einzuschreiben, und danach eine beliebige Taste drücken, um das Display des Computers auf Abb. 4-44 zurückkehren zu lassen.

Verwendung eines Vektorskops (Abb. 4-45)

- Ein mit 75 Ohm abgeschlossenes Vektorskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- Die Tasten U und D drücken, so daß der Rotvektor 155% ± 10% des Burstsignalpegels beträgt (Abb. 4-45).
- 4) Die ENTER Taste drücken, um die Daten in den EEP ROM einzuschreiben, und danach eine beliebige Taste drücken, um das Display des Computers auf die Abb. 4-45 zurückkehren zu lassen.

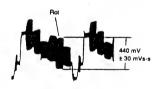
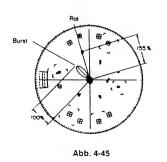


Abb. 4-44



Abgleichmenü

Die folgende Taste drücken: 5

CHROMA GAIN ADJUST MODE SETTING
Please wait a moment

Abb. 4-47

CHROMA GAIN ADJUSTMENT

[U] UP
(D) DOWN

[ENTER] RETURN TO MENU

Abb. 4-48

Die folgende Taste drücken: ENTER

CHROMA GAIN DATA WRITING TO EEPROM

Abb. 4-49

COMPLETED WRITING EEPROM
**** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-50

Eine beliebige Taste drücken.

Auf das Abgleichmenü zurückkehren (Abb. 4-46).

2-8-4 Fehlermeldungen

Falls eine Fehlermeldung während eines Abgleichs angezeigt wird, eine beliebige Taste drücken, um das Display des Computers auf die anfängliche Einstellung oder das Abgleichsmenü zurückzustellen, und danach die Ursache des Fehlers untersuchen.

(1) Fehlermeldung Nr. 1

ERROR !!

CAN'T WRITE TO EEPROM

Check the wiring or change the EEPROM

**** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-61

(2) Fehlermeldung Nr. 2

ERROR !!

BAD LIGHT CONDITION !

**** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-62

(3) Fehlermeldung Nr. 3

ERROR !!

IRIS HALL DEVICE BE DEFECTIVE

**** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-63

(4) Fehlermeldung Nr. 4

ERROR !!

MAY BE DEVICE ON THE SET IS BROKEN

**** HIT ANY KEY ****

Abb. 4-64

Fehlermeldung angezeigt, wenn der EEP ROM initialisiert ist und w\u00e4hrend des gesamten Abgleichs. Hauptursachen

- 1. Der EEP ROM ist defekt.
- 2. Der DSP-uP ist defekt.
- Die Datenleitung zwischen dem DSP-μP und dem EEP ROM ist fehlerhaft.
- 4. Die DSP-Vorrichtung ist fehlerhaft.
- Fehlermeldung angezeigt während der Abgleiche der automatischen Blendenregeiung und der Blendenkalibrierung.

Gegenmaßnahmen

- Darauf achten, daß die Helligkeit (und auch die Farbtemperatur) des Lichtkastens nicht abnimmt.
- Die Anzahl der Farbtemperatur-Umwandlungsfilter einstellen.
- (3) Fehlermeldung angezeigt während der Abgleiche der automatischen Blendenregelung und der Blendenkalibrierung.

Hauptursachen

- 1. Der Anschluß des Blendenblocks ist fehlerhaft.
- 2. Der Blendenblock (Hall-Vorrichtung) ist fehlerhaft.

(4) Fehlermeldung angezeigt während der Abgleiche der automatischen Blendenregelung und der Blendenkalibrierung.

Hauptursachen

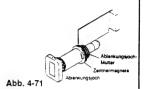
- 1. Die Datenleitung ist fehlerhaft.
- Der Videosignalprozessor (einschließlich Videorecorderblock) ist fehlerhaft,
- 3. Die DSP-Vorrichtung ist fehlerhaft.
- 4. Das Abgleich-Programm (MAP) ist fehlerhaft.

2-9 Abgleich des elektronischen Suchers (EVF)

(1) Abgleich der Ablenkungsjochposition (Abb. 4-71)

Zweck D	Zweck Dieser Abgleichvorgang eliminiert die Bildneigung in dem Display des elektronischen Suchers.							
Testpu	ınkte	Abgleichpunkte	Bedingung	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation			
		Ablenkungsjoch	Auf das Auflösungs- diagramm richten.	Display des elektro- nischen Suchers				

- 1) Die Mutter des Ablenkungsjoches lösen.
- Das Ablenkungsjoch drehen, so daß das Bild (Diagramm) des elektronischen Suchers horizontal erscheint und mit den Kanten der Kathodenstrahlröhre ausgerichtet ist.
- Hinweis: Nachdem der Abgleich beendet ist, die Mutter des Ablenkungsjochs wieder festziehen.



(2) Zentrierung des elektronischen Suchers (Abb. 4-71)

Zweck	Zweck Dieser Abgleich zentriert das von der Kamera aufgenommene Bild auf dem Display des elektronischen Suchers.							
Tes	tpunkte	Abgleichpunkte	Bedingung	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation			
		Zentriermagnete	Auf das Auflösungs- diagramm richten.	Display des elektro- nischen Suchers				

- 1) Den Sicherungslack von dem Zenmtriermagnet abnehmen.
- Die Zentriermagnet einstellen, bis die Mitte des von der Kamera aufgenommenen Bildes in der Mitte des Displays des elektronischen Suchers angeordnet ist.

(3) Abgleich der vertikalen Größe des elektronischen Suchers (Abb. 4-72)

Zweck Dieser Abgleich bestimmt die vertikale Größe des auf dem Display des elektronischen Suchers erscheinen Suchers erscheinenden Bildes.

Testpunkte	Abgleichpunkte		Bedingung	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation	
	• RT2003 (V.SIZE)	EVF	Auf das Auflösungs- diagramm richten.	Display des elektro- nischen Suchers		

 RT2003 so abgleichen, daß die Ober- und Unterkante des Diagramms mit der Ober- und Unterkante der Kathodenstrahlröhre übereinstimmen.

(4) Abgleich der EVF-Helligkeit (Abb. 4-72)

Testpunkte	Abgleichpunkte		Bedingung	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation
	• RT2002 (BRIGHT)	EVF	Auf das Auflösungs- diagramm richten.	Display des elektro- nischen Suchers	

(5) Abgleich des EVF-Fokus (Abb. 4-72)

Testpunkte	Abgleichpunkte		Bedingung	Einrichtung/ Vorrichtung	Spezifikation
	• RT2001 (FOCUS)	EVF	Auf das Auflösungs- diagramm richten.	Display des elektro- nischen Suchers	

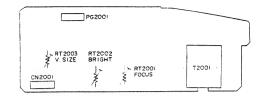


Abb. 4-72 Leiterplatte für elektronische Abgleiche (EVF) (Bestückungsseite)

2-10 Autofokus-Abgleich

(1) Abgleich der Autofokus-Sensorposition (Abb. 4-81)

(1) Abgleich der Au	itolokus-Sensorposition (At	30. 4-61)		
Zweck: Diese E	instellung stellt die Autofokus-	Sensorposition ein.		
Testpunkte	Einstellpunkte	Bedingung	Ausrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
	Sensoreinstell- schraube	 Auf das Rückfokus- Abgleichdiagramm lichten. 	Video-Farbmonitor	
Vornehmen. 1) Die Gummikapp bohrung entfern	ogleich bei monierten Gehäuse e von der Autofokus-Abgleich en. ete drücken und den Fokus au			c o

- Die FOCUS-Taste drücken und den Fokus auf den AUTO-Modus stellen.
- Den Kamera-Abschnitt zwei (2) Meter von dem Rückfokus-Abgleichdiagramm entfernt aufstellen und das Objekt mit etwa 100 Lux ausleuchten.
- 4) Den Zoom-Ring auf Teleobjektiv einstellen.
- Die Sensoreinstellschraube drehen, so daß der Index auf dem Fokussierring zwei (2) Meter anzeigt.
- Den Autofokus vom Nahbereich bis unendlich betätigen und darauf achten, daß das Diagramm scharf abgebildet wird, wenn der Index auf zwei (2) Meter eingestellt ist.
- Die Gummikappe wieder an der Autofokus-Abgleichbohrung anbringen.

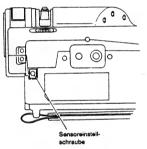


Abb. 4-81

Rodensite

3. Abgleiche des Videorecorder-Abschnittes

3-1 Anordnung der Leiterplatten und der Wartungspositionen

Alle anderen Abgleiche als "Einstellung des Stromabschaltpegels" können mit dem nicht montierten Videorecorderblock ausgeführt werden. Es ist nicht erforderlich, daß der Kamerarecorder auf den Testmodus geschaltet wird.

(1) Hartungsposition

- 1. Haupt-Leiterplatte
- 2. Buchsen-Leiterplatte
- 3. Reglerblock

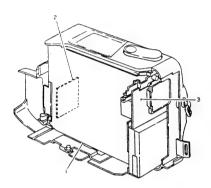


Abb. 4-101

3-2 Prüfausrüstung und Abgleichbänder erforderlich für die Abgleiche

- Prüfausrüstung
 Oszilloskop (Doppelspur)
 Digital-Voltmeter (DVM)
 Frequenzzähler
 Millivoltmeter
 Video-Farbmonitor
 Farbbalkengenerator
- Diagramme usw. Abgleichband (20HSC-3)
 Leer-Cassette ATF-Vorrichtung
 Gleichstromversorgung (DC 0 ~ 7 V/3 A)

3-3 Abgleichbedingungen

- Darauf achten, daß der Kamera-Abschnitt richtig eingestellt wurde, bevor die Abgleiche an dem Videorecorder-Abschnitt ausgeführt werden.
- Diese Einheit, eine Stromversorgung und einen Video-Farbmonitor gemäß Abb. 4-1 miteinander verbinden.
- Die 10:1 Probe des Oszilloskops verwenden, wenn nicht anders vorgeschrieben.

- 4) Wenn "Farbbalkensignal anlegen" oder "Weißsignal anlegen" vorgeschrieben ist, IC901-24 mit Masse (TP113) auf der Haupt-Leiterplatte verbinden und das AV-Eingangskabel an die AV-Buchse anschließen.
- Wenn "Aufnahme-Modus" vergeschrieben ist, eine Leer-Cassette einsetzen und den 8-mm-Video-Kamerarecorder wie folgt auf den Aufnahme-Modus schalten.
 - Die AVF-Vorrichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen.
 - Den Betriebsschalter (OPERATE) auf die Position VTR stellen.
- Den Schalter SW2 (REC) auf der ATF-Vorrichtung drücken.
- 6) Nach dem Austausch der Teile, die einzelnen Abgleiche überprüfen. Falls bestimmte Punkte eingestellt werden müssen, die entsprechenden Laser-Trimmwiderstände entfernen und durch Regelwiderstände für die Abgleiche ersetzen.
- 7) Die elektrischen Abgleiche des Videorecorder-Blocks können nicht in dem Status ausgeführt werden, in dem sich die Einheit bei Versand ab Werk befindet. Die Laser-Trimmer von der Leiterplatte entfernen und die vorgeschriebenen Regelwinderstände anlöten (siehe Abschnitt 3-8).

3-4 Voreingestellte Position der Schalter und Regler während der Abgleiche

OPERATE-Schalter..... Position "VTR"

3-5 Abgleiche nach dem Austausch wichtiger Komponenten in dem Videorecorder-Block

Nachdem wichtige Komponenten ausgetauscht wurden, die Abgleiche gemäß nachfolgender Tabelle ausführen. Die nachfolgende Tabelle zeigt die minimalen Abgleiche, die nach dem Austausch von wichtigen Komponenten erforderlich sind. Die nachfolgende Tabelle trifft vielleicht nicht zu, wenn mehrere Komponenten ausgetauscht wurden, abhängig von dem Symptom des Defekts.

Hinweis: Nach dem Austausch von Teilen, alle Abgleiche überprüfen. Falls best mitten Posten eingestellt werden müssen, die entsprechenden Laser-Trimmer entfernen und durch Regelwinderstände für die Abgleiche ersetzen.

			Bezeichnung	der wicht	igsten Kor	nponenten	
Posten	Bezeichnung des Abgleichs	Haupt- Leiterplatte	Kopftrommel- einheit	IC901	IC905	IC101	IC102
Syster	mregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis						
(1)	Einstellen des Kopfwechselpunktes	0	0	0	0		
(2)	Einstellen des Stromausschaltpegels	0	0	0	0		
Lumin	anz/Chroma-Schaltkreis						
(1)	AGC-Abgleich					٥	
(2)	Abgleich des Kammfilters					0	
(3)	IR-Abgleich					0	
(4)	Abgleich des Emphasiseingangspegels					0	
(5)	Abgleich der Trägerfrequenz					0	
(6)	Abweichungsabgleich			•		0	
(7)	Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal- pegels					0	
(8)	Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignal- pegels	0	0			0	
(9)	Abgleich des Aufnahme-Chromasignal- pegels	0	0			0	0
(10)	Farbabgleich						

0	Outsishawan dan Abalaiaha	Bezeichnun	g der wichtigst	en Komponenter
Posten	Bezeichnung des Abgleichs	IC105	IC103	
Syster	mregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis			
(1)	Einstellen des Kopfwechselpunktes			
(2)	Einstellen des Stromausschaltpegels	0		
Lumin	anz/Chroma Schaltkreis			
(1)	AGC-Abgleich			
(2)	Abgleich des Kammfilters	0		
(3)	IR-Abgleich			
(4)	Abgleich des Emphasiseingangspegels	0		
(5)	Abgleich der Trägerfrequenz	0		
(6)	Abweichungsabgleich	0		
(7)	Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignal- pegels			
(8)	Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignal- pegels			
(9)	Abgleich des Aufnahme-Chromasignal- pegels			
(10)	Farbabgleich		0	

3-6 Systemregelungs-Schaltkreis und Servo-Schaltkreis

(1) Einstellen des Kopfwechselpunktes (Abb. 4-102, 4-151)

Hinweis: Unbedingt den Kopfwechselpunkt einstellen, nachdem die Kopftrommel und die Haupt-Leiterplatte (IC901 und IC902) ausgetauscht wurden. Der Kopfwechselpunkt kann automatisch eingestellt werden, wenn die folgenden Schritte ausgeführt werden.

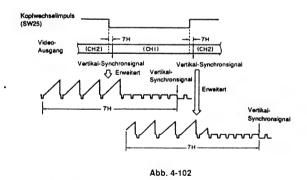
Prüfpunkte	•	Abgleichpunkte	Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP1 (SW25) • VIDEO OUT (AV OUT) • CN612	ATF MAIN			ATF-Vorrichtung Abgleichband Oszilloskop	7H ± 1,8H

Einstellung

- 1) Ein Abgleichband laden. Nachdem überprüft wurde, daß der Ladevorgang beendet ist, die Stromversorgung abtrennen,
- Die ATF-Vorrichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen. (SW1 auf der ATF-Vorrichtung auf Position "OFF" stellen.)
- 3) Den OPERATE-Schalter auf Position "VTR" gestellt ist.
- 4) Die Stremversorgung (Gleichstrom 6 7 V) anlegen, während die Wiedergabetaste (PLAY) gedrückt gehalten wird.
- 5) Darauf achten, daß der Video-Kamerarecorder für einige Sekunden automatisch auf den Wiedergabemodus geschaltet wird und danach die Stromversorgung automatisch ausschaltet.
- 6) Die ATF-Vorrichtung von CN612 abtrennen und die Stromversorgung entfernen.

Bestätigung

- 1) Die Stromversorgung (Gleichstrom 6 7 V) der Einheit einschalten.
- 2) Die ATF-Vorrichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen.
- 3) Ein Abgleichband laden und die Einheit auf den Wiedergabemodus (PLAY) schalten.
- 4) Das mit 75 Ohm abgeschlossene Oszilloskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- 5) Das Oszilloskop mit SW25Hz triggern. (TP1 an der ATF-Vorrichtung verwenden.)
- 6) Das Oszilloskop auf die (-) Flankensteilheit einstellen und darauf achten, daß die Abfallflanke des SW25Hz Signals 7H ±1.8H (horizontal) Zeilen vor dem Beginn des Kanal-1 Vertikal-Synchronsignals angeordnet ist.
- 7) Das Oszilloskop auf die (+) Flankensteilheit einstellen und darauf achten, daß die Anstiegsflanke des SW25Hz Signals 7H ± 1,8H (horizontal) Zeilen vor dem Beginn des Kanal-2 Vertikal-Synchronsignals angeordnet ist.
- Hinweis: Die Wellenform der Kanal-1 und Kanal-2 Videosignale in dem Diagramm können entgegengesetzt verlaufen, abhängig von dem Abgleichband.



(2) Einstellen des Stromausschaltpegels (Abb. 4-151)

Hinweis: Den Stromausschaltpegel unbedingt nach dem Austausch der Haupt-Leiterplatte (EA ROM) einstellen.

Der Stromausschaltpegel kann automatisch eingestellt werden, indem die nachfolgenden Schritte ausgeführt werden.

Unbedingt den Kamerablock und den EVF-Block anschließen, wenn der Stromabschaltpegel eingestellt wird.

Prüfpunkte		Abgleichpunkte	Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• CN612 • PG515-1 • PG515-2 (GND)	MAIN MAIN MAIN	·		ATF-Vorrichtung Leer-Cassette Digital-Voltmeter Gleichstromversorgang (5 ~7 V)	

Einstellung

- 1) Den OPERATE-Schalter auf "CAM" stellen.
- 2) Eine Leer-Cassette laden und den Video-Kamerarecorder auf den Aufnahmemodus (RECORD) schalten.
- 3) Das Digital-Voltmeter an PG515-1 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen. (PG515-2 als Masse verwenden.)
- Den Spannungsregler der Gleichstromversorgung so einstellen, daß die Spannung an PG515-1 gleich 5,6 V ± 0,05 V beträgt.
- 5) Den Video-Kamerarecorder auf den REC PAUSE Modus stellen und die Stromvorsorgung abtrennen.
- 6) Die ATF-Vorrichtung an CN612 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen.
- 7) Den OPERATE-Schalter auf "VTR" stellen.
- 8) Während die Rücklauftaste (REWIND) gedrückt gehalten wird, die Stromversorgung mit der in Schritt 4 eingestellten Spannung (FG515-1 ist 5,6 V ±0.05 V) anlegen.
- Darauf achten, daß der Video-Kamerarecorder für einige Sekunden automatisch auf den Aufnahmemodus schaltet und danach die Stromversorgung automatisch ausgeschaltet wird.
 - Darauf achten, daß die Versorgungsspannung in dem Aufnahmemodus 5,6 V ±0,05 V beträgt. Falls diese Spannung nicht 5,6 V beträgt, diese auf 5,6 V einstellen, und den Abgleich ab Schritt 4 nochmals ausführen.
- Die ATF-Vorrichtung von CN612 abtrennen und die Stromversorgung entfernen.

Bestätigung

- 1) Den OPERATE-Schalter auf "CAM" stellen.
- 2) Eine Leer-Cassette laden und den Video-Kamerarecorder auf den Aufnahmemodus (RECORD) schalten.
- 3) Das Digital-Voltmeter an PG515-1 auf der Haupt-Leiterplatte anschließen. (PG515-2 als Masse verwenden.)
- 4) Darauf achten, daß die Einheit ausgeschaltet wird, wenn die Versorgungsspannung (PG515-1) auf DC 5,6 V gestellt wird.

3-7 Luminanz/Chroma-Schaitkreis

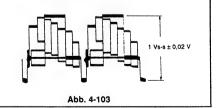
(1) AGC-Abgleich (Abb. 4-103, 4-151)

Zweck: Einstellen des Video-Ausgangspegels in dem E-zu-E-Modus. Fehler bei unvollkommener Einstellung:

o Das Blid wird in dem E-zu-E-Modus dunkel oder weißlich

U Das Blid	WING IN GOIN E-20	-E-Modu	S dulikel oder weiblich.			
Prüfpunkte	Abgleichpu	nkte	Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation	
• VIDEO OUT (AV OUT)	• RT112 (AGC)	MAIN	Ein Farbbalkensignal (1 Vs-s) anlegen. RECORD Modus	Oszilloskop Farbbalkengenerator	1 V ± 0,02 Vs-s	٠

- Das mit 75 Ohm abgeschlossene Oszilloskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- 2) Das Oszilloskop intern triggern.
- 3) RT112 auf 1 V±0,02 Vs-s abgleichen.



(2) Abgleich des Kammfilters (Abb. 4-104, 4-151)

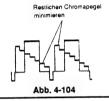
Zweck: Einstellen der Kennlinie des Kammfilters.

Fehler bei unvollkommener Einstellung:

- o Störungen erscheinen an den Kanten.
- o Der Chroma-Fremdspannungsabstand wird verschlechtert.

Prüfpunkte		Abgleichpunkte		Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP108 • TP113 (GND)	MAIN MAIN	RT101 (COMB FILTER GAIN 1) RT102 (COMB FILTER PHASE) RT113 (COMB FILTER GAIN 2)	MAIN MAIN		Oszilloskop Farbbalkengenerator	Die restlichen Chromasignalkompo- nenten minimieren

- 1) Ein Oszilloskop an TP108 anschließen.
- 2) Das Oszilloskop mit dem Videosignal triggern.
- RT101, RT102 und RT113 so abgleichen, daß die restlichen Chromasignalkomponenten minimiert werden.



(3) Abgleich der Trapfrequenz (Abb. 4-105, 4-151)

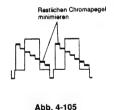
Zweck: Einstellen der Kennlinie des Filters in dem IC.

Fehler bei unvollkommener Einstellung:

Der Chroma-Fremdspannungsabstand wird verschlechtert.

, ,	01 01110	ma i romocpam.					
Prüfpunkte		Abgleichpunkte		Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation	
• TP107 • TP109 • TP113 (GND)	MAIN MAIN MAIN	• RT110 (IR ADJ)	MAIN	Ein Farbbalkensignal (1 Vs-s) anlegen. STOP Modus	Oszilloskop Farbbalkengenerator	Die restlichen Chromasignalkompo- nenten minimieren	

- 1) Ein Oszilloskop an TP107 anschließen.
- 2) Das Oszilloskop mit dem Videosignal triggern.
- 3) TP109 an TP113 (GND) verbinden.
- RT110 abgleichen, un die restlichen
 Chromasignalkomponenten zu minimieren
 (60 mV oder weniger).
- 5) TP109 von TP113 abtrennen.



(4) Abgleich des Emphasiseingangspegels (Abb. 4-106, 4-151)

Zweck: Einste en des Eingangspegels des Subemphassis-Schaltkreises.

Fehler bei unvollkommener Einstellung:

o Unterschwindungen und Überschwingungen treten in dem Bild auf

Prüfpunkte		Abgleichpunkte		Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP116 • TP113 (GND)	MAIN MAIN	• RT105 (EMPH. INPUT LEVEL)	MAIN	Ein Farbbalkensignal (1 Vs-s) anlegen. STOP Modus	Oszilloskop Farbbalkengenerator	0,45 V ± 0,01 Vs-s

- 1) Ein Oszilloskop an TP116 anschließen.
- 2) Das Oszilloskop mit dem Videosignal triggern.
- 3) RT105 auf 0.45 V ±0,01 Vs-s abgleichen.



Abb. 4-106

(5) Abgleich der Trägerfrequenz (Abb. 4-107, 4-151)

Zweck: Einstellen der Modulationsfrequenz an dem Synchronboden des FM-Modulators auf den spezifizierten Wert. Fehler bei unvollkommener Einstellung:

o Schwarz und Weiß werden in dem Bild umgekehrt.

1 0	Schwarz	OUG MAID MAIGE	II III Gem	Dila arrigentini.		
Prüfpunkte		Abgleichpunkte		Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP106 • TP113 (GND)	MAIN MAIN	• RT104 (Fo ADJ)	MAIN	Ein (100%) Weißsignal anlegen. STOP Modus	Oszilloskop Farbbalkengenerator	238ns ± 3ns

- 1) Das Oszilloskop an TP106 anschließen.
- 2) Das Oszilloskop intern triggern.
- RT104 so abgleichen, daß die Periode des breitesten Impulses 238 ns ± 3 ns beträgt.

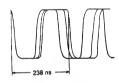


Abb. 4-107

(6) Abweichungsabgleich (Abb. 4-108, 4-151)

Zweck: Einstellen der Modulationsfrequenz an der Weißspitze des FM-Modulators auf den spezifizierten Wert. Fehler bei unvollkommener Einstellung:

o Das Bild wird dunkel oder weißlich während Aufnahme und Wiedergabe.

, ,	Das Dilo	Wild dolling out.			_	
Prüfpunkte		Abgleichpunkte		Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP106 • TP113 (GND)	MAIN	• RT103 (DEV Fo ADJ)		Ein (100%) Weißsignal anlegen. STOP Modus	Oszilloskop Farbbalkengenerator	185ns ± 2ns

- 1) Das Oszilloskop an TP205 anschließen.
-) Das Oszilloskop intern triggern.
- RT103 so apgleichen, daß die Periode des schmälsten impulses 185 ns ± 2 ns beträgt.

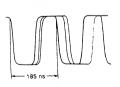


Abb. 4-108

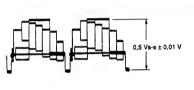
(7) Abgleich des Wiedergabe-Luminanzsignalpegels (Abb. 4-109, 4-110, 4-151)

Zweck: Einstellen des Luminanz-Wiedergabepegels auf den spezifizierten Wert. Fehler bei unvollkommener Einstellung:

o Das Bild wird dunkel oder weißlich während der Wiedergabe.

Prüfpunkt	е	Abgleichpu	inkte	Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP114 • TP113 (GND) • VIDEO OUT (AV OUT)	MAIN MAIN	PRT109 (PB LUMA LEVEL 1) RT106 (PB LUMA LEVEL 2)	MAIN	Das Abgleichband wiedergeben.	Oszilloskop Abgleichband	• 0.5 V ± 0.01 Vs-s • 1 V ± 0.02 Vs-s

- 1) Das Oszilloskop an TP114 anschließen.
- 2) Das Oszilloskop mit dem Videosignal triggern.
- 3) RT109 so abgleichen, daß die Wellenform an TP114 gleich 0,5 V±0,01 Vs-s beträgt (Abb. 4-109).
- 4) Das mit 75 Ohm abgeschlossene Oszilloskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- 5) Das Oszilloskop intern triggern.
- 6) RT106 so abgleichen, daß die Wellenform des Video-Ausgangs gleich 1 V ±0,02 Vs-s beträgt (Abb. 4-110).



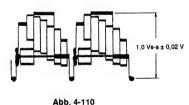


Abb. 4-109

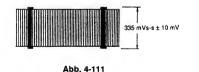
(8) Abgleich des Aufnahme-Luminanzsignalpegels (Abb. 4-111, 4-151)

Zweck: Einstellen des Luminanz-Aufnahmepegels auf den spezifizierten Wert. Fehler bei unvollkommener Einstellung:

- o Der Luminanz-Fremdspannungsabstand wird verschlechtert.
- o Schräglauffehler erscheinen in dem Bild.
- o Schwarz und Weiß werden in dem Bild umgekehrt.

Prüfpunkt	Prüfpunkte Abgleichpunkte		Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation	
• TP105 • TP113 (GND)	MAIN MAIN	• RT114 (REC LUMA LEVEL)	MAIN	Ein Farbbalkensignal (1 Vs-s) anlegen. REC PAUSE Modus	Oszilloskop Farbbalkengenerator	335 mV ± 10 mVs-s

- 1) Das Oszilloskop an TP105 anschließen.
- 2) Das Oszilloskop mit dem Videosignal triggern.
- RT114 so abgleichen, daß der Aufnahme-Luminanzsignalpegel 335 mV ± 10 mVs-s beträgt.



(9) Abgleich des Aufnahme-Chromasignalpegels (Abb. 4-112, 4-151)

Zweck: Einstellen des Chroma-Aufnahmepegels auf den spezifizierten Wert. Fehler bei unvollkommener Einstellung:

- o Der Chroma-Fremdspannungsabstand wird verschlechtert.
- o Schräglauffehler erscheinen in dem Bild.

Prüfpunkte		Abgleichpunkte		Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP112 • TP113 (GND)	MAIN	• RT115 (REC CHROMA LEVEL)	MAIN	Ein Farbbalkensignal (1 Vs-s) anlegen. STOP Modus	Oszilloskop Farbbalkengenerator	220 mV = 5 mVs-s

- 1) Das Oszilloskop an TP112 anschließen
- 2) Das Oszilloskop mit dem Videosignal triggern.
- Den Audio-IC (IC401) von der Haupt-Leiterplatte abnehmen.
- RT115 so abgleichen, daß der Burstpegel an dem Aufnahme-Chromapegel 220 mV ± 5 mVs-s beträgt.
- 5) Den Audio-IC (IC401) wieder einbauen.

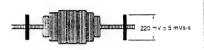


Abb. 4-112

(10) Farbabgleich (Abb. 4-113, 4-151)

Zweck: Einstellen des Farbtons in dem Farbabgleich-Schaltkreis.

Fehier bei unvollkommener Einstellung:

o Keine Farbe erscheint während der Trick-Wiedergabe oder die Farbreproduktion wird fehlerhaft.

Prüfpunkte		Abgleichpun	kte	Bedingug	Austrüstung/ Vorrichtung	Spezifikation
• TP101 • TP102 • VIDEO OUT (AV OUT) • TP113 (GND)	MAIN MAIN MAIN	(LOCK PHASE) • RT117 (fsc PHASE)	MAIN	Das Abgleichband wiedergeben.	Vektorskop Abgleichband	

- Ein mit 75 Ohm abgeschlossenes Vektorskop an den Video-Ausgang (AV OUT) anschließen.
- TP117 (5 V) über einen 1 kOhm Widerstand an TP101 verbinden.
- RT116 so abgleichen, daß die YL-Chromaphase ausgerichtet (±10 Grad) ist, wenn eine Gleichspannung von 5 V über einen 1 kOhm Wiederstand an TP102 angelegt wird und wenn TP102 nicht angeschlossen (offen) ist.
- TP101 über einen 1 kOhm Widerstand mit Masse verbinden.
- 5) RT117 so abgleichen, daß die YL-Chromaphase ausgerichtet (±10 Grad) ist, wenn eine Gleichspannung von 5 V über einen 1 kOhm Wiederstand an TP102 angelegt wird und wenn TP102 nicht angeschlossen (offen) ist.
- 6) Die Schritte 2) bis 5) nochmals ausführen. Hinweis: RT116 und RT117 können nur eingestellt weden, wenn 5 V Gleichstrom über einen 1 kOhm Widerstand an TP102 angelegt ist.

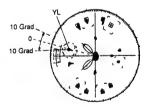
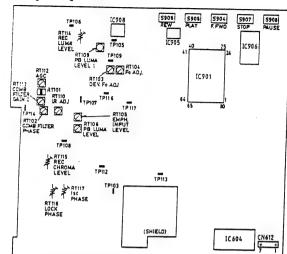


Abb. 4-113

3-8 Anordnung der Abgleichteile



CN612 TEST TERMINAL 1 5V 2 TRACKING 3 SW25Hz 4 GND 5 FM OUT TEST 7 REMOTE

Abb. 4-151 Haupt- (MAIN) Leiterplatte (Seite A)

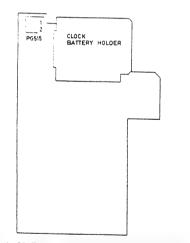


Abb. 4-152 Regier-(REG) Block (Bestückungsseite)

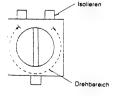


Abb. 4-153

Hinweis: Die elektrischen Abgleiche des Videorecorder-Blocks können in dem Status, in dem sich die Einheit bei Versand ab Werk befindet, nicht ausgeführt werden. Die Laser-Trimmer auf der Leiterplatte ablöten und die vorgeschriebenen Regelwiderstände anlöten (siehe nachfolgende Tabelle).

Abgleich- punkt	Regelwider- stand (Ohm)	Leiterplatte	Bezeichnung des Abgleichs
RT101	50 k	MAIN	COMB FILTER GAIN 1
RT102	500	MAIN	COMB FILTE PHASE
RT103	5 k	MAIN	DEV. Fo ADJ
RT104	10 k	MAIN	Fo ADJ
RT109	500	MAIN	PB LUMA LEVEL
RT110	10 k	MAIN	IR ADJ
RT112	50 k	MAIN	AGC
RT113	50 k	MAIN	COMB FILTER GAIN 2
RT106	2 k	MAIN	PB LUMA LEVEL 2
RT105	1 k	MAIN	EMPH. INPUT LEVEL

Hinweis: Für das Löten die in Abb. 4-153 gezeigten Klemmen isolieren. Die Ragelwiderstände innerhalb des in Abb. 4-153 gezeigten bereichs abgleichen.

CHAPTER 5 SCHEMATIC DIAGRAM AND CIRCUIT BOARD DIAGRAMS WHEN USING THIS SERVICE REFERENCE MATERIAL.

- 1. Markings in Schematic and Circuit Board Diagrams
- (1) Parts with marks " m " attached to circuit numbers in the schematic and circuit board itagrams are discrete components.
 (2) Parts with marks (2) in the discrete board diagrams
- are leadless jumpers.
- 2. How to Read Abbreviations

Values, dielectric resistances (power capacitances), tolerances, grades of resistors (excluding variable resistors, etc.) and capacitors are indicated in the schematic diagrams using abbreviations. Collate these abbreviations and the following tables for reading abbreviations to replace parts correctly.

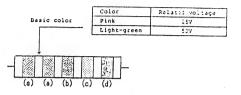
2-1. Resistors

	Value	No indication ohm K kohm	
R210 150K	Tolerance	No indication ±5% K ±10% M ±20%	
	Power capacitance	No indication	
	Туре	No indication . Carbon film fixed RC	
R210 150K RC.1/2.K		ohm, carbon solid ±104	

2-2. Capacitoça

Value No indication PF Dielectric resistance (All resistances other than 50kV and those of electrolytic capacitors are indicated with HV omitted).
resistance (All resistances other than 50WV and those of electrolytic capacitors are indicated with MV
and those of electrolytic capa- citors are indicated with WV
No indication +108
No indication . Ceramic, general electrolytic (see circuit symbol to distinct from ceramic) Type HYL Hylar (Polyester film) STY Styrol TA Tantalum KU High stability electrolytic HP Hetalized paper
xample
. 76
C210
.01/25 Mylar, 0.31µP, 25WV
HYL.J +51

- 3. How to Read Capacitance of Resistance-Type Capacitors and Coils
- 3-1 Capacitors



Color	Capaci- tance (a)	Multi- plier (b)	Tole- rance (c)	Characteristics (d)
Black	0	100	±20%	For temperature compensation
Brown	1	101		
Red	2	102	1	
Orange	3	103		
Yellow	4	164		
Green	5	105		
Blue	6	106		
Purple	7			
Gray	8		±30%	High permittivity type
White	9		- 1	For temperature
Gold			±51	compensation
Silver			+101	

3-2 Coils



- 4. Cautions on Use of HOS ICs
- Cautions on Use of MOS ICS

 MOS ICs are inserted in black foam for shipment. This foam is a conductor which short-circuits between the leads to prevent damage. Do not remove ICS from this foam during storage. Avoid removing ICs from this foam, placing them on plastic which is likely to be charged with static electricity or inserting them into styrol foam.

 High voltages may be applied during soldering caused by leakages from the soldering iron, so be sure to ground the tip of the soldering iron or use a low voltage soldering iron.

 The human body and clothes made of synthetic fibres or nylon gloves may be charged with several thousands volts of static electricity because of friction, so workers should be grounded.

 Be sure to ground measuring instruments such as castiloscopes, VTVMs, etc. used for repairs.

- oscilloscopes, VTVMs, etc. used for repairs.
- Measure the voltages at each section with the negative side of power supply as a reference.

The voltages in the camera section are measured with the VTR in the record mode, and those in the VTR section are measured in the record and playback modes.

- Voltages in () are in the record mode.
 One voltage value is common for recording and playback.

LEADLESS COMPONENT IDENTIFICATION

1. Leadless Transistors

The leadless transistor number is indicated by a code on its surface, using one letter, one letter and one numeral, two letters, two letters and one numeral, two numerals, two numerals and one letter, or three letters.

		,	
Letter	Transistor Number	Letter	Transistor Number
A (R) A (S) A (J) B (R) B (R) B (R) C (R) C (R) C (R) C (Q) D (L) E	2SB709 2SB1218R(AR) 2SB166S (AS) 2SB166S (AS) 2SB1000J (AJ) 2SC1621 2SB1001J (BJ) 2SC4081R (RR) 2SC412AR (BR) 2SC412AR (BS) 2SA1122 2SD999L(CL) 2SB710R(CR) 2SC411KQ(CQ) 2SC2411R(CR) 2SC2411R(CQ) 2SC241SC2 2SC2461 2SB798L(DL) 2SA1032 2SA1037KS (FS)	H I J K K(F) L M N(E) P P(E) Q Q(O) S S(Q) U W Y Y(R)	2SA1036K 2SB792 2SC2735 2SA1036 2SC2413P(KP) 2SC2462 2SA1052 2SC1653 2SD1306E(NE) 2SD814 2SA1171E(PE) 2SC2620 2SC27140(QO) 2SC2618 2SA1121 2SC3082KQ(SQ) 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404 2SC2404
F(R) AA(S) BC(R) BF(R)	2SA1576R(FR) 2SD1757KS(AAS) 2SB1188R(BCR) 2SB1308R(BFR)	Z - DB(R) IR(D)	2SD874 2SD1766R(DBR) 2SA1484D(IRD)
1D(T)	2SD1328T(1DT)	1C(R)	2SB902R(1CR)
B(3) C(7) L(7) M(6) N(4)	2SC1621(3)(B3) 2SA811(7)(C7) 2SC2812(7)(L7) 2SA812(6)(M6) 2SC1653(4)(N4)	L(6) L(6) F(2) M(6)	MMBC1623(6)(L6) 2SC1623(6)(L6) 2SC1009(2)(F2) 2SA1179(6)(M6)
D(16) R(35) Y(25)	2SC1622A(16)(D16) 2SC3583(35)(R35) NTM3906(25)(Y25)	R(25) R(45)	2SC3356(25)(R25) 2SC3585(45)(R45)
1 (D)	2SC3127D(1D)		
S1 T1 W2 X1 Y3	FMS1 IMT1 FMW2 IMX1 FMY3 IMZ2	S2 W1 W3 Y1 Z1	FMS2 FMW1 FMW3 FMY1 IMZ1
4R 5K	XN1C301 XN4401	5H	XN4501
Digita 04 13 15(s) 16(s) 24 25 26 33 52	Transistor DTC114TK DTA143EK DTA144EU DTA144EU DTC114EK DTC124K DTC124K DTC144K DTC13XK	06 15 16 23 24(s) 25(s) 26(s) 43	DTC144TK DTA124K DTA124K DTC143EK DTC114EU OTC124EU DTC144EU DTC144EU DTC143XK DTC114YK
6В	UN5112	88	UN5212
F52 H03 R31	DTB123 DTC343TK FP1L2Q	G21 H27	DTD1132K DTC363EK
A1 B2 D2 G2 H2	FMA1 IMB2 IMD2 FMG2 IMH2	A2 C2 G1 G5	FMA 2 FMC 2 FMG 1 FMG 5

Letter	Transistor Number		Letter	Transistor Number	
PET					
G K	25K302 25K160		J W	25K208 25K322 25K94(4)(X4)	
X X(17) Y	2SK157 2SK425(17)(X17 2SK197	')	X (4)	25K94(4)(X4) 25K217	
XA	2SK980	-	-		-
3	2SK620	_	3(0)	2SK621 (0) (30)	-
1M -1K	2SA1052 2SK316		1 F 2 B	25K321 25K374	

- * "(s)" in the above table shows a component with smaller size.
- * Codes on the digital transistors show only the transistor numbers.
- Identification for two letters.
 Use this code and the following chart for component identification.

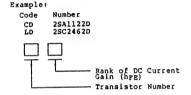


Fig.5-1 Leadless Transistor Code

(2) Identification for two types of one letter and one numeral. Use this code and the following chart for component identification.

Letter Transistor Number

20000			
L	2SC1623		
Example:			
Code N	lumber		
	SC1623(5) SC1623(6)		
T7	Rank o	f DC C	ırrent
L	Transi	stor N	umber
Fig.5-	2 Leadless Tra	nsistor	Code
Example: Code	lumber		
	2SC3127D		
ПГ	7		
7 =	F		
1		f DC c	urrent
1	Gain		
L	Trans	stor N	umber
	les S1, S2, T1,		
Y1. Y3. Z1	Land 22 show o	only the	e transisto

Fig.5-3 Leadless Transistor Code

numbers.

(3) Identification for one numeral and two letters. Use this code and the following chart for component identification.

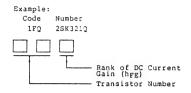


Fig.5-4 Leadless Transistor Code

(4) Identification for one letter and two numerals. Use this coce and the following chart for component identification.

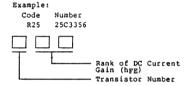


Fig. 5-5 Leadless Transistor Code

(5) Identification for two letters and one numeral. Use this code and the following chart for component identification.

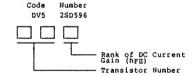


Fig. 5-6 Leadless Transistor Code

(6) Identification for three letters. Use this code and the following chart for component identification.

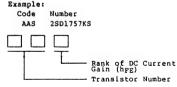


Fig. 5-7 Leadless Transistor Code

2. Leadless Diodes

Example:

Leadless diode numbers are indicated by a code on the surface, using one letter and one numeral, two letters, two letters and one numeral, two numerals, two numerals and one letter, or three numerals.

Use this code and the following chart for component identification.

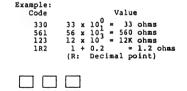
Code	Diode Number	Code	Diode Number
BE	157172		
MC	MA153	MC(s)	MA143
MH	MA151K	MH (s)	MA141K
MN	MA151WA	MN (s)	MALALWA
MO	MA152WA	1	12.2
MT	MA151WK	M7(s)	MA141WK
' MU	MA152WK	(5)	
MID	MA160	MIP	MA714
M2A	MA122	SIA	1SR143
-			- 138.113
N	DAN202K	7	DA136K
	L	<u>z</u> _	
A3	152835	A5	152337
Cl	HSM88S	C2	HSM276S
-			
1A	MA110		
-		1 -	
3.0L	MA3030L	4.3L	MA3043L
4.7M	MA3047M	5.1M	MA3051M
5.1L	MA3051L	5.6M	MA3056M
6.2L	MA3062L	6.8M	MA3068
6.8M	MA3068M	7.5H	MA3075H
7.5L	MA3075L	8.2M	MA3082M
9.1M	MA3091	9.1M	MA3091M
10L	MA3100L	56%	MA3056M
75L	MA3075L	824	MA3082M
91M	MA3091M	1	
20	HZM6-B	27	RD2.7M-B
30	RD3.0M-B	51	RD5.1M-B2
56	RD5.6M-B	91	RD9.1M-B
- 1		1 1	
102	RD10M-B2	122	RD12M-B2
163	RD16M-B3	182	RD18M-B2
271	RD2.7M-B	272	RD2.7M-B2
301	RD3.0M-B	362	RD3.6M-B2
391	RD3.9M-B1	512	RD5.1M-B2
561	RD5.6M-B	621	RD6.2M-B1
681	RD6.8M-B	683	RD6.3M-B3
911	RD9.1M-D		

* "(s)" in the above table shows a component with smaller size.

3. Leadless Resistors

The resistor value is indicated on the surface of the component, using a three-digit numbers, or one letter and one numeral.

 Identification for three digit numbers.
 Read this code following the same procedure as when reading the color code on discrete resistors.



Multiplier (1 - 5)

2nd Significant Digit
(0 - 9)

1st Significant Digit
(0 - 9)

Fig. 5-8 Leadless Resistor Code

(2) Identification for one letter and one numeral.

Use this code and the following chart for component identification.

Letter	Value	Letter	Value	Letter	Value
A C E G	1 1.2 1.5 1.8	J L N	2.2 2.7 3.3 3.9	S U W Y	4.7 5.6 6.8 8.2

Example: Code	,	√a:	lue			
A1	,		101			
				*		ohms
G2	1.8	X	105	3	180	ohms
L3	2.7	x	103	22	2700	ohms
S 4	4.7	x	10		47K	ohms
W5	6.8	x	105	3	680K	

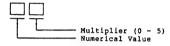


Fig. 5-9 Leadless Resistor Code

4. Leadless Capacitors

The capacitance value is indicated on the surface of the component, using body color and one letter, or one letter and one

(1) Identification for body color and one



Body Color	Letter	Value	Body Color	Letter	Value
Red	AC E G J L N Q S	1 (PF) 2 3 4 5 6 7 8 9	Blue	A CEGJLNQSU	100 (PF) 120 150 180 220 270 330 390 470 560
Black	A C B	10(PF) 12 15		W Y	680 820
	A C B G J L H Q S U W	18 22 27 33 39 47 56	White	A E J L N S	0.001(µF) 0.0015 0.0022 0.0027 0.0033 0.0047 0.0068
	Ÿ	82	Green	A E J N S U W Y	0.01(µF) 0.015 0.022 0.033 0.047 0.056 0.068 0.082
			Yellow	A	0.1(µF)

Example: Color Code Value Ded 3 1 PF Black 10PF

(2) Identification for one letter and one



Letter /Number	Value	Letter /Number	Value
A0 H0 d0 d0 f0 m0 n0 t0	1(PF) 2 3 4 5 6 7 8 9	A2 C2 E2 G2 J2 L2 N2 Q2 S2	100 (PF) 120 150 180 220 270 330 390 470 560
A1 C1 E1 G1 J1 L1 N1 Q1	10 (PF) 12 15 18 22 27 33 39 47	M2 Y2 Y2 A3 E3 J3 N3 S3 W3	0.001 (µF) 0.0015 0.0015 0.0022 0.0033 0.0047 0.0068
A1 M1	56 68 82	A4 E4 J4 N4 S4 U4 W4	0.01(µF) 0.015 0.022 0.033 0.047 0.056 0.068

Example: Letter Value /Number A0 Al 10PF

5. Leadless Jumper The leadless jumper is indicated as shown helow.

(1) (2) (3) (4) 000 00 94

6. How to Read the Address of Leadless Components. Address of leadless components

> Address A: Discrete parts side

> > B: Leadless components side

Kapitel 5 Schaltpläne une Leiterplatten-Diagramme Verwendung dieses Wartungs-Referenzmaterials

- 1. Markierungen in Schaltplänen und Leiterplatten-Diagrammen
- 1, Teile mit der Markierung " # " nach der ... Telle mit der Macklerung ¬ ■ ¬ mach der Schaltkreisnummer in den Schaltplanen und Leiterplatten-Diagrammen sind diskrete Teile. (1) Telle mit der Macklerung ② in den Leiterplatten-Diagrammen sind leiterlose Übertrinkungen.

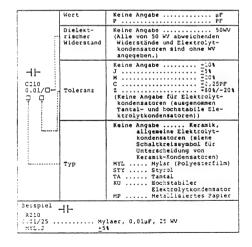
2. Ablesen der Abkürzungen

Werte, dielektrische Widerstände (Leistungskapazität), Toleranzen, Arten der Widerstände (aussenommen Regelwiederstände usw.) und Kondensatoren sind in den Benaltplänen durch Abkürzungen bezeichnet. Diese Abkürzungen gemäß machfolgenden Tabellen lesen, um die Teile richtig auszutauschen.

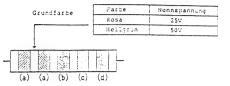
2-1, Wiederstände

	Wert	Keine Angabe
3210	Toleranz	Keine Angabe +5% K +10% M +20%
250k	Leistungs- kapazitát	Keine Angabe
	Туре	Keine Angabe Kchlefilm, fest RC Kohle, massiv RW Crahtspule, massiv RS Hetalloxydfilm, massiv RN Metallfilm, massiv
R210 150K RC.1/2.K	150	kOhm, Kohle, massiv , +10%

2-2. Kondensatoren

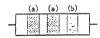


- 3. Ablesen der Kapazität von Wiederstand-Typ-Kondensatoren und Spulen
- 3-1 Kondensatoren



Farbe	Kapazi- tat (a)	Multipli- kator (b)	Tole- ranz (c)	Eigenschaften (d)
Schwarz	3	100	±20%	Für temperatur- kompensation
Braun	1	101		
Rot	2	102		
Orange	3	103		
Gelb	4	104		
Grün	5	105		
Blau	6	106		
Violett	7			
Grau	8		±30%	Typ mit hoher Dielektrizitats- konstanter
Weiß	9			Für Temperatur- kompensation
Gold			<u>+</u> 5%	, compensation
Silber			=10%	Typ mit hoher Dielektrizitätz- konstanter

3-2 Spulen



- 4. Vorsichtsmaßnahmen bei der Vwewendung von MOS-ICs
- (1) Der MOS-IC ist für den Versand in schwarzen Der MOS-IC ist für den Versand in schwarzen Schaumstoff eingesetzt. Dieser Schaumstoff ist leitend und schließt die Leiter kurz, um Beschädigung zu vermeiden. Die ICs während der Lagerung nicht aus diesem Schaumstoff entfernen. Die ICs nicht aus diesem Schaumstoff entfernen, nicht auf Plastikleiten mit statischer Elektrizität ablegen und auch nicht in Styrol-Schaumstoff einsetzen.
- Während des Lötens kann es aufgrund von Streuungen an dem Lötkolben zu Hochspannung kommen; daher die Spitze des Lötkolbens erden oder einen
- Niederspannungs-Lötkolben verwenden. Der menschliche Körper, aus kunstfasern hergestellte Kleidungsstücke oder Nylon-Handschuhe können aufgrund von Reibung mit einer statischen Elektrizität von mehreren tausend Volt aufgeladen sein; daher sind die Arbeiter zu erden.
- Unbedingt die für Reparaturarbeiten verwendeten McGinstrumente (Oszilloskop, Röhrenvoltmeter usw.)
- Die Spannungen an den einzelnen Abschnitten mit der negativen Seite der Stromversorgung als Referenzwert

Die Spannungen in dem Kameraabsonnitt werden bei auf den Aufnahmemodus geschaltetem Videorekorder gemessen, und die Spannungen in dem Videorekorderabschnitt werden in dem Aufnahme- und Wiedergabemodus gemessen.

- * Spannungen in Klammern () gelten für den Aufnahmemodus.
- Din Spannungswert gilt gemeinsam für Aufnahme und Windergabe.

Identifikation leitungsfreier Komponenten

1. Leitungsfreie Transistoren Die Nummer der leitungsfreien Transistoren ist mit einem Code an der Oberfläche angegeben. Dieser Code beteht aus einem Buchstaben, einem Buchstaben und einer Ziffer, zwei Buchstaben, zwei Buchstaben und einer Ziffer, zwei Ziffern, zwei Ziffern und einem Buchstaben oder drei Buchstaben.

Buch- stabe	Transistor- Nummer	Buch- stabe	Transistor- Nummer
A (R) A (S) A (J) B (J) B (R) B (R) B (S) C (L) C (R) C (R)	25B709 25B121BR(AR) 25B7655 (AS) 25B1605 (AS) 25C1621 25C1621 25B1001J (BJ) 25C4081R (BR) 25C4212AR (BR) 25C412AR (BS) 25A1122 25D999L (CL) 25B710R (CR) 25C4027R (CR)	H I J K K(P) L M N N(E) P(E) Q(O)	2SA1036K 2SB792 2SC2735 2SA1036 2SC2413P (KP) 2SC24413P (KP) 2SC4653 2SD1306E (NE) 2SD814 2SA1171E (PE) 2SC2620 2SC27140 (QO) 2SC2618
C(R) C(Q) D(L) E F(S) P(R) AA(S) BC(R)	2SC241IR(CR) 2SC241IR(CR) 2SC241IR(CQ) 2SC241IR(CQ) 2SC241IR(CQ) 2SA10379BL(DL) 2SA10378S(FS) 2SA1576R(FR) 2SD1757KS(AAS) 2SB1186R(BCR)	S S(Q) U W Y Y(R) Z DB(R) IR(D)	2SC2618 2SA1121 2SC3082KQ(SQ) 2SC2404 2SD602 2SD601 2SD1819R(YR) 2SD1874 2SD1766R(DBR) 2SA1484D(IRD)
BC(R) BP(R) 	2581308R(BFR) 	1C(R) L(6) L(6) F(2) M(6)	2SB902R(1CR) MMBC1623(6)(L6) 2SC1623(6)(L6) 2SC1009(2)(F2) 2SA1179(6)(M6)
D(16) R(35) Y(25) Y(25) 	25C1622A(16)(D16) 25C3583(25)(R35) NTM3906(25)(Y25) 25C3127D(1D) FMS1 INT1 FMM2 INK1 FMM3 INK2	R(25) R(45) 	2SC3356(25)(R25) 2SC3585(45)(R45)
4R 5K	XN1C301 XN4401	5H	XN4501
Digita 04 13 15(s) 16(s) 24 25 26 33 52	ltransistor DTC114TK DTA143EK DTA124EU DTA124EU DTC114EK DTC114EK DTC124K DTC124K DTC134K DTA143XK DTA123YK	06 15 16 23 24(s) 25(s) 26(s) 43	DTC144TK DTA124K DTA124K DTA144EK DTC114EU DTC114EU DTC124EU DTC144EU DTC144EU DTC144EU DTC144XK DTC114YK
6B - F52 H03 R31	UN5112 DTB123 DTC343TK FP1L2Q	8B G21 H27	UN5212 DTD1132K DTC363EK
Al B2 D2 G2 H2 Peldef	PMA1 IMB2 IMB2 IMD2 FMG2 IMB2 fekt-Transistor	A2 C2 G1 G5	PMA 2 PMC 2 FMC 1 FMG 5
G K X X(17)	25K302 25K160 25K157 25K425(17)(X17) 25K197	J W X(4)	25K208 25K322 25K94(4)(X4) 25K217

Buch-	Transistor-	Buch-	Transistor-
stabe	Nummer	stabe	Nummer
XA 3	25K980 25K620	3(0)	25K621(0)(30)
IM	2SA1052	1F	25K321
1K	2SK316	2B	25K374

- "(s)" in der obigen Tabelle zeigt ein Teil mit kleinerer Größe.
- * Code der Digitaltransistoren zeigen nur die Transistor-Nummer.

(1) Identifikation für zwei Buchstaben. Diesen Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden.

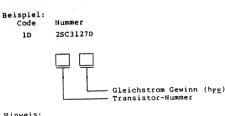
Beispiel: Code	Nummer	
CD LD	2SA1122D 2SC2462D	
	早	
	Gleichstrom Gewinn Transistor-Nummer	(h _{FE}

Abb. 5-1 Leitungsfreier Transistor-Code

Identifikation von zwei Typen mit einem Buchstaben und einer Ziffer. Diesen Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden.

Buchstabe	Transistor-Nummer	to the comment of the control of the
L L	2SC1623	
Beispiel:	Nummer	E FOLGE S E FOLGE S CONSTRUCTOR
L5	2SC1623(5) 2SC1623(6)	
	早早	
	Gleic	chstrom Gewinn (h _{FE}) sistor-Nummer

Abb. 5-2 Leitungsfreier Transistor-Code



Hinweis: Codes S1, S2, T1, W1, W2, W3, X1, Y1, Y3, 21 und 22 zeigen nur die Transistor-Nummer.

Abb. 5-3 Leitungsfreier Transistor-Code

(3) Identifikation mit einer Ziffer und zwei Buchstaben. Diesen Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden. Beispiel: Nummer

Code

lFO 2SK3210 Gleichstrom Gewinn (hpg) Transistor-Nummer

Abb. 5-4 Leitungsfreier Transistor-Code

(4) Identifikation mit einem Buchstaben und zwei Zifferen. Diese Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden.

Beispiel: Code Nummer 25C3356 P 25 Gleichstrom Gewinn (her) Transistor-Nummer

Abb. 5-5 Leitungsfreier Transistor-Code

(5) Identifikation mit zwei Buchstaben und einer Ziffer. Diese Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden.

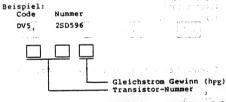


Abb. 5-6 Leitungsfreier Transistor-Code

(6) Identifikation mit drei Buchstaben. Diesen Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden.

Beispiel:

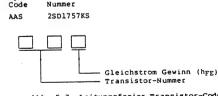


Abb. 5-7 Leitungsfreier Transistor-Code

2. Leitungsfreie Dioden Die Nummern leitungsfreier Dioden sind durch einen Code an der Oberfläche angegeben, der aus einem Buchstaben, einem Buchstaben und einer Ziffer, zwei Buchstaben, zwei Buchstaben und einer Ziffer, zwei Ziffern, zwei Ziffern und einem Buchstaben oder drei Ziffern besteht. Diesen Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden.

Code	Dioden-Nummer	Code	Dioden-Nummer
BE	1SV172		
MC	MA153	MC(s)	MA143
MH	MA151K	MH(s)	MA141K
MIN	MA151WA	MN(s)	MA141WA
MO	MA152WA		
MT	MA151WK	MT(S)	MA141WK
MU	MA152WK	1	
MID	MA160	MIP	MA714
M2A	MA122	SIA	1SR143
N	DAN 202K	Z AS	DA106K
A3	1S 28 3 5	A5	152837
Cl	HSM88S	C2	HSM276S
1A	MA110		
3.0L	MA3030L	4.3L	MA3043L
4.7M	MA3047M	5.1M	MA3051M
5.1L	MA3051L	5.6M	MA 3056M
6.2L	MA3062L	6.8M	MA3068
6.8M	MA3068M	7.5H	MA 3075H
7.5L	MA 3075L	8.2M	MA3082M
9.1M	MA 3091	9.1M	MA3091M
loL	MA3100L	56M	MA 3056M
75L	MA3075L	8 2M	MA3082M
91M	MA3091M		
20	HZM6-B	27	RD2.7M-B
30	RD3.0M-B	51	RD5.1M-B2
56	RD5.6M-B	91	RD9.1M-B RD12M-B2
102	RD10M-B2	122	
163	RD16M-B3	182	RD18M-B2
271	RD2.7M-B	272 362	RD2.7M-B2 RD3.6M-B2
301	RD3.0M-B		RD3.6M-B2 RD5.1M-B2
391	RD3.9M-B1	512 621	RD6.2M-B1
561	RD5.6M-B		
681	RD6.8M-B	683	RD6.8M-B3
911	RD9.1M-B	1	

* "(s)" in der obigen Tabelle zeigt ein Teil mit kleinerer Größe.

3. Leitungsfreie Widerstände Der Widerstandswert ist auf der Oberfläche der Komponente mit einer dreistelligen Zahl oder einem Buchstaben und einer Ziffer angegeben.

(1) Identifikation mit dreistelliger Zahl. Diesen Code gleich wie den Code eines diskreten Widerstandes ablesen.

Beispiel:





Abb. 5-8 Code der leitungsfreien Widerstände

(2) Identifikation mit einem Buchstaben und einer Ziffer Diesen Code und die folgende Tabelle für die Identifikation der Komponenten verwenden.

3uchstabe Buchstate Wert 1,2 1,5 1,3 2,2 2,7 3,9 4,7 5,6 6,3

Beispiel:

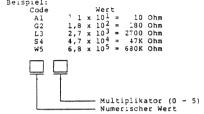


Abb. 5-9 Code der leitungsfreien Widerstände

- 4. Leitungsfreie Kondensatoren Die Kapazität ist auf der Oberfläche der Komponente mit Hilfe der Gehäusefarbe und einem Buchstaben oder einem Buchstaben und einer Ziffer angegeben.
- (1) Identifikation mit Gehäusefarbe und einem Buchstaben



Gehäuse- farbe	Buch- stabe	Wert	Gehäuse- farbe	Buch- Wert stabe
Rot	A C E G J L N Q S	1 (PF) 2 3 4 5 6 7 8 9	Blau	A 100 (PF) C 120 E 150 G 180 J 220 L 270 N 330 Q 390 S 470 U 560
Schwarz		10(PF) 12 15	2	W 680 Y 820
	CEGPTZGSD	18 22 27 33 39 47 56	Weiß .	A 0,001(µF) E 0,0015 J 0,0022 L 0,0027 N 0,0033 S 0,0047 W 0,0068
	W 68 Y 82		Grän	A 0,01(µF) E 0,015 J 0,022 N 0,033 S 0,047 U 0,056 W 0,068 Y 0,082
			Gelb	A 0,1(με)

Beispiel: Code Wert 1PF Rot 10PF Schwarz

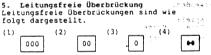
(2) Identifikation mit einem Buchstaben und einer Ziffer



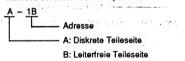
Buchstabe/ Nummer	Wert	Buchstabe/ Nummer	Wert
A0 H0 M0 d0 £0 m0 n0 t0	1 (PF) 2 3 4 5 6 7 8	A2 C2 E2 G2 J2 L2 N2 Q2 S2	100 (PF) 120 150 180 220 270 330 390 470
A1 10 (PF) 12 E1 15 G1 18 J1 22 L1 27 N1 33 Q1 39 S1 47	W2 Y2 A3 E3 J3 N3 S3 W3	0,001(μF) 0,0015 0,0022 0,0033 0,0047 0,0068	
AT MT AT	56 68 82	A4 E4 J4 N4 S4 U4 W4	0,01 (µF) 0,015 0,022 0,033 0,047 0,056 0,068
		A 5	0,1

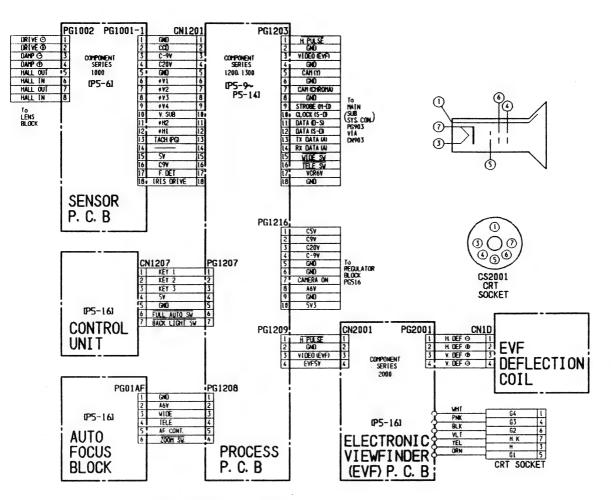
Beispiel: Buchstabe/Nummer A0 1PF Al - 10PPL 54.51 93 Bullantilianet.

5. Leitungsfreie Überbrückung Leitungsfreie Überbrückungen sind wie folgt dargestellt.



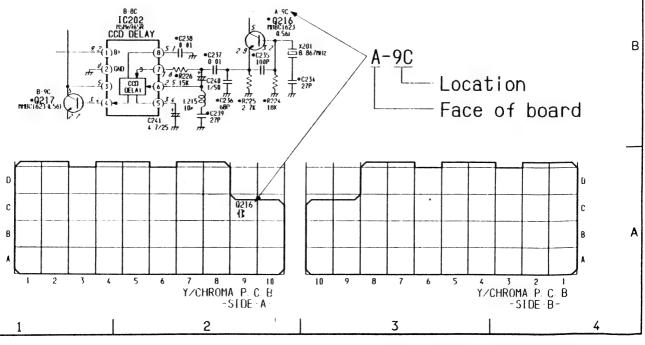
6. Ablesen der Adresse der leiterfreien Komponenten Adresse der leiterfreien Komponenten





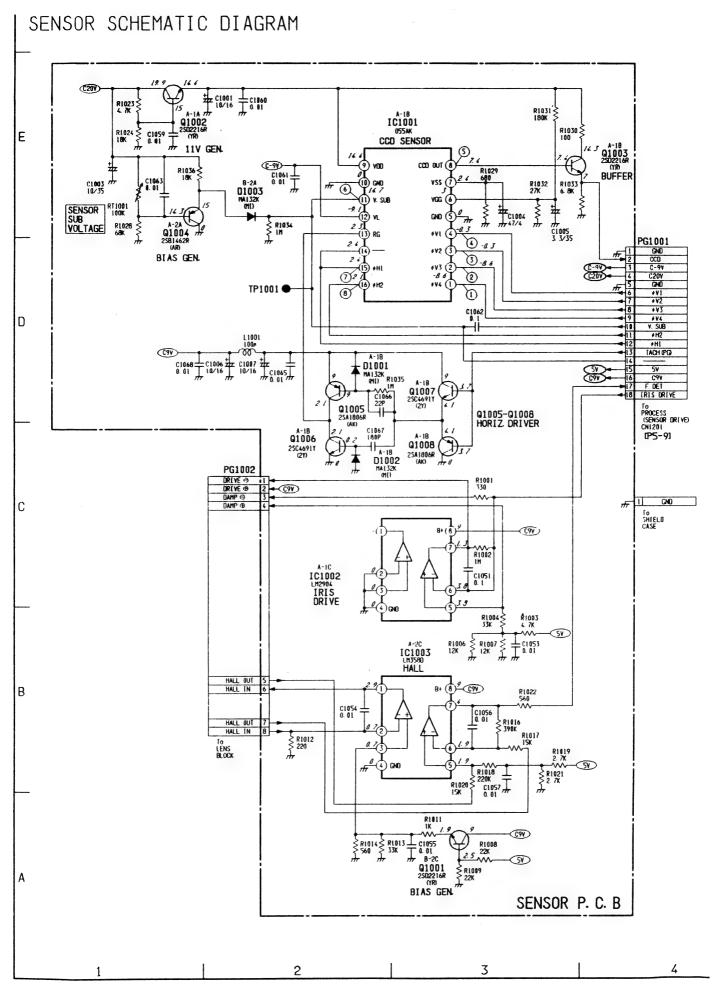
[Indications of semiconductor locations]

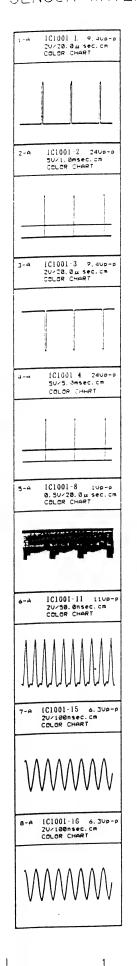
The locations of semiconductors (ICs, transistors, diodes, etc.) are shown in the schematic diagrams in this service manual. Use the indications to locate the parts on the circuit boards.

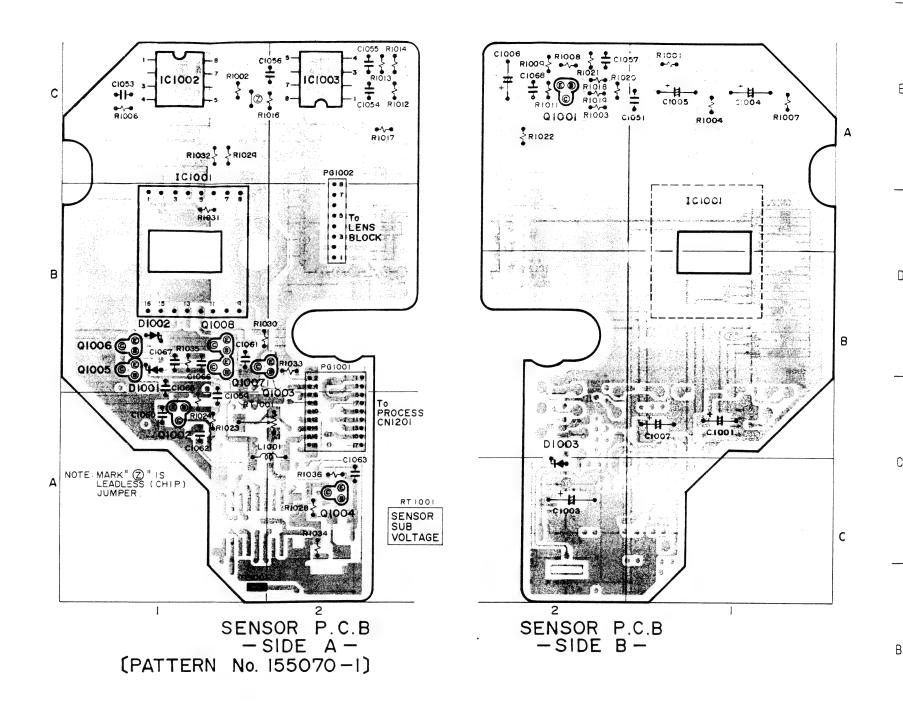


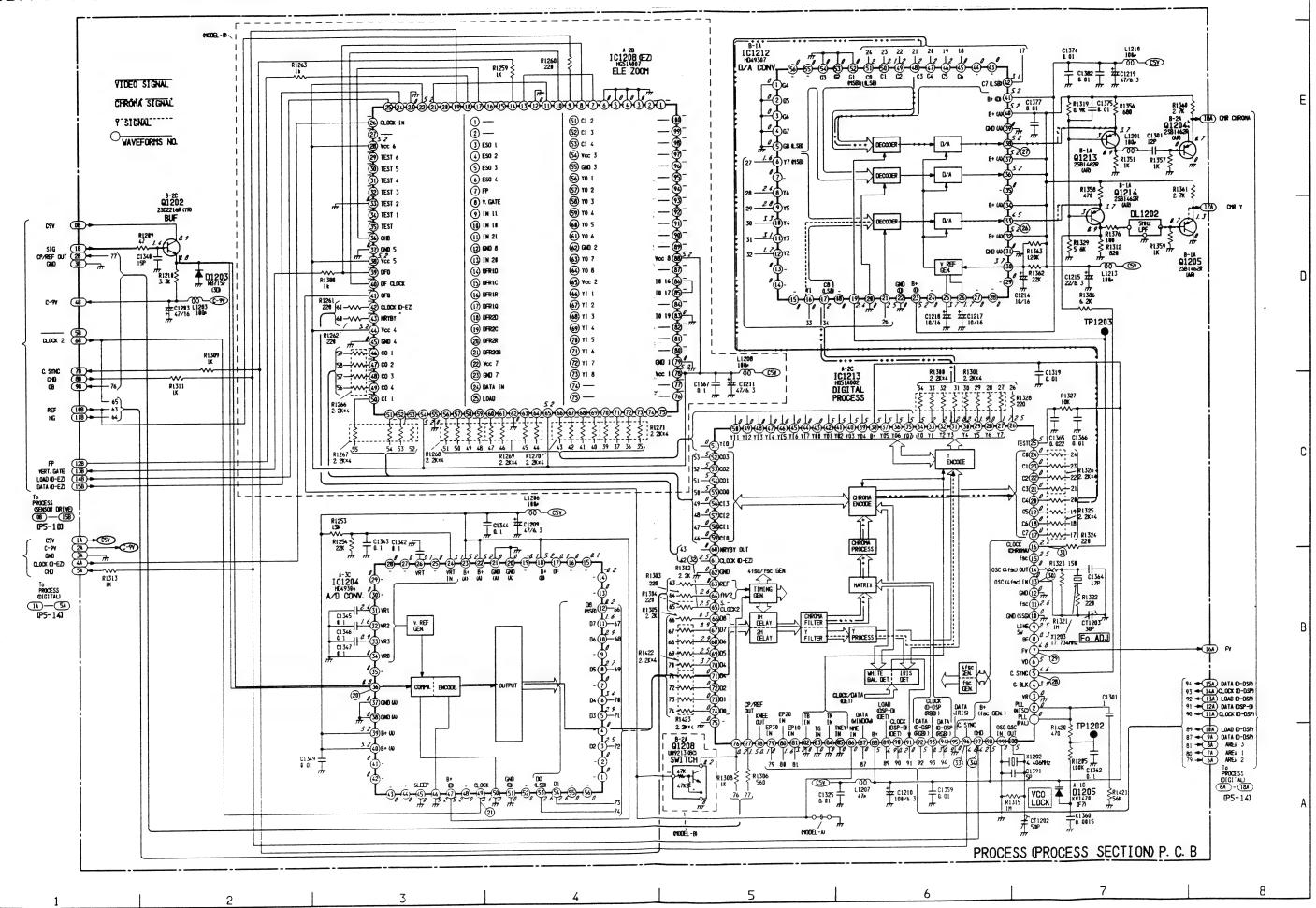
D

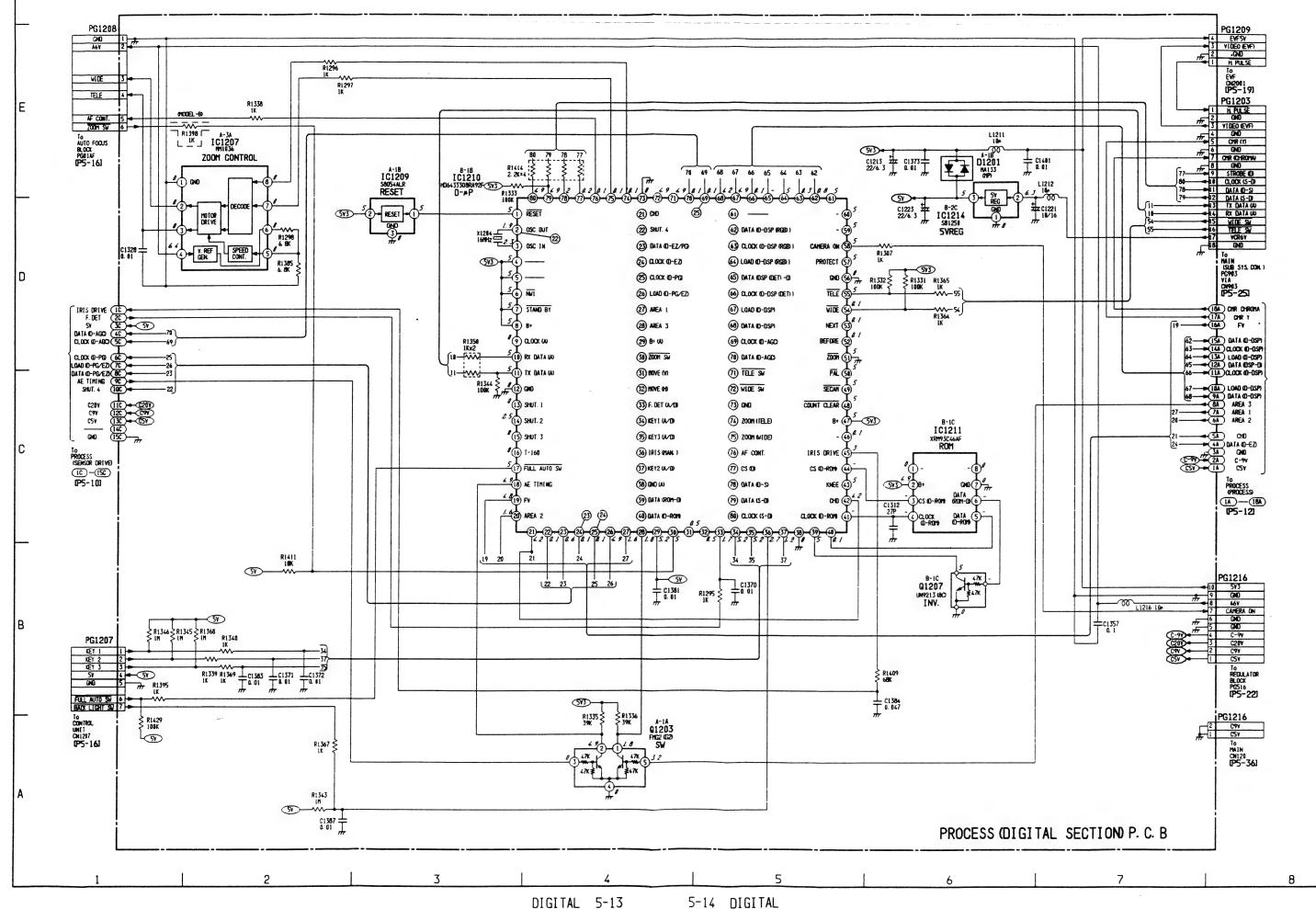
С









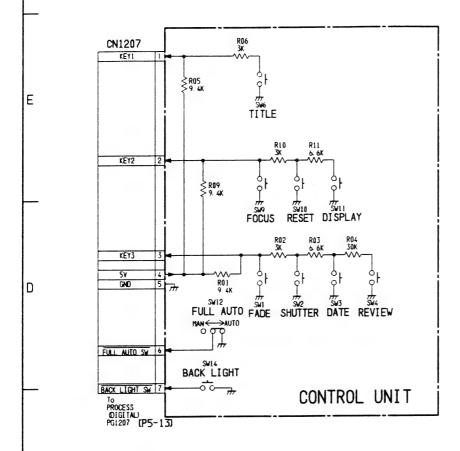


PROCESS WAVEFORMS

1-4	IC1201-2 5.0Up-p IU/5.0msec.cm COLOR CHAPT	9-A 101202-15 1.80p- 0.50/20.04 sec.cm COLOR CHART	17-9 (C1203-62 5.10p-p 10/20.3u sec.cm CGLOR CHART	25-A IC:210-69 5.1Up-s 1U/5.0msec.cm COLOR CHART	33-A [C1213-96 5.0Vp-p 1V/20.01 sec.cm COLOR CHART
		-12-12-12			
2-А	[C1201-3 5.1Up-p 1U/20.0 & sec.cm COLOR CHART	10-A 101202-32 580mVp-s 0.2V/20.0 u sec.cm COLOR CHART	18-A IC1203-64 5,7Up-p 1U/50.8nsec.cm COLOR CHART	26-A [C1212-33 1.4UB-0 8.5U/28.8 # Sec. cm COLOR CHART	34-A [C1213-97 5.@UP-P 1U/20.@y sec.cm COLOR CHART
				The state of the s	
3-A	IC1201-4 5.1Up-p 1U/20.0 u sec.cm COLOR CHART	11-A [C1202-37 900mUp-p 0.2U/20.0 µ sec.cm COLOR CHART	19-A [C1203-a5 5.7Up-p 1U/50.0nsec.cm COLOR CHART	27-A IC1212-38 1.0Up-p 0.2U/20.0 sec.cm COLOR CHART	
			MM	4-4-4-	
4-A	IC1201-5 S.1Up-p ZU/S.0msec.cm COLOR CHART	12-A [C1202-43 2.4Up-p 0.5U/100nsec.cm COLOR CHART	20-A [C1204-36 1.9Up-p 0.5U/20.04_sec.cm COLOR CHART	28-A [C1213-5 5.8Up-p 1V-28.84 sec.cm COLOR CHART	
		WWWW			
5-A	IC1201-6 5.1Up-p 1U/20.0 u sec.cm COLOR CHART	13-A [C1202-44 2.90p-0 0.5U/100nsec.cm Color Chart	21-A IC1204-49 7.2Up-p 2U/100nsec.cm COLOR CHART	29-A [C:213-7 5.0Up-p 1U/5.0msec.cm COLOR CHART	
		WWWW			
6-A	IC1201-7 5.1Up-p 2U/5.0msec.cm COLOR CHART	14-A C1203-2 5.0Up-p 1U/20.0 # sec.cm COLOR CHART	22-A 1C1218-2 1.8Up-p 0.5U/28.0	30-A 1C1213-13 3.0Up-p 1U/50.0nsec.cm COLOR CHART	•
7-A	IC1201-8 5.1Up-p 1V/20.0	15-A [C1203-12 5.1Up-p 1U/20.04 sec.cm COLOR CHART	23-A [C1210-24 5.1UP-P 1U/5.0msec.cm CCLOR CHART	31-A IC1213-16 6.3UP-P ZV/50.0nsec.cm COLOR CHART	
	IC1202-14 1.8UP-P 0.5U/20.0µ sec.cm COLOR CHART	16-A [C1283-23 1.6UP-P 8.5U/58.0nsec.cm COLOR CHART	24-A IC1218-25 5.1Up-p 1U/5.8msec.cm COLOR CHART	32-A [C1213-65 6.3Up-p ZU/190nsec.cm COLOR CHART	
أند	14.14.16				

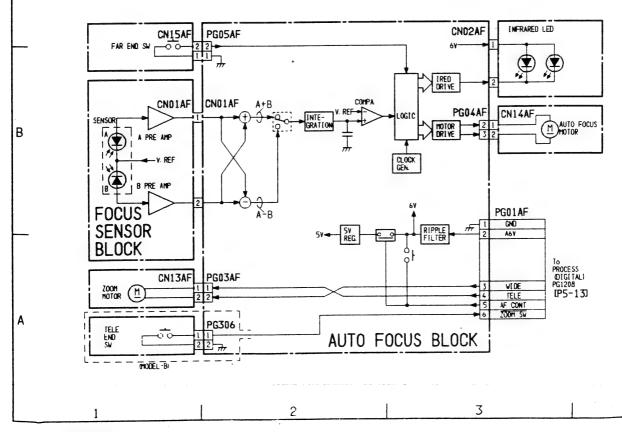
PROCESS WAVEFORMS 5-15

CONTROL SCHEMATIC DIAGRAM



AUTO FOCUS BLOCK DIAGRAM

С



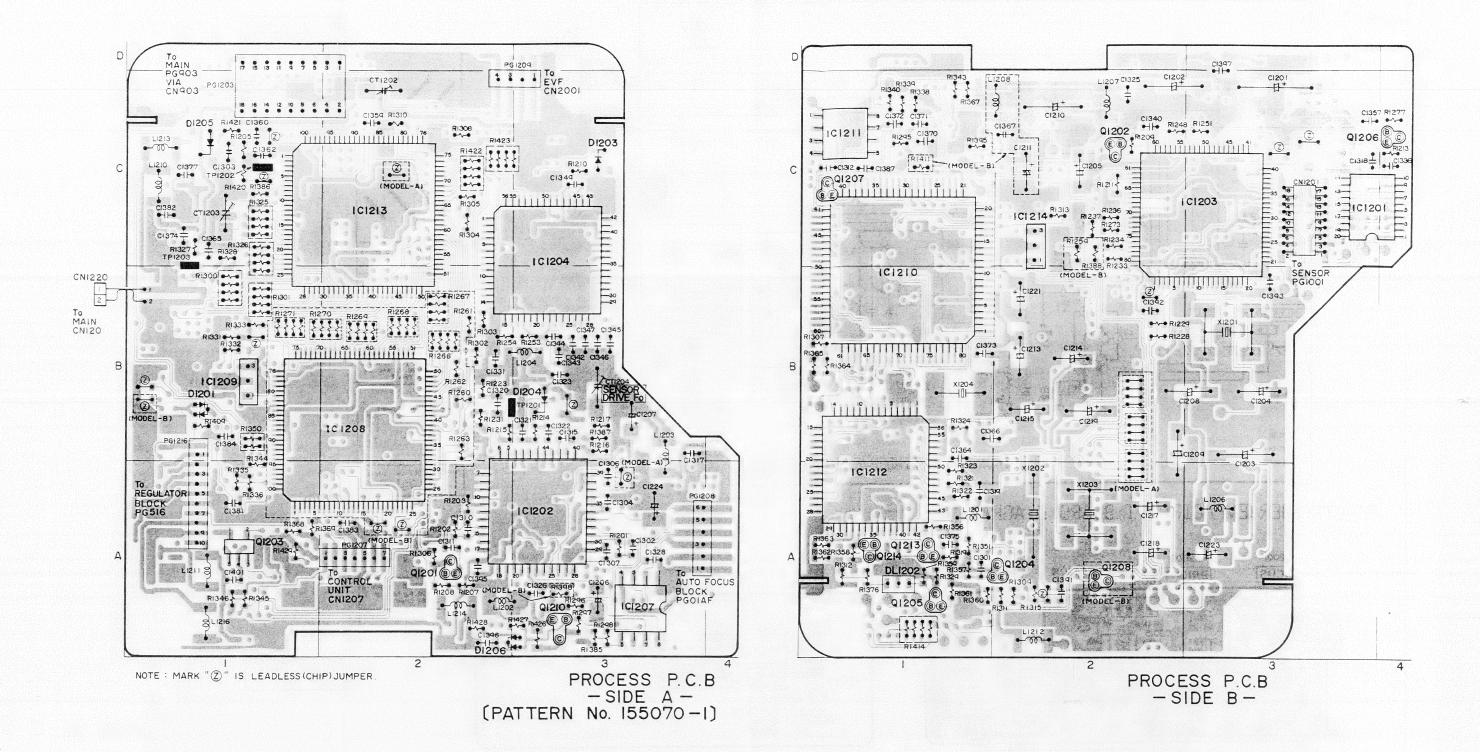
PG1209 NOTE: MARK "2" IS

LEADLESS (CHIP) JUMPER.

To PROCESS PGI209

IC2001-4 900mup-p 0.20/5.0msec.cm COLOR CHART IC2001-8 2.ZUp-p Ø.5U/S.Ømsec.cm COLOR CHART IC2001-15 1Up-p 0.20/20.0µ sec.cm COLOR CHART

EVF 5-19

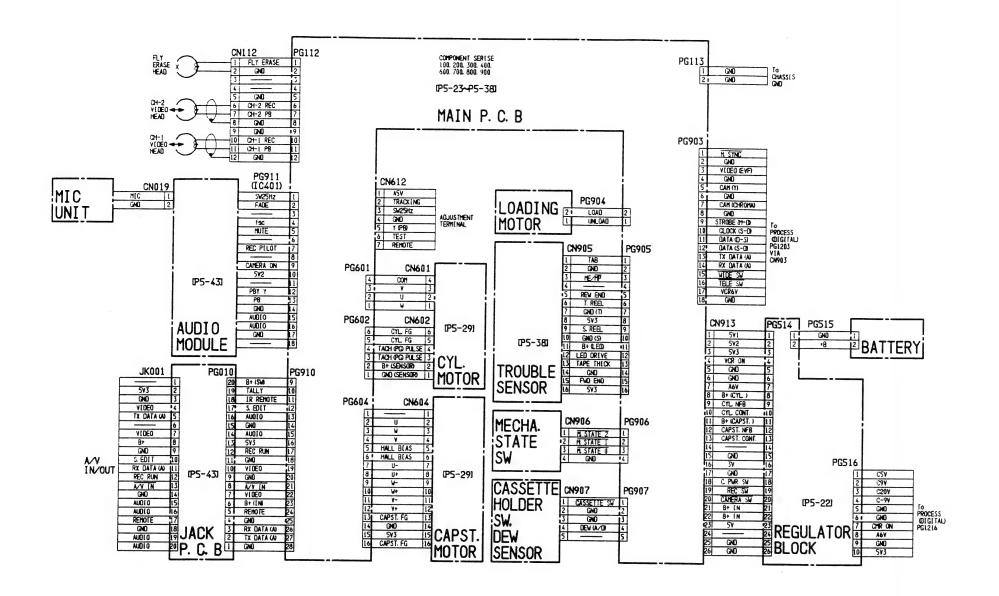


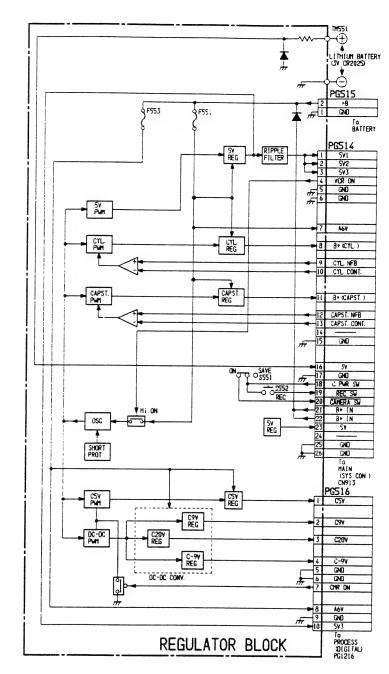
1 2 1 3 4 ___ 5 1 6 1 7 8

OTC144K (26) [NV.

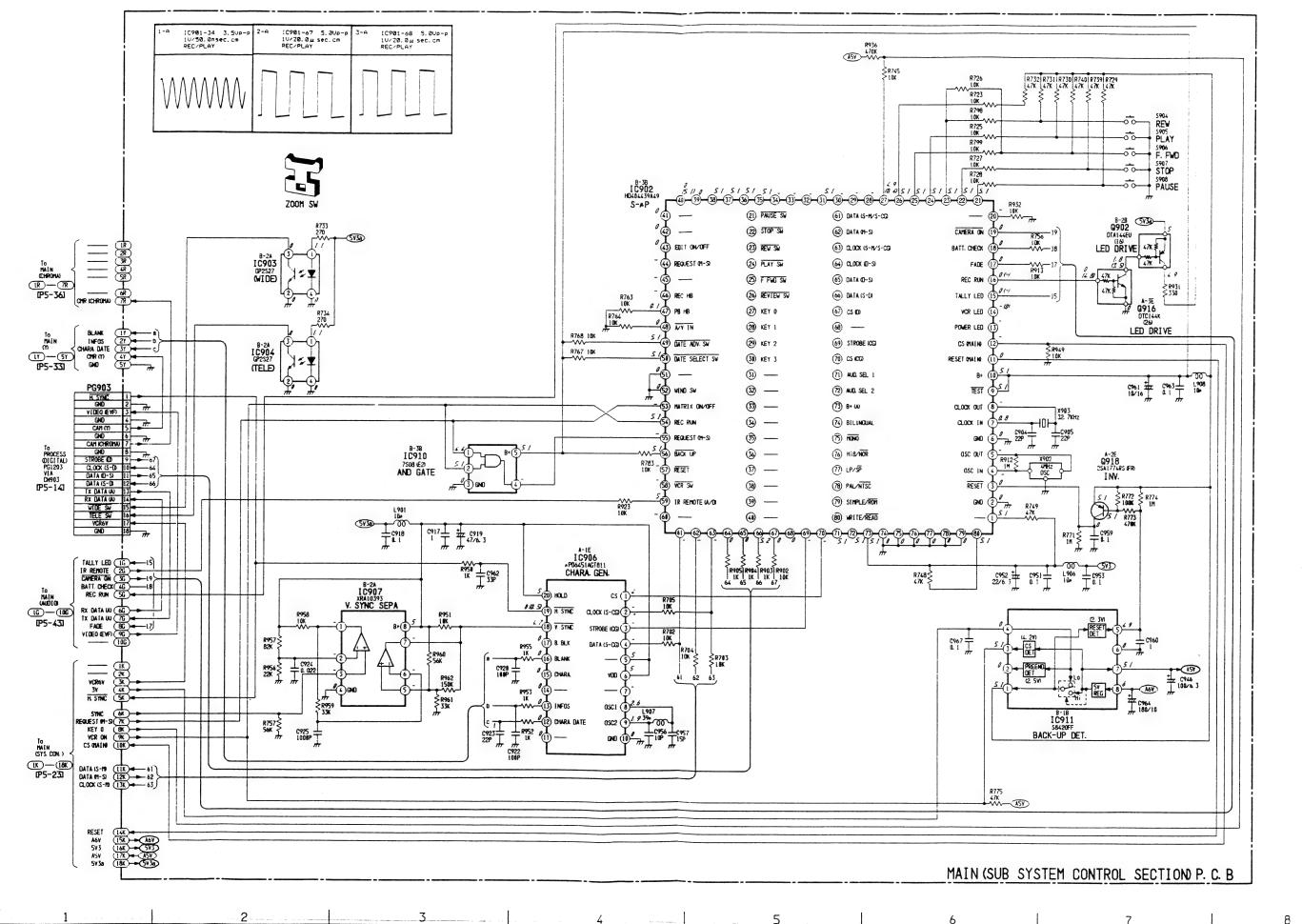
→(1¾) →(1¾)(

MAIN (SYSTEM CONTROL SECTION) P. C. B

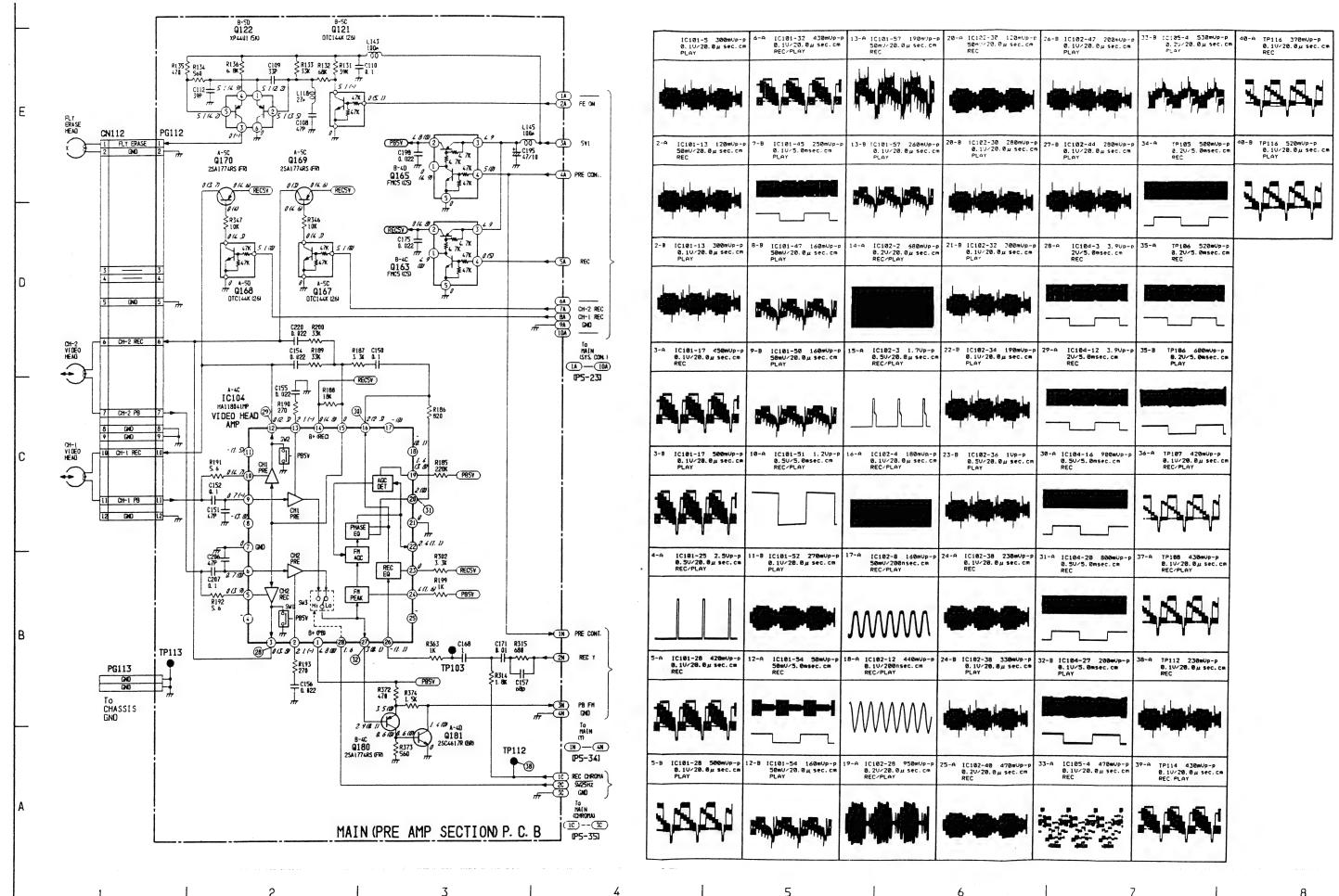




SERVO 5-27 5-28 SERVO

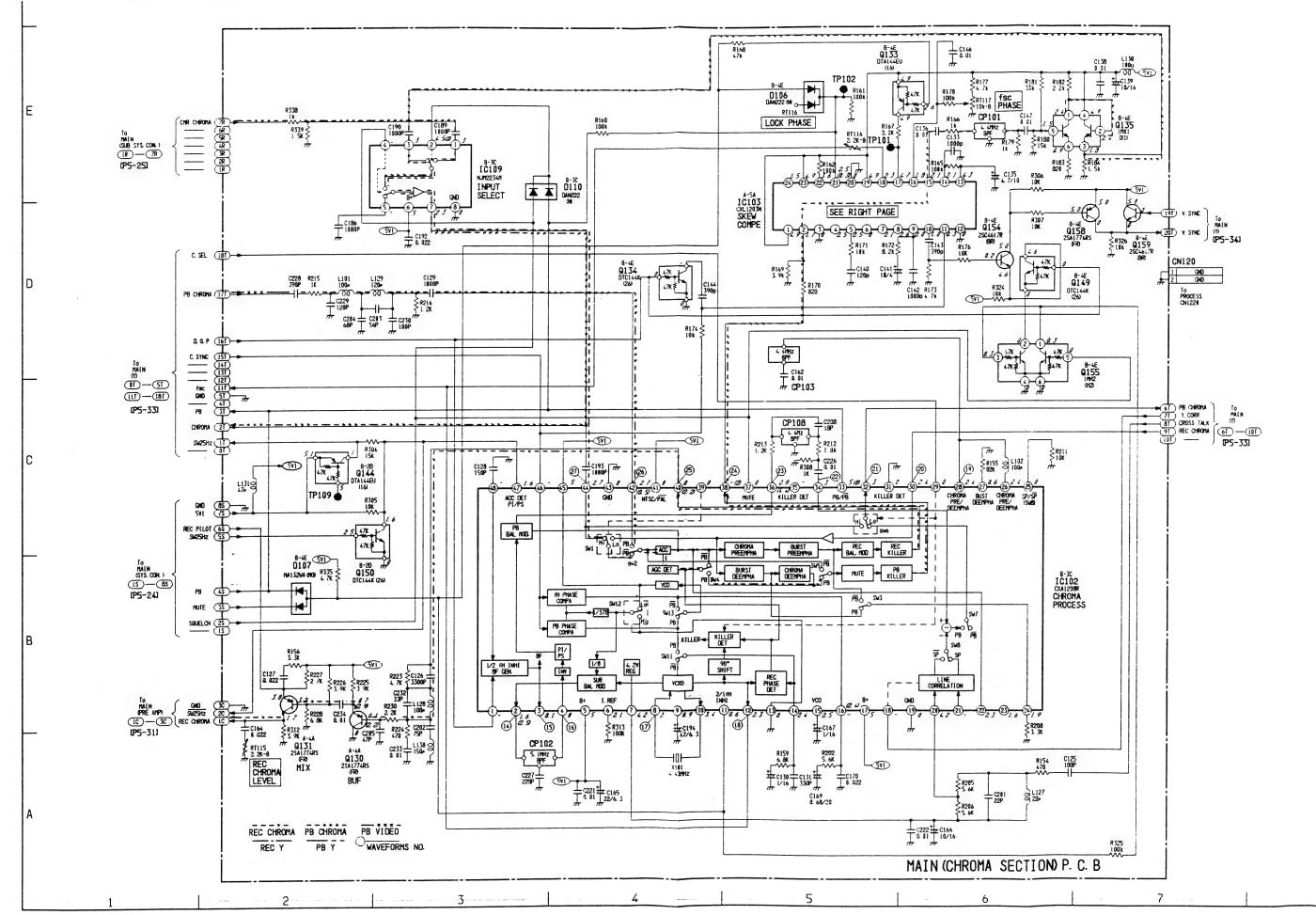


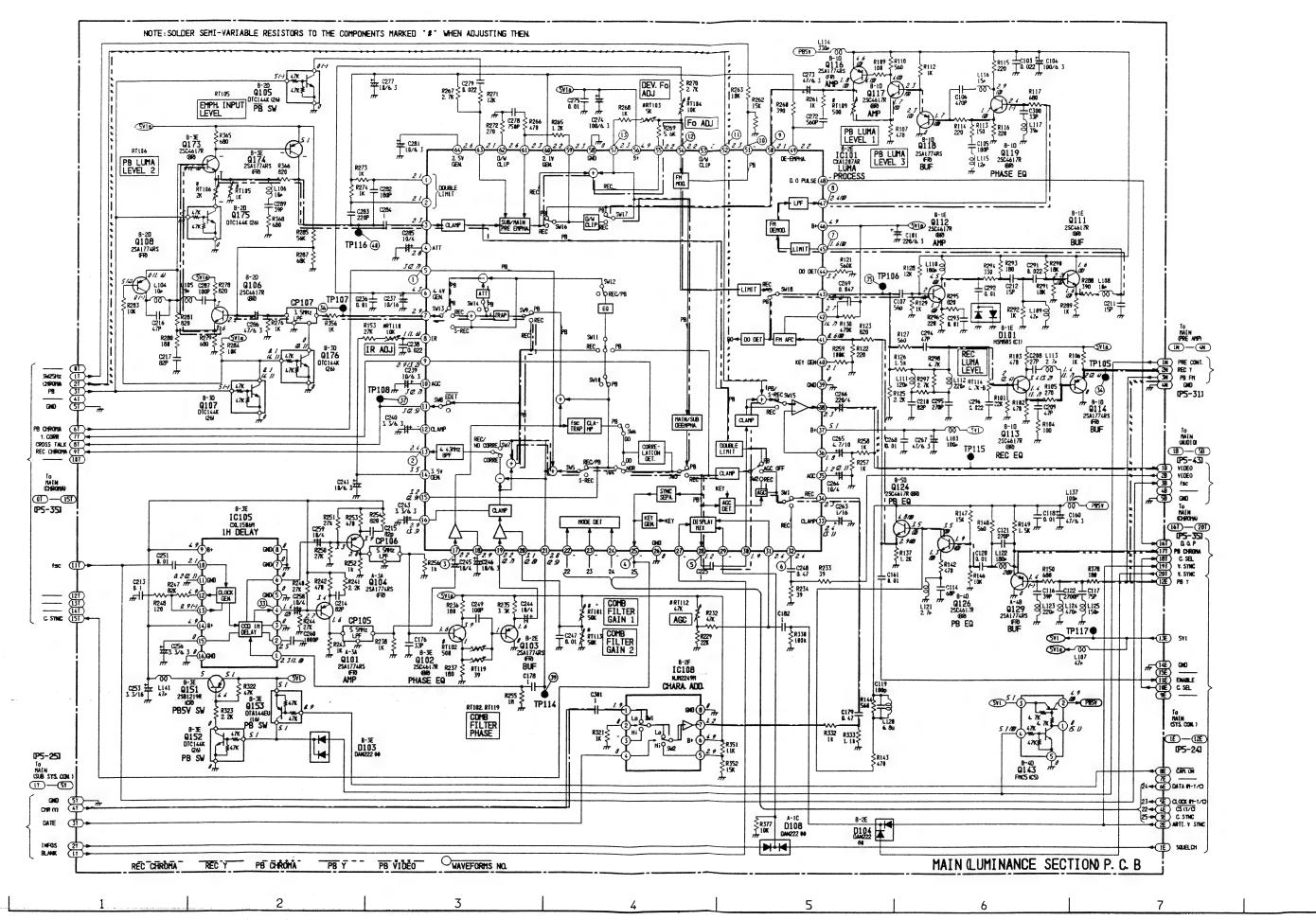
MAIN (PRE AMP SECTION) SCHEMATIC DIAGRAM LUMINANCE/CHROMA WAVEFORMS

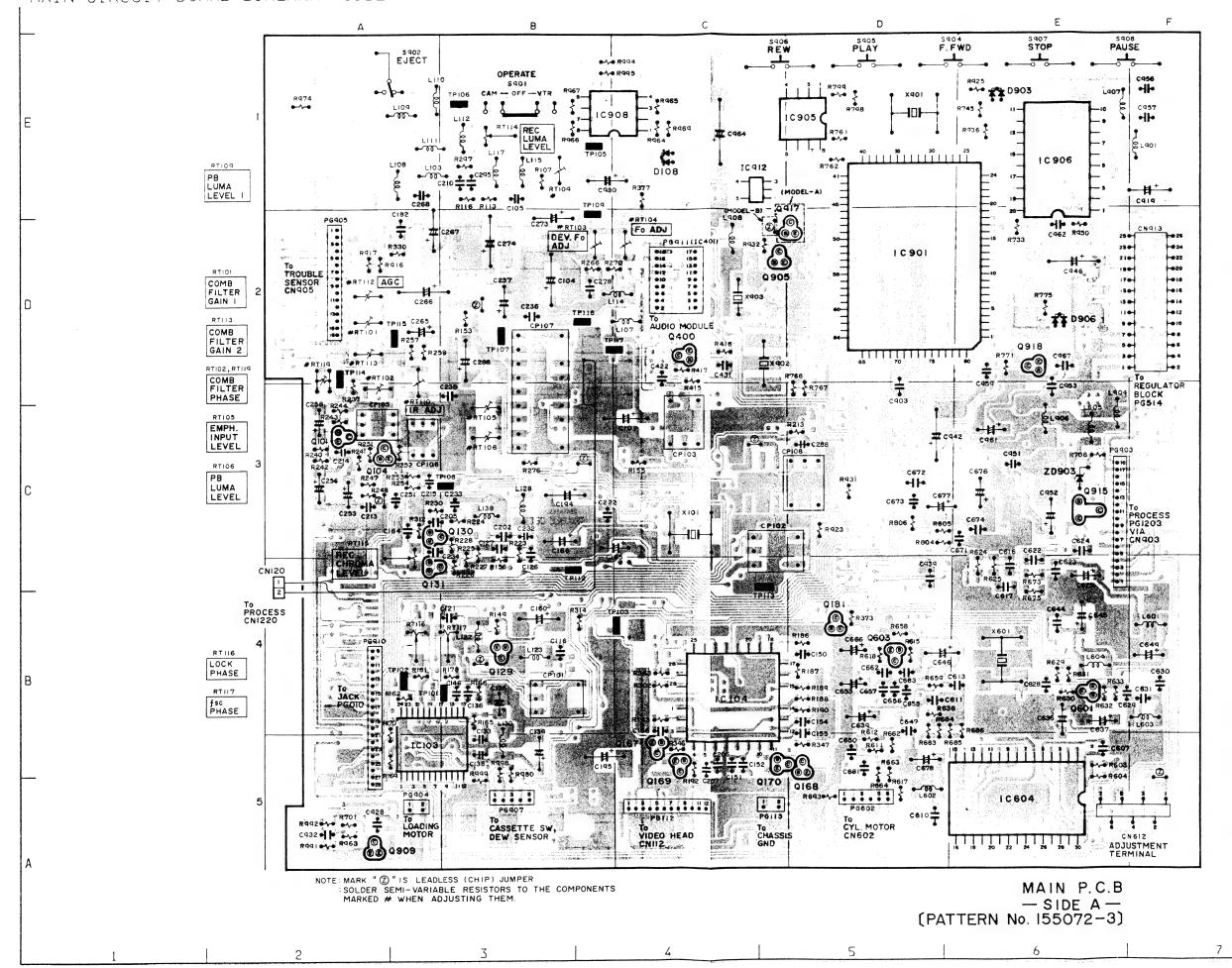


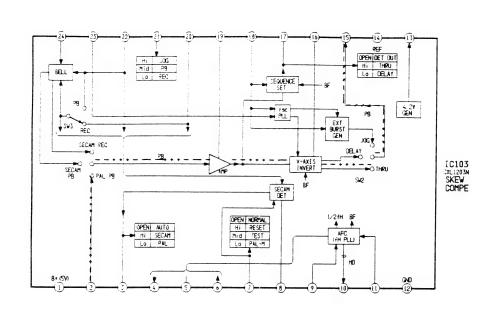
MOTOR DRIVE 5-29

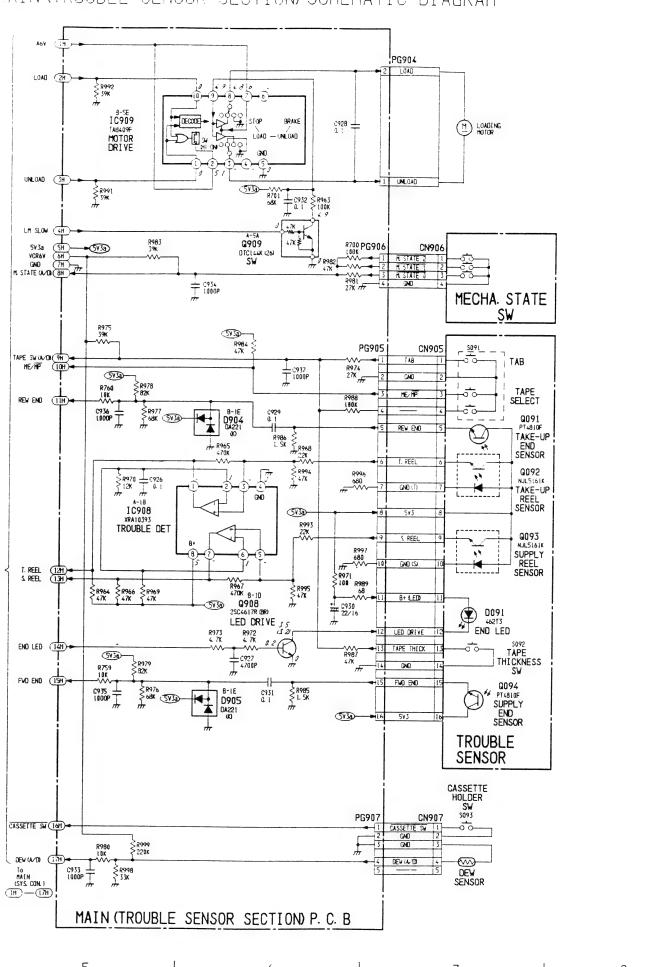
5-30 SERVO WAVEFORMS

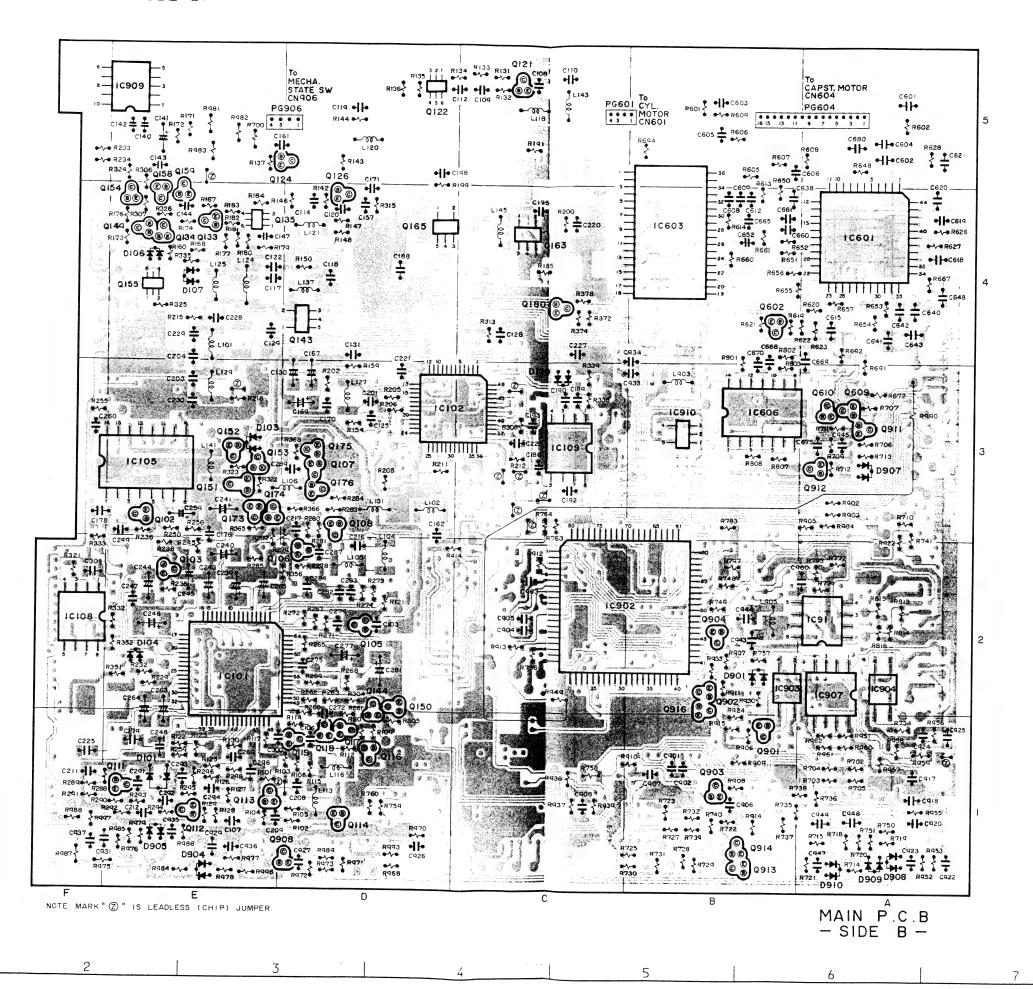






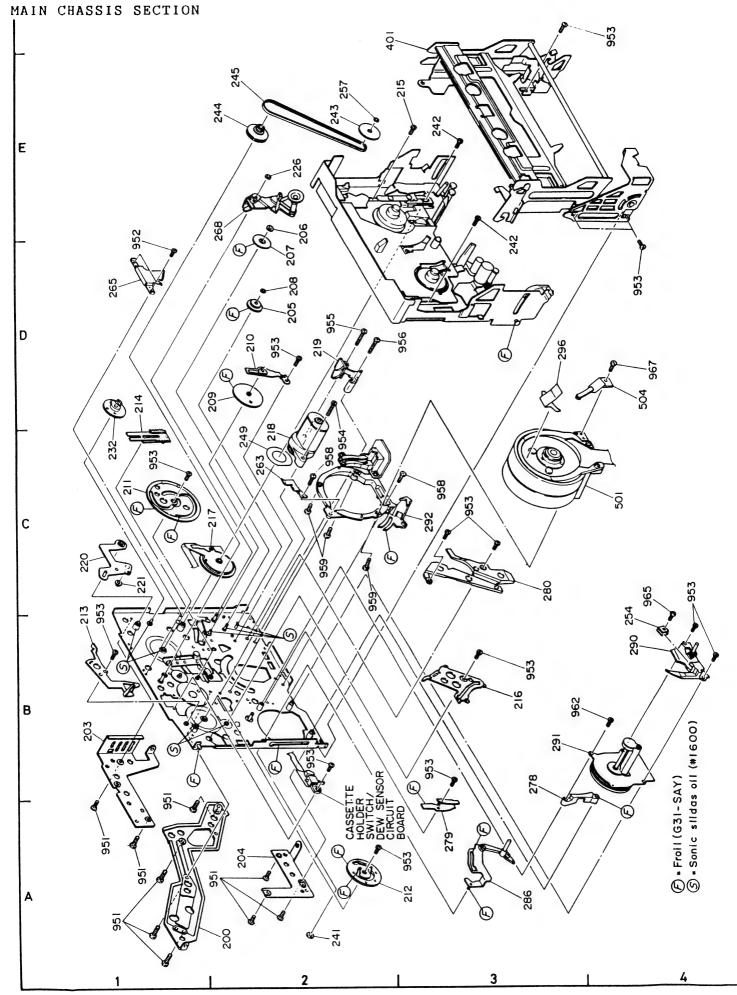


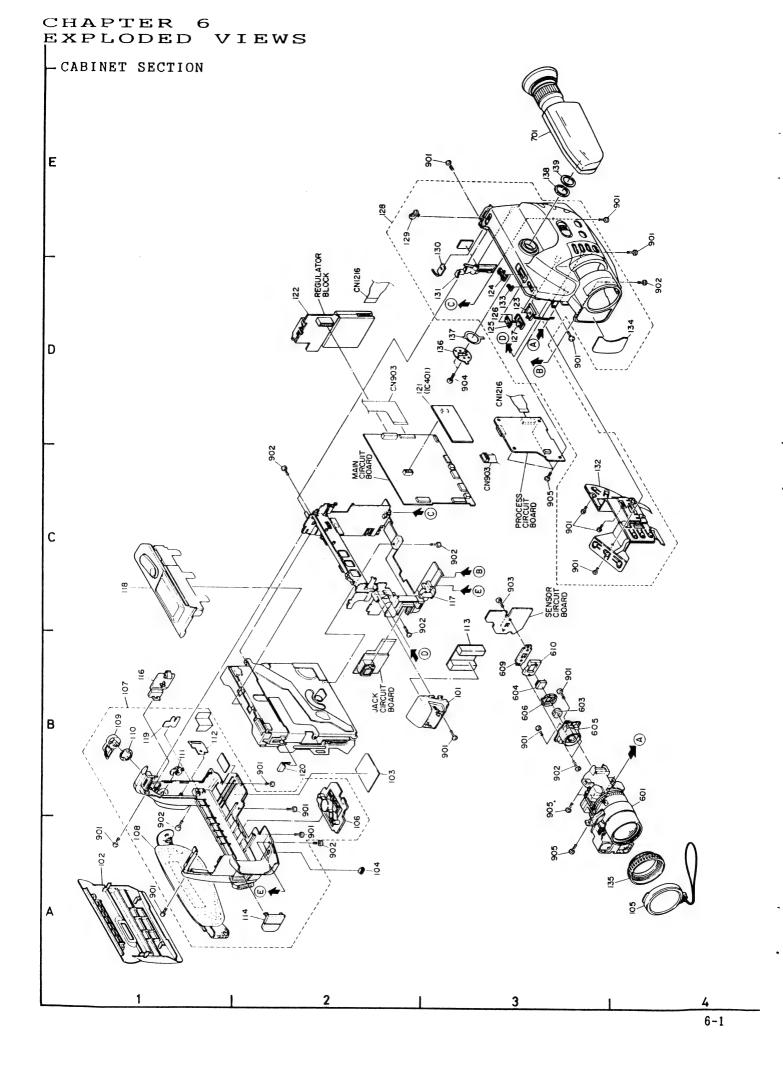


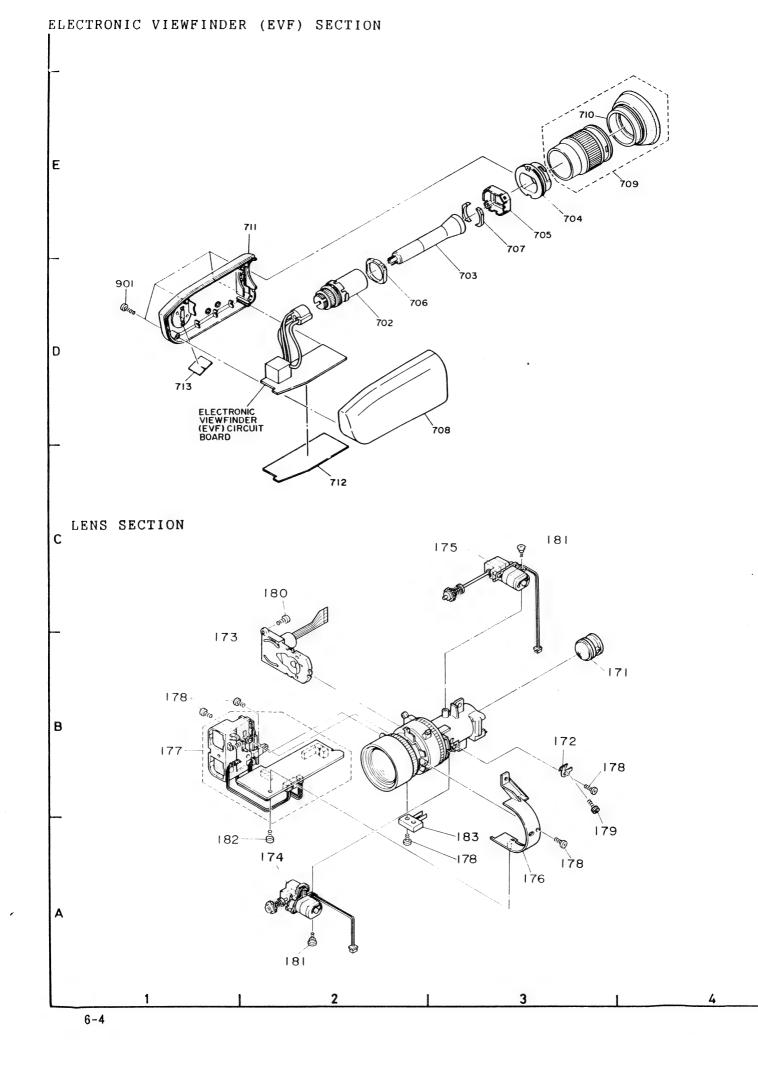


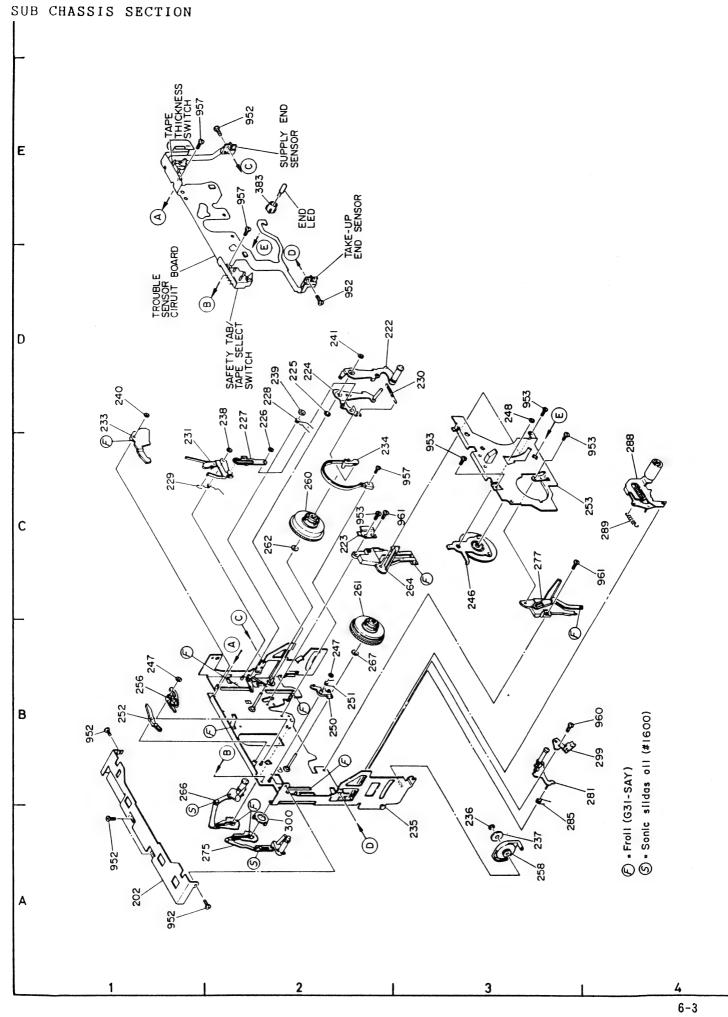
MAIN 5-41

5-42 MAIN







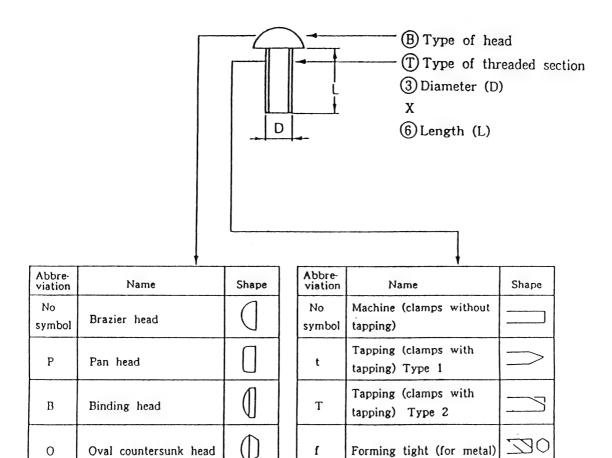


	ws us		
SYMBOL No.	CONFIGUE	(COLOR)	DIMENSION (mm)
215	((BLOCK)	P 1.4×2
242	(H)	(BLACK)	P 1.4×2
901		(BLACK)	BT 2×5
902	E	(BLACK)	B 2×3
903	(†)		BT 2×3
908	(f)	(BLACK)	BT 2×5
951	€ >⊃	(BLACK)	P 1.4×2
952	€ D	(SILVER)	P 1.4×1.6
953	€ D		P 1.4×1.8
954	E	(SILVER)	P 1.4×6
955	£)====	D	P 1.4×12
956	(t))	P 1.7×12
957	⊕ ⊃	(BLACK)	P 1.4×2.5
958	€)==	(SILVER)	P 1.7×4
959	()	(BLACK)	P 2×4
960	€)⊃	(BLACK)	P 1.4×1.2
961	€)⊃		P 1.4×2
962	€ >⊃	(SILVER)	P 1.4×2
965	⊕ □		P 1.7×3
967	€)⊃	(BLACK)	P 2×4

WASHERS USED

SYMBOL No.	DIMENSION (mm)	SLIT
206	O. D.:3.6/I.D.:1.2/t:0.25	No
208	0. D.:3.0/I.D.:1.2/t:0.25	No
225	O. D.: 2.5/I.D.: 0.8/t: 0.13	Yes
226	0. D.:3.2/I.D.:1.2/t:0.25	Yes
238	O. D.:3.6/I.D.:1.2/t:0.13	Yes
239	O. D.: 4.0/I.D.:1.7/t:0.25	Yes
240	0. D.:3.6/I.D.:1.4/t:0.25	No
241	0. D.: 2.5 /I.D.: 0.8/t: 0.13	Yes
247	O. D.: 3.6/I.D.: 1.0/t: 0.25	No
248	O.D.:1.8/I.D.:0.8/t:0.13	Yes
257	O. D.: 2.5/I.D.: 0.8/t: 0.25	No
262	O. D.:5.0/I.D.:2.7/t:0.25	No

Example: BT3 \times 6

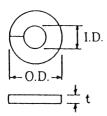


Note Since the forming tight screw tightens while self tapping machine screws can be replaced by tapping screws.

WASHER CLASSIFICATION

Flat countersunk head

F

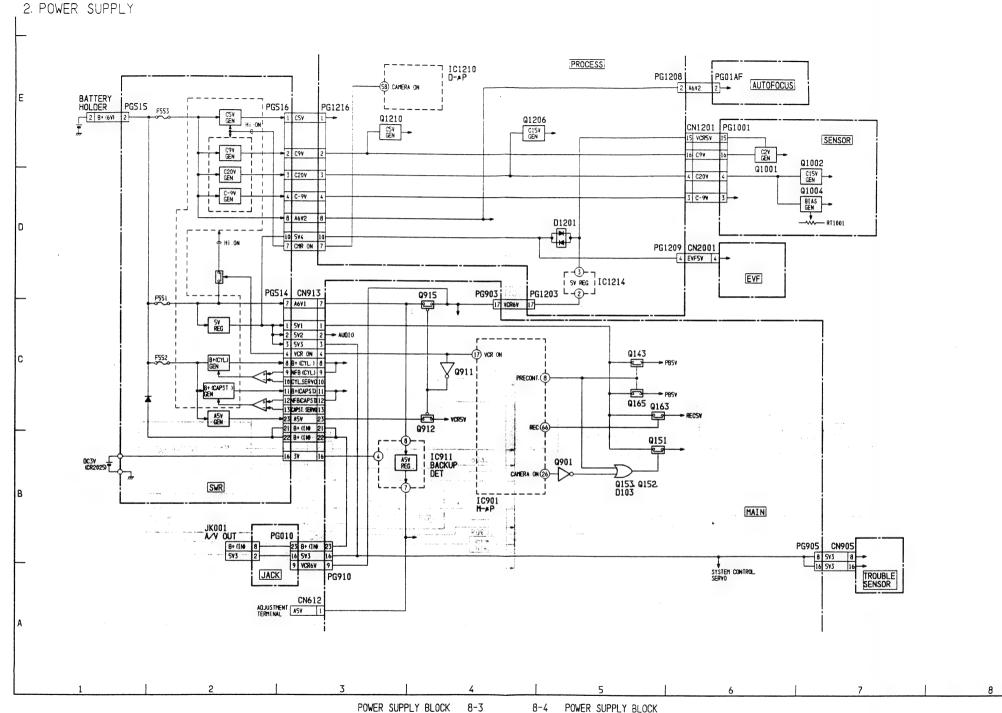


LUBLICATION

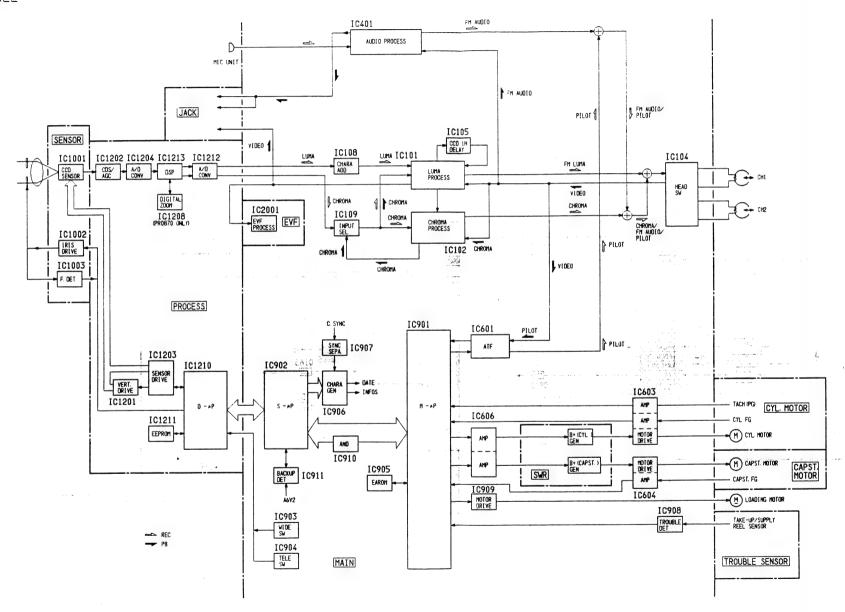
Lubrication points are shown in the exploded view diagrams by marks (\widehat{S}) , (\widehat{F}) .

Lubricants shown in the diagram are as follows.

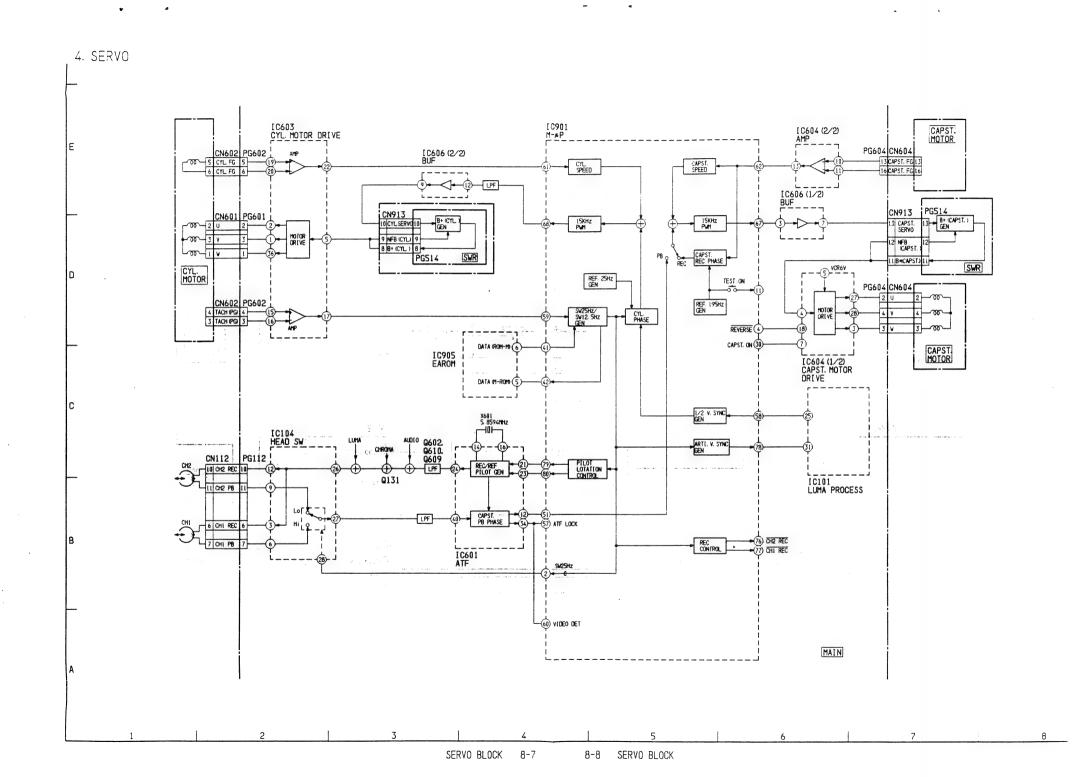
- (S) Sonic slider oil (#1600)
- (F) Froil (G31-SAY)

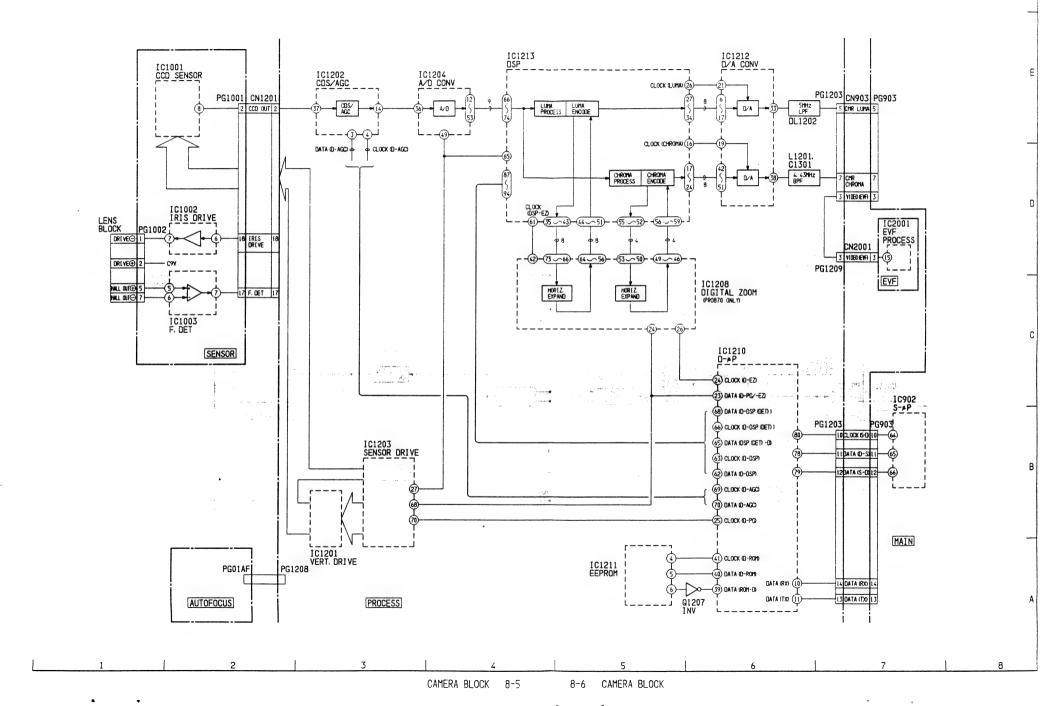


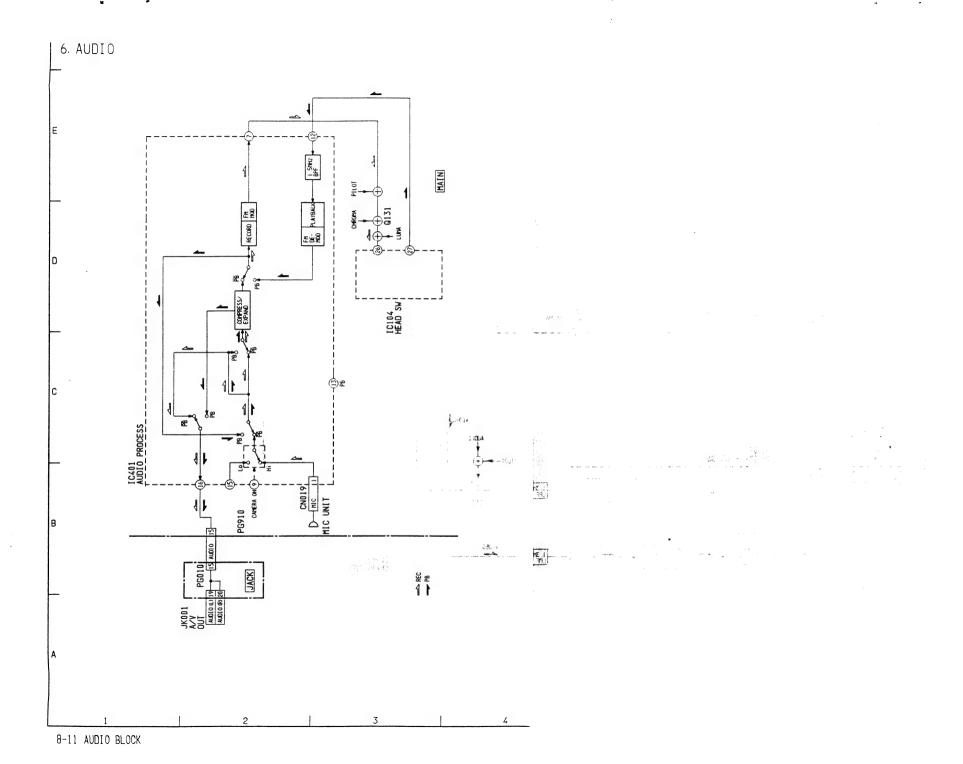
POWER SUPPLY BLOCK

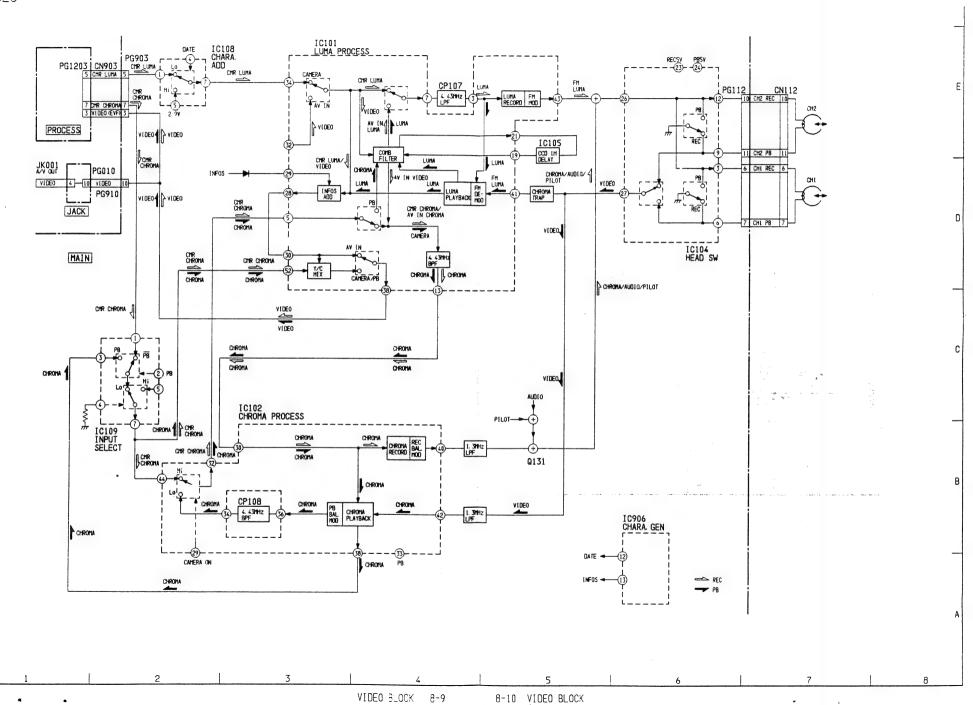


OVERALL BLOCK 8-1 8-2 OVERALL BLOCK









ENGLISH

7. PIN FUNCTIONS OF MICROPROPROCESSORS

7-1. Digital Microprocessor (IC1210:D-μP)

Pin No.	I/O Ac Le		Abbreviation	Function
1	I Lo		RESET(Lo)	Intializes/C1210.
2			OSC OUT	Generate 16MHz clock pulse by a crystal oscillator
3			OSC IN	(X1204: 16MHz)
4		130)	_	Not used. Connected to 5V.
5			_	
6	I Lo		NWI (Lo)	Not used. Connected to 5V.
7	I Lo		STANDBY (Lo)	NOT USOU. COMMODICA TO COM
8			B+(5V)	Connected to 5V.
9			CLOCK(A)	Not used. Opened.
10		lea)	DATA(RX)	Communicate with personal computer for initial setting and
10	1 (10	130)	DATA (ICA)	adiustments.
11	0 (Pu	lse)	DATA(TX)	
12			GND	Grounded.
13	0 Hi/	Lo	SHUT. 1	Not used. Opened.
14	0 Hi/		SHUT. 2	
15	0 Hi/	Lo	SHUT. 3	
16	0 Hi/	Lo	T-160	Not used. Opened.
17	I Lo		FULL AUTO SW	Detects full automatic mode and sets the mode of the iris,
			(Lo)	white balance and focus to the automatic.
18	I (Pu	lse)	AE TIMING	Detects the timing for programmed AE operation.
19	I (Pu	lse)	FV	Input pulses for detecting the iris data.
20	I (Pu	ılse)	AREA2	
21	i (Pu	ilse)	CHD	
27	I (Pu	ılse)	AREA1	
28	I (Pu	ılse)	AREA3	
42	I (Pu	ılse)	CHD	
22	0 (Pu	ilse)	SHUT.4	Determines the shutter speed.
23	0 ^(Pu	ilse)	DATA (D-PG/EZ)	circuit (4(1%) ¥995 H 0
24	0 (Pi	100)	CLOCK(D-EZ)	19 an. 2004 1 184 288 1 02 1 20 1 20 34 1 1F 2
			CLOCK (D-PG)	Fig. 4. (42) The leavest of the leav
26			LOAD (D-PG/EZ)	To the state of th
29			B+(5V)	Connected to 5V.
30			TELE END SW	Detects that the telephoto end switch has benn turned on.
00	1 20		(Lo)	Social Charles and Company of the Co
31	0 Hi		MOVE (VERT.)	Not used. Opened.
32	O Hi		MOVE (HORIZ)	and the second s
33	I OV-	-5V	F.DET(A/D)	Detects F-value detected by the Hall device in the iris motor.
34	1 0V-	-5V	KEY1 (A/D)	Detects the operation switches, TITLE, FOCUS, RESET, DISPLAY,
35	1 00-			FADE, SHUTTER, DATE and REVIEW.
37	1 01-			The state of the s
36	I Lo		BACK LIGHT SW	Detects that the back light switch has been pressed.
00			(Lo)	The same that the same training to the same training training to the same training trainin
38			GND(A)	Grounded.
39	I (Pi	ulse)	DATA (ROM-D)	Communicate with the EEPROM (IC1211).
40	0 (Pi	ulse)	DATA (D-ROM)	
41			CLOCK (D-ROM)	
44			CS(ROM)	
43	0 Hi		KNEE	Not used Opend.
45	0 PW		IRIS DRIVE	Drives the iris motor.
			(PWM)	

E8-12

Pin	I/O Active	Abbreviation	Function
No.	Level		
46			Not used Opened.
47			Connected to 5V
48	1 Lo	COUNT CLEAR	Set internal mode of the unit.Opened.
"		(Lo)	
49	I Lo	SECAM(Lo)	
50	I Lo	PAL(Lo)	
51	1 Lo	Z00M(Lo)	Sets the internal mode of the unit. As this is grounded, the
			digital zoom function is provided.
52	0 Hi	BEFORE	Not used.Opened.
53	O Hi	NEXT	
54	0 Lo	WIDE SW(Lo)	Detect the zoom switches.
55	0 Lo	TELE SW(Lo)	
56		GND	Grounded.
57	0 Hi	PROTECT (Lo)	Not used. Opened.
58	0 Hi	CAMERA ON	Turns the regulator on during camera recording.
59		_	Not used. Opened.
61			(101010)
62		DATA (D-DSP)	Communicate with the digital signal processing circuit (IC1213)
63		CLOCK(D-DSP)	
64	0 (Pulse)	LOAD (D-DSP)	
65	l (Pulse)	DATA (DSP(DET)-D)	
66	0 (Pulse)	CLOCK (D-DSP (DET)	December 2
67	0 (Pulse)	LOAD (D-DSP (DET))	Dating and the second of the s
68	0 (Puise)	DATA(D-DSP(DET))	
69		CLOCK (D-AGC)	Transfer AGC control data to the CDS/AGC circuit (IC1201)
70		DATA (D-AGC)	
71	l Lo	-	Not usede.Opened.
72	I Lo	_	
73		GND	Grounded. Control the zoom motor driver (IC1207) to drive the zoom motor.
74	O Hi	ZOOM (TELE)	Control the zoom motor driver (101207) to drive the 200m motor.
75	0 Hi	ZOON (WIDE)	Turns the automatic focus control circuit, and a dead as
76	0 Hi	AF ON	
77	l Hi	CD(D)	Communicate with the system control sud microprocessor (10902)
78		DATA(D-S)	(25 - 6 (8 (6) C-20/E)
79		DATA(S-D)	3º 81 5905 W
80	I (Pulse)	CLOCK(S-D)	the state of the s

7-2. Main System Control Microprocessor (10901:N-μP)

Pin No	I/O Active Level	Abbreviation	Function Control of Co
1			Not used. Opened.
2	0 (Pulse)	SW25Hz	Switchs the video heads, switchs the luma signal frequency modulation (fH/2 offset) and suppresses audio switching noise.
3	O Hi	PB	Sets the mode of the video and audio circuits to piayback.
4	0 Lo	REVERSE (Lo)	Reverses the capstan motor.
5	0 Hi	MUTE	Mutes audio signal during loading.
6	0 Hi	SQUELCH	inhibits the video signal output during loading.
7	0 Hi	FE ON	Activates flying erase head during recording and dubbing.
8	0 Hi	PRECONT.	Turns the preamplifiers in the head switching circuit on in the playback.
9	0 Hi	fH CORRECT. 2	Not used. Opened.
10	O Hi	fH CORRECT.1	

Pin			
		Abbreviation	Function
No.	Level	CANEDA ON	Selects the input signalof video circuit and also generates
11	0 Hi/	CAMERA ON/	the powers required dy the camera block. This goes "Lo"when an
	(Pulse)	REF. 195Hz	A/V input adapteris connected to the A/V IN/OUT connector.
			This also generates the REF 195Hz signal in the test mode.
			Inis also generates the KEF 19302 Signal in the test mode.
12	O Hi/Lo	SYNCHRO. EDIT	Controls the record and record pause modes of the VCR
			connected to the A/V IN/OUT connector during dubbing.
13	0 Hi	CS(ROM)	Enables the communication lines between IC901 and IC905.
14	0 Lo	CS(Lo(Y/C))	Enables the communication lines between IC901 and IC101.
15	0 Hi/Lo		Commands the data transfer and data transfer is completed to IC902.
16	0 Hi		Not used. Opened.
17	0 Hi	VCR ON	Controls the swithcing rgulator to generate powers required
.,	•		by theVCR block.
18	0 (Pulse)		Drives the end LED for tape end sensors.
19	I Lo	CAMERA SW(Lo)	Detects the POWER SAVE switch is set to "NORMAL" with the POWER
13	1 10	CHECKY ON (EO)	switch has been set to "CAMERA."
00	I Lo	VCR SW(Lo)	Detects the POWER switch is set to "VCR."
20			Detects the EJECT switch and opens the cassette holder.
21	I Lo	EJECT SW(Lo)	Detects the opening of the cassette holder.
22	I Lo	CASSETTE SW	Detects the opening of the cassette horder.
		(Lo)	Detects type of tape (Metal Evaporated or Metal Powdered).
23	I Hi/Lo	ME/MP(Lo)SW	Detects the connection of the A/V IN/OUT connector.
24	I Lo	AV IN(Lo)	
25	I Lo	REC SW(Lo)	Detects the REC START/STOP switch.
26	1 Hi	TEST	Enters the test mode when adjustment is required.
27	O Hi/Lo		Not used. Opened.
28	0 Lo	ATF OFF (Lo)	
29	O Hi	CYLON	
30	0 Hi	CAPST. ON	Stops the capstan motor rotation to save the power consumption
			when it stops.
31			Not used. Grounded.
32	1 Lo	RESET(Lo)	Initilizes the IC901.
33			Grounded. See and the See also the see and
33		GND	
34			Generates 16MHz clock pulse dy thecrystal oscillator
		GND) XTAL OUT	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) .d of perpenned (Vd)+6
34	0 (Pulse) XTAL OUT	Generates 16MHz clock pulse dy thecrystal oscillator
34 35	0 (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) -v2 of becommod - (V2)+8 5
34 35 36	0 (Pulse 1 (Pulse 1 Lo) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) -d of berbenned (Yd)+6 - 5 - 599900 seps 774 Communicates with 1C902.48 sep
34 35 36 37	0 (Pulse i (Pulse i Lo i (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) -d of berbenned (Yd)+6 - 5 - 599900 seps 774 Communicates with 1C902.48 sep
35 36 37 38	0 (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse 0 (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) .cd of percention (Ve)+8 - 2 .ceneral .sess red Communicates with 10902.683 red
35 36 37 38 39	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) -d of becommon (Yd)+6 - 5 .sened0 .sepo 7/6 - 5 Communicates with 1C902.68 108
34 35 36 37 38 39 40	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse I Lo) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz)
35 36 37 38 39 40	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz)d of becommod (Vd)+6
34 35 36 37 38 39 40 41	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse I (Pulse O (Pulse O (Pulse) XTAL OUT (XTAL IN (CS(M(Lo)) (DATA(S-M) (DATA(M-S) (CLOCK(S-N) WAKEUP(Lo) (DATA(ROM-M) (DATA(M-ROM/Y/C)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz)d of becommod (Yd)+6
34 35 36 37 38 39 40 41 42 43	I (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse I (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C)) CLOCK(M-ROM/Y/C)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) dof perpenanc) (Y0)*8 - 3 - 59neg0 seps for - 5 Communicates with 1C902.48 102 Activates IC901 when the voltage is "Lo". Receives the data from IC905. Communicates with 1C905 and IC101.
34 35 36 37 38 39 40 41 42 43	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C) CLOCK(M-ROM/Y/C) TAPE SW(A/D)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz)
34 35 36 37 38 39 40 41 42 43	I (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse I (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C)) CLOCK(M-ROM/Y/C) TAPE SW(A/D) BATT. (A/D)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) dof perpendic) (Y0)*6 Spand Does 106 Communicates with 1C902.** 106 Activates 1C901 when the voltage is "Lo". Receives the data from 1C905. Communicates with 1C905 and 1C101. Detects the tape thickness, wether the tab is present/absent and HMP/MP. Detects the battery remaining voltage and short-circuits.
34 35 36 37 38 39 40 41 42 43	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C) CLOCK(M-ROM/Y/C) TAPE SW(A/D)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz)
34 35 36 37 38 39 40 41 42 43 44	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse I (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse I OV-5V) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C)) CLOCK(M-ROM/Y/C) TAPE SW(A/D) BATT. (A/D)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) -d of becoenned - (Y0)+6
34 35 36 37 38 39 40 41 42 43 44	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse I OV-5V I OV-5V) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C)) CLOCK(M-ROM/Y/C) TAPE SW(A/D) BATT. (A/D) DEW(A/D) VCR KEY(A/D)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) dot perpended (Y0)+6
34 35 36 37 38 39 40 41 42 43 44	O (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse O (Pulse O (Pulse I OV-5V I OV-5V) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C)) CLOCK(M-ROM/Y/C) TAPE SW(A/D) BATT. (A/D) DEW(A/D) VCR KEY(A/D)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz)
35 36 37 38 39 40 41 42 43 44 45 46 47	0 (Pulse I (Pulse I Lo I (Pulse O (Pulse I (Pulse O (Pulse I OV-5V I OV-5V I OV-5V) XTAL OUT) XTAL IN CS(M(Lo))) DATA(S-M)) DATA(M-S)) CLOCK(S-M) WAKEUP(Lo)) DATA(ROM-M)) DATA(M-ROM/Y/C)) CLOCK(M-ROM/Y/C) TAPE SW(A/D) BATT. (A/D) DEW(A/D) VCR KEY(A/D)	Generates 16MHz clock pulse dy theorystal oscillator (X901:16MHz) dot perpended (Y0)+6

		Abbreviation	Function
No.	Level		
51	1 0V-5V	ATF ERROR	Controls the capstan phase by inputting the ATF error voltage, this signal is also used to detect the tape
		2112	speed during playback.
52		GND	Grounded.
53		A/D REF.	Inputs reference voltage for analog-to-digital
			conversion.
54		B+(5V)	Connscted to 5V
55	l (Pulse)	T. REEL	Detects reel lock of take-up reel, counts number for
			displaying tape counter, calculates tape remaining time.
56	l (Pulse)	S. REEL	Detects reel lock of supply reel and calculates tape
			remaining time.
57		ATF LOCK	Not used.
58	i (Pulse)	C. SYNC	inputs the reference signal for cylinder phase during
			recording.
59	i (Puise)	TACH (PG)	inputs the comparison signal for cylinder phase during
			recording.
60	l Hi	VIDEO DET	Detects no recorded portion of tape and stops the operation
	•		of linear tape counter.
61	i (Pulse)	CYL. FG	Inputs the comparison signal for cylinder speed during record
			and play and detetos cylinder lock.
62	l (Pulse)	CAPST. FG	Inputs comparison signal for capsan speed during recording
		1978 B.	and playback and counts the tape counter.
63	0 Hi	LOAD	Control the loading motor. Harry 1988 Aury 1988
	A 113	UNLOAD	TOO IS TENTE STORY ON THE BOOK OF THE STORY
64	0 Hi		
	0 Hi	LM. SLOW	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is
			Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack.
35			Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is
35 36	O Hi	LM. SLOW	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record.
35 36 37	0 Hi 0 Hi	REC .	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed.
36 37 38	O Hi O Hi O PWM	REC CAPST. SERVO	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed.
36 37 38	O Hi O Hi O PWM	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed.
65 66 67 68 69	O Hi O Hi O PWM O PWM I (Pulse)	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also
65 66 67 68 69	O Hi O Hi O PWM O PWM I (Pulse)	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened.
65 66 67 68 69 70	O Hi O Hi O PWM O PWM I (Pulse)	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened
65 66 67 68 69 70 71	O Hi O Hi O PWM O PWM I (Pulse) I (Pulse)	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened
65 66 67 68 69 70 71 72 73	O Hi O Hi O PWM O PWM I (Pulse) I (Pulse)	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON DECEMBER 1884 1984 B+(5V)	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened
66 67 68 68 69 70 71 72 73	0 Hi 0 PWN 0 PWN 1 (Pulse) 1 (Pulse) 701	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON E Piac Islanded B+(5V)	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape stack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened. **Shower as **S
65 66 67 68 69 70 71 72 73 74	0 Hi 0 Hi 0 PWM 0 PWM 1 (Pulse) 1 (Pulse) - 701	REC CAPST. SERVO CVL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON E Tipe Islevined B+(5V) HEAD SW	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape stack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened. **Not used. Connected: to: 5% nearch (100 ACX (early) 8 as Connected to 5V. (sayatricex) Not used. Opened.
64 65 66 67 68 69 70 71 72 73 74 75 76	0 Hi 0 PWM 0 PWM 1 (Pulse) 1 (Pulse)	REC CAPST. SERVO CVL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON E Tipe Islevined B+(5V) HEAD SW CH2 REC	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape stack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened. **Root used. Connected: to 5V***** 100 ANY (************************************
65 66 67 68 69 70 71 72 73 74 75 76 77	O Hi O Hi O PWN O PWN I (Pulse) I (Pulse) O Hi O Hi O Hi	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON E SIRVINGE B+(5V) HEAD SW CH2 REC CH1 REC	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened. **Not used. Connected: to. 5% and a control to 5% and a control to 5% and a control to 5%. Not used. Opened. Not used. Opened. Not used. Opened. Control the video head during recording.
65 66 67 68 69 70 71 72 73 74 75 76	O Hi O Hi O PWN O PWN I (Pulse) I (Pulse) O Hi O Hi O Hi	REC CAPST. SERVO CVL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON E Tipe Islevined B+(5V) HEAD SW CH2 REC	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape stack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened. Not used. Connected: to 5% seed as Connected:
65 66 67 68 69 70 71 72 73 74 75 76 77	0 Hi 0 Hi 0 PWM 1 (Pulse) 1 (Pulse) - 701 0 Hi 0 Hi 0 Hi 0 (Pulse)	REC CAPST. SERVO CYL. SERVO CAPST. FG SYNCHRO. EDIT ON E SIRVINGE B+(5V) HEAD SW CH2 REC CH1 REC	Decreases the loading motor speed when the mechanism mode is changed to unloading from loading to remove tape slack. Sete the mode of the video circuit to record. Controls the capstan phase and speed. Controls the cylinder phase and speed. Controls dack spacing during assemble recording and is also used as a clock pulse for the linear tape counter. Not used. Opened. **Not used. Connected: to. 5% second (10) A.Y (earlier 1) and (earlier 2) and (earlier

7-3. Sub System Control Microprocessor (10902:S-\muP)

Pin	1/0	Active	Abbreviation	Function
No.		Level		
1	-	_		Not used. Connected to 5V.
2	-	_	GND(A)	Grounded.
3	-	Lo	RESET(Lo)	Initilizes IC902.
4	1	(Pulse)	OSC IN	Generate 4MHz clock pulse.
5	0	(Pulse)	OSC OUT	
6	-	_	GND :	Grounded.

D: 17	0.4	411	
		Abbreviation	Function
No.	Level	4. 44.	
7 1		CLOCK IN	Generate 32kHz clock pulse by the crystal oscillator (X903:kHz)
8 0		CLOCK OUT	
9 1	Lo .	TEST(Lo)	Not used. Connected to 5V.
10 -		B+(5V/3V)	Connected to 5V.
11 0	Hi	RESET(M)	Initializes IC901.
12 0	Hi	CS(M)	Activates IC901.
13 0	Hi	POWER LED	Not used. Opened.
14 0	Hi	VCR LED	
15 0	Hi	TALLY LED	Drives the tally indicator.
16 0	Hi	REC RUN	Drives the record indicator on a remote controller connected
			to JK001.
17 0	Hi/Lo	FADE	Fades in and out the video and audio signals.
18 -	_	_	Not used. Opened.
19	Lo	CAMERA ON(Lo)	Detects the camera on moe.
20 -	_	-	Not used. Grounded.
21	Lo	PAUSE SW(Lo)	Detects key operations of the PAUSE, STOP, FF, PB, REW and REC
22 1	Lo	STOP SW(Lo)	directly.
23	Lo	F.FWD SW(Lo)	
24 1	Lo	PB SW (Lo)	
25 1	Lo	REW SW (Lo)	
26 1	Lo	REC SW (Lo)	
27 1	Lo	CAMERA SW (Lo)	Detects the POWER switch is set to "CAMERA". No. Level
28 -		CAMERA SW (LU)	Not used. Opened.
42			not used. Opened.
43 0	Hi/Lo	EDIT ON/OFF	Not used. Connected to 5V.
44 -	-	-	NOT used. Connected to 5v.
45 -	-		Not used. Opened.
46 0	Hi	REC HB	
47 1	Hi	РВ НВ	Not used. Connected to 5V.
48 1	Lo	AV IN(Lo)	Not used. Grounded.
49 1	Lo		Not used. Connected to 5V.
l		(Lo)	
50 I	Lo	DATE SELECT SW	
		(Lo)	
51 -	_	_	Not used. Grounded.
52 0	Hi	WIND SW	·
53 -	_	_	Not used.
54 -	_	_	
55 I	(Pulse)	REQUEST (M-S)	Communicates with IC901.
56 I	Lo	BACKUP(Lo)	Enters backup mode when the 6V battery is removed.
57 0	Lo	RESET(Lo(T))	Not used. Opened.
58 1	Lo	VCR SW(Lo)	
59 I		IR REMOTE(A/D)	Detects key operations by the output of the IR receiver.
60 -			Not used.
61 0		DATA(S-W/CG)	Communicate with IC901 and IC902,
62 1		DATA(N-S)	Vommentioned with 10001 and 10002.
63 0			
		CLOCK(S-M/CG)	0
64		CLOCK(D-S)	Communicate with IC1210.
65 I		DATA (D-S)	
66 0		DATA(S-D)	
67 I	Hi	CS(D)	
68 -	-	_	Not used. Opened.
69 0	Hi	STROBE (CG)	Communicate with 10906.
70 0	Hi	CS(CG)	



Pin I	/O Active	Abbreviation	Function
No.	Level		
71 0	Hi	AUDIO SEL. 1	Not used. Opened.
72 0	Hi	AUDIO SEL. 2	
73 -		B+(A)	Connected to 5V.
74 1	Hi	BILINGAL	Not used. Grounded.
75 I	Lo	MONO(Lo)	
76 I	Hi/Lo	Hi8/NORM. (Lo)	Sets the internal modes. These are grounded.
77 I	Hi/Lo	LP/SP(Lo)	
78 1	Hi/Lo	PAL/NTSC(Lo)	
79 I	Hi/Lo	ROM/SIMPLE(Lo)	
80 I	Hi/Lo	WRITE/READ(Lo)	Not used. Connected to 5V.

7. STIFTFUNKTION DER MIKROPROZESSOR

7-1 Digital-Mikroprozessor (IC1210: D-μP)

Stift-		Aktiver		
Nr.	E/A	Pegel	Abkürzung	Funktion
1	E	Lo	RESET (Lo)	Initialisiert den IC1210.
2 3	A E	(Pulse) (Pulse)	OSC OUT OSC IN	Generiert den 16 MHz Taktimpuls mit Hilfe eines Kristalloszillators (X1204: 16 MHz).
4 5	-	=	_	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.
6 7	E	Lo Lo	NWI (Lo) STANDBY (Lo)	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.
8	-	-	B+ (5V)	Angeschlossen an 5 V.
9	-	-	CLOCK (A)	Nicht verwendet. Offen.
10 11	EA	(Pulse) (Pulse)	DATA (RX) DATA (TX)	Kommuniziert mit dem Personal Computer für die anfänglichen Einstellungen und Abgleiche.
12	-	-	GND	Angeschlossen an Masse.
13 14 15	A A A	Hi/Lo Hi/Lo Hi/Lo	SHUT. 1 SHUT. 2 SHUT. 3	Nicht verwendet. Offen.
16	Α	Hi	T-160	Nicht verwendet. Offen.
17	Ε	Lo	FULL AUTO SW (Lo)	Stellt den vollautomatischen Modus fest und schaltet den Blenden-, Weißabgleich- und Fokussiermodus auf automatisch.
18	Ε	(Pulse)	AE TIMING	Stellt die Zeitsteuerung für den programmierten AE-Betrieb fest.
19 20 21 27 28 42	шшшшш	(Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse)	FV AREA 2 CHD AREA 1 AREA 3 CHD	Eingabeimpulse für das Feststellen der Blendendaten.
22	Α	(Pulse)	SHUT. 4	Bestimmt die Verschlußzeit.
23 24 25 26	A A A	(Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse)	DATA (D-PG/D-EZ) CLOCK (D-EZ) CLOCK (D-PG) LOAD (D-PG/D-EZ)	Septiment of the Cooperation of
29	_		B+ (5V)	Angeschlossen an 5 V.
30	E	Lo	TELE END SW (Lo)	Stellt fest, daß der Teleobjektiv-Endschalter eingeschaltet wurde.
31	A	Hi	MOVE (VERT.)	Nicht verwendet. Offen.
32	Α	Hi	MOVE (HORIZ.)	High verneride. Orien.
33	E	0V - 5V	F. DET (A/D)	Stellt den F-Wert mit Hilfe des Hall-Elements in dem Blenden-Motor fest.
34 35 37	E	0V - 5V 0V - 5V 0V - 5V	KEY 1 (A/D) KEY 3 (A/D) KEY 2 (A/D)	Stellt die Funktionsschalter TITLE, FOCUS, RESET, DISPLAY, FADE, SHUTTER, DATE und REVIEW fest.
36	E	Hi	BACKLIGHT SW (Lo)	Stellt den BACKLIGHT Schalter fest.
38	-	-	GND (A)	Angeschlossen an Masse.
39 40 41 44	E A A	(Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse)	DATA (ROM-D) DATA (D-ROM) CLOCK (D-ROM) CS (ROM)	Kommuniziert mit dem EEPROM (IC1211).
43	Α	Hi	KNEE	Nicht verwendet. Offen.
45	Α	PWM	IRIS DRIVE	Treibt den Blenden-Motor an.
46	-	-	-	Nicht verwendet. Offen.
47	- 1	_	B+ (5V)	Angeschlossen an 5 V.
48	E	Lo	COUNT CLEAR (Lo)	Stellt den internen Modus ein. Offen.
49 50	E E	Lo Lo	SECAM (Lo) PAL (Lo)	

E8-17

aa 10

Stift- Nr.	E/A	Aktiver Pegel	Abkürzung	Funktion
51	E	Lo	ZOOM (Lo)	Stellt den internen Modus der Einheit ein. Da dieser Stift geerdet ist, ist die Digital-Zoom-Funktion wirksam.
52 53	A A	Hi Hi	BEFORE NEXT	Nicht verwendet. Offen.
54 55	A	Lo Lo	WIDE SW (Lo) TELE SW (Lo)	Stellt die Zoom-Schalter fest.
56	-	-	GND	Angeschlossen an Masse.
57	Α	Hi	PROTECT	Nicht verwendet. Offen.
58	Α	Ħ	CAMERA ON	Schaltet den Regler während der Kamera-Aufnahme ein.
59- 61	-	-	-	Nicht verwendet. Offen.
62 63 64 65 66 67 68	A A A E A · A A	(Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse) (Pulse)	DATA (D-DSP) CLOCK (D-DSP) LOAD (D-DSP) DATA (DSP(DET)-D) CLOCK (D-DSP(DET)) LOAD (D-DSP(DET)) DATA (D-DSP(DET))	Kommuniziert mit dem Digitalsignalverarbeitungs-Schaltkreis (IC1213).
69 70	A A	(Pulse) (Pulse)	CLOCK (D-AGC) DATA (D-AGC)	Überträgt die AGC-Steuerdaten an den CDS/AGC-Schaltkreis (IC1201).
71 72	E	Lo Co Lo	୍ର କରି ଓଡ଼ିଶା ସମୟକ -	Nicht verwendet. Offen.
73	-	-	GND	Angeschlossen an Masse.
74 75	A	Hi Hi	ZOOM (TELE) ZOOM (WIDE)	Steuert den Zoom-Motor-Treiber (IC1207), um den Zoom-Motor anzutreiben.
76	A	Hi	AF ON	Schaltet den Autofokus-Steuerkreis ein.
77 78 79 80	EAEE	Hi (Pulse) (Pulse) (Pulse)	CD(D) DATA (D-S) DATA (S-D) CLOCK (S-D)	Kommuniziert mit dem Hilfssystemregelungs-Mikroprozessor (IC902).

7-2 Haupt-Systemregelungs-Mikroprozessor (IC901: M-μP)

Stift- Nr.	E/A	Aktiver Pegel	Abkürzung	Funktion			
1	-	•	-	Nicht verwendet.			
2	A	(Pulse)	SW25Hz	Schaftet die Videoköpfe um, schaftet die Luminanzsignal-Frequenz- modulation (fH/2 Versatz) um und unterdrückt das Audio-Schaftrauschen.			
3	Α	Hi	PB	Schaftet den Modus der Video- und Audio-Schaftkreise auf Wiedergabe.			
4	Α	Lo	REVERSE (Lo)	Kehrt den Drehsinn des Capstanmotors um.			
5	Α	Hi	MUTE	Schaltet das Audiosignal während des Ladens stumm.			
6	Α	Hi	SQUELCH	Sperrt den Videosignalausgang während des Ladens.			
7	Α	Hi	FE ON	Aktiviert den gleitenden Löschkopf während der Aufnahme und der Schnittfunktion.			
8	Α	Hi	PRECONT.	Schaltet die Vorverstärker in dem Kopfwechsel-Schaltkreis während der Wiedergabe ein.			
9 10	A	Hi Hi	fH CORRECT. 2 fH CORRECT. 1	Nicht verwendet. Offen.			
11	A	Hi/(Pulse)	CAMERA ON/ REF. 195Hz	Wählt das Eingangssignal des Video-Schaltkreises und generiert die Stromversorgung für den Kamera-Block. Nimmt einen niedrigen "Lo" Pegel an, wenn ein AV-Eingangsadapter an den AV IN/OUT Steckverbinder angeschlossen ist. Generiert auch das REF.195Hz Signal in dem Prüfmodus.			
12	А	Hi/Lo	SYNCHRO. EDIT	in dem Prüfmodus. Steuert den Aufnahme- und Aufnahme-Pausemodus des während der Schnittfunktion an den A/V IN/OUT Steckverbinder angeschlossenen Videorecorders.			

1.5 PGO-F2

Stift- Nr.	E/A	Aktiver Pegel	Abkürzung	Funktion			
13	Α	Hi	CS (ROM)	Gestattet die Kommunikationsleitungen zwischen dem IC901 und IC905.			
14	Α	Lo	CS (Lo(Y/C))	Gestattet die Kommunikationsleitungen zwischen dem IC901 und IC901.			
15	Α	Hi/Lo	REQUEST (M-S)	Befiehlt die Datenübertragung und deren Beendigung an den IC902.			
16	Α	Hi	C5V SW	Nicht verwendet. Offen.			
17	Α	Hi	VTR ON	Steuert den Schaltregler, um die von dem Videorecorderblock erforderlichen Stromversorgungen zu generieren.			
18	Α	(Pulse)	END LED	Treibt die Bandenden-LED für die Bandendensensoren an.			
19	E	Lo	CAMERA SW(Lo)	Stellt fest, daß der POWER SAVE Schalter auf "NORMAL" gestellt ist, wenn der OPERATE Schalter auf "CAMERA" gestellt wurde.			
20	Е	Lo	VTR SW(Lo)	Stellt fest, daß der OPERATE Schalter auf "VTR" gestellt ist.			
21	Е	Lo	EJECT SW(Lo)	Stellt den EJECT-Schalter fest und öffnet den Cassettenhalter.			
22	Е	Lo	CASSETTE SW(Lo)	Stellt das Öffnen des Cassettenhalters fest.			
23	E	Hi/Lo	ME/MP(Lo) SW	Stellt den Bandtyp fest (aufgedampftes Metall oder pulverisiertes Metall).			
24	Е	Lo	AV IN(Lo)	Stellt einen Anschluß an den AV IN/OUT Steckverbinder fest.			
25	Е	Lo	REC SW(Lo)	Stellt den START/STOP-Schalter fest.			
26	Е	Hi	TEST	Schaltet auf den Prüfmodus, wenn eine Einstellung erforderlich ist.			
27	Α	Ні⁄Lo	SP/SP(Lo) ATF OFF(Lo)	Nicht verwendet. Offen.			
28 29	A	Lo Hi	ATF OFF(Lo) CYL, ON				
30	A	Hi	CAPST. ON	Stoppt die Capstanmotordrehung, um die Leistungsaufnahme beim Stoppen zu reduzieren.			
31			GND	Nicht verwendet. Masse.			
32	E	Lo	RESET (Lo)	Initialisiert den IC901.			
33	-	LO	GND	Masse.			
34		(Dules)	XTAL OUT	Generiert den 16 MHz Taktimpuls mit Hilfe eines Kristalloszillators			
34 35	A E	(Pulse) (Pulse)	XTAL OUT	(X901: 16 MHz).			
36 37 38 39	E E A E	Lo (Pulse) (Pulse) (Pulse)	CS (M(Lo)) DATA (S-M) DATA (M-S) CLOCK (S-M)	Kommuniziert mit dem IC902.			
40	E	Lo	WAKE UP (Lo)	Aktiviert den IC901, wenn die Spannung einen niedrigen "Lo" Pegel aufweist.			
41	E	(Pulse)	DATA (ROM-M)	Empfängt die Daten von dem IC905.			
42	A	(Pulse)	DATA	Kommuniziert mit dem IC905 und IC101.			
43	A	(Pulse)	(M-ROM/-Y/C) CLOCK (M-ROM/-Y/C)				
44	,E	0V - 5V	TAPE SW (A/D)	Stellt die Banddicke, die Anwesenheit/Abwesenheit der Löschschutzlameile und HMP/MP fest.			
45	Е	0V - 5V	BATT. (A/D)	Stellt die Akku-Restspannung und Kurzschlüsse fest.			
46	Е	0V - 5V	DEW (A/D)	Stellt Kondensat fest.			
	_	01/ 51/	VTR KEY (A/D)	Stellt die Betriebstasten fest, indem die Eingangsspannung mit einer			
47	Е	0V - 5V	VIRKET (AU)	Referenzspannung verglichen wird.			
	E	0V - 5V	MECHA. STATE (A/D)	Referenzspannung verglichen wird. Stellt die Position des Bandlaufwerks fest.			
47			MECHA. STATE	Referenzspannung verglichen wird.			
47 48 49	E	0V - 5V	MECHA. STATE (A/D)	Referenzspannung verglichen wird. Stellt die Position des Bandlaufwerks fest.			
47 48 49 50	E	0V - 5V (Pulse)	MECHA. STATE (A/D) REV END	Referenzspannung verglichen wird. Stellt die Position des Bandlaufwerks fest. Stellt das Bandende während Rücklauf und Suchlauf rückwärts fest.			
47 48 49	E E	0V - 5V (Pulse) (Pulse)	MECHA. STATE (A/D) REV END FWD END	Referenzspannung verglichen wird. Stellt die Position des Bandlaufwerks fest. Stellt das Bandende während Rücklauf und Suchlauf rückwärts fest. Stellt das Bandende während Schnellvorlauf und Suchlauf vorwärts fest.			
47 48 49 50 51	E E E	0V - 5V (Pulse) (Pulse) 0V - 5V	MECHA. STATE (A/D) REV END FWD END ATF ERROR	Referenzspannung verglichen wird. Stellt die Position des Bandlaufwerks fest. Stellt das Bandende während Rücklauf und Suchlauf rückwärts fest. Stellt das Bandende während Schneilvorlauf und Suchlauf vorwärts fest. Steuert die Capstan-Phase durch Eingabe der ATF-Fehlerspannung. Masse			
47 48 49 50 51 52	E E E	0V - 5V (Pulse) (Pulse) 0V - 5V	MECHA. STATE (A/D) REV END FWD END ATF ERROR GND	Referenzspannung verglichen wird. Stellt die Position des Bandlaufwerks fest. Stellt das Bandende während Rücklauf und Suchlauf rückwärts fest. Stellt das Bandende während Schnellvorlauf und Suchlauf vorwärts fest. Steuert die Capstan-Phase durch Eingabe der ATF-Fehlerspannung.			

Stift- Nr.	E/A	Aktiver Pegel	Abkürzung	Funktion					
56	Ε	(Pulse)	S. REEL	Stellt eine Verriegelung des Vorratstellers fest und berechnet die Restbandzeit.					
57	Е	Hi	ATF LOCK	Nicht verwendet.					
58	E	(Pulse)	C. SYNC	Gibt das Referenzsignal für die Kopftrommel-Phase während der Aufnahme ein.					
59	E	(Pulse)	TACH (PG)	Gibt das Vergleichssignal für die Kopftrommel-Phase während der Aufnahme ein.					
60	E	Hi	VIDEO DET	Stellt eine Leerstelle des Bandes fest und stoppt den Betrieb des linearen Bandzählwerks.					
61	Ε	(Pulse)	CYL. FG	Gibt das Vergleichssignal für die Kopftrommel-Drehzahl während der Aufnahme und Wiedergabe ein und stellt eine Verriegelung der Kopftrommel fest.					
62	E	(Pulse)	CAPST. FG	Gibt das Vergleichssignal für die Capstan-Drehzahl während der Aufnahme und Wiedergabe ein und zählt das Bandzählwerk.					
63 64	A	Hi Hi	LOAD UNLOAD	Steuert den Lademotor.					
65	A	Hi	LM. SLOW	Vermindert die Lademotor-Drehzahl, wenn der Modus des Bandlaufwerkes von Laden auf Entladen umgeschaltet wird, um Banddurchhang zu verhindern.					
66	Α	Hi	REC	Schaltet den Modus des Video-Schaltkreises auf Aufnahme.					
67	Α	PWM	CAPST. SERVO	Steuert die Capstan-Phase und Drehzahl.					
68	A :	PWM	CYL. SERVO	Steuert die Kopttrommel-Phase und Drehzahl.					
69	Ε	(Pulse)	CAPST. FG	Steuert das Rückspulen bei Assembly-Aufnahme und wird auch als Taktimpuls für das lineare Bandzählwerk verwendet.					
70	E	(Pulse)	SYNCHRO. EDIT ON	Nicht verwendet. Offen.					
71	-		-	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.					
72	-	•	B + (5V)	Angeschlossen an 5 V.					
73		•	• 57	Nicht verwendet. Offen. 2000 100 100 100 100 100 100 100 100 10					
74	-	•	•	Angeschlossen an 5 V.					
75	Α	Hi	HEAD SW	Nicht verwendet. Offen. (M-2) 30030 3039 , 3 85					
76 77	A ·	Los To	CH2 REC(Lo)	Steuert den Videokopf während der Aufnahme.					
78	A	(Pulse)	ARTI. V. SYNC	Addiert den künstlichen V.SYNC Impuls während der Trick-Wiedergabe zu dem Videosignal.					
79 80	A	(Pulse) (Pulse)	PILOT SEL. 2 PILOT SEL. 1	Wählt die Pilotsignale während der Aufnahme.					

7-3 Hilfs-Systemregelungs-Mikroprozessor (IC902: S-μP)

Stift- Nr.	E/A	Aktiver Pegel	Abkürzung	Funktion	
1	-	•	-	Nicht verwendet. Mit Masse verbunden.	
2	-	•	GND (A)	Mit Masse verbunden.	
3	E	Lo	RESET (Lo)	Initialisiert IC902.	
4 5	E A	(Pulse) (Pulse)	OSC IN OSC OUT	Generiert den 4 MHz Taktimpuls.	
6	-		GND	Mit Masse verbunden.	
7 8	E A	(Pulse) (Pulse)	CLOCK IN CLOCK OUT	Generiert den 32 kHz Taktimpuls.	
9	E	Lo	TEST (Lo)	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.	
10	-	-	B + (5V/3V)	Angeschlossen an 5 V.	
11	Α	Hi	RESET (M)	Initialisiert IC901.	
12	Α	Hi	CS (M)	Aktiviert IC901.	

				γ			
Stift- Nr.	E/A	Aktiver Pegel	Abkürzung	Funktion			
13 14	A	Hi Hi	OPERATE LED VTR LED	Nicht verwendet. Offen.			
15	Α	Hi	TALLY LED	Treibt die Tally-Anzeige an.			
16	Α	Hi	REC RUN	Treibt die Aufnahme-Anzeige an der an JK001 angeschlossenen Fernbedienung an.			
17	Α	Hi/Lo	FADE	Blendet die Video- und Audiosignale ein und aus.			
18	-	•	-	Nicht verwendet. Offen.			
19	Ε	Lo	CAMERA ON (Lo)	Stellt den Kamera-Einschaltmodus fest.			
20	-	•	-	Nicht verwendet. Masse			
21 22 23 24 25 26	шшшшш	Lo Lo Lo Lo Lo	PAUSE SW (Lo) STOP SW (Lo) F.FWD SW (Lo) PB SW (Lo) REW SW (Lo) REC SW (Lo)	Stellt die Betätigung der Taste PAUSE, STOP, FF, PB, REW and REC direkt fest.			
27	Ε	Lo	CAMERA SW (Lo)	Stellt fest, daß der OPERATE Schalter auf "CAMERA" gestellt ist.			
28- 42	-	-	-	Nicht verwendet. Offen.			
43 44	A -	Hi/Lo -	EDIT ON/OFF	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.			
45 46	Ā	- Hi	- REC HB	Nicht verwendet. Offen.			
47	E	Hi	РВ НВ	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.			
48	Е	Lo	AV IN(Lo)	Nicht verwendet. Masse.			
49	E	Lo	DATE ADVANCE SW (Lo)	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.			
50	E	Lo	DATE SELECT SW (Lo)				
51 52	Ā	Hi	WIND SW	Nicht verwendet. Masse.			
53 54	-		ļ:	Nicht verwendet.			
55	Е	(Pulse)	REQUEST (M-S)	Kommuniziert mit IC901.			
56	Е	Lo	BACK UP (Lo)	Schaltet auf den Speicherschutzmodus, wenn der 6 V Akku abgetrennt wird.			
57 58	A E	Lo Lo	RESET (Lo(T)) VTR SW (Lo)	Nicht verwendet. Offen.			
59	E	0V - 5V	IR REMOTE (A/D)	Stellt die Tastenbetätigungen anhand des Ausgangs des IR-Empfängers fest.			
60	-	•	-	Nicht verwendet.			
61 62 63	A E A	(Pulse) (Pulse) (Pulse)	DATA (S-M/S-CG) DATA (M-S) CLOCK (S-M/S-CG)	Kommuniziert mit IC901 und IC902.			
64 65 66 67	E A E	(Pulse) (Pulse) (Pulse) Hi	CLOCK (D-S) DATA (D-S) DATA (S-D) CS(S	Kommuniziert mit IC1210.			
68	-	-	-	Nicht verwendet. Offen.			
69 70	A A	Hi Lo	STROBE (CG) CS (Lo(CG))	Kommuniziert mit IC906.			
71 72	A A	Hi Hi	AUDIO SEL. 1 AUDIO SEL. 2	Nicht verwendet. Offen.			
73	-	•	B + (A)	Angeschlossen an 5 V.			
74 75	E E	Hi Lo	BILINGUAL MONO (Lo)	Nicht verwendet. Masse.			

G8-15

Stift- Nr.	E/A	Aktiver Pegel	Abkürzung	Funktion
76 77 78 79	E E E	Hi/Lo Hi/Lo Hi/Lo Hi/Lo	Hi8/NORM. (Lo) LP/SP (Lo) PAL/NTSC (Lo) ROM/SIMPLE (Lo)	Stellt die internen Betriebsmodi ein. Masse.
80	E	Hi/Lo	WRITE/READ (Lo)	Nicht verwendet. Angeschlossen an 5 V.

Ersatzteilbestellung:

Btx: *50705990# Fax: 09261/99413 Telefon: 09261/99422 Reparaturhilfen:

Btx: *507058140# Btx-Hotline: *50705819# Telefon-Hotline: 09261/99700

Hinweis! Ersatzteilbestellung nur über die Kundendienst-Zentrale 8640 Kronach

LOEWE.-Vertragswerkstätten

1000	VHF Fernsehdienst GmbH Ulrich Capito Gainauer Straße: 18 Berlin 30 Tel: 0 30/2 13 30 06 Fax: 030/2 13 30 07	5000	EWS Elektronik-Service DiplIng. Fred Wenzel Auf der Juchen 2 Koln 80 Tel: 0221/6801585 Fax: 0221/6801588	0-2033	Gerhard Schubert Lange Reihe 38B Lottz/Mecklenburg Tel: 039998/5 77
2000	Michael Hinz Audio-Video-TV-Service Billstraße 33 Hamburg 26 Tel: 040/7898989 Fax: 040/7898419	5400	Hans Krempl / Haustechnik GmbH August-Horch-Straße 14 Koblenz Tel: 02 51/89 09-0 Btx: 02 61/8 30 74 Fax: 02 61/8 30 74	0-5020	Audio-Video-Elektronik Service GmbH Lange Brücke 35 Erfurt Tel: 0361/26285
2090	Video Electronic Service Inh. Gerhard Will Ilmer Moorweg 32 Winsen/Luhe Tel: 04 1 71/7 20 74 Fax: 0 41 71/78 38	6200	VAD Video- und Audio-Dienst Ostring 7 Wiesbaden Nordenstadt Tel: 061 22/1 20 54, 1 20 55 Fax: 061 22/1 56 03	0-7022	HVS Losbar GmbH Coppistra8e 81 Leipzig Tel: 0341 / 59 21 27 Fax: 0341 / 4 11 27 22
3000	DW-Service GmbH Haltenhoffstraße 52-54 Hannover I Tel: 0511/714073 Fax: 0511/7 00 09 97	7257	Paviek Video & Femseh-Service Max-Eydt-Strafle 11 Ditzingen-Hirschlanden Tel: 071 56/394 67, 3 98 89 Fax: 071 56/36 80	0-8029	Elektro Dresden-West Gestlischaft für Elektronik GmbH Gottlined-Keller-Straße 87 Dresden 7el: 0351/434157
3501	Fernseh-Eildienst Kessler Veckerhagener Straße 58 Fuldatal 1 Tel: 0561/813001,813002 813003	8000	Fernseh-Service W. Appel · J. Drossler Lerchenstraße B München 50 Tel: 0 89/3 51 74 62, 3 51 74 67 Btx: 0 89/3 51 74 67		
4600	HVS Lösbar GmbH Planetenfeldstr. 24-30 Dortmund 1 Tel: 02 31/17 80 00, 17 00 00 Fax: 02 31/17 90 90	8500	Norbert Nickl Kupernikusstraße 21/23 Nürnberg 40 Tel: 09 11/4 46 64 60 Btz: 09 11/4 46 64 60 Fax: 0911/4 46 64 14		

LOEWE.-Werkvertretungen

8500	Fa. Walter Gehrmann Kupernikusstraße 21/23 Nürnberg 40 Tel: 0911/45645 Btx: 0911/45645 Fax: 0911/457270		

LOEWE.-Niederlassungen

1000	LOEWE OPTA GmbH Siemensstr. 40/41 Berlin Tel: 030/7717078 Btx: 030/7717049 Fax: 030/7717033	4600	LOEWE OPTA GmbH Markt 5 Dortmund 1 Tel: 0231/527500 Fax: 0231/579305	7250	LOEWE OPTA GmbH Hintere Str. 18-20 Leonberg (Stuttgart) Tel: 07152/72033 Btx: 07152/72033 Fax: 07152/28093
2000	LOEWE OPTA GmbH Nagelsweg 47 Hamburg 1 Tel: 040/23610727 Btx: 040/236107001	6070	LOEWE OPTA GmbH Robert-Bosch-Str. 5 Langen Tel: 06103/750118 Btx: 06103/7501	8000	LOEWE OPTA GmbH Lerchenstraße 8 Munchen 50 Tel: 089/35 48 08 23 Btx: 089/35 48 08 Fax: 089/35 48 08 - 24
3000	LOEWE OPTA GmbH Mogelkenstr. 34 Hannover Tel: 05 11/3 52 57 33 Bix: 05 11/3 52 37 18 Fax: 05 11/3 52 37 67	0-6500	LOEWE OPTA GmbH Parkstraße 10 Gera Tel: 0365/24312 Fax: 0365/52184	8640	LOEWE OPTA GmbH Kundendienst-Zentrale Kronach Tel: 09261/99403 Btx: 09261/99700 Fax: 09261/99730